

#370503018 Carrera RC Quadrocopter

RC Video Next



D Montage- und Betriebsanleitung

GB USA Assembly and operating instructions

F Instructions de montage et d'utilisation

E Instrucciones de montaje y de servicio

I Istruzioni per il montaggio e l'uso

NL Montage- en gebruiksaanwijzing

P Instruções de montagem e modo de utilização

S Monterings- och bruksanvisning

FIN Asennus- ja käyttöohje

PL Instrukcja montażu i obsługi

H Szerelési és használati utasítás

SLO Navodila za montažo in uporabo

CZ Návod k montáži a obsluze

SK Návod na montáž a obsluhu

HR Uputa za montažu i uporabu

N Montajse- og bruksanvisning

DK Monterings- og driftsvejledning

TR Montaj ve işletme kılavuzu

Arabic إرشادات التركيب والأستخدام

RC Power

carrera-rc.com

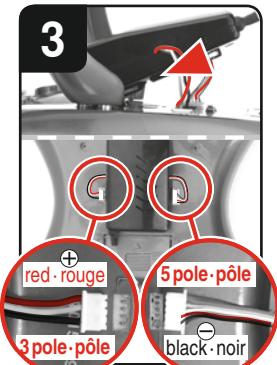
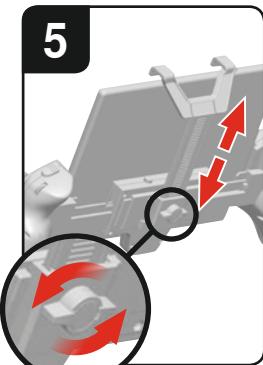
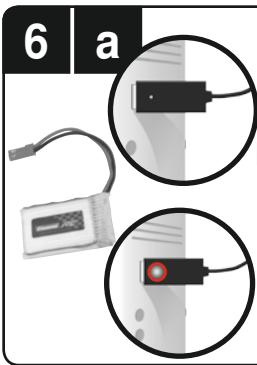
Made in China, Shantou.

1

3,7V == 1000 mAh
3,7 Wh LiPo



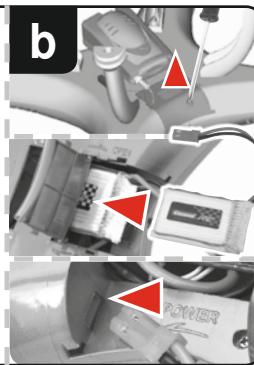
2x AAA LR03 batteries
2x Accus AAA LR03
2x Pilas de AAA LR03

2**3****4****5****6 | a**

LED OFF = Charging

DEL OFF = En charge

LED OFF = Cargando

b

Green = Ready

Vert = Prêt

Verde = Listo

7

2x AAA LR03 batteries
2x Accus AAA LR03
2x Pilas de AAA LR03

**8**

9



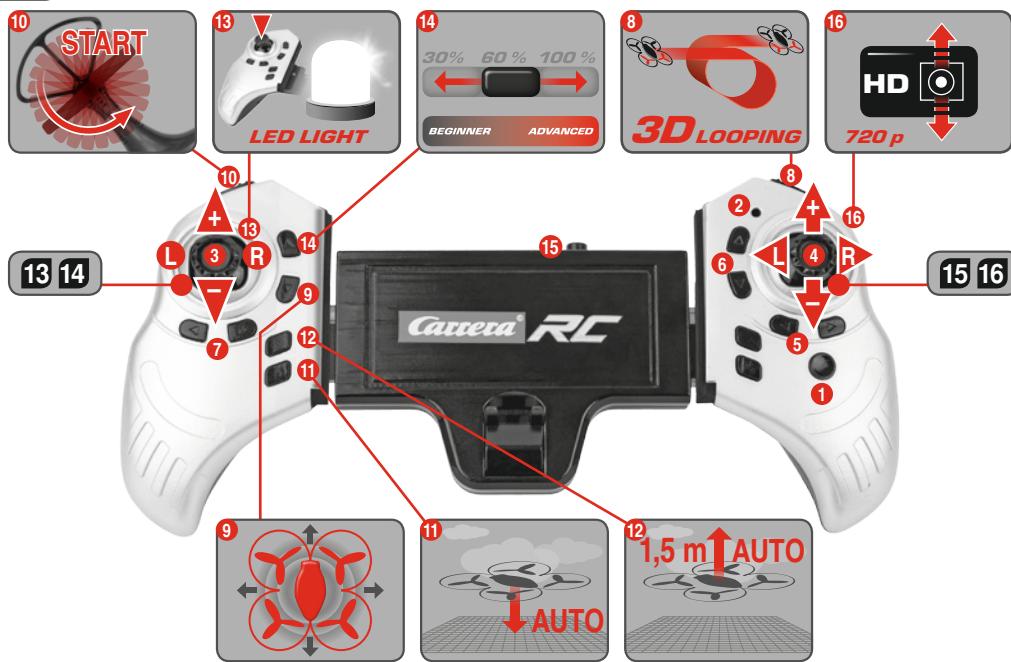
top side

10



underside

11



12



13



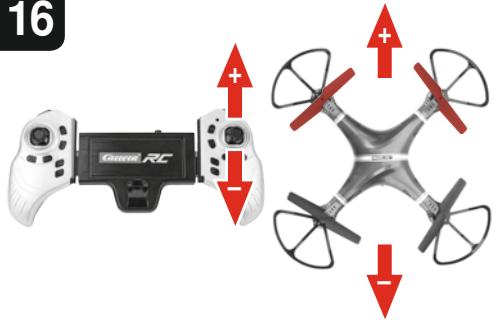
14



15



16



17

a



17

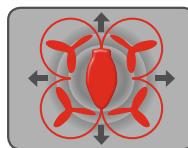
b



17

d

HEADLESS MODE



c



18

a



18

b



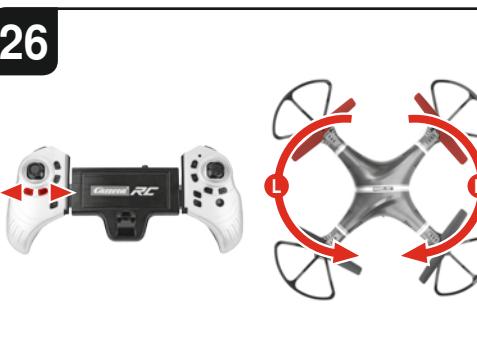
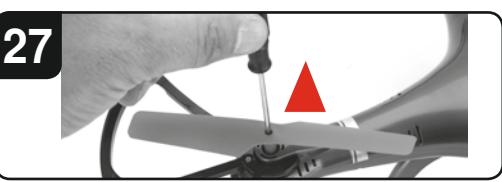
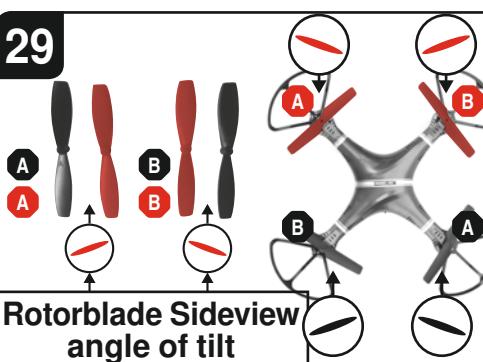
18

c



19



20**21****22****23****24****26****25****27****28****29**

Sehr geehrter Kunde

Wir beglückwünschen Sie zum Kauf Ihres Carrera RC-Modell-Quadrocopters, der nach dem heutigen Stand der Technik gefertigt wurde. Da wir stets um Weiterentwicklung und Verbesserung unserer Produkte bemüht sind, behalten wir uns eine Änderung in technischer Hinsicht und in Bezug auf Ausstattung, Materialien und Design jederzeit und ohne Ankündigung vor. Aus geringfügigen Abweichungen des Ihnen vorliegenden Produkts gegenüber Daten und Abbildungen dieser Anleitung können daher keinerlei Ansprüche abgeleitet werden. Diese Bedienungs- und Montageanleitung ist Bestandteil des Produkts. Bei Nichtbeachtung der Bedienungsanleitung und der enthaltenen Sicherheitsanweisungen erlischt der Garantieanspruch. Bewahren Sie diese Anleitung zum Nachlesen und für die eventuelle Weitergabe des Modells an Dritte auf.

Die aktuellste Version dieser Bedienungsanleitung und Informationen zu erhältlichen Ersatzteilen finden Sie auf carrera-rc.com im Servicebereich.

ACHTUNG! Vergewissern Sie sich vor dem Erst-Flug, ob in ihrem Land für Flug-Modelle eine gesetzliche Versicherungspflicht für das von Ihnen erworbene Flug-Modell besteht.

Garantiebedingungen

Bei den Carrera-Produkten handelt es sich um technisch hochwertige Produkte (KEIN SPIELZEUG), die sorgfältig behandelt werden sollten. Beachten Sie bitte unbedingt die Hinweise in der Bedienungsanleitung. Alle Teile werden einer sorgfältigen Prüfung unterzogen (technische Änderungen und Modelländerungen, die der Verbesserung des Produktes dienen, sind vorbehalten). Sollten dennoch Fehler auftreten, wird eine Garantie im Rahmen der nachstehenden Garantie-Bedingung gewährt:

Die Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (nachfolgend „Hersteller“) garantiert dem Endkunden (nachfolgend „Kunde“) nach Maßgabe der nachfolgenden Bestimmungen, dass der an den Kunden gelieferte Carrera RC-Modell-Quadrocopter (nachfolgend „Produkt“) innerhalb eines Zeitraums von zwei Jahren ab Kaufdatum (Garantiefrist) frei von Material- oder Verarbeitungsfehlern sein wird. Derartige Fehler wird der Hersteller nach

eigenem Ermessen auf seine Kosten durch Reparatur oder Lieferung neuer oder generalüberholter Teile beheben. Die Garantie erstreckt sich nicht auf Verschleißteile (wie z.B. Akku, Rotorblätter, Kabinenabdeckung, Zahnräder u.ä.), Schäden durch unsachgemäße Behandlung/Nutzung oder bei Fremdeingriffen. Sonstige Ansprüche des Kunden, insbesondere auf Schadensersatz, gegen den Hersteller sind ausgeschlossen. Die vertraglichen oder gesetzlichen Rechte des Kunden (Nacherrfüllung, Rücktritt vom Vertrag, Minderung, Schadensersatz) gegenüber dem jeweiligen Verkäufer, welche bestehen, wenn das Produkt bei Gefährbergang nicht mangelfrei war, werden durch diese Garantie nicht berührt.

Ansprüche aus dieser gesonderten Hersteller-Garantie bestehen nur, wenn

- der geltend gemachte Fehler nicht in Schäden liegt, die durch einen nach den Vorgaben in der Bedienungsanleitung nicht bestimmungsgemäß oder unsachgemäß Gebrauch verursacht wurden.
- es sich nicht um betriebsbedingte Verschleißerscheinungen handelt.
- das Produkt keine Merkmale aufweist, die auf Reparaturen oder sonstige Eingriffe von durch den Hersteller nicht autorisierten Werkstätten schließen lassen.
- das Produkt nur mit vom Hersteller autorisiertem Zubehör verwendet wurde.

Bei Fragen wenden Sie sich bitte an die Carrera RC Service Hotline:

+49 911 7099-330 (D) bzw.

+43 662 88921-330 (AT)

oder besuchen Sie unsere Webseite carrera-rc.com im Servicebereich.

Garantiekarten können nicht ersetzt werden.

Hinweis für EU-Staaten: Es wird auf die gesetzliche Gewährleistungspflicht des Verkäufers hingewiesen, dass nämlich diese Gewährleistungspflicht durch gegenständliche Garantie nicht eingeschränkt wird. Die Kosten der Einsendung und Rücksendung des Produkts übernimmt der Hersteller. Diese Garantie gilt in dem vorstehend genannten Umfang und unter den oben genannten Voraussetzungen (einschließlich der Vorlage des Original-Kaufbelegs auch im Falle der Weiterveräußerung) für jeden späteren, künftigen Eigentümer des Produkts.

Konformitätserklärung

Hiermit erklärt Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH, dass sich dieses Modell einschließlich Controller in Übereinstimmung mit den grundlegenden Anforderungen folgender EG-Richtlinien: EG Richtlinien 2009/48 und 2004/108/EG über die elektromagnetische Verträglichkeit und den anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 2014/53/EU (RED) befindet. Die Original-Konformitätserklärung kann unter carrera-rc.com angefordert werden.



Maximale Funkfrequenzleistung <10dBm

Warnhinweise!

Ein ferngesteuerter Quadrocopter ist KEIN SPIELZEUG und nur für Jugendliche ab 14 Jahren geeignet!

Dieses Produkt ist nicht für den Gebrauch durch Kinder ohne die Aufsicht eines Erziehungsbevollmächtigten vorgesehen. Für das Steuern des Quadrocopters ist eine gewisse Übung erforderlich. Kinder müssen dies unter direkter Beaufsichtigung durch einen Erwachsenen erlernen. Vor dem ersten Gebrauch: Lesen Sie diese Anleitung zusammen mit Ihrem Kind. Bei unsachgemäßer Verwendung kann es zu schweren Verletzungen und/oder Sachbeschädigungen kommen.

Es muss mit Vorsicht und Umsicht gesteuert werden und erfordert einige mechanische und auch mentale Fähigkeiten. Die Anleitung enthält Sicherheitshinweise und Vorschriften sowie Hinweise für die Wartung und den Betrieb des Produktes. Es ist unabdingbar, diese Anleitung vor der ersten Inbetriebnahme komplett zu lesen und zu verstehen. Nur so können Unfälle mit Verletzungen und Beschädigungen vermieden werden.

Hände, Haare und lose Kleidung, einschließlich anderer Gegenstände wie Stifte und Schraubendreher müssen vom Propeller (Rotor) ferngehalten werden. Den rotierenden Rotor nicht berühren. Achten Sie besonders darauf, dass Ihre Hände NICHT in die Nähe der Rotorblätter kommen!

ACHTUNG: Lassen Sie den Quadrocopter nicht in der Nähe Ihres Gesichtes fliegen, um Verletzungen zu vermeiden. Verwendung nur im Außenbereich – nicht im Innenbereich. Risiko von Augenverletzungen. Starten und fliegen nur in

geeignetem Gelände (freie Fläche, keine Hindernisse) und nur innerhalb direktem Sichtkontakt. Sie als Nutzer dieses Produkts sind alleinverantwortlich für den sicheren Umgang, so dass weder Sie noch andere Personen oder deren Eigentum Schaden nehmen oder gefährdet werden.

- Verwenden Sie Ihr Modell nie mit schwachen Controller-Batterien.
- Vermeiden Sie verkehrsreiche und belebte Bereiche. Achten Sie immer darauf, dass genügend Platz zur Verfügung steht.
- Lassen Sie Ihr Modell möglichst nicht auf offener Straße oder in öffentlichen Bereichen fliegen, um niemanden zu gefährden oder zu verletzen.
- **ACHTUNG: Starten Sie den Quadrocopter nicht, wenn sich Personen, Tiere oder andere Hindernisse im Flugbereich des Quadrocopters befinden.**
- Das Starten und Fliegen ist in der Nähe von Hochspannungsleitungen, Eisenbahnschienen, Straßen, Schwimmbädern oder offenem Wasser streng verboten.
- Nur bei guter Sicht und ruhigen Wetterbedingungen betreiben.
- Befolgen Sie genau die Anweisungen und Warnhinweise für dieses Produkt und für die mögliche Zusatzausrüstung (Ladegerät, Akkus usw.), die Sie nutzen.
- **Sollte der Quadrocopter mit Lebewesen oder harten Gegenständen in Berührung kommen, bitte sofort den Gashebel in die Nullstellung bringen, d.h. der linke Joy-stick muss am unteren Anschlag sein!**
- Vermeiden Sie jegliche Feuchtigkeit, denn Sie kann die Elektronik beschädigen.
- Es besteht die Gefahr von schweren Verletzungen bis hin zum Tod, wenn Sie Teile Ihres Modells in den Mund stecken oder an ihnen lecken.
- Führen Sie am Quadrocopter keinerlei Änderungen durch.

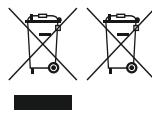
Wenn Sie diesen Bedingungen nicht zustimmen, geben Sie das vollständige Quadrocopter Modell sofort in neuem und unbenutztem Zustand an den Händler zurück.

Wichtige Informationen über Lithium Polymer Akkus

Lithium-Polymer (LiPo) Akkus sind wesentlich empfindlicher als herkömmliche Alkali-, oder NiMH-Akkus, die sonst bei Funkfernsteuerungen verwendet werden. Die Vorschriften und Warn-

hinweise müssen deshalb genauestens befolgt werden. Bei falscher Handhabung von LiPo Akkus besteht Brandgefahr. Beachten Sie immer die Herstellerangaben, wenn Sie LiPo Akkus entsorgen.

Entsorgungsbestimmungen für Elektro- und Elektronik-Altgeräte laut WEEE



Das hier abgebildete Symbol der durchgestrichenen Mülltonnen soll Sie darauf hinweisen, dass leere Batterien, Akkumulatoren, Knopfzellen, Akkupacks, Gerätebatterien, elektrische Altgeräte etc. nicht in den Hausmüll gehören, da sie der Umwelt und Gesundheit schaden. Helfen Sie bitte mit, Umwelt und Gesundheit zu erhalten und sprechen Sie auch mit Ihren Kindern über die ordentliche Entsorgung gebrauchter Batterien und elektrischer Altgeräte. Batterien und elektrische Altgeräte sollen bei den bekannten Sammelstellen abgegeben werden. So werden sie ordnungsgemäßem Recycling zugeführt.

Ungleiche Batterietypen oder neue und gebrauchte Batterien dürfen nicht zusammen verwendet werden. Leere Batterien aus dem Spielzeug herausnehmen. Nicht aufladbare Batterien dürfen nicht geladen werden.

ACHTUNG! Akkus dürfen nur von Erwachsenen aufgeladen werden.

Lassen Sie den Akku beim Laden nie unbewacht. Aufladbare Batterien vor dem Laden aus dem Spielzeug nehmen. Anschlussklemmen dürfen nicht kurzgeschlossen werden. Es dürfen nur die empfohlenen Batterien oder die eines gleichwertigen Typs verwendet werden.

Bei regelmäßigm Gebrauch des Ladegeräts, muss dieses am Kabel, Anschluss, Abdeckungen und anderen Teilen kontrolliert werden. Im Schadensfall darf das Ladegerät erst nach einer Reparatur wieder in Betrieb genommen werden. Das Spielzeug darf nur an Geräte der Schutzklasse II angeschlossen werden. □

Richtlinien und Warnhinweise für die Benutzung des LiPo Akkus

- Sie müssen den beigefügten 3,7 V == 1000 mAh / 3,7 Wh LiPo-Akku an einem sicheren Ort abseits entzündlicher Materialien aufladen.
- Lassen Sie den Akku beim Laden nie unbewacht.
- Zum Laden nach einem Flug muss sich der Akku zunächst auf die Umgebungstemperatur abgekühlt haben.
- Sie dürfen nur das dazugehörige Lipo-Ladegerät

(USB Kabel/ Controller) verwenden. Bei Nichteinhaltung dieser Hinweise besteht Brandgefahr und damit Gesundheitsgefährdung und/oder Sachbeschädigung. Benutzen Sie NIEMALS ein anderes Ladegerät.

- Falls sich der Akku während des Entlade- oder Ladevorgangs aufbläht oder verformt, beenden Sie sofort das Laden oder Entladen. Entnehmen Sie den Akku so schnell und vorsichtig wie möglich und legen Sie ihn an einen sicheren, offenen Bereich abseits brennbarer Materialien und beobachten Sie ihn mindestens 15 Minuten lang. Wenn Sie einen Akku, der sich bereits aufgebläht oder verformt hat, weiter laden oder entladen, besteht Brandgefahr! Selbst bei geringer Verformung oder Ballonbildung muss ein Akku aus dem Betrieb genommen werden.
- Lagern Sie den Akku bei Raumtemperatur an einem trockenen Ort.
- Laden Sie den Akku unbedingt nach Gebrauch wieder auf um eine sog. Tiefenentladung des Akkus zu vermeiden. Beachten Sie dabei, dass Sie eine Pause von ca. 20 Min. zwischen dem Flug und dem Ladevorgang einhalten. Laden Sie den Akku von Zeit zu Zeit (ca. alle 2-3 Monate) auf. Eine Nichtbeachtung der o.g. Handhabung des Akkus kann zu einem Defekt führen.**
- Für den Transport oder für eine übergangsweise Lagerung des Akkus sollte die Temperatur zwischen 5-50°C liegen. Lagern Sie den Akku oder das Modell, wenn möglich nicht im Auto oder unter direktem Sonneneinfluss. Wenn der Akku der Hitze im Auto ausgesetzt wird, kann er beschädigt werden oder Feuer fangen.

Hinweis: Bei geringer Batteriespannung/-leistung werden Sie feststellen, dass erhebliche Trimmung und/oder Steuerbewegungen erforderlich sind, damit der Quadrocopter nicht ins Trudeln gerät. Dies tritt in der Regel vor dem Erreichen von 3 V Akkuspannung auf und ist ein guter Zeitpunkt, um den Flug zu beenden.

Bedienungshinweise

Lieferumfang

- 1 x Quadrocopter
1 x Anpassbarer Controller
1 x USB-Ladekabel
1 x 3,7 V, 1000mAh Akku
1 x Kamera

- 1x Landefüße inkl. Schrauben
- 1x Tablethalter
- 2x Ersatzmotor (rechts/links)
- 1x Schraubenzieher
- 2x AAA LR03 Batterien
(nicht wiederaufladbar)

Befestigen der Landefüße und der Kamera

- 2** Bitte befestigen Sie die 4 Landefüße mit Hilfe des Schraubenziehers wie in der Abbildung zu sehen auf der Unterseite des Quadrocopters.
- 3** Platzieren Sie die Kamera in die Halterung in der Mitte unter dem Quadrocopter. Stecken Sie den Stecker mit 3 Kabeln in die linken und den Stecker mit 5 Kabeln in die rechte Buchse neben der Halterung.

Fixieren des Mobiltelefons

- 4** Ein Mobiltelefon kann zwischen die beiden Seiten des Controllers fixiert werden. Drücken Sie dazu den Knopf in der Mitte des Controllers, um die Breite so zu verändern, dass das Mobiltelefon eingeklemmt ist und nicht herausrutschen kann.

Montage des Tablethalters

- 5** Wenn Sie ein Tablet in Ihrem Controller verwenden wollen, empfehlen wir Ihnen aus Sicherheitsgründen die Montage des beigelegten Halters.

- ①** Rasten Sie den Halter auf der Rückseite in der Mitte des Controllers ein.
- ②** Mit dem Stellrad kann die Länge des Halters bestimmt werden. Fixieren Sie den Halter so, dass er das Tablet im Controller festklemmt.

Aufladen des LiPo-Akkus

Achten Sie darauf, dass Sie den mitgelieferten LiPo-Akku nur mit dem mitgelieferten LiPo-Ladegerät (USB-Kabel) laden. Wenn Sie versuchen den Akku mit einem anderen LiPo-Akku Ladegerät oder einem anderen Ladegerät zu laden, kann dies zu schweren Schäden führen. Bitte lesen Sie den vorangehenden Abschnitt mit den Warnhinweisen und Richtlinien zur Akku-Verwendung sorgfältig durch, bevor Sie fortfahren. Ladegeräte und Netzteile nicht kurzschließen.

Sie können den im Quadrocopter verbauten Akku mit dem dazugehörigen USB-Ladekabel an einem USB Port laden:

6a Laden am Computer:

- **Entfernen Sie den Akku aus dem Modell bevor Sie diesen aufladen.**
- Verbinden Sie das USB-Ladekabel mit dem USB-Port eines Computers. Die LED am USB-Ladekabel leuchtet grün auf und zeigt an, dass die Ladeeinheit ordnungsgemäß mit dem Computer verbunden ist. Wenn Sie einen Quadrocopter mit leerem Akku anstecken leuchtet die LED am USB-Ladekabel nicht mehr auf und zeigt an, dass der Quadrocopter Akku geladen wird. Das USB-Ladekabel bzw. die Ladebuchse am Quadrocopter sind so hergestellt, dass verkehrte Polarität ausgeschlossen ist.
- Es dauert ungefähr 60 Minuten, um einen entladenen Akku (nicht tiefentladenen) wieder aufzuladen. Wenn der Akku voll ist, leuchtet die LED-Anzeige am USB-Ladekabel wieder grün auf.

Hinweis: Bei der Auslieferung ist der enthaltene LiPo-Akku teilgeladen. Daher könnte der erste Ladevorgang etwas kürzer dauern.

Halten Sie die o.g. Anschlussreihenfolge unbedingt ein! **Lösen Sie die am Quadrocopter befindliche Steckverbindung, wenn Sie den Quadrocopter nicht verwenden. Eine Nichtbeachtung kann zu Akkuschäden führen!**

6b Einsetzen des Akkus in den Quadrocopter

- Öffnen Sie mit Hilfe des beiliegenden Schraubenziehers den Deckel des Akkufachs. Legen Sie den Akku ein. Schließen Sie das Akkufach.
- Wenn die LED am Quadrocopter langsam blinkt, müssen Sie den Akku wechseln.

Einsetzen der Batterien in den Controller

- 7** Öffnen Sie das Batteriefach mit einem Schraubendreher und setzen Sie die Batterien in den Controller ein. Achten Sie auf die richtige Polarität. Verwenden Sie nie neue und alte Batterien oder von unterschiedlichen Herstellern gemeinsam. Nach dem verschließen des Faches können Sie die Funktionalität des Controllers mit Hilfe des Powerschalters auf der Vorderseite prüfen. Bei ON-Stellung des Powerschalters und ordnungsgemäßer Funktion sollte die LED oben

in der Mitte des Controllers rot aufleuchten.
Wenn die Kontroll LED langsam blinkt und ein Signalton zu hören ist, müssen die Batterien im Controller gewechselt werden.

Bindung des Modells mit dem Controller

8 Der Carrera RC Quadrocopter und der Controller binden sich bei jeder Inbetriebnahme automatisch neu. Sollte es am Anfang Probleme bei der Kommunikation zwischen dem Carrera RC Quadrocopter und dem Controller geben, führen Sie bitte eine neue Bindung durch.

- Verbinden Sie den Akku im Modell.
- Schalten Sie das Modell am ON/OFF Schalter an.
- ACHTUNG! Stellen Sie den Quadrocopter unbedingt direkt nach dem Einschalten auf eine gerade waagrechte Fläche. Das Gyrosystem richtet sich automatisch aus.**
- Die LED's am Quadrocopter blinken nun rhythmisch.
- Schalten Sie den Controller am ON/OFF Schalter ein.
- Schieben Sie den linken Joystick, also den Gashebel, ganz nach oben und wieder nach unten.
- Die Bindung ist erfolgreich abgeschlossen.
- Die LED am Controller leuchtet nun permanent.
- Nach ca. 5 1/2 Minuten schaltet sich der Controller aus. Zum erneuten Gebrauch bitte den Bindevorgang wiederholen.

Beschreibung des Quadrocopters

- 9** 1. Rotorsystem
2. Rotor-Schutzkäfig
3. ON-OFF Schalter
- 10** 4. LEDs
5. Video-Kamera
6. Akku-Fach

Funktionsübersicht des Controllers

- 11** 1. Powerschalter (ON / OFF)
2. Kontroll LED
3. Gas
Kreisdrehung
4. Vor-/Zurück
Rechts-/Links Neigung
5. Trimmer für Rechts-/Links Neigung
6. Trimmer für Vor-/Zurück
7. Trimmer für Kreisdrehung

8. Looping Button
9. Headless Mode
10. Start Rotors Button
11. Auto-Landing Button
12. Auto-Start & Fly to 1.5m Button
13. „LED Lichter AN/AUS“ Taste
14. Beginner/Advanced Schalter
(30%/60%/100%)
15. Adaptiver Tablethalter – Knopf zur Anpassung der Controllerbreite
16. Stellrad zur Änderung des Kamerawinkels
- 7** 17. Batteriefach

Auswahl des Fluggebietes

12 Der Quadrocopter kann draußen geflogen werden. Nachdem Sie Ihren Quadrocopter ausgetrimmt haben und mit seiner Steuerung und seinen Fähigkeiten vertraut geworden sind, können Sie sich auch daran wagen, in kleineren und weniger freien Umgebungen zu fliegen. Bitte beachten Sie, dass es trotz Windstille in Bodennähe, mit einem Abstand zum Boden sehr windig sein kann. Eine Nichtbeachtung dieses Hinweises kann zum Totalverlust des Quadroopters führen.

Checkliste für die Flugvorbereitung

Diese Checkliste ist kein Ersatz für den Inhalt dieser Bedienungsanleitung. Obwohl Sie als Quick-Start-Guide verwendet werden kann, empfehlen wir Ihnen eindringlich zunächst diese Betriebsanleitung komplett zu lesen, bevor Sie fortfahren.

- Überprüfen Sie den Verpackungsinhalt.
- Installieren Sie die Landefüße und die Kamera wie unter **2 3** angegeben.
- Fixieren Sie ihr Mobiltelefon oder Tablet im Controller **4 5**.
- Laden Sie den LiPo-Akku wie im Abschnitt „Aufladen des LiPo-Akkus“ beschrieben.
- Setzen Sie 2 AAA Batterien in den Controller ein und achten Sie auf die richtige Polarität.
- Suchen Sie eine geeignete Umgebung zum Fliegen.
- Beachten und lesen Sie die Rechts- und Sicherheitshinweise zur Verwendung ihres Quadrocopters.**
- Setzen Sie den Akku wie in **6b** beschrieben, in den Akkuschacht auf der Unterseite des Quadrocopters ein.

- Schalten Sie das Modell am ON/OFF Schalter an.
- **ACHTUNG! Stellen Sie den Quadrocopter unbedingt direkt nach dem Einschalten auf eine gerade waagerechte Fläche. Das Gyrosystem richtet sich automatisch aus.**
- Die LED's am Quadrocopter blinken nun rhythmisch.
- Schalten Sie den Controller am ON/OFF Schalter ein. **Überprüfen Sie unbedingt den Beginner-Advanced Schalter (17c).** Schieben Sie den linken Joystick, also den Gashebel, ganz nach oben und wieder nach unten.
- Geben Sie dem Quadrocopter einen Augenblick Zeit, bis das System korrekt initialisiert und betriebsbereit ist. Die LED's am Quadrocopter blinken nun permanent. Die LED am Controller leuchtet nun permanent.
- Wiederholen Sie nun ggf. o.g. Punkte sollten Sie weitere Quadrocopter gleichzeitig fliegen wollen.
- Binden Sie ihr Smartphone wie in Punkt (18b) beschrieben mit dem Quadrocopter bis Sie das Kamera Live Bild auf dem Screen sehen. Weitere Details und Funktionen zur Kamera siehe Punkt (18 18a 18b).

- **Hinweis! Bitte führen Sie vor jedem Flug unbedingt das Auto-Trimmen 24 durch!**
- **Starten Sie den Quadrocopter durch Drücken auf die Taste „Start-Rotors“.**
- Überprüfen Sie die Steuerung.
- Machen Sie sich mit der Steuerung vertraut.
- **Trimmen Sie den Quadrocopter ggf. wie unter 23 24 25 26 beschrieben, so dass sich der Quadrocopter im Schwebeflug nicht mehr ohne Steuerbewegungen von der Stelle bewegt.**
- Der Quadrocopter ist jetzt einsatzbereit.
- Sofern der Quadrocopter keine Funktion zeigt versuchen Sie den o.g. Bindevorgang erneut.
- Fliegen Sie das Modell.
- Die LED-Lichter am Modell beginnen zu blinken kurz bevor der Akku leer ist.
- Landen Sie das Modell.
- Schalten Sie das Modell am ON/OFF Schalter aus.
- **Trennen Sie die Akku-Steckverbindung.**
- Schalten Sie immer die Fernbedienung als letztes aus.

Fliegen des 4-Kanal Quadrocopters

HINWEIS!

Achten Sie besonders bei den ersten Flugversuchen darauf das Sie die Hebel am Controller sehr vorsichtig und nicht zu hastig zu betätigen.

Es reichen meist sehr sehr geringe Bewegungen am jeweiligen Hebel aus um den jeweiligen Steuerbefehl auszuführen!

Sollten Sie merken, dass sich der Quadrocopter nach vorne oder zur Seite bewegt ohne dass Sie den jeweiligen Hebel betätigen, so trimmen Sie bitte den Quadrocopter wie in 23 24 25 26 beschrieben.

13 +/- Gas (Hoch/Runter)

Um zu starten oder höher zu Fliegen schieben die den Gashebel links vorsichtig nach vorn. Um zu landen oder niedriger zu Fliegen schieben die den Gashebel links vorsichtig nach hinten.

14 Um den Quadrocopter auf der Stelle links oder rechts herum zu drehen bewegen Sie den linken Hebel vorsichtig nach links bzw. rechts.

15 Um den Quadrocopter nach links oder rechts zu fliegen bewegen Sie den rechten Hebel vorsichtig nach links bzw. rechts.

16 Um den Quadrocopter nach vorne oder hinten zu fliegen bewegen Sie den rechten Hebel vorsichtig nach vorn bzw. hinten.

Rotoren / Motoren Starten

17 a Drücken Sie den Knopf „Start Rotors“ auf dem Controller, um die Motoren zu starten. Sie können, sobald die Rotoren laufen, mit dem Gashebel nach oben abheben.

Looping Funktion

ACHTUNG! NUR FÜR GEÜBTE PILOTEN!

17 b Drücken Sie den „Looping Button“ ① so ertönt 5x ein Signalton. Bewegen Sie solange der Signalton ertönt den rechten Joystick nach oben, unten, rechts oder links. Der Quadrocopter führt dann den Looping bzw. Rolle in die jeweilige Richtung aus. Achten Sie darauf das Sie genügend Platz im Raum nach allen Seiten haben (ca. 4m).

Der „3D- Looping“ funktioniert nur bei abgesteckter und abmontierter Kamera!

Beginner-Advanced Schalter ②

17 c 30% = Einsteiger Modus

Signalton beim Umschalten ertönt einmal.

60% = Medium Modus

Der Quadrocopter reagiert empfindlicher als im 30% Modus. Signalton beim Umschalten ertönt 2x.

100% = Advanced Modus -> 3D Modus

Der Quadrocopter reagiert sehr empfindlich auf Steuerbewegungen. Signalton beim Umschalten ertönt 3x.

ACHTUNG! 100% NUR FÜR GEÜBTE PILOTEN!**Headless Mode**

17 d Der Headless-Mode hilft Einsteigern beim Erlernen des Fliegens. Egal in welche Richtung man den Quadrocopter dreht, die Flugrichtung entspricht immer genau der am Controller ausgeführten Flugrichtung. Ein Einsteiger muss also nicht mehr Seitenverkehr lenken wenn er z.B. auf sich zu fliegt.

Drücken Sie den „Headless-Mode-Button“  so ertönt ein Signalton solange Sie sich im Headless-Mode befinden. Zum deaktivieren des Headless-Modes erneut den Knopf drücken.

Video & Foto Funktion**ACHTUNG!**

Bitte beachten Sie, dass Bilder oder Videos mit der eingebauten Kamera die Bild- und Persönlichkeitsrechte anderer verletzen könnten! Eine ohne Einverständnis gefilmte Person, z.B. in der Nachbarschaft, kann sich zivilrechtlich wehren und Unterlassung oder Schadenersatz verlangen. Aufnahmen von Personen in fremden Wohnungen oder auch z.B. in fremden Gärten über blickdichte Hecken hinweg können auch strafbar sein! Informieren Sie sich bitte über die jeweils gültige Rechtslage.

Verwenden der Carrera RC App

18 a Laden Sie sich im jeweiligen App-/bzw. Playstore die App mit dem Namen „Carrera RC FPV“ herunter. Den jeweiligen QR Code finden Sie auf der Verpackung. Verbinden Sie ihr Smartphone mit dem W-Lan ihres Quadrocopters. Suchen Sie nach dem W-Lan mit dem Namen „Carrera_RC_FPV_...“. Es kann eine Wartezeit von ca. 30 Sekunden nötig sein, bevor sie das W-Lan finden und sich verbinden können. Starten sie nun die App.

Auf dem Start Screen sehen Sie rechts den „Start“-Button  hier kommen Sie in das Flug-Menü der App. Über die Buttons rechts gelangen Sie zur Hilfe bzw. zu den allgemeinen Einstellungen. Den Ersatzteilshop errei-

chen Sie über diesen Button . Der Ersatzteilshop öffnet sich im Smartphone Browser. Eine Verfügbarkeit und Lieferung der Ersatzteile ist in einige Länder nicht möglich. Wenden Sie sich ggf an die auf der Rückseite angegebene Vertretung in Ihrem Land.

18 b Funktionsübersicht des Flug-Menü 

1. Drücken Sie diesen Button zum Aufnehmen von Fotos
2. Drücken Sie diesen Button zum Aufnehmen von Videos
3. Hier finden Sie Ihre auf dem Smartphone aufgezeichneten Fotos & Videos
4. Drehen Sie hier das Bild der Kamera um 180°
5. Verwenden Sie diesen Button bevor Sie das Mobiltelefon in den Controller einsetzen.

Im Archiv haben Sie die Möglichkeit sich alle aufgezeichneten Videos in 3D VR Perspektive anzusehen – aktivieren Sie diesen Modus im entsprechenden Menü durch Drücken des -Icons.

Die Bilder / Videos finden Sie im jeweiligen Bild/Video Ordner Ihres Gerätes (Bei IOS bitte die Zugriffsrechte beachten). Es wird ggf. ein zusätzl. Video Player benötigt.

18 c Verwenden der 3D-VR Brille (nicht enthalten)

Wir empfehlen Ihnen erst den sicheren Flug mit dem Quadrocopter zu lernen, bevor Sie die 3D Brille verwenden!

ACHTUNG! NIEMALS einen Quadrocopter mit 3D-VR Brille alleine fliegen! Sie machen sich ggf. strafbar!

Stellen Sie sicher, dass eine 2. Person neben Ihnen steht, wenn Sie die 3D Brille beim Fliegen aufhaben. Die 2. Person muss für Sie die Position des Quadrocopters überwachen und Ihnen helfen die Flugposition zu korrigieren um ggf. Unfälle zu vermeiden.

Beachten Sie, dass Sie nur ein eingeschränktes Blickfeld haben!

19 Verändern des Kamera Winkels

Mit Hilfe des Stellrades auf der rechten Oberseite des Controllers kann der Kammerawinkel (ca. 70°-80° Neigung) verändert werden.

Automatische Höhenkontrolle

20 Sobald Sie den linken Joystick im Flug loslassen, hält der Quadrocopter automatisch die aktuelle Flughöhe.

Auto Landing

21 Sie können jederzeit durch Drücken des Knopfes „Auto Landing“ die automatische Landefunktion auslösen. Dabei wird langsam die Rotorendrehzahl reduziert. Während des Landevorgangs haben Sie jederzeit die Möglichkeit, durch Bewegen des rechten Joysticks die Landeposition zu beeinflussen. Sobald der Quadrocopter am Boden ist, schalten sich die Motoren ab.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Drücken Sie den Knopf „Auto-Start & Fly to 1.5m“ auf dem Controller, um die Motoren zu starten und automatisch auf ca. 1,5m Höhe zu fliegen. Während des Startvorgangs haben Sie jederzeit die Möglichkeit, durch Bewegen des rechten Joysticks die Flugrichtung zu beeinflussen. Sobald die Höhe von ca. 1,5m erreicht ist, hält der Quadrocopter automatisch die Höhe.

Trimmen des Quadrocopters

23 Auto-Trimmen

1. Platzieren Sie den Quadrocopter auf einer waagerechten Fläche.
2. Binden Sie den Quadrocopter mit dem Controller wie in „Bindung des Modells mit dem Controller“ beschrieben.
3. Schieben Sie gleichzeitig den Gashebel und den Hebel für Vor-/Zurück in die rechte untere Ecke. Die LED am Quadrocopter blinkt kurz auf und leuchtet dann durchgehend. Signalton ertönt 1x.
4. Die Neutralstellung ist abgeschlossen.

24 Wenn der Quadrocopter im Schwebeflug, ohne Bewegung des Hebels für Rechts-/Links-Neigung nach links bzw. rechts fliegt gehen Sie bitte wie folgt vor:

Bewegt sich der Quadrocopter von selbst schnell oder langsam seitwärts nach links, drücken Sie den unteren rechten Trimmer für Rechts-/Links-Neigung schrittweise nach rechts. Wenn sich der Quadrocopter nach rechts bewegt, drücken Sie den Trimmer Rechts-/Links-Neigung schrittweise nach links.

27 Wenn sich der Quadrocopter im Schwebeflug, ohne Bewegung des Hebels für Vor-/Zurück nach vorne bzw. hinten fliegt gehen Sie bitte wie folgt vor: Bewegt sich der Quadrocopter von selbst schnell oder langsam nach vorn,

drücken Sie den oberen rechten Trimmer für Vor-/Zurück schrittweise nach unten. Wenn sich der Quadrocopter nach hinten bewegt, drücken Sie den Trimmer für Vor-/Zurück schrittweise nach oben.

26 Wenn sich der Quadrocopter im Schwebeflug, ohne Bewegung des Hebels für Kreisdrehung auf der Stelle nach links bzw. rechts dreht, gehen Sie bitte wie folgt vor: Dreht sich der Quadrocopter von selbst schnell oder langsam um seine eigene Achse nach links, drücken Sie den unteren linken Trimmer für Kreisdrehung schrittweise nach rechts. Wenn sich der Quadrocopter nach rechts dreht, drücken Sie den Trimmer für Kreisdrehung schrittweise nach links.

Wechsel der Rotorblätter

27 Verwenden Sie zum abziehen eines Rotorblatts ggf. einen Schraubenzieher. Achten Sie darauf dass Sie das Rotorblatt vorsichtig senkrecht nach oben abziehen und dabei den Motor von unten stabilisierend festhalten. Befestigen Sie das Rotorblatt wieder fest mit der Schraube am Quadrocopter.

28 QR-Code für Motor-Wechsel-System, Ersatzteile und weitere Informationen.

29 ACHTUNG!

Achten Sie unbedingt auf die Markierung und Farbe, sowie den Neigungswinkel der Rotorblätter!

Vorne Links: rot – Markierung „A“

Vorne Rechts: rot – Markierung „B“

Hinten Rechts: schwarz – Markierung „A“

Hinten Links: schwarz – Markierung „B“

Problemlösungen

Problem: Controller funktioniert nicht.

Ursache: Der ON/OFF-Powerschalter steht auf „OFF“.

Lösung: Den ON/OFF-Powerschalter auf „ON“ stellen.

Ursache: Die Batterien wurden falsch eingelegt.

Lösung: Überprüfen Sie, ob die Batterien korrekt eingelegt sind.

Ursache: Die Batterien haben nicht mehr genug Energie.

Lösung: Neue Batterien einlegen



Dear customer

Problem: Der Quadrocopter lässt sich mit dem Controller nicht steuern.

Ursache: Der Powerschalter des Controller steht auf „OFF“.

Lösung: Zuerst den Powerschalter am Controller auf „ON“ stellen.

Ursache: Der Controller ist ggf. nicht richtig mit dem Empfänger im Quadrocopter gebunden.

Lösung: Bitte führen Sie den Bindevorgang wie unter „Checkliste für die Flugvorbereitung“ beschrieben durch.

Problem: Quadrocopter startet nicht

Ursache: „Start-Rotors“ Button am Controller nicht gedrückt.

Lösung: Start „Start-Rotors“ Button am Controller drücken

Problem: Der Quadrocopter steigt nicht auf.

Ursache: Die Rotorblätter bewegen sich zu langsam.

Lösung: Den Gashebel nach oben schieben.

Ursache: Die Akku-Leistung reicht nicht aus.

Lösung: Den Akku aufladen (siehe Kapitel „Aufladen des Akkus“).

Problem: Der Quadrocopter verliert ohne ersichtlichen Grund während des Flugs an Geschwindigkeit und sinkt ab.

Ursache: Der Akku ist zu schwach.

Lösung: Den Akku aufladen (siehe Kap. „Aufladen des Akkus“).

Problem: Der Quadrocopter dreht sich nur noch im Kreis oder überschlägt sich beim Start.

Ursache: Falsch angeordnete oder beschädigte Rotorblätter

Lösung: Rotorblätter wie in **27 28 29** beschrieben anbringen/austauschen.

Problem: Keine Wifi/W-Lan Verbindung möglich.

Ursache: Der Powerschalter des Modell steht auf „OFF“ oder der Akku ist leer.

Lösung: Zuerst den Powerschalter am Modell auf „ON“ stellen bzw. einen neuen Akku einlegen.

Congratulation! You bought a Carrera RC Quadrocopter which has been manufactured according to today's state-of-the-art technology. As it is our constant endeavour to develop and improve our products, we reserve the right to make modifications, either of a technical nature or with respect to features, materials and design, at any time, and without prior notice. For this reason, no claims will be accepted for any slight deviations in your product from the data and illustrations contained in these instructions. These operating and assembly instructions are an integral part of the product. Non-observance of these operating instructions and the safety instructions they contain will render the guarantee null and void. These instructions are to be kept for future reference and in the event that the product is passed on to a third party.

For the latest version of these operating instructions and information on replacement and spare parts available, please visit carrera-rc.com in the service area.

WARNING! Before you first fly the model, find out whether there is a legal requirement to insure model aeroplanes such as this in your country.

Guarantee conditions

Carrera products are technically advanced products (NO TOYS) which should be handled with care. It is important to follow the directions given in the operating instructions. All components have been subjected to careful inspection (technical modifications and alterations to the model for the purpose of product improvement are reserved).

Should any faults nevertheless occur, guarantee is assumed within the scope of the following conditions:

In accordance with the following provisions, Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (hereinafter referred to as "manufacturer") warrants to the end-consumer (hereinafter referred to as "customer") that the Carrera RC-model-Quadrocopter (hereinafter referred to as "product") delivered to the customer shall be free from defects in material or workmanship for two years from the date of purchase (guarantee period). Such defects will, at the man-

The original declaration of conformity can be requested from carrera-rc.com.



Maximum radio-frequency power transmitted <10 dBm

ufacturer's option, either be repaired by the manufacturer or fixed by delivering new or refurbished parts free of charge. The warranty does not cover failure due to normal wear and tear, (e.g. to batteries, rotor blades, cabin covering, gear wheels etc.), or damage as a result of improper handling/misuse or unauthorised interference. Any other customer's claims asserted against the manufacturer, especially action for damages, shall be excluded.

The contractual and statutory rights of the customer against the seller (supplementary performance, rescission of the contract, abatement, compensation) which exist with the product not having been free from defects at the time of the passing of risk, shall remain unaffected by this warranty.

Claims from this special warranty shall only be valid if:

- the defect reported has not arisen by damage caused by unintended use or misuse as specified in the instruction manual,
- the failure of the product is not due to normal wear and tear
- the product does not show any signs resulting from repairs or other interferences carried out by workshops not having been authorised by the manufacturer,
- the product has only been operated with accessories authorised by the manufacturer.

Guarantee cards cannot be replaced.

Note for EU countries: Reference is hereby made to the seller's statutory guarantee obligation, to the extent that this guarantee obligation is not restricted by the product guarantee.

The manufacturer shall bear the costs for sending in and returning the product.

This warranty shall be valid to the extent aforementioned and under the above-named circumstances (including the submittal of the original proof of purchase also in case of resale) for any future owner of the product.

Warning!

A remote-controlled Quadrocopter is NOT A TOY and is only suitable for teenagers over the age of 14!

This product is not intended for use by children without supervision of a parent. Flying the helicopter requires skill and children must be trained under the direct supervision of an adult. **Before first use: Read the user's information together with your child.** Inappropriate use may result in severe injuries and/or damage to property.

It has to be operated with care and caution and requires both mechanical and mental skills. The operating instructions contain notes on safety and technical regulations as well as information on maintaining and operating the product. It is indispensable to read these instructions thoroughly before the first usage. Only this helps to avoid accidents with injuries and damage.

Hands, hair and loose clothing, including other objects such as pens and screwdrivers must be kept away from the propeller (rotor). Do not touch the rotating rotor. Especially take care that your hands DO NOT get close to the rotor blades!

WARNING: Do not fly near your face to avoid injuries. For use only outdoors – not to be used indoors. Risk of eye injuries. Start and fly only when the area is appropriate for the intended use (free area, no obstacles) and only within direct visual contact. As user of this product you are solely responsible for handling it safely in order to ensure that neither you nor other persons or their property suffer damages or are endangered.

- Never use your model with weak remote control batteries.
- Avoid busy areas. Always make sure that there is enough space.
- Preferably do not use your model on an open street or in public areas in order not to endanger or hurt anyone.

Declaration of conformity

Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH hereby declares that this model including the controller conforms with the fundamental requirements of the following EC directives: EC Directives 2009/48 and 2004/108/EC regarding electromagnetic compatibility and the other relevant regulations of Directive 2014/53/EU (RED).

•CAUTION: Do not start up and fly when persons, animals or any obstructions are within the flying range of the Quadrocopter.

- Start and fly is strictly forbidden near high voltage poles, railway tracks, roads, swimming pools or open water.
- Only operate under good visibility and calm weather conditions.
- Exactly observe the instructions and warnings for this product and for any possible additional equipment (battery charger, rechargeable batteries etc.) being used by you.

•Should the Quadrocopter come into contact with any living thing or solid object, immediately return the gas control to zero, in other words the left-hand joystick must be at the stop at the bottom of the slide!

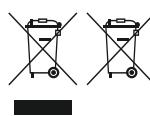
- Avoid any moisture as this might do damage to the electronics.
- There is a risk to suffer severe injury or even death if you put parts of your model into your mouth or lick them.
- Do not change or modify anything on the Quadrocopter.

If you do not agree to these terms please immediately return the complete Quadrocopter model in new and unused condition to the retailer.

Important information concerning Lithium Polymer rechargeable batteries

Lithium-Polymer (LiPo) rechargeable batteries are significantly more sensitive than traditional alkali- or NiMH-rechargeable batteries normally used with radio control units. Therefore the instructions and warnings have to be observed in detail. In case of improper use of LiPo rechargeable batteries there is a danger of fire. Always follow the manufacturers' instructions if you dispose of LiPo rechargeable batteries.

Regulations on disposal for waste electrical and electronic equipment (WEEE)



This symbol, showing refuse bins with a cross through them, denotes that empty batteries, rechargeable batteries, button cells, rechargeable battery packs, equipment batteries, disused electrical equipment, etc. should not be disposed of in domestic refuse, as they are harmful to the environment and health. Please help to preserve environment

and health and talk to your children about the correct disposal of used batteries and disused electrical equipment. Batteries and disused electrical equipment should be handed in to the usual collection points where they can be properly recycled. Do not mix dissimilar battery types or employ new and used batteries together. Empty batteries should be removed from the product. Do not attempt to recharge non-rechargeable batteries.

WARNING!

Rechargeable batteries are only to be charged by adults.

Never leave the battery unattended while it is charging. Exhausted batteries are to be removed from the toy. Rechargeable batteries should be removed from the product before charging. Supply terminal are not to be short-circuited. Only use the batteries recommended or equivalent types.

If in regular use the charger must be examined for damage to the cord, plug, covers and all other parts. If any signs of damage are found the charger may only be used again after repair work has been completed.

The toy is only to be connected to Class II equipment bearing the following symbol. ☐

FCC statement

This device complies with Part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- (1) this device may not cause harmful interference, and
- (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Guidelines and warnings for the use of LiPo rechargeable batteries

- You have to charge the attached 3,7 V --- 1000 mAh / 3,7 Wh LiPo rechargeable battery in a safe place and at a safe distance to flammable material.
- Never leave the battery unattended while it is charging.
- After a flight, the rechargeable battery has to cool down to the ambient air temperature before charging it.
- You must always use the corresponding LiPo charging unit (USB cable / remote control). In case of non-compliance with these directions there is a danger of fire resulting in a health risk and/or damage to property. NEVER use any oth-

er battery charger.

- Should the rechargeable battery swell or deform while discharging or recharging, you have to immediately stop charging or discharging the battery. Take the battery out as quickly and carefully as possible and place it in a safe and open area offside any inflammable material and watch it for at least 15 minutes. In case you continue charging or discharging a battery which has already started to swell or deform there is a danger of fire! Even in case of slight deforming or ballooning the rechargeable battery has to be taken out of operation.

- Store the rechargeable battery at ambient temperature in a dry place.

- **Always recharge the battery immediately after use to prevent its becoming deep discharged. Please make sure to allow a pause of about 20 minutes between finishing the flight and recharging the battery. Recharge the battery occasionally (suggested every 2-3 months). Failure to treat the battery as described above can lead to its becoming defective.**

- When transporting or temporarily storing the rechargeable battery the temperature should be between 5-50°C. If possible, do not store the battery or the model in a car and do not expose it to direct sunlight. In case the battery is broiled it can be damaged or catch fire.

Note: If the battery voltage/output is low you will recognise that a considerable trim and/or controlling is necessary to avoid that the Quadrocopter starts trundling. This usually occurs before reaching a battery voltage of 3 V and it is a good moment to end the flight.

Instruction Manual

Contents of package

- 1 1x Quadrocopter
1x Adjustable controller
1x USB charging cable
1x 3,7 V --- 1000 mAh Rechargeable Battery
1x Camera
1x Landing feet including screws
1x Table holder
2x Replacement motor (right/left)
1x Screwdriver
2x AAA LR03 batteries (non-rechargeable)

Fixing of the landing feet and the camera

- 2 Using the screwdriver, fix the four landing feet on the underside of the Quadrocopter, as shown in the illustration.
- 3 Place the camera in its central mounting underneath the Quadrocopter. Plug the three-wire plug in the left-hand and the five-wire plug in the right-hand socket next to the mounting.

Fixing the portable phone

- 4 A portable phone can be fixed between both sides of the controller. Press the button in the middle of the controller for this purpose, in order to change the width in such a way that the portable phone is clamped and it cannot slip out of position.

Mount the table holder

- 5 if you want to use a tablet in your controller, then we recommend that you mount the supplied holder for reasons of safety.
 - 1 Push the holder onto the middle of the controller's back until it engages.
 - 2 The holder's length can be set with the adjusting wheel. Fix the holder in such a way that the tablet is firmly clamped onto the controller.

Recharging the LiPo rechargeable battery

Make sure you only charge the LiPo rechargeable battery supplied with the LiPo charging unit also supplied (USB cable and remote control). If you try to charge the rechargeable battery with a different LiPo battery charger or any other battery charger, this might cause serious damage. Please carefully read the previous chapter with warnings and guidelines on the usage of rechargeable batteries before proceeding. Supply terminals are not to be short-circuited. You can charge the rechargeable battery fitted in the Quadrocopter with its USB charging cable from a USB port on a computer:

6a Charging via computer:

- **Rechargeable batteries are to be removed from the model before being charged.**
- Connect the USB charging cable with the USB port of a computer. The LED on the USB charger cable lights green indicating that the charger

unit is correctly connected to the computer. If you plug in a Quadrocopter with a discharged battery, the LED on the USB charging cable no longer lights up, showing that the Quadrocopter battery is being charged. The USB charging cable and the charging socket on the Quadrocopter are designed to make incorrect connection impossible.

- It takes about 60 minutes to recharge a discharged battery (but NOT a deep-discharged one). When the battery is fully charged, the LED display on the USB charger cable lights up green again.

Note: when supplied, the lipo-battery is already partially charged. So the first charging cycle may well take less time.

It is essential to follow the connection sequence given above!

Undo the plugged connection on the Quadrocopter when you are not using the Quadrocopter. Failure to observe this precaution may cause battery damage!

6b Insertion of the rechargeable batteries into the Quadrocopter

- Open the cover of the battery compartment with the aid of the enclosed screwdriver. Insert the battery. Close the battery compartment.
- If the LED on the Quadrocopter flashes slowly, you must change the battery.

Inserting the batteries in the remote control

- 7 Open the battery compartment with a screwdriver and insert the batteries in the remote control. Please keep in mind the correct polarity. Different types of batteries or new and used batteries are not to be mixed. After having closed the compartment you can check all functions of the remote control with the help of the power-switch on the front.

With the power switch turned ON and functioning correctly, the top centre LED on the remote control will light up red. If the LED control flashes slowly and an acoustic signal is heard, the batteries in the controller must be changed.

Frequency bind between model and remote control

- 8 The Carrera RC Quadrocopter and the controller automatically link up renewed with every operational start-up. If initially there are any problems with communication between the Carrera RC Quadrocopter and the remote control, please carry out a new frequency bind.

- Connect the battery in the model.
- Switch the model ON at the ON/OFF switch.
- **WARNING! Immediately after switching it on, place the Quadrocopter on a flat and level surface. The gyro-system will then set itself automatically.**
- The LEDs on the quadrocopter now flash rhythmically.
- Switch on the controller at the ON/OFF switch.
- Push the left-hand joystick, i.e., the throttle control, completely upwards and then completely downwards.
- The binding has now been successfully established.
- The LED on the controller now lights continuously.
- After approx. 5½ minutes, the controller switches off. Please repeat the link procedure for renewed use.

Description of the Quadrocopter

- 9 1. Rotor system
- 2. Rotor protection cage
- 3. ON-/OFF switch
- 10 4. LEDs
- 5. Video camera
- 6. Battery compartment

Range of functions of the remote control

- 11 1. Power switch (ON / OFF)
- 2. Control LED
- 3. Gas
Circling
- 4. Forwards / backwards
right / left banking
- 5. Trimmer for right / left banking
- 6. Trimmer for forwards / backwards
- 7. Trimmer for rotation
- 8. Looping Button
- 9. Headless Mode
- 10. Start rotor' button

11. 'Auto-landing' button
12. 'Auto-start & fly to 1.5 m' button
13. "LED lights ON/OFF" button
14. Beginner/Advanced switch
(30%/60%/100%)
15. Adaptable tablet holder – button for adjusting the controller's width
16. Knob for camera angle adjustment
- 7** 17. Battery compartment

Choosing the flight area

12 The Quadrocopter may be flown outdoors. When you have trimmed your Quadrocopter properly and are thoroughly familiar with its controls and how it can perform, you can then start to fly it in smaller and more confined spaces. Please be aware that, although it may be calm on the ground, it may still be very windy even a little way off the ground. If this warning is disregarded, it may lead to total loss of the Quadrocopter.

Checklist for flight preparation

This checklist is not a substitute for the contents of the operating instructions. Although it can be used as a quick-start-guide, we strongly recommend you first to read the operating instructions in detail before you proceed.

- Check the contents of the package.
 - Fit the landing feet and the camera as described under **2** **3**.
 - Fix your portable phone or tablet to the controller **4** **5**.
 - Charge the lipo-battery as described in the section "Recharging the LiPo rechargeable battery".
 - Fit 2 AAA batteries in the controller, making sure their polarity is correct.
 - Look for a suitable environment for flying.
 - **Read and comply with the legal and safety regulations governing the use of your Quadrocopters.**
 - Slide the battery into the battery bay on the bottom of the Quadrocopter. **6b**
 - Switch the model ON at the ON/OFF switch.
 - **WARNING! Immediately after switching it on, place the Quadrocopter on a flat and level surface. The gyro-system will then set itself automatically.**
 - The LEDs on the quadrocopter now flash rhythmically
- Switch on the controller at the ON/OFF switch. **Be sure to check the Beginner-Advanced switch (1c).** Push the left-hand joystick, i.e., the throttle control, completely upwards and then completely downwards.
 - Allow the Quadrocopter a few moments until the system is correctly initialised and is ready for operation. The LED in the Quadrocopter now lights continuously. The LED on the controller now lights continuously.
 - Repeat the above points as required, if you wish to fly more Quadrocopters at the same time.
 - Bind your smartphone as described in point **18b** with the Quadrocopter until you see the camera live picture on the screen. Further details on functions on the camera see point **18** **18a** **18b**.
 - **Important note! Please perform the auto-trimming **24** before each flight without fail!**
 - **Start the Quadrocopter by means of pressing on the 'Start rotors' key.**
 - Check the control system.
 - Make yourself familiar with the control system.
 - **Trim the Quadrocopter as necessary as described under **23** **24** **25** **26**, so that when hovering it no longer moves from the spot without a command from the controller.**
 - The Quadrocopter is now ready to be flown.
 - If the Quadrocopter displays no functions, retry the above binding procedure.
 - Fly the model.
 - The LED lamps on the model start to flash shortly before the battery is discharged.
 - Land the model.
 - Switch the model off at the ON/OFF switch
 - **Disconnect the battery plug connection.**
 - Always switch off the remote control last.

Flying the 4-channel Quadrocopter

NOTE!

Take care particularly in the first few flights to move the lever on the controller very gently and not over-hurriedly. As a rule, only very small movements of the respective levers are necessary to carry out the desired control commands!

If you notice that the Quadrocopter moves forwards or to the side without your touching the respective lever, please adjust the trim of the Quadrocopter as described in **23** **24** **25** **26**.

13 +/- Gas (up / down)

To start or to fly higher, push the gas lever on the left cautiously forwards. To land or fly lower, push the gas lever on the left cautiously backwards.

14 To make the Quadrocopter circle to the left or the right on the spot, move the lever on the left cautiously to the left or the right.**15** To fly the Quadrocopter to the left or the right, push the lever on the right cautiously to the left or the right.**16** To fly the Quadrocopter forwards or backwards, push the lever on the right cautiously forwards or backwards.**Start the rotors and motors****17 a** Press the ‘Start rotors’ button on the controller, in order to start the motors. You can lift the throttle control upwards as soon as the rotors are running.**Looping function****WARNING! ONLY FOR EXPERIENCED PILOTS!****17 b** If you press the “Looping Button” ①, then an acoustic signal sounds 5x times. As long as the acoustic signal sounds, slide the right-hand joystick up, down, to the right or to the left. The Quadrocopter then carries out the loop or roll in the respective direction. Before you do this, make sure you have ample room on all sides (about 4 m – 13').

The “3D looping” only functions when the camera is unplugged and removed!

Beginner/Advanced switch ②**17 c** **30% = beginner mode**

Signal sounds once on switching over.

60% = medium mode

The quadrocopter reacts more sensitively than in 30 % mode. Signal sounds twice on switching over.

100% = Advanced Modus -> 3D Modus

The Quadrocopter reacts very sensitively to joystick movements. Signal sounds three times on switching over.

WARNING!**100 % IS ONLY FOR EXPERIENCED PILOTS!****Headless Mode**

17 d The headless mode helps beginners learn how to fly. Regardless of which direction the Quadrocopter is rotated, the flight direction always corresponds exactly to the flight direction implemented on the controller. Therefore a beginner no longer has to steer mirror-imaged when he flies e.g. to himself.

If you press the “Headless Mode Button” ⑨, an acoustic signal sounds for as long as you are in the Headless mode. To deactivate the Headless mode, press the button renewed.

Video & photo function**WARNING!**

Please note that taking pictures or videos with the built-in camera may infringe the image copyright and rights of personality of others! A person filmed without his or her permission, for example in the neighbourhood, may take civil action for restraint or claim for damages. Taking pictures of people in other people's residences or gardens protected by sightscreening hedges may also be a criminal offence! Always keep up to date with existing legal provisions.

Use of the Carrera RC App**18 a** Load the application with the name of ‘Carrera RC FPV’ in the respective application or play store. You can find the respective QR code on the packaging. Connect your smartphone with your Quadrocopter’s W Lan device. Look for the W Lan with the name of ‘Carrera_RC_FPV_...’. It may be up to about 30 seconds before the W-Lan is found and can be connected. Start the app now.

On the right of the Start Screen you see the „Start“ button ; here you enter the flight menu of the app. Use the buttons on the right to get to the help menu or the general settings. Enter the spare parts shop by using this button: . The spare parts shop opens in the smart phone browser.

Availability in, and delivery of the spare parts to, certain countries is not possible. If necessary, contact the representation in your country, shown on the back of the packing.

18 b Functional overview of the flight menu:

- 1. Press this button to take photos
- 2. Press this button to take videos
- 3. Here you find the photos and videos taken on your smartphone
- 4. Here, rotate the camera picture by 180°
- 5. Use this button before you clamp the portable phone onto the controller.

You are able to view all of the recorded videos in the 3D VR perspective in the file: just activate this mode in the corresponding menu by means of pressing the -icon.

You will find the pictures / videos in the respective picture / video file in your unit. (Please note the access rights for the IOS). An additional video player may possibly be required.

18 c Wear the 3D VR spectacles (not included)

We recommend that you learn to fly the Quadrocopter reliably first of all, before you use the 3D spectacles!

CAUTION! NEVER fly a Quadrocopter with the 3D VR spectacles alone! You would commit a criminal offence by doing so!

Ensure that a 2nd person is standing next to you whenever you fly the Quadrocopter while wearing the 3D spectacles. The 2nd person must monitor the Quadrocopter's position for you and help you to correct the flying position, in order to prevent accidents.

Please note that you only have a limited field of vision!

19 Altering the camera angle

Using the setting wheel on the controller top right, the camera angle can be altered (approx. 70°-80° tilt).

Automatic control of altitude

20 The Quadrocopter will maintain the current flying altitude automatically as soon as you release the left-hand joystick during the flight.

Auto Landing

21 You can trigger the automatic landing function at any time by means of pressing the 'Auto landing' button. The speed of the rotors will reduce gradually as a result. You are able to influence the landing position at any time during the landing procedure by means of moving the right-hand

joystick. The motor will switch itself off as soon as the Quadrocopter is on the ground.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Press the 'Auto-start & fly to 1.5 m' button on the controller, in order to start the motors and automatically fly up to the altitude of about 1.5 m. You are able to influence the direction of flight at any time during the starting operation by means of moving the right joystick. The Quadrocopter will maintain itself in position automatically as soon as the altitude of about 1.5 m has been reached.

Trimming the Quadrocopter

23 Auto-trimming

1. Place the Quadrocopter on a horizontal surface.
2. Link the Quadrocopter with the controller as described in "Linking the model with the controller".
3. Slide the gas lever and the lever for forward / back simultaneously into the right lower corner. The LED on the Quadrocopter flashes on briefly and then lights up continuously. The signalling tone will sound once.
4. The neutral setting is completed.

24 When hovering, if the Quadrocopter flies to the left or right without you moving the lever for left / right movement, please proceed as follows: If the Quadrocopter moves on its own fast or slow sideways to the left, press the lower right trimmer for right / left tilt in steps to the right. If the Quadrocopter moves right, press the trimmer for right / left tilt in steps to the left.

25 When hovering, if the Quadrocopter flies forwards or backwards without you moving the lever for forwards or backwards movement, please proceed as follows: If the Quadrocopter moves on its own fast or slow forwards, press the upper right trimmer for forwards / backwards in steps downwards. If the Quadrocopter moves backwards, press the trimmer for forwards / backwards in steps upwards.

26 When hovering and without you moving the lever for circling on the spot, if the quadrocopter rotates to left or right, proceed as follows: If the quadrocopter rotates quickly or slowly to the left around its own axis, press the trimmer for rotation below left in steps to the right. If

the quadrocopter rotates to the right, press the trimmer for rotation in steps to the left.

Changing the rotor blades

27 Use a screwdriver for unscrewing a rotor blade. Make sure that you draw the rotor blade with great care vertically upwards, and hold the motor from below to stabilise it. Screw the rotor blade firmly back on to the quadrocopter.

28 QR code for motor-change system, spare parts and further information.

29 WARNING!

Be sure to note the marking and colour, also the tilt angle of the rotor blades!

Front left: red – marking “A”

Front right: red – marking “B”

Rear right: black – marking “A”

Rear left: black – marking “B”

Problem: The Quadrocopter does not lift.

Cause: The rotor blades rotate too slowly.

Solution: Slide the gas lever up.

Cause: The battery’s power is not sufficient.

Solution: Charge the battery (see chapter “Charging the battery”).

Problem: During flight, the Quadrocopter loses speed and height without any obvious reason.

Cause: The battery is too weak.

Solution: Charge the battery (see chapter “Charging the battery”).

Problem: The quadrocopter only flies in a circle or turns over on starting.

Cause: Rotor blades incorrectly fitted or damaged.

Solution: Fit rotor blades / replace rotor blades as described in **27 28 29**.

Troubleshooting

Problem: Remote control does not work.

Cause: The ON/OFF-power switch is turned “OFF”.

Solution: Turn the ON/OFF-power switch “ON”.

Cause: The batteries have been wrongly inserted.

Solution: Check if the batteries have been correctly inserted.

Cause: The batteries do not have enough power.

Solution: Insert new batteries.

Problem: The Quadrocopter cannot be controlled with the remote control

Cause: The power switch on the remote control is turned “OFF”.

Solution: First turn the power switch on the remote control “ON”.

Cause: The remote control is possibly not correctly frequency bound with the receiver on the Quadrocopter.

Solution: Please carry out the binding procedure as described in “Checklist for flight preparation”.

Problem: The Quadrocopter does not start.

Cause: The ‘Start rotors’ button has not been pressed on the controller.

Solution: Press the ‘Start rotors’ button on the controller.

Errors and changes excepted

Colours / final design – changes excepted

Technical changes and design-related changes excepted

Pictograms = symbolic photos

Chère cliente ! Cher client !

Félicitations pour l'achat de votre véhicule radiocommandé Carrera RC fabriqué selon des critères récents des plus exigeants. Nous avons toujours pour ambition d'améliorer et de perfectionner nos produits et nous réservons la possibilité de réaliser des modifications techniques relatives à la présentation et design de nos produits. Les divergences de faible importance du produit, que vous avez acheté, par rapport aux données et illustrations de ces instructions de montage et d'utilisation ne sauraient donner lieu à des réclamations de ce fait. Ces instructions de montage et d'utilisation forment partie intégrale du produit. Le fabricant décline toute responsabilité en cas d'inobservation des instructions de montage et d'utilisation et des consignes de sécurité y figurant. Veuillez conserver ces instructions de montage et d'utilisation, afin que vous puissiez les consulter ultérieurement et les remettre à tout utilisateur de ce véhicule si besoin est.

Vous trouverez la version la plus actuelle de ce mode d'emploi et les informations sur les pièces de rechange disponibles sur carrera-rc.com dans la zone de service.

ATTENTION! Assurez-vous avant le premier vol qu'une obligation d'assurance légale existe dans votre pays concernant le modèle d'avion dont vous avez fait l'acquisition.

Conditions de garantie

Les produits Carrera sont des produits de qualité technique élevée (PAS DE JOUET) qui devraient être manipulés avec précaution. Veuillez impérativement respecter les indications du mode d'emploi. Tous les éléments sont soumis à des contrôles approfondis (sous réserve de modifications techniques et des véhicules destinées au perfectionnement du produit).

La responsabilité du fabricant est cependant engagée aux termes des conditions de garantie ci-après à supposer que le produit présente des défauts :

La société Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (ci-après désignée «Fabricant») garantit au client final (ci-après désigné «Client») selon les clauses suivantes que le modèle réduit Quadrocopter Carrera RC

livré au client (ci-après désigné «Produit») sera exempt de vices de matériel ou de fabrication durant une période de deux ans à partir de la date d'achat (délai de garantie). Le fabricant éliminera de tels vices selon sa propre appréciation à ses frais en les réparant ou en livrant des pièces neuves ou ayant subi une révision générale. La garantie ne s'étend pas aux pièces d'usure (par exemple la batterie, les pales de rotor, le recouvrement de cabine, la roue dentée), aux dommages dus à un traitement/utilisation non conforme ou à des interventions externes. D'autres revendications du client, en particulier de dommages et intérêts, contre le fabricant sont exclus. Les droits contractuels ou légaux du client (exécution ultérieure, résiliation du contrat, réduction du prix, dommages et intérêts) vis-à-vis du vendeur correspondant, droits existant si le produit n'était pas exempt de vices lors du transfert du risque, ne sont pas concernés par cette garantie.

Les droits issus de cette garantie du fabricant spéciale n'existent que si

- le vice réclamé ne repose pas dans des dommages qui résultent d'un emploi non conforme ou non adapté aux directives prescrites dans le mode d'emploi,
- il ne s'agit pas de signes d'usure dus à l'emploi,
- le produit ne présente aucun signe qui permette de constater que des réparations ou d'autres interventions ont été effectuées par des ateliers non autorisés par le fabricant,
- le produit n'a été utilisé qu'avec des accessoires autorisés par le fabricant.

Les cartes de garantie ne sont pas remplaçables.

Avis destinés aux États de l'Union européenne : nous attirons l'attention sur l'obligation de garantie légale du vendeur, pour autant que cette obligation de garantie ne soit pas restreinte par les conditions de la présente garantie. Le fabricant prend en charge les coûts de l'expédition et du renvoi du produit. Cette garantie est valable dans l'ampleur susmentionnée et dans les conditions susmentionnées (y compris la présentation du bon d'achat original aussi bien que de la vente) pour chaque propriétaire ultérieur, futur du produit.

Déclaration de conformité

Par la présente, la société Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH déclare que cette maquette, y compris le contrôleur, est conforme aux exigences essentielles des directives européennes suivantes :

est conforme aux Directives européennes 2009/48 et 2004/108/CE relatives à la comptabilité électromagnétique et les autres prescriptions importantes de la Directive 2014/53/EU (RED).

L'original de la déclaration de conformité est à votre disposition sur le site internet carrera-rc.com.



Puissance de fréquence radio maximale <10 dBm

Avertissements !

Un Quadrocopter télécommandé N'EST PAS UN JOUET et n'est approprié que pour les adolescents à partir de 14 ans !

Ce produit n'est pas conçu pour être utilisé par des enfants sans la surveillance d'une personne chargée de l'éducation. Piloter l'hélicoptère nécessite une certaine habileté que les enfants doivent acquérir sous la surveillance directe d'un adulte. **Avant la première utilisation : lisez ces instructions avec votre enfant.**

Un emploi non conforme peut entraîner de graves blessures et/ou des dommages matériels.

Il doit être piloté avec prudence et circonspection et exige certaines facultés mécaniques et mentales.

Le mode d'emploi contient des consignes de sécurité et des prescriptions ainsi que des indications sur l'entretien et l'emploi du produit. Il faut impérativement avoir lu complètement et compris ce mode d'emploi avant la première mise en service. C'est la seule manière d'éviter les accidents accompagnés de blessures et de dommages.

Il convient de tenir l'hélice (rotor) à distance des mains, des cheveux et des vêtements amples ainsi que d'autres objets tels que des clous ou des tournevis. Ne pas toucher le rotor en mouvement.

Veiller surtout à NE PAS tenir les mains à proximité des pales du rotor !

ATTENTION : Afin d'éviter tout accident, ne pas faire voler à proximité du visage. Utilisation à l'extérieur uniquement – ne pas utiliser à l'intérieur. Risque de blessures aux yeux. Démarrer et faire voler sur un terrain adapté uniquement (surface à l'air libre, sans obstacle) et avec un contact visuel direct. En tant qu'utilisateur de ce produit, vous êtes seul responsable de la sécurité de manipulation de sorte que vous ni d'autres personnes ou

leur propriété ne subissent des dommages ou soient mis en danger.

- Ne jamais utiliser cette maquette avec des accus faibles dans le contrôleur.
- Éviter les zones à forte circulation et animées. Veiller à disposer de suffisamment de place.
- Ne pas laisser si possible voler la maquette en pleine route ou dans des lieux publics afin de ne blesser ni de mettre personne en danger.
- **ATTENTION : Ne pas démarrer ni faire voler Quadrocopter tant que des personnes, animaux ou obstacles se trouvent dans le périmètre de vol de l'appareil.**
- Il est strictement interdit de démarrer et de faire voler le Quadrocopter à proximité de lignes à haute tension, de voies ferrées, de chaussées, de piscines ou de plans d'eau.
- Utiliser uniquement en cas de bonne visibilité et de conditions météorologiques favorables.
- Respecter exactement les instructions et les avertissements pour ce produit et l'équipement supplémentaire éventuel (chargeur, accus etc.) que vous utilisez.
- **Si le Quadrocopter entre en contact avec des êtres vivants ou des objets durs, mettre immédiatement le levier d'accélération en position zéro, c'est à dire que la manette de gauche doit se trouver sur la butée inférieure !**
- Éviter n'importe quelle humidité, car elle peut endommager le système électrique.
- Il y a risque de graves blessures qui peuvent entraîner la mort si vous mettez des pièces de votre maquette dans la bouche ou si vous la léchez.
- Ne rien remplacer ou modifier sur Quadrocopter.

Si vous n'êtes pas d'accord avec ces conditions, renvoyez immédiatement au commerçant le modèle réduit Quadrocopter en intégralité, dans son état neuf et non utilisé.

Informations importantes sur les accus Lithium-Polymère

Les accus Lithium-Polymère (LiPo) sont nettement plus sensibles que les accus alcalins ou NiMh usuels qui sont utilisés normalement pour les télécommandes radio. C'est pourquoi il faut respecter très strictement les prescriptions et avertissements du fabricant. En cas de mauvaise manipulation de l'accu LiPo, il y a risque d'incendie. Toujours respecter les indications du fabricant quand vous éliminez des accus LiPo.

Prescriptions d'élimination de vieux appareils électriques et électroniques selon la réglementation WEEE (Déchets d'équipements électriques et électroniques provenant des Équipements Électriques et Electroniques)



Le pictogramme ci-contre des poubelles sur roues barrées est destiné à attirer votre attention sur le fait qu'il est interdit de jeter les piles, accumulateurs, piles rondes, packs

d'accus, batteries d'appareils, appareils électriques usagés etc. dans les ordures ménagères, étant donné que ces produits nuisent à l'environnement et à la santé. Veuillez nous aider à sauvegarder l'environnement et la santé et attirez aussi l'attention de vos enfants sur une élimination correcte des batteries, piles et appareils électriques usagés. Remettez les batteries, piles et appareils électriques usagés aux postes de collecte respectifs. Ces postes veilleront à leur recyclage aux termes des réglementations en vigueur.

Il est strictement interdit d'utiliser des types différents de batteries ou des piles neuves avec des piles usagées. Retirez toujours les batteries et piles vides du jouet. Ne jamais recharger des piles, non rechargeables.

ATTENTION !

Le chargement des piles rechargeables doit être effectué uniquement par des adultes.

Ne laissez jamais la batterie se charger sans surveillance. Retirez les accumulateurs du jouet avant de les recharger. Il est interdit de court-circuiter les bornes de raccordement. Servez-vous exclusivement du type de pile ou d'accumulateur recommandé ou d'un type de pile ou d'accumulateur équivalent.

En cas d'emploi régulier du chargeur, il faut contrôler le câble, le raccord, les couvercles et les autres pièces de ce chargeur. En cas de dommage, le chargeur ne doit être remis en service qu'après avoir subi une réparation.

Le jouet doit être raccordé uniquement à des appareils de la classe de protection II. □

Directives et avertissements pour l'emploi de l'acceu LiPo

- Vous devez charger l'acceu LiPo 3,7 V == 1000 mAh / 3,7 Wh dans un endroit sûr, à l'écart de matériaux inflammables.
- Ne laissez jamais la batterie se charger sans surveillance.

- Pour charger l'acceu après un vol, il faut tout d'abord qu'il refroidisse à la température ambiante.
- Utilisez uniquement le chargeur LiPo correspondant (câble USB / contrôleur). En cas de non-respect de ces indications, il y a risque d'incendie et donc un danger pour la santé et/ou un risque de dommage matériel. NE JAMAIS utiliser un autre chargeur.
- Si l'acceu gonfle ou se déforme pendant la décharge ou la charge, mettre immédiatement fin à la décharge ou décharge. Retirer l'acceu aussi rapidement et prudemment que possible et le déposer dans un endroit sûr, à l'air libre, à l'écart de matériaux inflammables et l'observer au moins durant 15 minutes. Si vous continuez à charger ou décharger un acceu qui a déjà gonflé ou s'est déformé, il y a risque d'incendie. Même en présence d'une faible déformation ou gonflement, un acceu doit être mis hors service.
- Entreposer l'acceu à température ambiante dans un lieu sec.
- **Rechargez votre acceu après utilisation afin d'éviter une décharge profonde de celui-ci. Veillez à faire une pause de 20 minutes env. entre le vol et la charge. Chargez votre acceu de temps en temps (environ tous les 2 à 3 mois). La non-observation de l'utilisation mentionnée précédemment peut provoquer une détérioration de l'acceu.**
- Pour le transport ou pour un entreposage temporaire de l'acceu, la température devrait se situer entre 5-50 °C. Ne pas entreposer l'acceu et la maquette si possible dans la voiture ou sous l'effet direct du soleil. Si l'acceu est exposé à la chaleur dans la voiture, il peut être endommagé ou prendre feu.

Remarque: si la tension/puissance de l'acceu est faible, vous constaterez qu'il faut effectuer des opérations d'équilibrage et/ou des mouvements de pilotage considérables pour que le Quadrocopter ne se mette pas en vrille. Ceci est le cas en général avant que la tension de l'acceu n'atteigne les 3 V et c'est le bon moment pour interrompre le vol.

Instructions d'utilisation

Fournitures

- 1** 1x Quadrocopter
1x Contrôleur ajustable
1x Câble USB de chargement
1x 3,7 V, 1000mAh Accu

- 1x Caméra
- 1x Pieds d'atterrissement incl. vis
- 1x Support de tablette
- 2x Moteur de rechange (droit/gauche)
- 1x Tournevis
- 2x Accus AAA LR03
(non rechargeable)

Fixation des pieds d'atterrissement et de la caméra

- 2** Veuillez fixer les 4 pieds d'atterrissement à l'aide du tournevis sur la face inférieure du Quadrocopter comme indiqué sur l'illustration.
- 3** Placez la caméra sur le support situé au centre de la face inférieure du Quadrocopter. Insérez la fiche avec 3 câbles dans la douille de gauche et la fiche avec 5 câbles dans la douille de droite à côté du support.

Fixation du téléphone portable

- 4** Un téléphone portable peut être fixé entre les deux faces du contrôleur. Pour ce faire, appuyez sur le bouton situé au centre du contrôleur afin d'en modifier la largeur pour que le téléphone puisse y être inséré et ne risque pas de glisser.

Montage du support de tablette

- 5** Si vous souhaitez utiliser une tablette dans votre contrôleur, nous vous recommandons de monter le support fourni pour des raisons de sécurité.
- 1** Emboîtez le support au centre de la face arrière du contrôleur.
- 2** La longueur du support peut être définie à l'aide de la molette. Fixez le support de manière à ce que la tablette soit fermement maintenue sur le contrôleur.

Chargement de l'accu LiPo

Veuillez à ce que l'accu LiPo fourni soit chargé uniquement avec l'appareil de charge LiPo fourni (câble USB). Le chargement de l'accu avec l'appareil de charge d'un autre accu LiPo ou un autre appareil de charge peut causer des endommagements sévères. Veuillez lire attentivement le chapitre précédent avec les avertissements et les instructions d'utilisation de l'accu avant de continuer. Le chargement des accus doit être effectué uniquement par

des adultes. Ne mettez jamais les chargeurs et les blocs d'alimentation en court-circuit. Vous pouvez charger l'accu utilisé dans le Quadrocopter avec le câble USB de chargement correspondant via un port USB:

6a Rechargement par ordinateur:

- Retirez la batterie du modèle réduit avant de la charger.**
- Branchez le câble de charge USB au port USB d'un ordinateur. La DEL sur le câble de charge USB s'allume en vert et indique que l'unité de charge est correctement reliée à l'ordinateur. Lorsque vous branchez un Quadrocopter dont l'accu est vide, la DEL sur le câble de charge USB ne brille plus et indique que l'accu du Quadrocopter est en phase de charge. Le câble de charge USB voire la douille de charge sur le Quadrocopter sont fabriqués de sorte qu'il n'est pas possible d'inverser la polarité.
- La recharge d'un accu déchargé (non fortement déchargé) dure environ 60 minutes. Lorsque l'accu est plein, la DEL du câble de charge USB se rallume en vert.

Remarque : lors de la livraison, l'accu LiPo fourni est chargé partiellement. C'est pourquoi le premier processus de charge pourrait durer un peu moins longtemps.

Veuillez respecter impérativement l'ordre de raccordement ci-dessus ! Retirez la fiche d'alimentation du câble de charge lorsque vous n'utilisez pas le Quadrocopter. Un non-respect de cette instruction peut mener à des dommages de l'accu !

6b Insertion of the rechargeable batteries into the Quadrocopter

- A l'aide du tournevis fourni, ouvrez le couvercle du compartiment de la batterie. Insérez la batterie. Refermez le compartiment de la batterie.
- Lorsque la LED du Quadrocopter clignote lentement, vous devez alors changer la batterie.

Insertion des piles dans le contrôleur

- 7** Ouvrez le compartiment à accu à l'aide d'un tournevis et insérer les piles dans le contrôleur. Respectez la polarité. N'utilisez jamais de piles de différents fabricants ou de piles usagées et neuves ensemble. Après la fermeture du compartiment, vous pouvez vérifier la fonctionnalité du contrôleur à l'aide de l'inter-

rupteur principal situé sur le devant. En position ON de l'interrupteur principal et si le fonctionnement est correct, la DEL située en position centrale en haut du contrôleur devrait s'allumer en rouge. Lorsque la LED de contrôle clignote lentement et qu'un signal sonore retentit, la batterie de la télécommande doit alors être changée.

Liaison entre le modèle réduit et le contrôleur

8 Le Quadrocopter Carrera RC et la télécommande se reconnectent automatiquement à chaque nouvelle mise en route. Si des problèmes de communication entre le Quadrocopter Carrera RC et le contrôleur ont lieu au début, réalisez une nouvelle liaison.

- Branchez l'accu dans le modèle réduit.
- Allumez le modèle réduit via l'interrupteur ON/OFF.

• ATTENTION ! Posez impérativement le Quadrocopter sur une surface horizontale plane juste après l'avoir allumé. Le système de gyroscope s'ajuste automatiquement.

- Les DEL du Quadrocopter clignotent désormais régulièrement.
- Allumez le contrôleur via l'interrupteur ON/OFF.
- Poussez la manette de gauche, c'est-à-dire celle des gaz, complètement vers le haut, puis à nouveau vers le bas.
- La liaison est réussie.
- La LED du contrôleur brille maintenant de manière permanente.
- Après env. 5 min 30, la télécommande s'éteint. Veuillez renouveler la procédure de connexion à chaque nouvelle utilisation.

Description du Quadrocopter

- 9**
1. Système de rotor
 2. Cage de protection du rotor
 3. Interrupteur ON/OFF
- 10**
4. DEL
 5. Caméra vidéo
 6. Compartiment d'accu

Vue d'ensemble des fonctions du contrôleur

- 11**
1. Interrupteur principal (ON / OFF)
 2. DEL de contrôle
 3. Gas
 - Rotation
 4. Avant/arrière
 - Inclinaison droite/gauche
 5. Trim pour inclinaison droite/gauche
 6. Trim avant/arrière
 7. Trim de rotation circulaire
 8. Bouton looping
 9. Headless Mode
 10. Bouton Start Rotors
(Démarrer les rotors)
 11. Bouton Auto Landing
(Atterrissage auto)
 12. Bouton Auto Start & Fly to 1.5m
(Démarrage auto & Vol à 1,5 m)
 13. Touche "Voyants LED ON/OFF"
 14. Interrupteur Beginner/Advanced
(30%/60%/100%)
 15. Support de tablette ajustable – Bouton d'ajustage de la largeur du contrôleur
 16. Molette pour modification de l'angle de la caméra
 17. Compartiment à piles

Choix de la zone de vol

12 Le Quadrocopter peut être utilisé à l'extérieur. Après avoir trimmé votre Quadrocopter et vous être familiarisé avec son pilotage et ses capacités, vous pouvez également tenter de le faire voler dans des environnements plus petits et moins dégagés. Veuillez noter que même si la proximité du sol est à l'abri du vent, il se peut que le vent soit plus fort en altitude. Le non-respect de cette indication peut entraîner la perte totale du Quadrocopter.

Check-list pour la préparation du vol

Cette check-list ne remplace pas le contenu de ce mode d'emploi. Même si vous pouvez l'utiliser comme guide de démarrage rapide, nous vous conseillons impérativement de lire tout d'abord attentivement et intégralement ce mode d'emploi avant de continuer.

- Vérifiez le contenu de l'emballage.
- Installez les pieds d'atterrissement et la caméra

- comme indiqué en **2 3**.
- Fixez votre téléphone portable ou votre tablette sur le contrôleur (**4 5**).
- Chargez l'accu LiPo comme décrit au chapitre «Chargement de l'accu LiPo»
- Placez les 2 piles AAA dans le contrôleur en veillant à respecter la polarité.
- Cherchez un environnement approprié pour le vol.
- Insérez la batterie dans le compartiment situé sur la partie inférieure du Quadrocopter, tel que décrit dans le **6b**.
- Allumez le modèle réduit via l'interrupteur ON/OFF.
- ATTENTION ! Posez impérativement le Quadrocopter sur une surface horizontale plane juste après l'avoir allumé. Le système de gyroscope s'ajuste automatiquement.**
- Les DEL du Quadrocopter clignotent désormais régulièrement.
- Allumez le contrôleur via l'interrupteur ON/OFF. **Contrôlez impérativement l'interrupteur Beginner-Advanced (7c)**. Poussez la manette de gauche, c'est-à-dire celle des gaz, complètement vers le haut, puis à nouveau vers le bas.
- Laissez au Quadrocopter un peu de temps pour que le système soit correctement initialisé et prêt à l'emploi. Les LED du Quadrocopter clignotent désormais en permanence. La LED du contrôleur brille maintenant de manière permanente.
- Répétez la procédure ci-dessus si vous désirez faire voler plusieurs Quadrocopter simultanément.
- Reliez votre smartphone avec le Quadrocopter comme décrit dans le point **(18b)** jusqu'à ce que l'écran Live caméra s'affiche sur l'écran. Vous trouverez d'autres détails et fonctions de la caméra au point **(18 18a 18b)**.
- Remarque ! Veuillez effectuer impérativement l'ajustage automatique avant chaque vol **24** !**
- Appuyer sur le bouton « Start Rotors ».**
- Vérifiez la commande.
- Familiarisez-vous avec la commande.
- Trimez le Quadrocopter comme décrit dans la section **23 24 25 26** de sorte que le Quadrocopter en vol stationnaire ne change pas d'endroit sans commande du contrôleur.**
- Le Quadrocopter est à présent prêt à fonctionner.
- Si le Quadrocopter ne montre pas de signe de fonctionnement, réessayez d'exécuter le processus de raccordement mentionné ci-dessus.
- Faites voler le modèle réduit.
- Les voyants LED du modèle réduit commencent à clignoter juste avant que l'accu soit vide.
- Faites atterrir le modèle réduit.
- Éteignez le modèle avec le commutateur ON/OFF.
- Débranchez la fiche d'alimentation de l'accu.**
- Coupez toujours la commande à distance en dernier.

Vol du Quadrocopter à 4 canaux

REMARQUE !

Lors du premier essai de vol, veillez à actionner le levier du contrôleur avec précaution et sans précipitation. La plupart du temps, des mouvements très limités du levier suffisent pour exécuter les instructions de commande !

Si vous remarquez que le Quadrocopter se déplace vers l'avant ou sur le côté sans actionnement du levier de votre part, veuillez trimer le Quadrocopter comme indiqué à la section **23 24 25 26**.

13 +/- Gaz (Haut/Bas)

Pour démarrer ou pour voler à plus haute altitude, poussez avec précaution le levier des gaz de gauche vers l'avant. Pour atterrir ou pour voler à plus basse altitude, poussez avec précaution le levier des gaz de gauche vers l'arrière.

14 Pour faire tourner le Quadrocopter sur place vers la gauche ou vers la droite, déplacez avec précaution le levier de gauche vers la gauche ou vers la droite.

15 Pour faire voler le Quadrocopter vers la gauche ou vers la droite, déplacez avec précaution le levier de droite vers la gauche ou vers la droite.

16 Pour faire voler le Quadrocopter vers l'avant ou vers l'arrière, déplacez avec précaution le levier de droite vers l'avant ou vers l'arrière.

Démarrer les rotors / moteurs

17 a Appuyez sur le bouton « Start Rotors » sur le contrôleur pour démarrer les moteurs. Vous pouvez tirer la manette des gaz vers le haut dès que les rotors fonctionnent.

Fonction looping

ATTENTION ! RÉSERVÉ AUX PILOTES EXPÉRIMENTÉS !

17 b Si vous appuyez sur le « Looping Button » **①**, un signal sonore retentit 5x. Tant que le signal

sonore retentit, poussez la manette droite vers le haut, le bas, la droite ou la gauche. Le Quadrocopter effectue ensuite un looping ou un tonneau dans la direction correspondante. Assurez-vous de disposer d'assez d'espace dans la salle de chaque côté du Quadrocopter (env. 4 m).

La fonction "Looping 3D" ne fonctionne que lorsque la caméra est débranchée et démontée !

son consentement, par exemple dans le voisinage, peut engager une procédure de droit civil et réclamer une omission ou des dommages-intérêts. La prise de vue de personnes se trouvant dans des logements tiers ou également, par exemple, la prise de vue par-dessus des haies opaques dans des jardins sont également punissables. Veuillez vous informer sur les situations juridiques en vigueur.

Interrupteur Beginner/Advanced ②

17 c 30% = mode débutant

Un signal sonore se fait entendre une fois lors de la commutation.

60% = mode moyen

Le Quadrocopter réagit de manière plus sensible que dans le mode à 30%. Un signal sonore se fait entendre deux fois lors de la commutation.

100% = mode avancé -> mode 3D

Le Quadrocopter réagit de manière très sensible aux mouvements de contrôle. Un signal sonore se fait entendre trois fois lors de la commutation.

ATTENTION ! 100% RÉSERVÉ AUX PILOTES EXPÉRIMENTÉS !

Headless Mode

17 d Le Headless Mode permet aux débutants d'apprendre à voler. Quelle que soit la direction dans laquelle le Quadrocopter est orienté, la direction de vol correspond toujours précisément à celle indiquée par la télécommande. Un débutant n'a donc plus besoin d'orienter le Quadrocopter de l'autre côté lorsqu'il vole, par exemple, vers lui.

Si vous appuyez sur le « Headless Mode Button » ⑨ un signal sonore retentit aussi longtemps que vous restez dans le Headless Mode. Pour désactiver le Headless Mode, appuyer une nouvelle fois sur le bouton.

Fonction photo & vidéo

ATTENTION !

Veuillez noter que les photos ou les vidéos prises avec la caméra intégrée peuvent violer le droit à l'image et le droit à la personnalité de tierces personnes ! Une personne filmée sans

Utilisation de l'application Carrera RC

18 a "Téléchargez l'application portant le nom « Carrera RC FPV » dans l'AppStore ou le Playstore." Vous trouverez le code QR correspondant sur l'emballage. Connectez votre smartphone au WLAN de votre Quadrocopter. Recherchez le WLAN portant le nom « Carrera_RC_FPV_... ». Un temps d'attente d'environ 30 secondes peut s'avérer nécessaire avant de trouver le WLAN et de pouvoir se connecter. Démarrez maintenant l'application.

Sur la droite de l'écran d'accueil se trouve le bouton "Start" START, qui vous permet d'accéder au menu de vol de l'application. Le bouton de droite permet d'accéder à l'aide ainsi qu'aux paramètres généraux. Ce bouton SHOP vous permet d'accéder à la boutique de pièces détachées. La boutique de pièces détachées s'ouvre dans le navigateur du smartphone.

La disponibilité et la livraison de pièces détachées ne sont pas possibles dans certains pays. En cas de besoin, contactez l'interlocuteur désigné pour votre pays indiqué au dos.

18 b Vue d'ensemble des fonctions du menu de vol : START

1. Appuyez sur ce bouton pour prendre des photos
2. Appuyez sur ce bouton pour prendre des vidéos
3. Vous trouverez ici les photos et les vidéos enregistrées sur votre smartphone
4. Pivotez ici l'image de votre caméra de 180°
5. Utilisez ce bouton avant d'installer le téléphone portable sur le contrôleur.

Dans les archives, vous avez la possibilité de visionner toutes les vidéos enregistrées en perspective VR 3D : activez ce mode dans le menu correspondant en appuyant sur l'icône VR. Les images / vidéos se trouvent dans le dossier Image/vidéo correspondant de votre appareil (Sur

IOS, attention aux droits d'accès). Un lecteur vidéo supplémentaire peut s'avérer nécessaire.

18 C Utilisation des lunettes VR 3D (non inclus)

Nous vous recommandons d'apprendre à voler correctement avec le Quadrocopter avant d'utiliser les lunettes 3D !

ATTENTION ! Ne JAMAIS faire voler un Quadrocopter seul avec des lunettes VR 3D ! Le non-respect de cette instruction peut, le cas échéant, donner lieu à des poursuites !

Assurez-vous qu'une 2ème personne se trouve à vos côtés lorsque vous effectuez un vol en portant les lunettes 3D. La 2ème personne doit surveiller pour vous la position du Quadrocopter et vous aider à corriger la position de vol afin d'éviter tout éventuel accident.

Veuillez noter que vous ne disposez que d'un champ de vision limité !

19 Modification de l'angle de la caméra

L'angle de la caméra peut être modifié à l'aide de la molette située sur le côté supérieur droit du contrôleur (inclinaison d'env. 70-80°).

Contrôle automatique de l'altitude

20 Si vous lâchez la manette gauche pendant le vol, le Quadrocopter conserve automatiquement cette hauteur de vol.

Auto Landing

21 Vous pouvez à tout moment déclencher la fonction d'atterrissement automatique en appuyant sur le bouton « Auto Landing ». La vitesse des rotors est alors lentement réduite. Pendant l'atterrissement, vous avez à tout moment la possibilité d'influencer la position d'atterrissement en déplaçant la manette droite. Lorsque le Quadrocopter se trouve au sol, éteignez les moteurs.

Auto Start & Fly to 1.5m (Démarrage auto & Vol à 1,5 m)

22 Appuyez sur le bouton « Auto-Start & Fly to 1.5m » sur le contrôleur pour démarrer les moteurs et voler automatiquement à une hauteur de 1,5 m. Pendant le démarrage, vous avez à tout moment la possibilité d'influencer la direction de vol en déplaçant la manette droite. Lorsque la hauteur d'1,5 m est atteinte, le Quadrocopter conserve automatiquement cette hauteur.

Trimage du Quadrocopter

23 Timage auto

1. Placez le Quadrocopter sur une surface horizontale.
2. Connectez le Quadrocopter et la télécommande tel que décrit dans « Liaison entre le modèle réduit et le contrôleur ».
3. Poussez simultanément la manette des gaz et le levier permettant d'avancer et de reculer dans le coin inférieur droit. La LED du Quadrocopter clignote brièvement, puis s'allume en continu. Un bip sonore est émis 1x.
4. Le réglage de la position neutre est terminé.

24 Si le Quadrocopter est en vol stationnaire et vole vers la gauche ou la droite sans mouvement du levier d'inclinaison droite/gauche, respectez la procédure suivante :

Si le Quadrocopter se déplace de lui-même, rapidement ou lentement, latéralement vers la gauche, poussez le trim d'inclinaison droite/gauche, situé en bas à droite, progressivement vers la droite. Si le Quadrocopter se dirige vers la droite, poussez le trim d'inclinaison droite/gauche progressivement vers la gauche.

25 Si le Quadrocopter est en vol stationnaire et pivote vers l'avant ou l'arrière sans mouvement du levier d'avance/retour, respectez la procédure suivante :

Si le Quadrocopter pivote de lui-même, rapidement ou lentement, vers l'avant, poussez le trim d'avance/retour, situé en haut à droite, progressivement vers le bas. Si le Quadrocopter pivote vers l'arrière, poussez le trim d'avance/retour progressivement vers le haut.

26 Si le Quadrocopter est en vol stationnaire et tourne directement vers la gauche ou la droite sans mouvement du levier pour la rotation circulaire, respectez la procédure suivante: Si le Quadrocopter tourne de lui-même, rapidement ou lentement, autour de son axe vers la gauche, poussez le trim de la rotation circulaire, situé en bas à gauche, progressivement vers la droite. Si le Quadrocopter tourne vers la droite, poussez le trim de la rotation circulaire progressivement vers la gauche.

Changement des pales de rotor

27 Pour retirer une pale de rotor, utilisez un objet fin et lisse. Assurez-vous de retirer la pale de rotor avec précaution et verticalement en tenant le moteur par le dessous. Fixez à nouveau fermement la pale de rotor avec la vis sur le Quadrocopter.

28 QR Code pour le système permettant de changer de moteur, pièces de rechange et autres informations.

29 ATTENTION !

Veillez à impérativement respecter le marquage et les couleurs ainsi que l'angle d'inclinaison des pales de rotor !

Avant gauche : rouge – marquage «A»

Avant droite : rouge – marquage «B»

Arrière droite : noir – marquage «A»

Arrière gauche : noir – marquage «B»

Solutions aux problèmes

Problème: Le contrôleur ne fonctionne pas.

Cause: L'interrupteur principal ON/OFF se trouve en position «OFF».

Remède: L'insertion des piles est incorrecte.

Cause: L'insertion des piles est incorrecte.

Remède: Vérifiez que les piles ont été installées avec la bonne polarité.

Cause: Les piles n'ont plus assez d'énergie.

Remède: Insérer des nouvelles piles.

Problème: Le Quadrocopter ne se laisse pas piloter avec le contrôleur.

Cause: L'interrupteur principal du contrôleur se trouve en position «OFF».

Remède: Placer d'abord l'interrupteur principal du contrôleur en position «ON».

Cause: Le cas échéant, le contrôleur n'est pas correctement relié au récepteur du Quadrocopter.

Remède: Veuillez exécuter le processus de connexion comme décrit dans «Check-list pour la préparation du vol».

Problème: Le Quadrocopter ne démarre pas.

Cause: Le bouton «Start Rotors» du contrôleur n'a pas été déclenché.

Remède: Appuyer sur le bouton «Start Rotors» du contrôleur.

Problème: Le Quadrocopter ne monte pas.

Cause: Les pales du rotor bougent trop lentement.

Remède: Pousser la manette des gaz complètement vers le haut.

Cause: La puissance de l'accu n'est pas suffisante.

Remède: Charger l'accu (cf. Chapitre «Changement de l'accu»).

Problème: Le Quadrocopter perd de la vitesse sans raison manifeste pendant le vol et descend.

Cause: L'accu est trop faible.

Remède: Charger l'accu (cf. Chapitre «Changement de l'accu»).

Problème: Le Quadrocopter ne fait que tourner en rond ou fait des tonneaux au démarrage.

Cause: Pales de rotor disposées de manière incorrecte ou endommagées.

Remède: Disposer/remplacer les pales de rotor tel que décrit à la section **27 28 29**.

Problème: Connexion Wi-Fi/WLAN impossible.

Cause: L'interrupteur principal du modèle réduit se trouve en position «OFF».

Remède: Placer d'abord l'interrupteur principal du modèle réduit en position «ON».

Sous réserve d'erreurs et de modifications

Couleurs / design final – sous réserve de modifications

Techniques et relatives au design

Pictogrammes = photos symboliques

E Estimado cliente

Le felicitamos por la compra de su modelo de Quadrocopter de Carrera RC, que ha sido fabricado conforme a la tecnología más avanzada. Constantemente nos esforzamos por perfeccionar y mejorar nuestros productos, por lo que nos reservamos el derecho de realizar modificaciones en el aspecto técnico y en relación al equipamiento, material y diseño en cualquier momento y sin previo aviso. Por ello, no podrá derivarse ningún derecho por pequeñas diferencias entre este producto y los datos y las figuras de estas instrucciones. Estas instrucciones de uso y de montaje son parte integrante del producto. En caso de que no se cumplan las instrucciones de uso y las indicaciones de seguridad contenidas en ellas, se extinguirá el derecho de garantía. Guarde bien estas instrucciones para poder consultarlas más tarde, y entréguelas a terceros cuando les traspase el modelo.

La versión más actual de este manual de servicio e información acerca de los recambios disponibles la encontrará en carrera-rc.com en el área de Servicio.

¡ADVERTENCIA! Antes de hacer volar el helicóptero, averigüe si existe el requisito legal de poseer un seguro para este tipo de aeronaves en su país.

Condiciones de garantía

Los productos Carrera son productos de alto valor técnico (NO SON JUGUETES), que deben ser tratados con cuidado. Es necesario que observe las indicaciones de este manual de servicio. Todas las piezas han sido sometidas a un control riguroso (queda reservado el derecho a realizar modificaciones técnicas y cambios en el modelo, destinados a mejorar el producto).

Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (en adelante, "el fabricante") garantiza al cliente final (en adelante, "el cliente")

según las disposiciones referidas a continuación, que el modelo de Quadrocopter de Carrera RC entregado al cliente (en adelante, "el producto") estará exento de fallos de material o de procesamiento por un período de dos años a partir de la fecha de compra (plazo de garantía). Los fallos de este tipo serán subsanados por el fabricante por cuenta propia y según su propio criterio, mediante reparación o envío de piezas nuevas o reparadas. La garantía no cubre las piezas de desgaste (como p. ej. baterías, aspas, cubierta de la cabina, ruedas dentadas o similares), ni los daños causados por un tratamiento o uso incorrectos o por intervenciones ajenas. Queda excluido cualquier otro derecho de reclamación del cliente frente al fabricante, en particular, por daños y perjuicios.

Los derechos contractuales o legales del cliente (cumplimiento a posteriori, rescisión del contrato, reducción del precio, indemnización por daños y perjuicios) frente al respectivo vendedor, existentes en aquellos casos en que el producto no esté exento de defectos en el momento de la transferencia del riesgo, no se verán afectados por esta garantía.

Derechos resultantes de esta garantía especial del fabricante, sólo existirán en aquellos casos en que:

- el fallo reclamado no se deba a daños resultantes de un uso incorrecto o inapropiado según las especificaciones incluidas en las instrucciones de servicio,
 - no se trata de desgastes causados por el funcionamiento,
 - el producto no presente señales, que permitan deducir que hubo reparaciones u otras intervenciones realizadas por talleres no autorizados por el fabricante,
 - el producto sólo haya sido utilizado con accesorios autorizados por el fabricante.
- Las tarjetas de garantía no se pueden sustituir.**

Instrucciones para los Estados de la Unión Europea: se hace referencia al deber de prestación de garantía legal del vendedor, en tanto que este deber no se vea limitado por alguna garantía contraria.

Los gastos del envío y la devolución del producto corren a cargo del fabricante. Esta garantía es válida en el alcance antes expuesto y bajo las condiciones arriba mencionadas, para cualquier propietario ulterior o futuro del producto (también el tener que presentar el resguardo original de compra, incluso en caso de pasarse a terceros).

Declaración de conformidad

Por la presente, Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH declara la conformidad de este modelo, inclusive el controlador, con los requisitos básicos de las siguientes directivas: Directrices CE 2009/48 y 2004/108/CE acerca de la compatibilidad electromagnética y las demás normas relevantes de la directriz 2014/53/EU (RED). Puede solicitar la declaración de conformidad original bajo: carrera-rc.com.



Potencia de radiofrecuencia máxima <10 dBm

¡Advertencias!

El Quadrocopter de radiocontrol NO es NINGÚN JUGUETE (sólo es apto para jóvenes a partir de los 14 años).

Este producto no está pensado para que sea utilizado por niños sin la vigilancia de un adulto. Pilotar el helicóptero requiere habilidad y los niños deben entrenarse bajo la supervisión directa de un adulto. **Antes de utilizarlo por primera vez: lea estas instrucciones junto con su hijo.** Un uso inadecuado puede conllevar lesiones graves o daños materiales.

Debe ser dirigido con precaución y requiere ciertas habilidades mecánicas y mentales. El manual incluye instrucciones de seguridad y normas, así como indicaciones relativas al mantenimiento y el manejo del producto. Es imprescindible haber leído y comprendido el presente manual, antes de la primera puesta en marcha del aparato. Sólo así pueden evitarse accidentes con lesiones y daños.

Las manos, los cabellos y la ropa suelta, incluidos otros objetos como lápices y destornilladores deben mantenerse alejados de la hélice (rotor). No tocar el rotor rotativo. Procure especialmente que las manos NO queden cerca de las aspas.

¡ADVERTENCIA! No pilote el Quadrocopter cerca de su ojos para evitar lesiones.

Empleo solo en exteriores, no en interiores. Riesgo de lesiones oculares. Despegar y volar solamente en un terreno apropiado (espacio abierto, sin obstáculos) y únicamente dentro de área con contacto visual directo. En su condición de usuario de este producto, usted es el responsable único del manejo seguro del mismo, para que ni usted, ni otras personas, ni las propiedades de éstas, puedan resultar lesionados, dañados o puestas en peligro.

- No utilice nunca el modelo con las pilas del controlador muy gastadas.
- Evite aquellas zonas que sean muy transitadas. Asegúrese siempre de que haya espacio suficiente.
- No haga volar su modelo en la calle ni en espacios públicos, para así no dañar ni poner en peligro a nadie.

¡ADVERTENCIA! No ponga en marcha ni pilote el Quadrocopter cuando haya personas, animales o cualquier obstáculo dentro del margen de vuelo del mismo.

- El arranque y el vuelo queda estrictamente prohibido en las cercanías de tendidos eléctricos, vías ferroviarias, calles, piscinas o aguas abiertas.
- Utilizar únicamente en zonas con buena visibilidad y bajo condiciones climáticas tranquilas.

Siga atentamente las instrucciones y las advertencias de este producto y de los eventuales accesorios (cargador, baterías, etc.) que pueda utilizar.

Si el Quadrocopter entra en contacto con seres vivos o con objetos duros, colocar inmediatamente la palanca del gas en posición cero (es decir que el joystick izquierdo debe estar en el tope inferior).

- Evite cualquier posible humedad, ya que ésta puede dañar la electrónica.
- La introducción en la boca de piezas del modelo, o el he-chó de lamerlas, puede provocar lesiones graves o incluso la muerte.

- No cambie ni modifique nada en el Quadrocopter.

Si no está de acuerdo con estas condiciones, devuelva inmediatamente el Quadrocopter completo, nuevo y sin utilizar, al vendedor.

Información relevante sobre las baterías recargables de polímero de litio

Las baterías recargables de polímero de litio (LiPo) son mucho más sensibles que las habituales baterías alcalinas o de NiMH utilizadas normalmente en los radiocontroles. Por ello es imprescindible seguir exactamente las normas y las advertencias del fabricante. Existe riesgo de incendio en caso de manipulación errónea de las baterías recargables LiPo. A la hora de eliminar las baterías recargables LiPo, deben tenerse siempre en cuenta las indicaciones del fabricante.

Disposiciones sobre la eliminación de aparatos eléctricos y electrónicos usados según RAEE.



El símbolo aquí representado, con los cubos de basura tachados, indica que las pilas gastadas, las baterías recargables, las pilas de botón, los paquetes de baterías, las pilas de los aparatos, los aparatos eléctricos usados, etc., no deben tirarse a la basura doméstica, ya que pueden dañar al medio ambiente y a la salud. Ayude a conservar

el medio ambiente y a cuidar de la salud pública, y enseñe también a sus hijos cómo eliminar correctamente las pilas gastadas y los aparatos eléctricos usados. Las pilas gastadas y los aparatos eléctricos viejos deben entregarse en los puntos de recogida conocidos. Así se reciclarán de una forma correcta.

No deben utilizarse juntas pilas de diferente tipo, ni pilas nuevas con usadas. Extraiga las pilas gastadas del juguete.

¡ADVERTENCIA!

Únicamente los adultos deben cargar las baterías recargables.

No deje de vigilar la batería cuando esta se esté cargando. Saque las pilas recargables del juguete antes de cargarlas. Los bornes conectores no deben cortocircuitar. Sólo deben utilizarse las pilas recomendadas o pilas de tipo equivalente.

Si se usa periódicamente el cargador, deben controlarse su cable, conexión, cubiertas y demás piezas. En caso de avería, primero debe repararse el cargador, antes de volverlo a poner en marcha.

El juguete solo debe conectarse a un equipo de la Clase II que tenga el siguiente símbolo.

El manejo de este equipo requiere los dos siguientes requerimientos:

- (1) Es posible que este equipo o aparato no cause ninguna interferencia perjudicial, y
- (2) este equipo o aparato debe aceptar cualquier interferencia, incluyendo interferences que podrían ser originadas por su operación no intencional.

Directrices y advertencias relativas al uso de la batería recargable LiPo

- Debe cargar la batería LiPo de 3,7 V --- 1000 mAh / 3,7 Wh adjunta en un lugar seguro, y alejado de materiales inflamables.
- No deje de vigilar la batería cuando esta se esté cargando.
- Para cargar la batería después de un vuelo, debe haberse enfriado primero a temperatura ambiente.
- Debe utilizar únicamente el cargador de polímero de litio correspondiente (cable de USB / controlador). El incumplimiento de estas indicaciones puede provocar incendios y el riesgo correspondiente para la salud, o daños materiales. NO UTILICE NUNCA otro cargador.
- En caso que la batería se hinche o se deforme durante el proceso de carga o descarga, interrumpa de forma inmediata tal carga o descarga. Retire entonces la batería lo más rápido y cuidadosamente posible, y colóquela en un lugar seguro y despejado, alejado de cualquier material inflamable, y observe la batería durante al menos 15 minutos. Si continua cargando o descargando la batería hinchada o deformada, existe riesgo de incendio. Ante la más mínima deformación o hinchazón de la batería, proceda a ponerla fuera de servicio.
- Guarda la batería recargable a temperatura ambiente en un lugar seco.
- **Tras usarla, cargue la batería de nuevo para evitar que esta se descargue por completo. Al hacerlo, procure mantener una pausa de aprox. 20 min. entre el vuelo y el proceso de carga. Cargue la batería de vez en cuando (aprox. cada 2-3 meses). Si no se tienen en cuenta las instrucciones de manejo de la batería indicadas antes, puede producirse una avería.**
- Para el transporte o el almacenaje transitorio de la batería, la temperatura debería oscilar entre 5 - 50 °C. Siempre que sea posible, no guarde la batería ni el modelo en el coche, ni en ningún lugar que esté expuesto a la radiación solar directa. Si la batería se expuesta al calor del vehículo, puede estropearse o incendiarse.

Indicación: cuando la batería tiene poca tensión / poca potencia, verá que precisa mucho más equilibrio aerodinámico y/o movimientos de control para que el Quadrocopter no entre en barrena. Por regla general, esto sucede antes de alcanzar los 3 V de tensión en la batería, y es un buen momento para finalizar el vuelo.

Indicaciones de manejo

Contenido del embalaje

- 1 1x Quadrocopter
- 1x Controlador ajustable
- 1x Cable de carga USB
- 1x 3,7 V, 1000mAh Batería recargable
- 1x Cámara
- 1x Pies de aterrizaje con tornillos incluidos
- 1x Soporte para tableta
- 2x Motor de repuesto (derecha/izquierda)
- 1x Destornillador
- 2x Pilas AAA LR03 (no recargables)

Fijación de los pies de aterrizaje y la cámara

- 2 Fije por favor los 4 pies de aterrizaje mediante el destornillador como se puede ver en la figura sobre la parte inferior del Quadrocopter.
- 3 Coloque la cámara en el soporte en el centro debajo del Quadrocopter. Inserte el enchufe con 3 cables en la toma izquierda y el enchufe con 5 cables en la toma derecha junto al soporte.

Fijación del teléfono móvil

- 4 Se puede fijar un teléfono móvil entre los dos lados del controlador. Para ello, accione el botón situado en el centro del controlador para ajustar la anchura al teléfono móvil y que éste no resbale.

Montaje del soporte para tableta

- 5 Si desea utilizar una tableta con su controlador le recomendamos que monte el soporte adjunto por motivos de seguridad.
- 1 Encaje el soporte en la parte central trasera del controlador.
- 2 Con la ruleta de ajuste puede adaptar la altura del soporte. Fije el soporte de tal manera que la tableta quede bien fijada al controlador.

Carga de la batería LiPo

Preste atención a cargar la batería LiPo suministrada con el cargador LiPo suministrado (cable de USB). El intento de cargar la batería con otro cargador de baterías LiPo o de otro tipo puede provocar graves daños. Antes de proseguir, lea atentamente el apartado anterior con las advertencias y las directivas relativas al uso de la batería. Únicamente los adultos deben cargar las baterías. No cortocircuite los cargadores ni los cables de red. Puede cargar la batería integrada en el Quadrocopter con el cable de carga USB respectivo a un puerto USB:

6a Cargar en el ordenador:

• Retire la batería del modelo antes de cargarla.

- Conecte el cable de carga USB con el puerto USB de un ordenador. El led del cable de carga se ilumina de verde, indicando que el cargador está correctamente conectado al ordenador. Si conecta un Quadrocopter con la batería descargada, el led del cable de carga USB se apaga, indicando que la batería del Quadrocopter se está cargando. El cable de carga USB y el casquillo de carga del Quadrocopter están hechos de tal manera, que no se puede invertir por error la polaridad.
- La recarga de una batería descargada (no completamente descargada) dura unos 60 minutos. Cuando la batería está totalmente cargada, se vuelve a encender de color verde el indicador led del cable de carga USB.

Aviso: la batería LiPo se entrega cargada parcialmente. Por ello, la primera carga podría durar algo menos.

¡Es indispensable respetar el orden de conexión indicado arriba! Desconecte la conexión que hay en el Quadrocopter cuando no lo utilice. ¡Una inobservancia puede provocar daños en la batería!

6b Instalación de la batería en el Quadrocopter

- Abra la tapa del compartimento para baterías con ayuda del destornillador adjunto. Introduzca la batería. Vuelva a cerrar el compartimento.

- Cambie la batería si el LED del Quadrocopter parpadea lentamente.

Colocación de las pilas en el controlador

- 7 Con ayuda de un destornillador abra el compartimento de las pilas e inserte estas en el controlador. Asegúrese de que la polaridad sea la correcta. Nunca utilice conjuntamente pilas nuevas y viejas o de diferentes fabricantes. Tras cerrar el compartimento puede verificarse el funcionamiento del controlador con ayuda del interruptor de encendido ubicado en la cara anterior. Con el interruptor de encendido en la posición ON y un correcto funcionamiento, debería encenderse el led de color rojo situado en la parte superior central del controlador.

Cambie la batería del controlador si el LED del control parpadea lentamente y escucha una señal acústica.

Vinculación del modelo al controlador

- 8 La conexión entre el Quadrocopter a control remoto de Carrera y el controlador se establece automáticamente cada vez que se pone en marcha. Si al principio hubiese algún problema en la comunicación entre el Quadrocopter de Carrera RC y el controlador, efectúe una nueva vinculación.

- Conecte la batería en el modelo.
- Conecte el modelo en el interruptor ON/OFF.
- **¡ADVERTENCIA! Es indispensable que directamente tras su encendido, ponga el Quadrocopter sobre una superficie horizontal recta. El sistema gyro se orienta automáticamente.**
- Los leds ahora parpadean rítmicamente.
- Conecte el controlador en el interruptor ON/OFF.
- Empuje el joystick izquierdo, es decir, la palanca del acelerador, completamente hacia arriba y hacia abajo.
- La vinculación se ha establecido satisfactoriamente.
- Ahora el led del controlador está encendido de forma permanente.
- El controlador se desconectará al cabo de aprox. 5½ minutos. Para volver a utilizarlo, repetir el proceso de conexión.

Descripción del Quadrocopter

- 9 1. Sistema de rotor
2. Caja protectora del rotor
3. Interruptor ON/OFF
- 10 4. Leds
5. Cámara de video
6. Compartimento de la batería recargable

Sinopsis de las funciones del controlador

- 11**
1. Interruptor de encendido (ON / OFF)
 2. LED de control
 3. Aceleración
 4. Giro en círculo
 5. Avance/retroceso
 6. Inclinación a la derecha/izquierda
 7. Ajustador para inclinación a la derecha/izquierda
 8. Ajustador para avance/retroceso
 9. Botón looping
 10. Modo sin cabeza
 11. Botón 'Start Rotors'
 12. Botón 'Auto-Landing'
 13. Botón 'Auto-Start & Fly to 1.5m'
 14. Tecla de "encender/apagar las luces LED"
 15. Interruptor Beginner/Advanced (principiante/avanzado) (30%/60%/100%)
 16. Soporte para tabletas ajustable – Botón para ajustar el ancho del controlador
 17. Rueda de ajuste para la modificación del ángulo de la cámara
 18. Compartimento para las pilas

7

Elección de la zona de vuelo

- 12** El Quadrocopter puede pilotarse en el exterior. Después de haber ajustado su Quadrocopter y de haberse familiarizado con su control y sus capacidades, puede atreverse a pilotar el Quadrocopter en entornos más pequeños y parcialmente exteriores. Tenga en cuenta que a pesar de no hacer viento cerca del suelo, a cierta distancia del suelo puede hacer mucho viento. Si no se observan estas indicaciones se puede perder el Quadrocopter por completo.

Lista de comprobación para la preparación del vuelo

Esta lista de comprobación no puede reemplazar en ningún caso al presente manual. A pesar de que puede utilizarse como guía de inicio rápido, antes de proseguir, recomendamos encarecidamente leer primero íntegramente el presente manual.

- Verifique el contenido del paquete.
- Instale los pies de aterrizaje y la cámara como se indica en **2 3**.
- Fije su teléfono móvil o tableta al controlador **4 5**.
- Cargue la batería LiPo, tal como se describe en la sección "Carga de la batería LiPo".
- Introduzca 2 pilas AAA en el controlador y preste atención a la polaridad correcta.
- Busque un entorno adecuado para el vuelo.
- Introduzca la batería en el compartimento para baterías situado en la parte inferior del Quadrocopter conforme a lo descrito en **6**.
- Conecte el modelo en el interruptor ON/OFF.
- ¡ADVERTENCIA! Es indispensable que directamente tras su encendido, ponga el Quadrocopter sobre una superficie horizontal recta. El sistema gyro se orienta automáticamente.
- Los leds ahora parpadean rítmicamente.
- Conecte el controlador en el interruptor ON/OFF. Es indispensable que compruebe el interruptor Beginner-Advanced (**16**). Empuje el joystick izquierdo, es decir, la palanca del acelerador, completamente hacia arriba y hacia abajo.
- Espere un momento hasta que el sistema del Quadrocopter esté correctamente inicializado y listo para funcionar. Ahora parpadearán permanentemente los LEDs del Quadrocopter. Ahora el led del controlador está encendido de forma permanente.
- En caso necesario, repita los puntos indicados arriba si desea hacer volar más Quadrocopters simultáneamente.
- Conecte su smartphone como se describe en el punto **(18b)** con el Quadrocopter hasta que vea la imagen en vivo de la cámara sobre la pantalla. Vea más detalles y funciones relativos a la cámara en el punto **(18 18a 18b)**.
- ¡Indicación! ¡Por favor, antes de cada vuelo realice sin falta el equilibrio automático **24**!
- Presionar el botón 'Start-Rotors'.
- Verifique el control.
- Familiarícese con el funcionamiento del control.
- Ajuste el Quadrocopter tal y como se describe en **23 24 25 26** de modo que el Quadrocopter no se mueva del sitio sin movimientos de control mientras esté en vuelo estacionario.
- El Quadrocopter está ahora listo para funcionar.
- Si el Quadrocopter no muestra señales de funcionamiento, vuelva a realizar el proceso de conexión indicado arriba.
- Haga volar el modelo.
- Las luces led en el modelo empiezan a parpadear poco antes de que se agote la batería.

- Haga aterrizar el modelo.
- Desconecte el modelo en el interruptor ON/OFF.
- Separe la conexión para la batería.
- Desactive siempre en último lugar el mando a distancia.

Pilotar el Quadrocopter de 4 canales

¡NOTA!

Preste atención especialmente en los primeros intentos de vuelo a accionar la palanca del controlador con mucho cuidado y no demasiado deprisa. ¡Generalmente bastan movimientos muy pequeños en la palanca correspondiente para ejecutar la orden de control respectiva!

Si notase que el Quadrocopter se mueve hacia delante o hacia el lado sin haber accionado la palanca respectiva, ajuste el Quadrocopter tal y como se describe en **(23 24 25 26)**.

13 +/- gas (hacia arriba/hacia abajo)

Para arrancar o volar más alto, dirija la palanca del acelerador de la izquierda con cuidado hacia delante. Para aterrizar o volar más bajo, dirija la palanca del acelerador de la izquierda con cuidado hacia atrás.

14 Para girar el Quadrocopter hacia la izquierda o derecha desde el lugar, mueva la palanca izquierda con cuidado hacia la izquierda o hacia la derecha.

15 Para hacer volar el Quadrocopter hacia la izquierda o derecha, mueva la palanca derecha con cuidado hacia la izquierda o hacia la derecha.

16 Para hacer volar el Quadrocopter hacia delante o hacia atrás, mueva la palanca derecha con cuidado hacia delante o hacia atrás.

Iniciar los rotores / motores

- 17 a** Accione el botón 'Start Rotors' en el controlador para iniciar los motores.

Función looping

¡ADVERTENCIA! ¡SOLO PARA PILOTOS CON EXPERIENCIA!

- 17 b** Presione el "Looping Button" **①** y la señal acústica sonará 5 veces. Mueva el joystick derecho hacia arriba, abajo, derecha o izquierda mientras suene la señal acústica. Entonces el Quadrocopter ejecuta el looping o el giro en la dirección respectiva. Preste atención a que haya suficiente espacio en todos los lados (aprox. 4 m).

¡El "Looping in 3D" funciona solamente si la cámara está desacoplada y desmontada!

Interruptor Beginner/Advanced (principiante/avanzado) **②**

- 17 c** 30% = modo principiante

El tono de advertencia al comutar se emite una vez.

60% = modo medio

El Quadrocopter reacciona con más sensibilidad que en el modo 30%. El tono de advertencia al comutar se emite dos veces.

100% = modo avanzado -> modo 3D

El Quadrocopter reacciona muy sensiblemente a los movimientos del control. El tono de advertencia al comutar se emite tres veces.

¡ADVERTENCIA! ¡100% SOLO PARA PILOTOS CON EXPERIENCIA!

Modo sin cabeza ayuda

- 17 d** El modo sin cabeza ayuda a los principiantes a aprender a volar el juguete. No importa la dirección en la que se gire el Quadrocopter, pues la dirección de vuelo será siempre la seleccionada en el controlador. Por lo tanto, el principiante no tendrá que girar en el sentido contrario cuando, p. ej., vuela hacia él.

Presione el "botón del modo sin cabeza" **⑨** y escuchará una señal acústica mientras se encuentre en el modo sin cabeza. Para desactivarlo, vuelva a presionar el botón.

Función de vídeo y foto

¡ADVERTENCIA!

Tenga por favor en cuenta que las fotografías o los videos con la cámara instalada pueden vulnerar los derechos de imagen y de protección de la personalidad de terceros! Una persona filmada sin su consentimiento, por ejemplo en el vecindario, puede defenderse conforme al derecho civil y exigir un desistimiento o una indemnización por daños y perjuicios. ¡Las grabaciones de personas en viviendas ajenas o también por ejemplo en jardines ajenos por encima de setos opacos también pueden ser punibles! Infórmese por favor sobre la situación jurídica válida correspondiente.

Uso de la App Carrera RC

18 a Descárguese en la respectiva App Store o Play Store la aplicación con el nombre 'Carrera RC FPV'. Encuentra el respectivo código QR en el envoltorio. Conecte su smartphone con el W-Lan de su Quadrocopter. Busque el W-Lan con el nombre 'Carrera_RC_FPV_...'. Puede ser necesario un tiempo de espera de aprox. 30 segundos antes de que encuentre el W-Lan y pueda conectarse. Inicie ahora la App.

En la pantalla de inicio verá a la derecha el botón 'Start' . Desde aquí accede al menú de vuelo de la aplicación. Mediante los botones de la derecha accederá a la Ayuda o a las configuraciones generales. Accederá a la tienda de recambios mediante este botón . La tienda de recambios se abre en el navegador del teléfono inteligente.

En algunos países no es posible suministrar los recambios. Dado el caso, diríjase a la representación en su país indicada en la parte posterior.

18 b Vista general de las funciones del menú de vuelo:

1. Pulse este botón para tomar fotos)
 2. Pulse este botón para tomar videos)
 3. Aquí encontrará sus Fotos y sus Videos grabados en su smartphone
 4. Gire aquí la imagen de la cámara 180°
 5. Utilice este botón antes de fijar el teléfono móvil al controlador.
- En el archivo tendrá la oportunidad de revisar todos los videos grabados en perspectiva 3D VR, active este modo en el respectivo menú presionando el icono .
- Encuentra las imágenes / los videos en la respectiva carpeta de su aparato. (En el caso de IOS, consulte los derechos de acceso) Eventualmente es necesario un reproductor de video adicional.

18 c Uso de las gafas 3D-VR (no incluida)

Wir empfehlen Ihnen erst den Sichern Flug mit dem Quadrocopter zu lernen bevor Sie die 3D Brille verwenden!

¡En primer lugar le recomendamos que aprenda a volar de forma segura su Quadrocopter antes de utilizar las gafas 3D!

¡ATENCIÓN! ¡NUNCA vuele su Quadrocopter solo con las gafas 3D-VR!

¡Podrían sancionarle!

Asegúrese de que una 2^a persona se encuentra junto a usted cuando utilice las gafas 3D para volar.

La 2^a persona debe vigilar por usted la posición del Quadrocopter y ayudarle a corregir la posición de vuelo o evitar accidentes.

¡Tenga en cuenta que sólo dispone de un campo visual limitado!

19 Modificación del ángulo de la cámara

Mediante la rueda de ajuste en la parte superior derecha del controlador puede modificarse el ángulo de la cámara (inclinación de aprox. 70°-80°).

Control automático de la altura

20 Al soltar el joystick izquierdo durante el vuelo, el Quadrocopter mantendrá automáticamente la altitud actual de vuelo.

Auto Landing

21 Presionando el botón 'Auto Landing' puede activar en todo momento la función de aterrizaje automático. Para ello, las revoluciones de los rotores se reducirán lentamente. Durante el proceso de aterrizaje podrá influir en la posición de aterrizaje en todo momento moviendo el joystick derecho. Cuando el Quadrocopter se encuentre en el suelo apague los motores.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Presione el botón 'Auto-Start & Fly to 1.5m' en el controlador para iniciar los motores y volar automáticamente a aprox. 1,5m de altura. Durante el proceso de despegue podrá influir en la dirección de vuelo en todo momento moviendo el joystick derecho. Al alcanzar la altura de aprox. 1,5 m el Quadrocopter mantendrá automáticamente la altitud.

Ajustar el Quadrocopter

23 Auto-trimming

1. Coloque el Quadrocopter sobre una superficie horizontal.
2. Establezca la conexión entre el Quadrocopter y el controlador tal y como se indica en "Vinculación del modelo al controlador".
3. Deslice simultáneamente la palanca de aceleración y la de marcha hacia adelante/atrás situada en la esquina derecha inferior. El LED del Quadrocopter parpadeará brevemente y después se mantendrá encendido. La señal acústica suena 1 vez.
4. Se habrá completado el ajuste neutro.

24 Cuando el Quadrocopter en vuelo estacionario, sin mover la palanca para la inclinación a la derecha/izquierda, vuela hacia la izquierda o la derecha, proceda como sigue: Si el Quadrocopter se mueve autónomamente rápida o lentamente hacia la izquierda, presione por pasos el ajustador inferior derecho para la inclinación a la derecha/izquierda hacia la derecha. Si el Quadrocopter se mueve hacia la derecha, presione por pasos el ajustador para la inclinación a la derecha/izquierda hacia la izquierda.

25 Si el Quadrocopter en vuelo estacionario, sin mover la palanca para el avance/retroceso, vuela hacia delante o hacia atrás, proceda como sigue: Si el Quadrocopter se mueve autónomamente rápida o lentamente hacia delante, presione por pasos el ajustador superior derecho para el avance/retroceso hacia abajo. Si el Quadrocopter se mueve hacia detrás, presione por pasos el ajustador para el avance/retroceso hacia arriba.

26 Cuando el Quadrocopter en vuelo estacionario, sin mover la palanca para el giro en círculo en el lugar gira hacia la izquierda o la derecha, proceda como sigue: Si el Quadrocopter gira autónomamente rápida o lentamente en su propio eje hacia la izquierda, presione por pasos el ajustador inferior izquierdo para el giro en círculo hacia la derecha. Si el Quadrocopter gira hacia la derecha, presione por pasos el ajustador para el giro en círculo hacia la izquierda.

Cambio de las aspas

27 Para retirar una aspa, utilice dado el caso un objeto liso estrecho. Preste atención a retirar la aspa con cuidado verticalmente hacia arriba y agarre el motor desde abajo para garantizar la estabilidad. Fije de nuevo la aspa con el tornillo en el Quadrocopter.

28 Código QR para el sistema de cambio del motor, las piezas de repuesto y otra información.

29 ¡ADVERTENCIA!

Es indispensable prestar atención a la marca y el color, así como al ángulo de inclinación de las aspas!

Parte delantera a la izquierda: rojo - marca "A"

Parte delantera a la derecha: rojo - marca "B"

Parte trasera a la derecha: negro - marca "A"

Parte trasera a la izquierda: negro - marca "B"

Solución de averías

Avería: El controlador no funciona.

Causa: El interruptor de encendido ON/OFF está en "OFF".

Solución: Coloque el interruptor de encendido ON/OFF en "ON".

Causa: Las pilas se han colocado de forma errónea.

Solución: Verifique que las pilas están colocadas correctamente.

Causa: Las pilas ya no tienen suficiente energía.

Solución: Inserte pilas nuevas.

Avería: El Quadrocopter no puede controlarse con el controlador.

Causa: El interruptor de encendido del controlador está en "OFF".

Solución: Primero coloque el interruptor de encendido del controlador en "ON".

Causa: El controlador no está o no está correctamente vinculado con el receptor del Quadrocopter.

Solución: Lleve a cabo el proceso de vinculación como se describe en "Lista de comprobación para la preparación del vuelo".

Avería: El Quadrocopter no arranca.

Causa: No se ha presionado el botón 'Start-Rotors' en el controlador.

Solución: No se ha accionado el botón 'Start-Rotors' en el controlador.

Avería: El Quadrocopter no se eleva.

Causa: Las aspas del rotor se mueven excesivamente despacio.

Solución: Desplazar la palanca de aceleración hacia arriba.

Causa: La potencia de la batería es insuficiente.

Solución: Cargue la batería (véase el capítulo "Carga de la batería").

Avería: El Quadrocopter pierde velocidad durante el vuelo sin motivo aparente y desciende.

Causa: La batería está casi agotada.

Solución: Cargue la batería (véase el capítulo "Carga de la batería").

Avería: El Quadrocopter solo gira en círculos o da vueltas al ponerlo en marcha.

Causa: Aspas dispuestas erróneamente o dañadas

Solución: Montar/sustituir las aspas tal y como se describe en **27 28 29**.

Avería: No es posible ninguna conexión Wifi/W-Lan.

Causa: Ajustar el interruptor de alimentación en "OFF" (apagado).

Solución: Ajustar en primer lugar el interruptor de alimentación en "ON" (encendido).

Reservado el derecho a errores y modificaciones

Reservado el derecho a modificación de los colores y del diseño definitivo

Reservado el derecho a modificaciones técnicas o debidas al diseño

Pictogramas = fotos de símbolos

I Gentile cliente

Ci congratuliamo con Lei per l'acquisto del Suo modellino di Quadrocopter RC Carrera, realizzato secondo lo stato odierno della tecnica. Poiché miriamo costantemente all'evoluzione e al miglioramento dei nostri prodotti, ci riserviamo il diritto di eseguire in qualsiasi momento e senza preavviso modifiche tecniche e della dattazione, dei materiali e del design. Non è quindi possibile fare valere diritti a causa di piccole differenze del prodotto in Suo possesso rispetto ai dati e alle illustrazioni di queste istruzioni. Queste istruzioni per l'uso e il montaggio sono parte integrante del prodotto. L'osservanza delle istruzioni per l'uso e delle avvertenze sulla sicurezza ivi contenute fa decadere qualsiasi diritto di garanzia. Conservi queste istruzioni per consultazioni successive e per l'eventuale cessione del modellino a terzi.

La versione più attuale di queste istruzioni per l'uso e le informazioni sui pezzi di ricambio sono disponibili su carrera-rc.com nell'area assistenza.

AVVERTENZA! Prima del volo iniziale, verificare se nel proprio Paese esiste un obbligo di assicurazione per l'aeromodello acquistato.

Condizioni di garanzia

Gli articoli Carrera sono prodotti tecnicamente di alta qualità (NON GIOCATTOLI), che dovrebbero essere trattati con cura. Rispettare assolutamente le indicazioni riportate nelle istruzioni per l'uso. Tutte le parti vengono sottoposte a un controllo minuzioso (con riserva di modifiche tecniche e del modellino atte al miglioramento del prodotto).

Se ciononostante dovessero manifestarsi difetti, viene concessa una garanzia nell'ambito delle seguenti condizioni: la Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH (qui di seguito "produttore"), garantisce al cliente finale (qui di seguito "cliente"), conformemente alle successive disposizioni, che il modellino di Quadrocopter RC Carrera (qui di seguito "prodotto") fornito al cliente, per un periodo di due anni a partire dalla data d'acquisto (periodo di garanzia) sarà esente da difetti di materiale o lavorazione. Difetti simili verranno eliminati dal produttore, a sua discrezione a sue spese tramite riparazione o fornitura di pezzi nuovi o completamente revisionati. La garanzia non copre particolari soggetti a usura (come p.es. accumulatori, pale del rotore, rivestimenti della cabina, ruote dentate e simili), danni derivanti da un handling/uso inappropriato o interventi di terzi. Altri diritti del cliente nei confronti del produttore, soprattutto al risarcimento danni, sono esclusi. I diritti contrattuali o legali del cliente (adempimento successivo, recesso dal contratto, riduzione, risarcimento danni) verso il relativo rivenditore che sussistono se al trapasso del rischio il prodotto non era privo di vizi, non vengono toccati da questa garanzia.

Diritti derivanti da questa garanzia del produttore separata esistono solo se

- il difetto contestato non rientra tra i danni causati da un uso non appropriato e non conforme alle disposizioni secondo le indicazioni riportate nelle istruzioni per l'uso,
- non si tratta di fenomeni di usura dovuti al funzionamento,
- il prodotto non presenta caratteristiche che fanno dedurre riparazioni o altri interventi da parte di officine non autorizzate dal produttore,
- il prodotto è stato usato solo con accessori autorizzati dal produttore.

I tagliandi di garanzia non possono essere sostituiti.

Indicazioni per gli Stati dell'UE: si rimanda all'obbligo di garanzia legale del venditore nonché al fatto che questo obbligo di garanzia non viene limitato dalla garanzia in oggetto.

Il produttore si accolla le spese di invio e spedizione del prodotto.

Questa garanzia vale nella suddetta estensione e alle summenzionate condizioni (compresa la presentazione della ricevuta originale dell'acquisto anche in caso di rivendita) per ogni successivo, futuro proprietario del prodotto.

Dichiarazione di conformità

Con la presente, la Stadtbauer Marketing + Vertrieb G.m.b.H. dichiara che questo modellino, controller incluso, soddisfa i requisiti fondamentali richiesti dalle seguenti direttive CE: è conforme alle direttive CE 2009/48 e 2004/108/CE sulla compatibilità elettromagnetica e alle altre disposizioni rilevanti della direttiva 2014/53/EU (RED). La dichiarazione di conformità originale può essere richiesta online nel sito: carrera-rc.com.



Potenza di radiofrequenza massima <10 dBm

Avvertenze!

Un Quadrocopter telecomandato NON E' UN GIOCATTOLO ed è adatto solo per ragazzi a partire da 14 anni.

Questo prodotto non è previsto per l'uso da parte di bambini non sorvegliati da un genitore o tutore. Far volare l'elicottero richiede abilità e i bambini devono essere

addestrati sotto la stretta sorveglianza di un adulto. **Prima dell'uso iniziale: leggete queste istruzioni insieme con il vostro bambino.** L'uso non appropriato può causare gravi lesioni e/o danni materiali. Deve essere comandato con precauzione e accortezza e richiede alcune capacità meccaniche e anche mentali. Le istruzioni contengono avvertenze sulla sicurezza e disposizioni nonché indicazioni per la manutenzione e il funzionamento del prodotto. Prima della messa in funzione iniziale è indispensabile che queste istruzioni vengano lette attentamente e comprese. Solo così si possono evitare incidenti con lesioni e danni.

Tenere lontano dall'elica (rotore) mani, capelli, indumenti larghi o altri oggetti come matite e cacciaviti. Non toccare il rotore in movimento. Tenere soprattutto le mani LONTANO dalle pale del rotore!

AVVERTENZA: Non far volare il Quadrocopter vicino alla propria faccia per evitare lesioni. Uso solo all'esterno I non all'interno. Rischio di lesioni agli occhi. Decollare e volare solo su terreni adatti (area libera, niente ostacoli) e solo in contatto visivo diretto. L'utilizzo del drone è consentito solo in luoghi privati ed è vietato in spazi pubblici o di accesso al pubblico e si ricorda che il suo impiego è puramente ricreativo e sportivo. La raccolta di immagini di persone costituisce raccolta e trattamento di dati personali che deve essere effettuata nel rispetto del decreto legislativo n.196 del 30 giugno 2003 (Codice Privacy)

- Non usare mai il modellino se le batterie del controller sono deboli.
- Evitare zone trafficate e abitate. Assicurarsi sempre di avere a disposizione spazio sufficiente.
- Per non mettere in pericolo o ferire persone, non far volare il modellino su strade o aree pubbliche.
- **AVVERTENZA: non fare decollare e volare il Quadrocopter se persone, animali o altri ostacoli si trovano nel suo raggio d'azione.**
- È severamente vietato decollare e volare nelle vicinanze di linee dell'alta tensione, binari ferroviari, strade, piscine o specchi d'acqua.
- Usare solo in buone condizioni di visibilità e atmosferiche.
- Rispettare scrupolosamente le istruzioni e le avvertenze relative a questo prodotto e agli eventuali accessori addizionali (caricabatteria, accumulatori, ecc.) utilizzati.
- **Se il Quadrocopter venisse in contatto con esseri viventi od oggetti duri, posizionare immediatamente la leva dell'acceleratore su zero, cioè il joystick sinistro deve trovarsi sulla battuta inferiore.**
- Evitare l'umidità poiché può danneggiare l'elettronica.
- Se parti del modellino vengono messe in bocca o leccate, esiste il pericolo di gravi lesioni e persino di morte.
- Non eseguire cambiamenti o modifiche sul il Quadrocopter.

Se non approva queste condizioni, riconsegni immediatamente al rivenditore l'intero modellino di Quadrocopter in perfetto stato e non ancora utilizzato.

Información relevante sobre las baterías recargables de polímero de litio

Las baterías recargables de polímero de litio (LiPo) son mucho más sensibles que las habituales baterías alcalinas o de NiMH utilizadas normalmente en los radiocontroles. Por ello es imprescindible seguir exactamente las normas y las advertencias del fabricante. Existe riesgo de incendio en caso de manipulación errónea de las baterías recargables LiPo. A la hora de eliminar las baterías recargables LiPo, deben tenerse siempre en cuenta las indicaciones del fabricante.

INFORMAZIONI AGLI UTENTI

ai sensi del Decreto Legislativo N° 49 del 14 Marzo 2014 "Attuazione della Direttiva 2012/19/UE sui rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche (RAEE)



Il simbolo del cassonetto barrato riportato sull'apparecchiatura indica che il prodotto è stato immesso sul mercato dopo il 31/12/2010 e che alla fine della propria vita utile deve essere raccolto separatamente dagli altri rifiuti. L'utente dovrà, pertanto, conferire l'apparecchiatura integra dei componenti essenziali giunta a fine vita agli idonei centri di raccolta differenziata dei rifiuti elettrici ed elettronici, oppure rinsegnarla al rivenditore al momento dell'acquisto di nuova apparecchiatura di tipo equivalente, in ragione di uno a uno, oppure 1 a zero per le apparecchiature aventi dimensioni inferiori a 25 cm. L'adeguata raccolta differenziata per l'avvio successivo dell'apparecchiatura dismessa al recupero ambientalmente compatibile contribuisce ad evitare possibili effetti negativi sull'ambiente e sulla salute e favorisce il riciclo dei materiali di cui è composta l'apparecchiatura. Lo smaltimento abusivo del prodotto da parte dell'utente comporta l'applicazione delle sanzioni amministrative di cui al D.Lgs n. Decreto Legislativo N° 49 del 14 Marzo 2014.

Non usare contemporaneamente tipi di batterie diversi o batterie nuove e usate. Togliere le batterie esauste dal giocattolo. Le batterie non ricaricabili non devono essere ricaricate.

AVVERTENZA!

Le batterie ricaricabili devono essere caricate solo da adulti.

Non lasciare mai incustodito l'accumulatore durante la carica. Prima di ricaricare, togliere le batterie ricaricabili dal giocattolo. Non cortocircuitare i morsetti. Usare solo le batterie consigliate o quelle di un tipo equivalente.

Se il caricabatteria viene usato regolarmente, controllare il cavo, il collegamento, i rivestimenti e altre parti. In caso di danni, il caricabatteria può essere rimesso in funzione solo dopo la riparazione.

Il giocattolo può essere collegato solo ad apparecchi della classe di protezione II. □

Direttive e avvertenze per l'uso dell'accumulatore LiPo

- L'accumulatore LiPo da 3,7 V === 1000 mAh / 3,7 Wh accluso deve essere caricato in un luogo sicuro lontano da materiali infiammabili.
- Non lasciare mai incustodito l'accumulatore durante la carica.
- Per la carica dopo un volo, l'accumulatore deve dapprima essersi raffreddato e aver raggiunto la temperatura ambiente.
- Usare solo l'apposito caricabatterie LiPo (cavo USB/ controller). In caso di inosservanza di questa avvertenza esiste pericolo d'incendio e quindi di messa in pericolo della salute e/o di danni materiali. NON USARE MAI un caricabatteria diverso.
- Se durante il processo di scarica o carica l'accumulatore si gonfia o deforma, interrompere immediatamente il relativo processo. Togliere l'accumulatore il più velocemente e cautamente possibile e sistemarlo in una zona sicura all'aperto, lontano da materiali infiammabili, e tenerlo sotto osservazione per almeno 15 minuti. Se si continua a caricare o scaricare un accumulatore già gonfiato o deformato, esiste pericolo d'incendio! Un accumulatore non deve più essere utilizzato già in presenza di una minima deformazione o rigonfiamento.
- Conservare l'accumulatore a temperatura ambiente in un luogo asciutto.
- Per evitare una cosiddetta scarica completa dell'accumulatore, ricaricarlo assolutamente dopo l'uso. Osservare una pausa di ca. 20 minuti tra il volo e il processo di carica. Ricaricare l'accumulatore di tanto in tanto (ca. ogni 2 - 3 mesi).** L'osservanza del suddetto handling dell'accumulatore può causare difetti.
- Per il trasporto o uno stocaggio temporaneo dell'accumulatore, la temperatura non dovrebbe essere inferiore a 5° C e superiore a 50° C. Se possibile, non conservare l'accumulatore in auto e non esporlo alle radiazioni solari dirette. Se l'accumulatore viene esposto a calore nell'auto, può subire danni o incendiarsi.

Nota: in caso di una bassa tensione/potenza della batteria si constaterà che occorrono un controllo dell'assetto e/o movimenti di comando notevoli per impedire che il Quadrocopter si avviliti. Normalmente questo si verifica prima che la tensione dell'accumulatore raggiunga i 3 V ed è il momento propizio per concludere il volo.

Istruzioni per l'uso**Contenuto della fornitura**

- 1x Quadrocopter
1x Controller regolabile
1x Cavo di carico USB
1x 3,7 V, 1000mAh Batteria ricaricabile
1x Telecamera
1x Pattini di atterraggio, viti incluse
1x Porta tablet
2x Motore di ricambio (destro/sinistro)
1x Cacciavite
2x Batterie AAA LR03 (non ricaricabili)

Fissaggio dei pattini di atterraggio e della telecamera

- 2 Con il cacciavite in dotazione fissare i 4 pattini sul lato inferiore del Quadrocopter come riportato nell'illustrazione.
- 3 Sistemare la telecamera nel supporto al centro sotto il Quadrocopter. Inserire la spina con 3 cavi nella presa sinistra e quella con 5 cavi nella presa destra accanto al supporto.

Fissaggio del telefono cellulare

- 4 Tra le due parti del controller è possibile inserire un cellulare. A tal fine premere il pulsante al centro del controller per allargare lo spazio dove inserire e bloccare il cellulare affinché non cada.

Montaggio del porta tablet

- 5 Se si desidera utilizzare un tablet con il controller, per motivi di sicurezza si consiglia di montare il supporto fornito in dotazione.
- 1 Far scattare in posizione il supporto al centro sul retro del controller.
- 2 È possibile regolare la lunghezza del supporto con l'apposita rotellina. Fissare il supporto in modo che il tablet sia saldamente bloccato nel controller.

Carica dell'accumulatore LiPo

Caricare l'accumulatore LiPo in dotazione solo con l'apposito caricabatterie LiPo (cavo USB). Se si cerca di caricare l'accumulatore con un altro caricabatterie LiPo o un altro caricabatterie, possono verificarsi gravi danni. Prima di procedere, leggere attentamente il paragrafo precedente con le avvertenze e le disposizioni per l'uso dell'accumulatore. Gli accumulatori devono essere caricati solo da adulti. Non coricircuire caricabatterie e alimentatori. L'accumulatore installato nel Quadrocopter può essere caricato con il relativo cavo USB collegato a una porta USB:

6a Carica via computer:

- Prima di caricarlo togliere l'accumulatore dal modellino.**
- Collegare il cavo di carica USB con la porta USB di un computer. Il LED sul cavo di carica si illumina in verde e indica che l'unità di carica è collegata

correttamente con il computer. Se un Quadrocopter viene collegato con un accumulatore scarico, il LED sul cavo di carica non si illumina più indicando che l'accumulatore del Quadrocopter viene caricato. Il cavo di carica USB e la presa di carica sul Quadrocopter sono progettati in modo da escludere un'inversione della polarità.

- La ricarica di un accumulatore scarico (non completamente) dura circa 60 minuti. Quando l'accumulatore è carico, il LED sul cavo di carica USB si accende in verde.

Nota: all'atto della consegna, l'accumulatore LiPo è parzialmente carico. Il primo processo di carica potrebbe quindi richiedere meno tempo.

Rispettare assolutamente la suddetta sequenza di collegamento! **Se non si usa il Quadrocopter, staccare il relativo collegamento a spina. L'osservanza può causare danni alla batteria!**

6b Inserimento dell'accumulatore nel Quadrocopter

- Con l'aiuto del cacciavite allegato aprire il coperchio del vano batterie. Inserire l'accumulatore. Chiudere il vano batterie.
- Quando il LED sul Quadrocopter lampeggia lentamente, sostituire l'accumulatore.

Inserimento delle batterie nel Controller

- Con un cacciavite aprire il vano batterie e inserire le batterie nel Controller. Fare attenzione alla polarità. Non usare mai contemporaneamente batterie nuove e vecchie o di produttori diversi. Dopo la chiusura del vano, con l'aiuto dell'interruttore di potenza sul lato anteriore si può verificare la funzionalità del Controller. Se l'interruttore di potenza è posizionato su ON e il Controller funziona correttamente, il LED in alto al centro del Controller dovrebbe illuminarsi in rosso. Quando il LED di controllo lampeggia lentamente e si sente un segnale acustico, cambiare le batterie nel Controller.

Collegamento del modellino con il Controller

- 8 Il Carrera RC Quadrocopter e il Controller si riconglano automaticamente ad ogni messa in funzione. Se inizialmente ci fossero problemi di comunicazione tra il Quadrocopter RC Carrera e il Controller, eseguire un nuovo collegamento.

- Collegare la batteria nel modellino.
- Accendere il modellino con l'interruttore ON/OFF.
- AVVERTENZA! Immediatamente dopo l'accensione, mettere il Quadrocopter su una superficie piana orizzontale. Il sistema giroscopico si allinea automaticamente.**
- I LED sul Quadrocopter ora lampeggiano ritmicamente.
- Accendere il Controller sull'interruttore ON/OFF.
- Spingere il joystick sinistro, cioè la leva dell'acceleratore, completamente verso l'alto e poi di nuovo verso il basso.
- Il LED sul Controller ora è illuminato permanentemente.
- Il collegamento è riuscito.
- Dopo ca. 5 1/2 minuti, il Controller si disattiva. Per un riutilizzo, ripetere il processo di collegamento.

Descrizione del Quadrocopter

- 9 1. Sistema rotore
2. Gabbia protezione rotore
3. Interruttore ON/OFF
4. LED
5. Videocamera
6. Vano accumulatore
- 10

- 11 1. Interruttore di potenza (ON / OFF)
2. LED di controllo
3. Gas
Rotazione
4. Avanti/indietro
Inclinazione a destra/sinistra
5. Trimmer per inclinazione a destra/sinistra
6. Trimmer per avanti/indietro
7. Trimmer per la rotazione
8. Looping Button
9. Headless Mode
10. Pulsante "Start Rotors"
11. Pulsante "Auto Landing"
12. Pulsante "Auto-Start & Fly to 1.5m"
13. Tasto luci LED ON/OFF
14. Comutatore Beginner/Advanced (30%/60%/100%)
15. Porta tablet regolabile – Tasto per regolare la larghezza del controller
16. Rotellina di regolazione per la modifica dell'angolazione della telecamera
17. Vano batterie

Scelta della zona di volo

12 Il Quadrocopter può essere fatto volare all'esterno. Dopo aver trimmato il Quadrocopter, aver preso confidenza con il comando e le sue caratteristiche, si può tentare di farlo volare in spazi più piccoli e meno liberi. Considerare che nonostante l'assenza di vento a bassa quota, a breve distanza dal suolo può essere molto ventoso. L'inosservanza di questa avvertenza può causare la perdita totale del Quadrocopter.

Check-list per la preparazione del volo

Questa check-list non sostituisce il contenuto di queste istruzioni per l'uso. Anche se possono essere usate come Quick-Start-Guide, prima di proseguire raccomandiamo vivamente di leggere queste istruzioni per l'uso.

- Controllare il contenuto della confezione.
- Installare i pattini di atterraggio e la telecamera come indicato ai punti **2** e **3**.
- Fissare il cellulare o il tablet al controller **4** **5**.
- Ricaricare l'accumulatore LiPo come descritto nel capitolo "Carica dell'accumulatore LiPo".
- Inserire nel Controller 2 batterie AAA facendo attenzione che la polarità sia corretta.
- Cercare un ambiente adatto per il volo.
- Inserire l'accumulatore nell'apposito alloggiamento sul lato inferiore del Quadrocopter, come descritto in **6b**.
- Accendere il modellino con l'interruttore ON/OFF.
- **AVVERTENZA!** *Immediatamente dopo l'accensione, mettere il Quadrocopter su una superficie piana orizzontale. Il sistema giroscopico si allinea automaticamente.*
- Il LED sul Quadrocopter ora lampeggiava ritmicamente.
- Accendere il Controller sull'interruttore ON/OFF.

Controllare assolutamente il commutatore Beginner-Advanced (17c). Spinare il joystick sinistro, cioè la leva dell'acceleratore, completamente verso l'alto e poi di nuovo verso il basso.

- Lasciare al Quadrocopter un po' di tempo finché il sistema è inizializzato correttamente ed è pronto per l'uso. Il LED sul Quadrocopter ora lampeggiava permanentemente. Il LED sul Controller ora è illuminato permanentemente.
- Ora ripetere evtl. i suddetti punti, se si desidera fare volare contemporaneamente altri Quadrocopter.

Collegare lo smartphone come descritto al punto **(18b)** con il Quadrocopter finché sul monitor appare l'immagine dal vivo della telecamera. Ulteriori dettagli e funzioni della telecamera vedi punto **(18 18a 18b)**.

• Avvertenza! Prima di ogni volo eseguire assolutamente la stabilizzazione automatica **24!**

• Premere il pulsante "Start Rotors".

• Controllare il dispositivo di comando.

• Familiarizzare con il dispositivo di comando.

• Stabilizzare eventualmente il Quadrocopter come descritto sotto **23 24 25 26 in modo che nel volo stazionario non si sposti senza comandi da parte del Controller.**

• Ora il Quadrocopter è pronto per l'uso.

• Se il Quadrocopter non mostra funzioni, ripetere il suddetto processo di collegamento.

• Far volare il modellino.

• Le luci LED sul modellino iniziano a lampeggiare poco prima che l'accumulatore si scarichi.

• Fare atterrare il modellino.

• Spegnere il modellino con l'interruttore ON/OFF.

• Staccare il collegamento a spina della batteria.

• Spegnere sempre il telecomando per ultimo.

Volo del Quadrocopter a 4 canali

NOTA!

Soprattutto nei primi tentativi di volo azionare le leve sul Controller con estrema precauzione e non troppo bruscamente. Bastano quasi sempre piccolissimi movimenti sulla relativa leva per eseguire il rispettivo comando!

13 +/- gas (su/giù)

Per decollare o volare più in alto, spingere con precauzione in avanti la leva dell'acceleratore sinistra. Per atterrare e volare più in basso, spingere con precauzione indietro la leva dell'acceleratore sinistra.

14 Per far girare il Quadrocopter sul suo stesso asse verso sinistra o destra, spostare con precauzione la leva sinistra a sinistra o a destra.

15 Per far volare il Quadrocopter verso sinistra o destra, spostare con precauzione la leva destra a sinistra o a destra.

16 Per far volare il Quadrocopter in avanti o indietro, spostare con precauzione la leva destra in avanti o indietro.

Avvio rotori e motori

17 a Premere il pulsante "Start Rotors" sul controller per avviare i motori. Non appena i rotori sono in funzione si può sollevare l'apparecchio spingendo la leva di accelerazione verso l'alto.

Funzione looping

AVVERTENZA! SOLO PER PILOTI ESPERTI!

17 b Se si preme il "Looping Button" **1**, risuona 5 volte un segnale acustico. Finché risuona il segnale acustico, muovere il joystick destro verso l'alto, il basso, a destra o sinistra. Il Quadrocopter esegue poi il looping o il roll-over nella relativa direzione. Assicurarsi che nel locale ci sia sufficiente spazio su tutti i lati (ca. 4m).

Il "3D-Looping" funziona solo a telecamera disinserita e smontata!

Commutatore Beginner/Advanced **2**

17 c **30%** = Modalità principianti

Il segnale acustico risuona una volta all'atto della commutazione.

60% = Modalità media

Il Quadrocopter reagisce con maggior sensibilità rispetto alla modalità 30%. Il segnale acustico risuona due volte all'atto della commutazione.

100% = Modalità Advanced -> Modo 3D

Il Quadrocopter reagisce con molta sensibilità ai comandi. Il segnale acustico risuona tre volte all'atto di commutazione.

AVVERTENZA! 100% SOLO PER PILOTI ESPERTI!

Headless Mode

17 d L'Headless Mode aiuta i principianti a imparare a volare. Non importa in quale direzione il Quadrocopter si gira, la direzione di volo corrisponde sempre a quella eseguita sul Controller. Un principiante non deve quindi più pilotare al contrario, quando p.es. dirige il velivolo verso se stesso.

Se si preme l'"Headless-Mode-Button" **9**, risuona un segnale acustico finché ci si trova nell'Headless Mode. Per disattivare l'Headless-Mode, premere nuovamente il pulsante.

Funzione video & foto

AVVERTENZA!

Vi preghiamo di considerare che foto o video realizzati con la telecamera installata potrebbero violare i diritti di immagine e della personalità di terzi! Una persona ripresa senza il suo benestare, p.es. nel vicinato, può adire le vie legali ed esigere l'estensione o il risarcimento dei danni. Possono essere punibili anche riprese di persone in appartamenti altrui o p.es. in giardini di altri sopra siepi di protezione! Vi preghiamo di informarvi sulla situazione giuridica di volo in volta vigente.

Utilizzo della Carrera RC App

18 a L'Scaricare l'App con il nome ""Carrera RC FPV"" dal relativo Appstore o Playstore." Il relativo codice QR è riportato sulla confezione. Collegare lo smartphone al WiFi del Quadrocopter, cercando la rete dal nome "Carrera_RC_FPV...". Potrebbe essere necessario un tempo d'attesa di ca. 30 secondi prima di trovare il W-Lan e potersi collegare. Ora avviare l'App.

Sulla destra dello Start Screen si trova il pulsante **START** che rimanda al menu di volo dell'App. "Con i pulsanti a destra si arriva alla guida e alle impostazioni generali. Con questo pulsante **SHOP** si arriva al negozio dei ricambi, che si apre nel browser dello smartphone.

In alcuni Paesi non è possibile una disponibilità e fornitura dei ricambi. Rivolgersi eventualmente alla rappresentanza del proprio Paese indicata a tergo.

18 b Panoramica delle funzioni del menu volo: **START**

1. Premere questo pulsante per scattare foto
2. Premere questo pulsante per riprendere video
3. Qui si trovano le foto [icon] & video [icon] registrati sullo smartphone
4. Ruotare l'immagine della telecamera di 180°
5. Utilizzare questo pulsante prima di inserire il cellulare nel controller. Nell'archivio è possibile visualizzare tutti i video registrati in prospettiva 3D VR: per attivare questa modalità premere nel relativo menù l'icona degli **[3D]**. Le foto/video possono essere trovati nel relativo raccoglitore foto/video dell'apparecchio (In IOS rispettare i diritti di accesso). Può essere eventualmente necessario un lettore video addizionale.

18 c Utilizzare gli occhiali 3D VR (non incluso)

WPrima di utilizzare gli occhiali 3D si consiglia di imparare a far volare il Quadrocopter in modo sicuro!

ATTENZIONE! NON far volare MAI un Quadrocopter con gli occhiali 3D VR da soli! È un reato punibile!

Assicurarsi di avere vicina una seconda persona quando si indossano gli occhiali 3D per il volo.

La seconda persona deve controllare la posizione del Quadrocopter e aiutare il pilota a correggere la posizione di volo per evitare incidenti.

Fare attenzione al campo visivo limitato!

19 Modifica dell'angolazione della telecamera

L'angolazione della telecamera (inclinazione ca. 70°-80°) può essere modificata con la rotella di regolazione sul lato superiore destro del Controller.

Controllo automatico dell'altezza

20 Non appena si rilascia il joystick sinistro in volo, il Quadrocopter mantiene automaticamente l'altezza di volo attuale.

Auto Landing

21 È possibile attivare in qualsiasi momento la funzione di atterraggio automatico premendo il pulsante "Auto Landing". In questo caso, il numero di giri dei rotori diminuisce gradualmente. Durante la fase di atterraggio, è sempre possibile modificarne la posizione muovendo il joystick destro. Non appena il Quadrocopter è a terra, i motori si spengono.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Premere il pulsante "Auto-Start & Fly to 1.5m" sul controller per avviare i motori e volare in modalità automatica a 1,5 m d'altezza. Durante la fase di avvio, è sempre possibile modificare la direzione di volo muovendo il joystick destro. Non appena il Quadrocopter raggiunge l'altezza di ca. 1,5 m mantiene l'altezza in modo automatico.

Stabilizzazione del Quadrocopter**23 Stabilizzazione automatica**

1. Mettere il Quadrocopter su una superficie orizzontale.
2. Collegare il Quadrocopter con il Controller come descritto in "Collegamento del modellino con il Controller".
3. Spingere contemporaneamente la leva dell'acceleratore e quella per Avanti/Indietro nell'angolo inferiore destro. Il LED sul Quadrocopter lampeggi brevemente e poi si illumina permanentemente. Il segnale acustico risuona 1 volta.
4. Se habrá completado el ajuste neutro.

24 Se nel volo stazionario il Quadrocopter si sposta verso sinistra o destra senza azionamento della leva per l'inclinazione verso sinistra o destra, procedere come segue:

Se il Quadrocopter si sposta autonomamente di lato in modo veloce o lento, premere gradualmente verso destra il trimmer inferiore destro per l'inclinazione a destra/sinistra. Se il Quadrocopter si sposta verso destra, premere gradualmente verso sinistra il trimmer per l'inclinazione a destra/sinistra.

25 Se nel volo stazionario il Quadrocopter si sposta in avanti o indietro senza azionamento della leva per il movimento in avanti/indietro, procedere come segue: Se il Quadrocopter si sposta autonomamente in avanti in modo veloce o lento, premere gradualmente verso il basso il trimmer superiore destro per il movimento in avanti/indietro. Se il Quadrocopter si sposta all'indietro spingere gradualmente verso l'alto il trimmer per il movimento in avanti/indietro.

26 Se nel volo stazionario il Quadrocopter si gira verso sinistra o destra senza azionamento della leva per la rotazione, procedere come segue: Se il Quadrocopter gira a sinistra autonomamente in modo veloce o lento sul suo asse, premere gradualmente verso destra il trimmer inferiore sinistro per la rotazione. Se il Quadrocopter gira a destra premere gradualmente verso sinistra il trimmer per la rotazione.

Sostituzione delle pale del rotore

27 Per togliere una pala del rotore usare eventualmente un oggetto sottile liscio. Togliere con precauzione la pala del rotore verticalmente verso l'alto afferrando il motore dal basso per stabilizzarlo. Con la vite rifissare la pala del rotore sul Quadrocopter.

28 Codice QR per il sistema di sostituzione motore e altre informazioni.**29 AVVERTENZA!**

Prestare particolare attenzione al contrassegno e al colore nonché all'angolo di inclinazione delle pale del rotore!

Davanti a sinistra: rosso - contrassegno "A"

Davanti a destra: rosso - contrassegno "B"

Dietro a destra: nero - contrassegno "A"

Dietro a sinistra: nero - contrassegno "B"

Soluzioni dei problemi

Problema: Il Controller non funziona.

Causa: L'interruttore di potenza ON/OFF è posizionato su "OFF".

Rimedio: Posizionare l'interruttore di potenza ON/OFF su "ON".

Causa: Le batterie sono state inserite in modo errato.

Rimedio: Controllare se le batterie sono state inserite correttamente.

Causa: Le batterie sono quasi scaricate.

Rimedio: Inserire batterie nuove.

Problema: Impossibile comandare il Quadrocopter con il Controller.

Causa: L'interruttore di potenza del Controller è posizionato su "OFF".

Rimedio: Posizionare dapprima l'interruttore di potenza del Controller su "ON".

Causa: Il Controller potrebbe non essere collegato in modo corretto con il ricevitore nel Quadrocopter.

Rimedio: Eseguire il processo di collegamento come descritto sotto "Check-list per la preparazione al volo".

Problema: Il Quadrocopter non si avvia.

Causa: Il pulsante "Start Rotors" sul controller non è premuto.

Rimedio: Premere il pulsante "Start Rotors" sul controller.

Problema: Il Quadrocopter non decolla.

Causa: Le pale del rotore girano troppo lentamente.

Rimedio: Spingere la leva dell'acceleratore verso l'alto.

Causa: La potenza dell'accumulatore è insufficiente.

Rimedio: Caricare l'accumulatore (vedi capitolo "Carica dell'accumulatore").

Problema: Durante il volo il Quadrocopter perde velocità senza motivo apparente e si abbassa.

Causa: L'accumulatore è troppo debole.

Rimedio: Ricaricare l'accumulatore (vedi capitolo "Carica dell'accumulatore").

Problema: Il Quadrocopter gira solo in cerchio o si capovolge al decollo.

Causa: Pale del rotore sistamate non correttamente o danneggiate.

Rimedio: Applicare/sostituire le pale del rotore come descritto in **27 28 29**.

Problema: Collegamento Wifi/W-Lan impossibile.

Causa: L'interruttore di potenza sul modellino è posizionato su "OFF".

Rimedio: Posizionare dapprima l'interruttore di potenza sul modellino su "ON".

Con riserva di errori e modifiche

Con riserva di modifiche dei colori/design definitivo

Con riserva di modifiche tecniche e dovute al design

Pittogrammi = foto simboliche

NL Geachte klant,

Wij feliciteren u met de aanschaf van uw Carrera RC-model-Quadrocopter, die volgens de huidige stand van de techniek werd vervaardigd. Omdat wij er steeds voor ijveren, onze producten verder te ontwikkelen en te verbeteren, maken wij voor een wijziging in technisch opzicht en met betrekking tot uitrusting, materialen en design te allen tijde en zonder aankondiging voorbehouden. Op basis van minimale afwijkingen van het u ter beschikking gestelde product tegenover gegevens en afbeeldingen in deze handleiding kan men daarom geen aanspraken doen gelden. Deze gebruiks- en montageaanwijzing vormt een bestanddeel van het product. Bij veronachtzaming van de gebruiksaanwijzing en van de daarin vermelde veiligheids-instructies komt de garantieclaim te vervallen. Bewaar deze handleiding om ze later te raadplegen en om het model eventueel aan derden door te geven.

De meest actuele versie van deze bedieningshandleiding en informatie over verkrijgbare reserveonderdelen vindt u op carrera-rc.com in het servicebereik.

WAARSCHUWING! Controleer vóór de eerste vlucht of in uw land een verzekeringsplicht bestaat voor de door u gekochte modelluchtvaartuig.

Garantievoorraarden

Bij de Carrera producten gaat het om technisch hoogwaardige producten (GEEN SPEELGOED), die met zorg moeten worden behandeld. Gelieve absoluut de instructies in de bedieningshandleiding in acht te nemen. Alle onderdelen worden aan een zorgvuldige test onderworpen (technische wijzigingen en modelwijzigingen) in functie van een verbetering van het product zijn voorbehouden).

Indien er desondanks fouten opduiken, wordt een garantie in het kader van de hier-aan volgende garantievoorraarde verleend:

De Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (onderstaand 'producent') garandeert de eindklant (onderstaand 'klant') volgens de onderstaande bepalingen, dat de aan de klant geleverde Carrera RC-model-Quadrocopter (onderstaand 'product') binnen een periode van twee jaar vanaf koopdatum (garantieperiode) vrij van materiaal- of verwerkingsfouten zal zijn. Zulke fouten zal de producent naar eigen goeddunken voor zijn rekening verhelpen door reparatie of levering van nieuwe of gereviseerde onderdelen. De garantie geldt niet voor slijtageonderdelen (zoals bijv. accu, rotorbladen, cabineafdekking, tandwielen enz.), voor schade door een onjuiste behandeling of onjuist gebruik of bij ingrepen door derden. Andere claims van de klant, met name voor schadevergoeding, tegen de producent zijn uitgesloten.

De contractuele of wettelijke rechten van de klant (vervulling achteraf, terugtreding van het contract, verminderde betaling, schadevergoeding) ten opzichte van de betreffende verkoper, die bestaan, indien het product bij de gevarenovergang niet zonder gebreken was, blijven van deze garantie onaangeroerd.

Claims uit deze speciale garantie van de producent bestaan alleen, wanneer

- de geclaimde fout niet in schade ligt, die door een overeenkomstig de bepalingen in de bedieningshandleiding een ondoelmatig of ondeskundig gebruik werden veroorzaakt;
- het niet gaat om door het gebruik veroorzaakte slijtageverschijnselen;
- het product geen kenmerken bezit, die wijzen op reparaties of andere ingrepen van door de producent niet geautoriseerde werkplaatsen;
- het product alleen met het door de producent aanbevolen toebehoren werd gebruikt.

Garantiekaarten kunnen niet vervangen worden.

Aanwijzing voor EU-lidstaten: er wordt gewezen op de wettelijke garantieplicht van de verkoper, meer bepaald op het feit dat deze garantieplicht door een concrete garant niet aan beperkingen onderworpen wordt.

De kosten voor het toesturen en terugsturen van het product zijn voor rekening van de fabrikant.

Deze garantie geldt in de bovenstaand omschreven omvang en onder de bovenstaande voorwaarden (inclusief het voorleggen van de originele aankoopstrook, ook in het geval van doorgeven) voor elke latere, toekomstige eigenaar van het product.

Conformiteitsverklaring

Hiermee verklaart Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH dat dit model inclusief controller in overeenstemming is met de fundamentele vereisten van de volgende EG-richtlijnen: EG richtlijnen 2009/48 en 2004/108/EG over elektromagnetische compatibiliteit en de andere relevante voorschriften van de richtlijn 2014/53/EU (RED) befindet.

De originele conformiteitsverklaring kan op carrera-rc.com opgevraagd worden.



Maximaal zendvermogen <10dBm

Waarschuwingssinstructies!

Een afstandsbestuurde Quadrocopter is GEEN SPEELGOED en alleen geschikt voor jongeren vanaf 14 jaar!

Dit product is niet voorzien voor gebruik door kinderen zonder toezicht door een bevoegd persoon om de ouderlijke macht uit te voeren. Het besturen van de helikopter vereist bepaalde vaardigheden. Kinderen moeten deze onder toezicht van een volwassene aanleren. **Voor het eerste gebruik: Lees deze handleiding samen met uw kind.** Bij ondeskundig gebruik kan het tot zware lichamelijke letsel en/of materiële schade komen. Er dient voorzichtig en met bedacht te worden bestuurd en dit vergt enkele mechanische en ook mentale vaardigheden. De handleiding bevat veiligheidsinstructies en voorschriften alsook instructies voor het onderhoud en de werking van het product. Het is absolut noodzakelijk, om de handleiding voor de eerste ingebruikname volledig te lezen en te begrijpen. Alleen zo kunnen ongevallen met letsel en beschadigingen worden vermeden.

Handen, haan en losse kleding alsmede andere voorwerpen zoals stift en schroevendraaiers moeten uit de buurt van de propeller (rotor) worden gehouden.

De roterende rotor niet aanraken. Let er bijzonder op, dat uw handen NIET in de omgeving van de rotorklappen komen!

WAARSCHUWING! Laat de Quadrocopter niet in de buurt van uw gezicht vliegen, om letsel te voorkomen. Uitsluitend voor buitengebruik – niet geschikt voor binnen. Gevaar voor oogletsel. Starten en vliegen mag alleen op een geschikt terrein (vrije ruimte, geen hindernissen) en binnen direct visueel contact. U als gebruiker van dit product, bent allemaal verantwoordelijk voor de veilige omgang, zodat noch u, noch andere personen in gevaar worden gebracht of aan hun eigendom schade wordt berokkend.

- Gebruik uw model nooit met zwakke controller-batterijen.
- Vermijd verkeersrijke en drukke omgevingen. Let er altijd op, dat er voldoende plaats ter beschikking staat.
- Laat uw model zo mogelijk niet op openbare wegen of in openbare zones vliegen, om niemand in gevaar te brengen of te verwonden.
- **WAARSCHUWING:** Start de Quadrocopter niet, wanneer zich personen, dieren of andere hindernissen in het vliegbereik van de Quadrocopter bevinden.
- Het starten en vliegen is in de buurt van hoogspanningskabels, spoorlijnen, wegen, zwembaden of open water sterke verboden.
- Alleen gebruiken bij goed zicht en rustige weersomstandigheden.
- Volg nauwgezet de aanwijzingen en waarschuwingssinstructies voor dit product en voor de mogelijke aanvullende uitrusting (laadtoestel, accu's enz.), die u gebruikt.
- **Als de Quadrocopter met levende wezens of harde voorwerpen in aanraking komt, dan brengt u de gashendel onmiddellijk in de nulpositie, dat betekent, de linker joystick moet aan de onderste aanslag staan!**
- Vermijd alle vochtigheid, want zij kan de elektronica beschadigen.
- Er bestaat gevaar voor zware letsel tot zelfs de dood, indien u delen van uw model in uw mond steekt of er aan likt.
- Breng aan de Quadrocopter geen enkele aanpassing of verandering aan.

Als u het niet eens bent met deze voorwaarden, dient u de volledige Quadrocopter onmiddellijk in nieuwe en ongebruikte toestand aan uw handelaar terug te geven.

Belangrijke informatie over lithium polymer accu's

Lithium-polymer (LiPo) accu's zijn aanzienlijk gevoeliger dan gebruikelijke alkali- of NiMH-accu's, die anders bij afstandsbesturingen worden gebruikt. De voorschriften en waarschuwingssinstructies van de producent moeten daarom nauwgezet worden opgevolgd. Bij verkeerde omgang met LiPo accu's bestaat er brandgevaar. Neem altijd de voorschriften van de producent in acht, als u LiPo accu's verwijderd.

Verwijderingsbepalingen voor oude elektrische en elektronische toestellen volgens WEEE



Het hier afgebeelde symbool van de doorgestreepte vuilnisbakken dient uw aandacht erop te vestigen dat lege batterijen, accu's, knoopcellen, accupacks, apparataatbatterijen, oude elektrische apparaten etc. niet bij het huisvuil thuisbrengen, omdat ze schadelijk voor het milieu en voor de gezondheid zijn. Gelieve mee te helpen, milieu en gezondheid in stand te houden en praakt ook met uw kinderen over de keurige afvalverwerking van gebruikte batterijen en oude elektrische apparaten. Batterijen en oude elektrische apparaten dienen op de bekende verzamelpunten afgegeven te worden. Zodoende worden ze aan een reglementair voorgeschreven recycling onderworpen. Ongelijke batterijtypes of nieuwe en gebruikte batterijen mogen niet samen gebruikt worden. Lege batterijen uit het speelgoed verwijderen. Oplaadbare batterijen mogen enkel onder toezicht van volwassenen geladen worden.

WAARSCHUWING!

Accu's mogen uitsluitend door volwassenen worden opgeladen.

Laat de accu's tijdens het laden nooit onbeheerd achter. Kortsleutende aanchluss-klemmen niet toestaan. Enkel de aanbevolen batterijen of die van een gelijkwaardig type mogen gebruikt worden.

Bi regelmatig gebruik van de lader moet deze aan de kabel, aansluiting, afdekkingen en andere onderdelen gecontroleerd worden. In geval van schade mag de lader pas na een reparatie terug in gebruik genomen worden.

Het speelgoed mag uitsluitend worden aangesloten op apparaten van bescherm-klaasse II. ☐

Richtlijnen en waarschuwingsinstructies voor gebruik van LiPo accu's

- U moet de bijgevoegde 3,7 V === 1000 mAh / 3,7 Wh LiPo-accu op een veilige plaats buiten de omgeving van handbare materialen laden.
- Laat de accu tijdens het laden nooit onbeheerd achter.
- Voor het laden na een vlucht moet de accu eerst op omgevingstemperatuur afkoelen zijn.
- U mag uitsluitend de bijbehorende LiPo-lader (USB-kabel/controller) gebruiken. Bij niet-naleving van deze instructies bestaat er brandgevaar en daarmee gevaar voor de gezondheid en/of materiële schade. Gebruik NOOIT een ander laadtoestel.
- Als de accu gedurende het opladings- of laadproces opzwelt of vervormt, dan beëindigt u onmiddellijk het laden of opladen. Neem de accu zo snel en zo voorzichtig mogelijk uit het toestel en leg hem op een veilige, open plek verwijderd van handbare materialen en observeer hem gedurende minimum 15 minuten. Als u een accu, die reeds opgezwellen of vervormd is, verder laadt of oplaat bestaat er brandgevaar! Zelfs bij geringe vervorming of ballonvorming moet een accu buiten werking worden gesteld.
- Bewaar de accu bij kamertemperatuur op een droge plaats.
- Laad de accu na gebruik absoluut weer op, om een zogenaamde diepteontlasting van de accu te vermijden. Neem daarbij in acht, dat u een pauze van ongeveer 20 minuten tussen de vlucht en het laadproces aanhoudt. Laad de accu van tijd tot tijd (ca. alle 2-3 maanden) op. Een niet-inachtneming van de bovenstaande omgang met de accu kan tot een defect leiden.**
- Voor het transport of voor een tijdelijke bewaring van de accu moet de temperatuur tussen 5-50°C liggen. Bewaar de accu of het model indien mogelijk niet in de auto of onder directe zonnestraling. Als de accu aan de hitte in de auto wordt blootgesteld, kan hij beschadigd worden of vuur vatten.

Opmerking: Bij geringe batterijspanning/-vermogen zult u vaststellen dat aanzelijke trimming en/of stuurbewegingen noodzakelijk zijn, om te voorkomen dat de Quadrocopter in een vrille raakt. Dit geldt gewoonlijk voor het bereiken van 3 V accuspanning en is een goed tijdstip, om de vlucht te beëindigen.

Gebruiksaanwijzingen**Inhoud van de levering**

- 1x Quadrocopter
1x Aanpasbare controller
1x USB-laadkabel
1x 3,7 V, 1000mAh Accu
1x Camera
1x Landingspoten incl. schroeven
1x Tablethouder
2x Vervangende motor (rechts/links)
1x Schroevendraaier
2x AAA LR03 batterijen (niet oplaadbaar)

Bevestig de landingspoten en de camera

- 2 Bevestig de 4 landingspoten met behulp van de schroevendraaier aan de onderkant van de Quadrocopter, zoals op de afbeelding te zien is.
- 3 Plaats de camera in de houder, centraal onder de Quadrocopter. Steek de stekker met 3 kabels in het linker en de stekker met 5 kabels in het rechter contact naast de houder.

Bevestigen van mobielte

- 4 Een mobielte kan tussen de beide zijden van de controller worden bevestigd. Druk hiervoor op de knop in het midden van de controller, om de breedte zo-danig aan te passen, dat het mobielte geklemd is en niet kan weggliden.

Montage van de tablethouder

- 5 Indien u een tablet in uw controller wilt gebruiken, raden wij u om veiligheidsredenen aan de bijgevoegde houder te monteren.
- 1 Klik de houder in het midden op de achterzijde van de controller vast.
- 2 Met de steknop kan de lengte van de houder worden bepaald. Bevestig de houder zo, dat hij de tablet in de controller vastklemt.

Laden van de LiPo-accu

Let erop dat u de bijgeleverde LiPo-accu uitsluitend met de bijgeleverde LiPo-lader (USB-kabel) oplaat. Als u probeert de accu met een andere LiPo-accu-lader of een andere lader op te laden, dan kan dit tot zware schade leiden. Lees het voorgaande hoofdstuk met waarschuwingen en richtlijnen voor het gebruik van de accu zorgvuldig door, voordat u verder gaat. Accu's mogen uitsluitend door volwassenen worden opgeladen. Laders en adaptors mogen niet worden kortgesloten. U kunt de in de Quadrocopter geplaatste accu met behulp van de bijbehorende USB-laadkabel aan een USB-poort opladen:

- 6a Laden aan de computer:

• **Verwijder de accu uit het model, alvorens deze op te laden.**

- Verbind de USB-laadkabel met de USB-poort van een computer. De led aan de USB-laadkabel licht groen op en geeft aan dat de laadunit correct met de computer is verbonden. Als u een Quadrocopter met lege accu aansluit, licht de led aan de USB-laadkabel niet meer op, om aan te geven dat de accu van de Quadrocopter geladen wordt. De USB-laadkabel resp. de laadbus aan de Quadrocopter zijn zo uitgevoerd, dat verkeerde polariteit uitgesloten is.
- Het duurt ongeveer 60 minuten om een ontlaadden accu (niet diepontlaaden) weer op te laden. Als de accu vol is, licht de ledindicator aan de USB-laadkabel weer groen op.

Opmerking: Bij de levering is de meegeleverde LiPo-accu gedeeltelijk opgeladen. Daardoor is het mogelijk dat het eerste laadproces iets minder lang duurt.

Houd u in elk geval aan de bovenstaande aansluitvolgorde!

Trek de stekker aan de Quadrocopter uit, wanneer u de Quadrocopter niet gebruikt. Niet-naleving kan tot beschadiging van de accu leiden!

6b Plaatsen van de accu in de quadrocopter

- Open met behulp van de bijgevoegde schroevendraaier het deksel van het accuvak. Plaats de accu. Sluit het accuvak.
- Wanneer de led op de quadrocopter langzaam knippert, moet u de accu vervangen.

Plaatsen van de batterijen in de controller

- Open het batterijvak met een schroevendraaier en plaatst de batterijen in de controller. Let op de juiste polariteit. Gebruik nieuwe en oude batterijen of batterijen van verschillende fabrikanten nooit samen. Na het sluiten van het vak kunt u de werking van de controller testen met behulp van de aan-uitschakelaar aan de voorzijde.

Bij de ON-stand van de aan-uitschakelaar en een correcte werking moet de led bovenaan in het midden van de controller rood oplichten.

Wanneer de controle-led langzaam knippert en een signaalton te horen is, moeten de batterijen in de besturing worden vervangen.

Binding van het model met de controller

- Bind de Carrera RC quadrocopter en de besturing koppelen zich bij elke ingebruikname automatisch opnieuw. RC Quadrocopter en de controller zijn af fabriek gebonden. Indien er in het begin problemen zijn bij de communicatie tussen de Carrera RC Quadrocopter en de controller, dient u een nieuwe binding uit te voeren.

- Sluit de accu in het model aan.
- Schakel het model met de ON/OFF-schakelaar in.
- WAARSCHUWING! Plaats de Quadrocopter direct na het inschakelen in ieder geval op een vlakke, horizontale ondergrond. Het gyrosysteem stelt zich automatisch in.**
 - De leds aan de Quadrocopter knipperen nu ritmisch.
 - Schakel de controller in met de ON/OFF-schakelaar.
 - Schuif de linker joystick, de gashendel dus, helemaal naar boven en weer naar beneden.
 - De verbinding is succesvol tot stand gebracht.
 - De led aan de controller brandt nu permanent.
 - Na ca. 5 1/2 minut schakelt de besturing uit. Om opnieuw te gebruiken de koppelprocedure herhalen.

Besturing van de Quadrocopter

- 9 Rotoersysteem
- 2 Beschermkooi van de rotor
3. ON/OFF-schakelaar
- 10 4. Leds
5. Videocamera
6. Accuvak

Functieoverzicht van de controller

- 11 1. Aan-uitschakelaar (ON / OFF)
2. Controle-led
3. Gas
- Rotatie
4. Vooruit/achteruit
- Rechts/links hellen
5. Trimmer voor rechts/links hellen
6. Trimmer voor vooruit/achteruit
7. Trimmer voor rotatie
8. Looping-knop
9. Headless mode
10. Knop 'start rotors'
11. Knop 'auto-landing'
12. Knop 'auto-start & fly to 1.5m'
13. 'Ledlichten AAN UIT'-knop
14. Beginner/Advanced-schakelaar (30%/60%/100%)
15. Adaptieve tablethouder – Knop voor aanpassing van de controllerbreedte
16. Instelwiel voor het wijzigen van de camerahoek
17. Batterijvak

Keuze van het vlieggebied

- 12** Met de Quadrocopter kan buiten worden gevlogen. Nadat u de Quadrocopter volledig hebt getrimd en de besturing en het vliegedrag u volledige vertrouwd zijn geworden, kunt u zich ook aan vluchten in kleinere en minder vrije omgevingen wagen. Houd er rekening mee dat het ook bij windstille op de grond, toch zeer winderig kan zijn op enige afstand van de grond. Niet-naleving van deze instructie kan tot een total loss van de Quadrocopter leiden.

Checklist voor de vluchtvoorbereiding

Deze checklist is geen vervanging voor de inhoud van deze gebruiksaanwijzing. Hoewel hij als quick-start-gids kan worden gebruikt, raden wij u ten zeerste eerst aan om eerst deze gebruiksaanwijzing volledig te lezen, voordat u verder gaat.

- Controleer de verpakkingsinhoud.
- Installeer de landingspoten en de camera, zoals beschreven onder **2 3**.
- Bevestig uw mobieltelefoon of tablet in de controller **4 5**.
- Laad de LiPo-accu op zoals beschreven onder 'Laden van de LiPo-accu'.
- Plaats 2 AAA-batterijen in de controller en let hierbij op de juiste polariteit.
- Zoek een geschikte omgeving om te vliegen.
- Plaats de accu zoals in **6b** beschreven, in de accuschacht aan de onderzijde van de quadrocopter.
- Schakel het model met de ON/OFF-schakelaar in.
- **WAARSCHUWING!** Plaats de Quadrocopter direct na het inschakelen inieder geval op een vlakke, horizontale ondergrond. Het gyrosysteem stelt zich automatisch in.
- De leds aan de Quadrocopter knipperen nu ritmisch.
- Schakel de controller in met de ON/OFF-schakelaar. **Controleer in ieder geval de Beginner/Advanced-schakelaar** **7fc**. Schuif de linker joystick, de gashendel dus, helemaal naar boven en weer naar beneden.
- Geef de Quadrocopter een ogenblik de tijd, tot het systeem correct geïnitialiseerd en bedrijfsklaar is. De leds op de quadrocopter knipperen nu permanent. De led aan de controller brandt nu permanent.
- Herhaal nu evt. bovenstaande punten, als u met meerdere Quadrocopters tegelijk wilt vliegen.
- Verbind uw smartphone met de Quadrocopter, zoals beschreven in punt **18b**, tot u het livebeeld van de camera op uw scherm ziet. Meer details en functies van de camera, zie punt **18 18a 18b**.
- **Opmerking!** Voer s.v.p. voor elke vlucht het automatische trimmen **24** uit!
- **Druk op de 'start rotors'.**
- Controleer de besturing.
- Maak u vertrouwd met de besturing.
- **Trim de Quadrocopter indien nodig, zoals beschreven onder **23 24 25 26**, zodat de Quadrocopter in zweefvlucht niet meer zonder stuurbewegingen van plaats verandert.**
- De Quadrocopter is nu klaar voor gebruik.
- Als de Quadrocopter geen enkele functie vertoont, dient u bovenstaand bindprocess nogmaals te proberen.
- De ledlichten van het model beginnen te knipperen kort voordat de accu leeg is.
- Vlieg met het model.
- Laat het model landen.
- Schakel het model met de ON/OFF schakelaar uit.
- **Trek de accustekker uit.**
- Schakel altijd de afstandsbediening als laatste uit.

Vliegen met de 4-kanaals Quadrocopter

OPMERKING!

Let er met name bij de eerste proefvluchten op dat u de hendels van de controller zeer voorzichtig en niet te haastig bedient. Meestal volstaan zeer geringe bewegingen van de betreffende hendel om het beoogde besturingscommando uit te voeren!

Indien u merkt dat de Quadrocopter zich naar voren of naar opzij beweegt, zonder dat u de betreffende hendels bedient, dan dient u de Quadrocopter te trimmen, zoals in **23 24 25 26** beschreven.

13 +/- gas (omhoog/omlaag)

Om te starten of hoger te vliegen, duwt u de linker gashendel voorzichtig naar voren. Om te landen of lager te vliegen, trekt u de linker gashendel voorzichtig naar achteren.

14 Om de Quadrocopter ter plaatse naar links of rechts te laten draaien, duwt u de linker hendel voorzichtig naar links resp. rechts.

15 Om de Quadrocopter naar links of rechts te laten vliegen, duwt u de rechter hendel voorzichtig naar links resp. rechts.

16 Om de Quadrocopter naar voren of achteren te laten vliegen, duwt u de rechter hendel voorzichtig naar voren resp. achteren.

Rotors/motoren starten

- 17 a** Druk op de knop 'start rotors' van de controller, om de motoren te starten. Zodra de rotors draaien, kunt u met de gashendel opstijgen.

Looping-functie

WAARSCHUWING! ALLEEN VOOR GEOEFENDE PILOTEN!

- 17 b** Druk op de „Looping-knop“ **1** en klinkt 5x een signaaltoon. Beweeg zo lang de signaaltoon klinkt de rechter joystick naar boven, beneden, rechts of links. De Quadrocopter voert dan de looping resp. rolbeweging in de betreffende richting uit. Let erop dat u naar alle zijden voldoende ruimte hebt (ca. 4 m).

De functie '3D Looping' werkt alleen, als de camera losgekoppeld en gedemonteerd is!

Beginner/Advanced-schakelaar **2**

- 17 c** **30% = Beginner-modus**
Het signaal weerklinkt één keer bij het omschakelen.

60% = Medium-modus

De Quadrocopter reageert gevoeliger dan in de 30%-modus. Het signaal weerklinkt twee keer bij het omschakelen.

100% = Advanced-modus -> 3D-modus

De Quadrocopter reageert zeer gevoelig op stuurbewegingen. Het signaal weerklinkt drie keer bij het omschakelen.

WAARSCHUWING! 100% ALLEEN VOOR GEOEFENDE PILOTEN!

Headless-mode

- 17 d** De headless-mode helpt beginners bij het leren vliegen. Ongeacht in welke richting men de quadrocopter draait, de vliegrichting komt altijd nauwkeurig overeen met de op de besturing uitgevoerde vliegrichting. Een beginner hoeft zodoende niet meer de verkeerde kant op te sturen wanneer hij bijv. op zich toevlucht. Druk de „Headless-mode-knop“ **9** en klinkt een signaaltoon zo lang u zich in de headless-mode bevindt. Voor het deactiveren van de headless-mode opnieuw de knop indrukken.

Video- en fotofunctie

WAARSCHUWING!

Houd er rekening mee dat foto's of video's die met de ingebouwde camera worden gemaakt, de beeld- en persoonlijkheidsrechten van anderen kunnen schenden! Een zonder toestemming gefilmede persoon, bijv. in de buurt, kan zich civielrechtelijk verzetten en de stopzetting of een schadevergoeding eisen. Opnames van personen in vreemde woningen of bijv. in vreemde tuinen over een dichte haag heen kunnen ook strafbaar zijn! Informeer u over de geldende rechtspositie.

Gebruik van de app Carrera RC

- 18 a** Download in de App of Play Store de app met de naam 'Carrera RC FPV'. De betreffende QR-code vindt u op de verpakking.

Verbind uw smartphone met het wifi-netwerk van uw Quadrocopter. Zoek naar het wifi-netwerk met de naam 'Carrera_RC_FPV_...'. Het kan ca. 30 seconden duren om het wifi-netwerk te vinden en de verbinding tot stand te brengen. Start nu de app.

Op het startscherm ziet u rechts de startknop **START**, waarmee u het vliegmenu van de app opent. Met de knoppen rechts opent u help en de algemene instellingen. De onderdelenshop bereikt u met de knop 'SHOP' **SHOP**. De onderdelenshop wordt geopend in de browser van uw smartphone.

In sommige landen zijn de onderdelen eventueel niet beschik- en leverbaar. Neem indien nodig contact op met de verfegenwoordiging in uw land, zie gegevens op achterzijde.

- 18 b** Overzicht van de functies van het vliegmenu: **START**

1. Druk op deze knop om foto's te maken.
2. Druk op deze knop om video's te maken.
3. Hier vindt u de foto's en video's die op uw smartphone zijn opgeslagen.
4. Hier kunt u het beeld van de camera 180° draaien.
5. Gebruik deze knop voordat u het mobiele telefoonnummer in de controller plaatst. In het archief hebt u de mogelijkheid om alle opgenomen video's in 3D VR-perspectief te bekijken – activeer deze modus door in het betreffende menu op het **3D**-symbool te klikken.
6. De foto's/video's vindt u in de betreffende foto/video-map van uw apparaat (Houd bij iOS rekening met de toegangsrechten). Er is evt. een extra videoplayer benodigd.

18 c Gebruik van de 3D VR-bril (niet inbegrepen)
Wij raden u aan om eerst veilig met de Quadrocopter te leren vliegen, voordat u de 3D-bril gebruikt!

WAARSCHUWING! Bestuur de Quadrocopter NOOIT met de 3D VR-bril, als u alleen bent! U maakt zich evt. strafbaar!

Zorg ervoor dat een 2e persoon naast u staat, wanneer u tijdens het vliegen de 3D-bril draagt.

De 2e persoon moet voor u de positie van de Quadrocopter bewaken en u de vliegpositie indien nodig helpen corrigeren, om ongelukken te voorkomen.

Houd er rekening mee dat u slechts een beperkt gezichtsveld hebt!

19 Veranderen van de camerahoek
Met behulp van het instelwiel op de rechterbovenzijde van de controller kan de camerahoek (ca. 70°-80° helling) worden veranderd.

Automatische hoogtecontrole

20 Zodra u de linker joystick tijdens het vliegen loslaat, houdt de Quadrocopter automatisch de huidige vlieghoogte aan.

Auto Landing

21 Met een druk op de knop 'auto-landing' kunt u altijd de automatische landingsfunctie activeren. Hierbij wordt de rotorsnelheid langzaam verminderd. Tijdens het landen hebt u altijd de mogelijkheid om met behulp van de rechter joystick de landingspositie te beïnvloeden. Zodra de Quadrocopter op de grond staat, worden de motoren uitgeschakeld.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Druk op de knop 'auto-start & fly to 1.5m' van de controller, om de motoren te starten en automatisch op ca. 1,5 m hoogte te vliegen. Tijdens het starten hebt u altijd de mogelijkheid om met behulp van de rechter joystick de vliegrichting te beïnvloeden. Zodra de hoogte van ca. 1,5 m is bereikt, houdt de Quadrocopter deze hoogte automatisch aan.

Trimmen van de Quadrocopter

23 Auto-trimmen

1. Plaats de quadrocopter op een horizontaal oppervlak.
2. Koppel de quadrocopter met de besturing zoals in „Binding van het model met de controller“ beschreven.
3. Schuif gelijktijdig de gashendel en de hendel voor vooruit/terug in de rechter benedenhoek. De led op de quadrocopter knippert kort en brandt dan permanent. Signaaltoon klinkt 1x.
4. De neutraalinstelling is afgesloten.

24 Indien de Quadrocopter in zweefvlucht, zonder beweging van de besturingshendel naar rechts of links, toch naar links of rechts vliegt, dient u als volgt te werk te gaan: Als de Quadrocopter vanzelf snel of langzaam naar links beweegt, drukt u de onderste rechter trimmer voor de beweging naar rechts/links stapsgewijze naar rechts. Als de Quadrocopter naar rechts beweegt, drukt u de trimmer voor de beweging naar rechts/links stapsgewijze naar links.

25 Indien de Quadrocopter in zweefvlucht, zonder beweging van de besturingshendel naar voren of achteren, toch naar voren of achteren vliegt, dient u als volgt te werk te gaan:

Als de Quadrocopter vanzelf snel of langzaam naar voren beweegt, drukt u de bovenste rechter trimmer voor de beweging naar voren/achteren stapsgewijze naar beneden. Als de Quadrocopter naar achteren beweegt, drukt u de trimmer voor de beweging naar voren/achteren stapsgewijze naar boven.

26 Als de Quadrocopter in zweefvlucht, zonder bediening van de hendel voor het uitvoeren van een cirkelvormige beweging ter plekke, naar links of rechts draait, dient u als volgt te werk te gaan: Als de Quadrocopter vanzelf snel of langzaam om zijn eigen as naar links draait, duwt u de onderste linker trimmer voor rotatie stapsgewijze naar rechts. Als de Quadrocopter naar rechts draait, duwt u de trimmer voor rotatie stapsgewijze naar links.

Vervangen van de rotorbladen

27 Gebruik voor het aftrekken van een rotorblad eventueel een smal, glad voorwerp. Trek het rotorblad voorzichtig verticaal naar boven af en houd hierbij de motor onderaan stabilisrend vast. Bevestig het rotorblad door middel van de schroef weer vast aan de Quadrocopter.

28 QR-code voor motor-wissel-systeem, reserveonderdelen en overige informatie.

29 WAARSCHUWING!
Let in ieder geval op de markering en kleur alsmede op de hellingshoek van de rotorbladen!

Vooraan links: rood – markering 'A'

Vooraan rechts: rood – markering 'B'

Achteraan rechts: zwart – markering 'A'

Achteraan links: zwart – markering 'B'

Probleemoplossingen

Probleem: Controller functioneert niet.

Oorzaak: De ON/OFF-schakelaar staat op 'OFF'.

Oplossing: De ON/OFF-schakelaar op 'ON' zetten.

Oorzaak: De batterijen zijn verkeerd ingelegd.

Oplossing: Controleer of de batterijen correct zijn ingelegd.

Oorzaak: De batterijen hebben niet meer genoeg energie.

Oplossing: Nieuwe batterijen inleggen.

Probleem: De Quadrocopter kan niet met de controller worden bestuurd.

Oorzaak: De aan-uitschakelaar van de controller staat op 'OFF'.

Oplossing: Eerst de aan-uitschakelaar aan de controller op 'ON' zetten.

Oorzaak: De controller is evtl. niet correct met de ontvanger in de Quadrocopter gebonden.

Oplossing: Voer het bindproces uit zoals beschreven onder 'Checklist voor de vliegvoorbereiding'.

Probleem: De Quadrocopter start niet.

Oorzaak: Knop 'start rotors' van de controller niet ingedrukt.

Oplossing: Op de knop 'start rotors' van de controller drukken.

Probleem: De Quadrocopter stijgt niet op.

Oorzaak: De rotorbladen bewegen te langzaam.

Oplossing: De gashendel naar boven schuiven.

Oorzaak: Het accuvermogen volstaat niet.

Oplossing: De accu opladen (zie hoofdstuk 'Laden van de accu').

Probleem: De Quadrocopter verliest zonder duidelijke reden snelheid en hoogte tijdens het vliegen.

Oorzaak: De accu is te zwak.

Oplossing: De accu opladen (zie hoofdstuk 'Laden van de accu').

Probleem: De Quadrocopter draait nog slechts in een cirkel of gaat bij de start over de kop.

Oorzaak: Verkeerd geplaatste of beschadigde rotorbladen.

Oplossing: Rotorbladen zoals in **27 28 29** beschreven aanbrengen/vervangen.

Probleem: Geen wifi/WLAN-verbinding mogelijk.

Oorzaak: De powerschakelaar van het model staat op 'OFF'.

Oplossing: Zet eerst de powerschakelaar aan het model op 'ON'.

Vergissingen en fouten uitgesloten

Kleur/finale ontwerpaanpassingen uitgesloten

Techische aanpassingen en ontwerp gerelateerde aanpassingen uitgesloten

Pictogrammen = symbolisch foto's



Estimado Cliente:

Os nossos parabéns pela aquisição do seu novo Quadrocopter miniatura Carrera RC fabricado ao nível tecnológico actual. Devido ao nosso empenho constante no aperfeiçoamento dos nossos produtos, reservamo-nos o direito de realizar alterações tanto na técnica como no equipamento, em materiais e no design sem aviso prévio. Diferenças mínimas entre o presente produto e os dados e ilustrações contidos neste manual, não implicam direitos de qualquer natureza. Este manual de instruções de uso e de montagem faz parte integrante do produto. A inobservância deste manual de instruções e das indicações de segurança nele contidas, implica a extinção da garantia. Guarde este manual para consultas posteriores e para sua eventual entrega a terceiros no caso da transferência da miniatura para os mesmos.

A última versão deste manual de instruções de uso e informações sobre as peças de reposição disponíveis podem ser consultadas em carrera-rc.com na secção de serviço.

AVISO! Antes de colocar o helicóptero a voar pela primeira vez no seu país, certifique-se se é obrigatório por lei ter um seguro de responsabilidade para a miniatura que adquiriu.

Condições de garantia

Os produtos Carrera são produtos de técnica de alta qualidade (E NÃO BRINQUEDOS) que deviam ser tratados com cuidado. Siga necessariamente as indicações contidas no manual de instruções. Todas as peças são submetidas a um controlo rigoroso (reservados os direitos a alterações técnicas e do modelo em prol do melhoramento do produto).

Se surgirem contudo alguns defeitos, concede-se uma garantia no âmbito das condições seguintes:

A Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (doravante denominada „fabricante“) garante ao cliente final (doravante denominado „cliente“) que, nos termos das disposições abaixo, o Quadrocopter miniatura Carrera RC (doravante denominado „produto“) estará livre de defeitos de material e de fabrico durante um prazo de dois anos a contar da data de aquisição do mesmo (prazo de garantia). Tais defeitos serão eliminados pelo fabricante, ao arbitrio e por conta deste mesmo, mediante reparação ou fornecimento de peças novas ou recondicionadas. A garantia não abrange as peças de desgaste (tais como por ex. pilha, pás do rotor, cobertura da cabina, rodas dentadas e similares) nem danos derivados do manuseamento/utilização incorretos ou da intervenção de terceiros. Reivindicações destas natureza por parte do cliente, sobretudo indemnização, face ao fabricante, estão excluídas. Os direitos contratuais ou legais do cliente (cumprimento posterior, rescisão do contrato, redução do preço, indemnização) face ao respetivo vendedor, existentes quando o produto não se encontra em perfeito estado no ato da transferência do risco, não são afetados por esta garantia.

Os direitos desta garantia especial do fabricante só existem quando

- o defeito reclamado não tiver origem em danos causados pelo uso indevido ou incorrecto nos termos das prescrições contidas neste manual de instruções,
- não se tratar de sinais de desgaste decorrente do funcionamento,
- o produto não apresentar características das quais se possa deduzir reparações ou outras intervenções quaisquer por oficinas não autorizadas pelo fabricante,
- o produto tiver sido utilizado só com acessórios autorizados pelo fabricante.

Não é possível substituir cartões de garantia.

Nota para os Estados da UE: quanto à obrigação do vendedor conceder uma garantia legal informa-se que esta obrigação não é limitada por uma garantia material. Os custos de envio e de retorno do produto são a cargo do fabricante.

Esta garantia é válida nos termos anteriormente mencionados e sob as pré-condições acima citadas (inclusive a apresentação da fatura/talão original mesmo no caso de revenda a terceiros) para cada futuro proprietário que o produto possa ter mais tarde.

Declaração de conformidade

Por este meio, a Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH declara que esta miniatura inclusiva o comando se encontram em conformidade com os requisitos fundamentais das seguintes diretivas CE: com as Diretivas CE 2009/48 e 2004/108/CE sobre a Compatibilidade Eletromagnética bem como com as demais disposições aplicáveis da Diretiva 2014/53/EU (RED).

O original da declaração de conformidade pode ser solicitado em carrera-rc.com.



Potência máxima da radiofrequência <10 dBm

Advertências!

Um Quadrocopter telecomandado NÃO É UM BRINQUEDO e só se apropria jovens a partir dos 14 anos de idade!

Este produto não se destina para utilização por crianças sem a vigilância do respectivo encarregado de educação. Para pilotar o helicóptero é necessário ter uma certa experiência. As crianças devem aprender a pilotar sob a vigilância direta de um adulto.

Antes da primeira utilização: Leia este manual de instruções juntamente com o seu filho. A utilização incorrecta pode causar lesões graves e/ou danos materiais. É necessário comandá-lo com cuidado e prudência e o comando requer algumas capacidades mecânicas e mentais. O manual de instruções contém indicações de segurança e prescrições bem como dicas para a manutenção e o funcionamento do produto. É absolutamente necessário ler este manual completamente antes da primeira colocação em funcionamento e compreender o seu teor. Só assim se poderá evitar acidentes com lesões e danos.

Manter as mãos, cabos e vestuário solto bem como outros obstáculos tais como canetas e chaves de parafusos afastados do rotor. Não tocar no rotor em movimento. Preste atenção às suas mãos. NÃO as coloque na proximidade das pás do rotor!

AVISO: Não deixe o Quadrocopter voar na proximidade do seu rosto para evitar lesões. Utilizar no exterior – não utilizar em interiores. Risco de lesão dos olhos. Descolar e voar somente em terrenos apropriados (áreas livres, sem obstáculos) e sempre com contacto visual direto.

Como utilizador, você é o único responsável pelo manuseio seguro por forma a não pôr em perigo a si mesmo nem a outras pessoas ou a danificar os bens destas.

- Nunca utilize a sua miniatura com as pilhas do comando fracas.
- Evite áreas de muita circulação e muito frequentadas. Certifique-se sempre de que o espaço disponível é suficiente.
- Não ponha a sua miniatura a voar na via pública nem em áreas públicas para não colocar ninguém em perigo nem ferir ninguém.
- **AVISO:** Não ponha o Quadrocopter a voar quando estiverem pessoas, animais ou outros obstáculos na área de voo do mesmo.
- É absolutamente proibido colocar a aeronave a voar e pilotá-la na proximidade de linhas elétricas de alta tensão, linhas de caminho de ferro, vias públicas, piscinas e zonas aquáticas.
- Operar unicamente em condições meteorológicas calmas e de boa visibilidade.
- Siga exactamente as instruções e advertências relativas a este produto e aos acessórios possíveis (carregador, pilhas, etc) que você utiliza.
- Se o Quadrocopter colidir com seres vivos ou objetos sólidos, coloque a alavanca de aceleração na posição zero imediatamente, ou seja, o joystick esquerdo tem de estar encostado ao esbarro inferior!
- Evite qualquer tipo de humidade dado que esta pode danificar a eletrónica.
- Você corre perigo de lesões graves ou até mesmo perigo mortal, se colocar componentes da sua miniatura na boca ou lambê-los.
- Não efetue nenhuma alterações nem modificações no Quadrocopter.

Se não aceitar estas condições, devolva imediatamente o Quadrocopter miniatura completo, em estado novo e por usar, ao distribuidor.

Informações importantes sobre pilhas de lítio polímero
As pilhas de lítio polímero (LiPo) são mais sensíveis que as pilhas alcalinas convencionais ou as pilhas NiMH normalmente aplicadas em telecomandos por rádio. Por isso, as prescrições e advertências do fabricante devem ser seguidas exatamente. No caso de manuseio incorrecto das pilhas LiPo, corre-se risco de incêndio. Respeite sempre as indicações do fabricante quando eliminar pilhas LiPo.

Prescrições para eliminação de aparelhos elétricos e eletrónicos velhos segundo WEEE



Este pictograma com o símbolo de baldes de lixo riscados avisa que, pilhas descarregadas, baterias, células, blocos de baterias, pilhas em aparelhos, aparelhos elétricos velhos etc., não devem ser colocados no lixo doméstico, dado que são nocivos ao meio ambiente e à saúde. Contribua para a preservação do meio ambiente e da saúde e esclareça também os seus filhos quanto à eliminação correta de pilhas gasta e aparelhos elétricos velhos. As pilhas e os aparelhos elétricos devem ser entregues nos pontos de recolha conhecidos. Aqui, serão devidamente conduzidos à reciclagem.

Não se deve utilizar pilhas de tipo diferente nem pilhas novas juntamente com pilhas usadas. Retirar as pilhas descarregadas do brinquedo. Não é permitido recarregar pilhas não-recarregáveis.

AVISO! As pilhas recarregáveis devem ser carregadas unicamente por adultos.

Nunca deixe a pilha por vigiar durante o carregamento. Retirar as pilhas recarregáveis do brinquedo antes de as recarregar. Não é permitido ligar os terminais de conexão em curto-circuito. Só é permitido utilizar as pilhas recomendadas ou pilhas de tipo equivalente.

Aquando da utilização regular do carregador, dever-se-á verificar o cabo, a tomada e a ficha bem como as tampas e outras partes do mesmo. No caso de qualquer defeito ou avaria, o carregador só deverá ser colocado em funcionamento depois de ter sido reparado.

O brinquedo deve ser ligado unicamente a aparelhos da classe de proteção II. □

Diretivas e advertências relativas à utilização de pilhas LiPo

- Você tem que carregar a pilha LiPo de 3,7 V === 1000 mAh / 3,7 Wh incluída no volume de fornecimento, num local seguro fora de materiais inflamáveis.
- Nunca deixe a pilha por vigiar durante o carregamento.
- Para carregar a pilha depois de um voo, é necessário que ela arrefeça primeiramente até à temperatura ambiente.
- Utilize unicamente o carregador LiPo pertinente (cabo / comando USB). No caso de inobservância destas indicações, corre-se risco de incêndio e consequentemente perigo para a saúde e/ou danos materiais. NUNCA utilize outro carregador.
- Se a pilha inchar ou deformar-se durante os processos de carga ou de descarga, termine imediatamente o respetivo processo. Retire a pilha o mais rápido possível e com o máximo cuidado e coloque-a num lugar seguro e aberto, fora de materiais combustíveis e mantenha-a sob observação pelo menos 15 minutos. Se você continuar a carregar ou a descarregar uma pilha já inchada ou deformada, corre-se risco de incêndio! Mesmo que a deformação ou o inchado sejam mínimos, a pilha tem que ser colocada fora de serviço.
- Guarde a pilha à temperatura ambiente num lugar seco.
- **Carregue a pilha necessariamente depois de cada uso para evitar a denominação descarga total da mesma. Considere que deve manter uma pausa de aprox. 20 minutos entre o voo e o carregamento da pilha. Carregue a pilha de quando em quando (aprox. cada 2-3 meses). A inobservância do manejo anteriormente descrito, pode provocar defeitos.**
- Para transporte ou para armazenagem passageira da pilha, a temperatura deve situar-se entre 5-50°C. Se possível, não guarde a pilha ou a miniatura num veículo nem sob influência direta dos raios solares. Se a pilha for exposta ao calor num veículo, pode danificar-se ou incendiá-la.

Nota: aquando de tensão/ potência baixa da pilha, você constatará que é necessário muito mais compensação e/ou movimentos de comando para o Quadrocopter não perder a estabilidade. Normalmente, isto acontece antes da tensão de 3 V ser atingida e é um bom momento para terminar o voo.

Instruções de operação**Volume de fornecimento**

- 1 1x Quadrocopter
- 1x Comando adaptativo
- 1x Cabo de carregamento USB
- 1x 3,7 V, 1000mAh Bateria
- 1x Câmera
- 1x Pés de aterragem inclusive parafusos
- 1x Suporte para tablet
- 2x Motor de reserva (esquerda/direita)
- 1x Chave de parafusos
- 2x Pilha AAA LR03 (não-recarregável)

Fixação dos pés de aterragem e da câmara

- 2 Aperte os 4 pés de aterragem sob o Quadrocopter com a chave de parafusos como se demonstra na ilustração.
- 3 Posicione a câmara no suporte do meio sob o Quadrocopter. Insira a ficha de 3 fios na tomada esquerda e a de 5 fios na tomada direita ao lado do suporte.

Fixação do telemóvel

- 4 Entre as laterais do comando, pode-se fixar um telemóvel. Para isso, pressione o botão no centro do comando para adaptar a largura de forma a que o telemóvel fique devidamente entalado e não possa cair.

Montagem do suporte para tablet

- 5 Se desejar utilizar um tablet no seu comando, recomendamos-lhe que, por motivos de segurança, proceda à montagem do respetivo suporte incluído no volume de fornecimento.
- 1 Encaixe o suporte no centro da traseira do comando.
- 2 O comprimento do suporte pode ser regulado com a roda de ajuste. Fixe o suporte de modo ao tablet ficar devidamente apertado ao comando.

Modo de carregar a pilha LiPo

Tenha em atenção que deve carregar a pilha LiPo incluída no volume de fornecimento unicamente com o carregador LiPo que a acompanha (cabô USB). Se tentar carregar a pilha com outro carregador de pilhas LiPo ou outro carregador qualquer, isso pode provocar danos graves. Por favor leia atentamente o capítulo anterior de advertências e diretivas para utilização da pilha, antes de continuar. As pilhas devem ser carregadas unicamente por adultos. Não ligue os carregadores nem blocos de alimentação em curto-circuito.

Você pode carregar a pilha integrada no Quadrocopter com o respetivo cabo de USB ligado a uma porta USB:

6a Carregamento através do computador:

- **Retire a pilha da miniatura antes de carregá-la.**

- Ligue o cabo de carga USB à porta USB de um computador. O LED do cabo de carga USB acende-se em verde o que assinala que a unidade de carga está devidamente ligada ao computador. Quando ligar um Quadrocopter com a pilha vazia, o LED do cabo de carga USB não se acende o que assinala que a pilha do Quadrocopter está a ser carregada. O cabo de carga USB e a tomada do Quadrocopter estão concebidos de forma aos pólos não poderem ser trocados.

- Demora aproximadamente 60 minutos a recarregar uma pilha descarregada (não totalmente descarregada). Quando a pilha estiver cheia, o LED do cabo de carga USB acende-se novamente em verde.

Nota: no ato da entrega, a pilha LiPo está carregada parcialmente. Por isso, o primeiro carregamento pode demorar menos tempo.

Siga necessariamente a ordem cronológica acima descrita para a ligação!

Desligue o conector do Quadrocopter da tomada deste mesmo quando não o utilizar. A inobservância desta indicação pode provocar danos na pilha!

6b Colocação da pilha no Quadrocopter

- Abra a tampa do compartimento da pilha com a chave de parafusos adjunta. Coloque a pilha. Feche o compartimento.
- Quando o LED do Quadrocopter intermitir lentamente, é necessário substituir a pilha.

Modo de colocar as pilhas no comando

- 7 Abra a tampa do compartimento das pilhas com uma chave de fendas e coloque as pilhas no comando. Preste atenção à posição correta dos pólos. Nunca utilize pilhas novas juntamente com pilhas velhas nem combine pilhas de fabricantes diferentes. Depois de fechar a tampa do compartimento, poderá controlar a funcionalidade do comando com a ajuda do interruptor que se encontra na parte frontal.

Aquando do interruptor na posição ON e de funcionamento correto, o LED de cima, no centro do comando, devia acender-se em vermelho. Quando o LED de controlo intermitir lentamente e soar um sinal acústico, é necessário substituir as pilhas do comando.

Interligação entre a miniatura e o comando

- 8 O Quadrocopter Carrera RC e o comando interligam-se automaticamente sempre que são colocados em funcionamento. Se, no início, surgirem problemas de comunicação entre o Quadrocopter Carrera RC e o comando, volte a estabelecer a interligação.

- Ligue a pilha na miniatura.
- Ligue a miniatura com o interruptor ON/OFF.
- **AVISO! Depois de ligar o Quadrocopter, coloque-o imediatamente sobre uma superfície horizontal plana. O sistema giroscópico ajusta-se automaticamente.**
- Os LEDs do Quadrocopter piscam ritmicamente.
- Ligue o comando com o interruptor ON/OFF.
- Empurre o joystick esquerdo, ou seja, o manipulo de aceleração o máximo para cima e novamente para baixo.
- A interligação foi concluída com sucesso.
- Agora o LED do comando está aceso permanentemente.
- Passado aprox. 5½ minutos, o comando desliga-se. Para nova utilização, estabeleça a interligação novamente.

Descrição do Quadrocopter

- 9 1. Sistema de rotores
2. Gaiola de proteção do rotor
3. Interruptor de ligar/desligar (ON-/OFF)
- 10 4. LEDs
5. Câmera de vídeo
6. Compartimento da pilha

Resumo das funções do comando

- 11** 1. Interruptor (ON / OFF)
 2. LED do comando
 3. Aceleração
 Rotação
 4. Para a frente / para trás
 Inclinação para a direita / esquerda
 5. Compensação da inclinação para a direita / esquerda
 6. Compensação para a frente / para trás
 7. Botão de compensação da rotação
 8. Botão looping
 9. Modo headless
 10. Botão Start Rotors (ligar os rotores)
 11. Botão de aterragem automática
 12. Botão "Auto-start & fly to 1.5 m" (descolagem automática e voo até 1,5 m)
 13. Botão "Ligar/Desligar luzes LED"
 14. Interruptor principiantes/avançados (30%/60%/100%)
 15. Suporte adaptativo para tablet – Botão para adaptação da largura do comando
 16. Roda de regulação do ângulo da câmara
7 17. Compartimento da pilha

Escolha da área de voo

13 O Quadrocopter pode ser posto a voar no exterior. Depois de ter equilibrado o seu Quadrocopter e de estar familiarizado com o comando e as capacidades do mesmo, pode começar a pô-lo a voar em ambientes mais pequenos e menos desimpedidos. Tenha em consideração que, apesar do vento estar parado na proximidade do solo, pode ser forte a uma certa distância do mesmo. A inobservância deste aviso, pode implicar a perda total do Quadrocopter.

Lista de verificação „checklist“ para preparação do voo

Esta lista de verificação „checklist“ não substitui o conteúdo das instruções contidas neste manual. Apesar desta lista poder ser aplicada como Quick-Start-Guide, recomendamos-lhe insistenteamente ler primeiro este manual de instruções, na sua integra, antes de prosseguir.

- Verifique o conteúdo da embalagem
- Instale os pés de aterragem e a câmara como se descreve em **2 3**.
- Fixe o seu telemóvel ou tablet ao comando. **4 5**.
- Carregue a pilha LiPo como se descreve no capítulo "Modo de carregar a pilha LiPo".
- Coloque 2 pilhas AAA no comando e preste atenção à polaridade correta.
- Procure um ambiente apropriado para o voo.
- Coloque a pilha no respetivo compartimento debaixo do Quadrocopter como se descreve em **6b**.
- Ligue a miniatura com o interruptor ON/OFF.
- **AVISO!** Depois de ligar o Quadrocopter, coloque-o imediatamente sobre uma superfície horizontal plana. O sistema giroscópico ajusta-se automaticamente.
- Os LEDs do Quadrocopter piscam ritmicamente.
- Ligue o comando com o interruptor ON/OFF. **Verifique necessariamente o interruptor principiantes/avançados (17c).** Empurre o joystick esquerdo, ou seja, o manipulo de aceleração o máximo para cima e novamente para baixo.
- Aguarde alguns segundos até o sistema e o Quadrocopter estarem pronto para funcionamento. Os LEDs do Quadrocopter agora piscam permanentemente. Agora o LED do comando está aceso permanentemente.
- Eventualmente repita os pontos anteriormente descritos caso deseje colocar outras Quadrocopter a voar simultaneamente.
- Proceda à interligação do seu Smartphone com o Quadrocopter como se descreve no ponto **(18)** até ver a imagem da câmara ao vivo no ecrã. Para mais detalhes e funções da câmara, consulte o ponto **(18 18a 18b)**.
- **Nota!** Execute necessariamente a equilíbrio automática **24** antes de cada voo!
- **Pressione o botão "Start-Rotors" (ligar os rotores).**
- Verifique o comando
- Familiarize-se com o comando
- **Se for necessário, efetue a equilíbrio do Quadrocopter como se descreve em **23 24 25 26** de forma a que o Quadrocopter ao pairar não se move do sítio sem ser comandado.**
- Agora o Quadrocopter está pronto para funcionar.
- Se o Quadrocopter não reagir com qualquer função, tente efetuar novamente a interligação acima descrita.
- Proceda à pilotagem da miniatura.
- As luzes LED da miniatura começam a piscar pouco antes da pilha estar vazia.
- Proceda à aterragem da miniatura.
- Desligue a miniatura com o interruptor ON/OFF.
- **Desligue o conector da pilha.**
- Desligue sempre o telecomando em último lugar

Pilotar o Quadrocopter de 4 canais

NOTA! Sobretudo durante as primeiras tentativas de pilotagem, tenha cuidado e atue os manipulos lentamente sem movimentos bruscos. Bastam quase sempre pequenos movimentos do respetivo manipulo para executar o comando correspondente!

Se constatar que o Quadrocopter se move para a frente ou para o lado sem você atuar o respetivo manipulo, equilibre-o como se descreve em **23 24 25 26**.

13 +/- Gás (subir/descer)

Para descolar ou voar mais alto, empurre o manipulo de gás esquerdo cuidadosamente para a frente. Para aterrissar ou voar mais baixo, empurre o manipulo de gás esquerdo cuidadosamente para trás.

14 Para girar o Quadrocopter, a pairar, para a esquerda ou para a direita, move o manipulo esquerdo cuidadosamente para a esquerda ou para a direita respetivamente.

15 Para pilotar o Quadrocopter para a esquerda ou para a direita, move o manipulo direito cuidadosamente para a esquerda ou para a direita respetivamente.

16 Para pilotar o Quadrocopter para a frente ou para trás, move o manipulo direito cuidadosamente para a frente ou para trás respetivamente.

Ligar os rotores / motores

17 a Pressione o botão "Start Rotors" (ligar os rotores) no comando para pôr os motores a trabalhar. Logo que os motores estejam a trabalhar, você pode descolar deslizando o manipulo de aceleração para cima.

Função looping

AVISO! SÓ PARA PILOTOS EXPERIENTES!

17 b Pressione o botão de acrobacias "Looping Button" **(1)**; um sinal acústico soa 5x. Enquanto que o sinal acústico soar, move o joystick direito para cima, para baixo, para a direita ou para a esquerda. O Quadrocopter executa o looping ou o rollover na respetiva direção. Preste atenção a que o espaço livre que tem disponível na sala é suficiente para todos os lados (ca. 4m).

O "3D Looping" só funciona com a câmara desengatada e desmontada!

Interruptor principiantes/avançados **(2)**

17 c **30% = modo principiantes**
O sinal acústico soa uma vez ao comutar.

60% = modo médio

O Quadrocopter reage com maior sensibilidade do que no modo 30%. O sinal acústico soa 2x ao comutar.

100% = modo avançados -> modo 3D

O Quadrocopter reage com muita sensibilidade aos movimentos de comando. O sinal acústico soa 3x ao comutar.

AVISO! 100% SÓ PARA PILOTOS EXPERIENTES!

Modo headless

17 d O modo headless ajuda os principiantes a aprender a pilotar. Seja qual for a direção em que o Quadrocopter é virado, a direção de voo corresponde sempre à direção implementada no comando. Um principiante não tem que comandar inversamente quando pilota a aeronave na sua direção pessoal. Pressione o botão "Headless Mode" **(9)**; enquanto você estiver no modo headless, soa um sinal acústico. Para desativar o modo headless, pressione novamente o botão.

Função vídeo e câmara fotográfica

AVISO!
Considere que, fotografar e filmar com a câmara integrada, pode lesar os direitos de personalidade e de imagem das pessoas! Uma pessoa fotografada ou filmada sem consentimento pessoal, na vizinhança por exemplo, pode requerer as provisões adequadas civilmente e exigir omissão ou indemnização. Fotografar e filmar pessoas em casas alheias, e também em quintais alheios por exemplo, transpondo sebes que tapam a visibilidade, também podem ser atos puníveis! Informe-se sobre a respetiva situação jurídica.

Utilização da Carrera RC App

18 a Baixe a App com o nome "Carrera RC FPV" na respetiva loja Appstore ou Playstore. Você encontra o respetivo QR Code na embalagem. Ligue o seu Smartphone à rede W-Lan do seu Quadrocopter. Procure a rede W-Lan com o nome "Carrera_RC_FPV_...". Poderá ser necessário aguardar ca. de 30 segundos até se encontrar a rede W-Lan e estabelecer a ligação. Agora, inicie a App. No ecrã de iniciação, vé-se o botão **START** (iniciar) à direita; aqui, você pode aceder ao menu de voo da App. Através dos botões à direita, você pode aceder à ajuda e às definições gerais. Através deste botão **SHOP**, você acede à loja de peças. A loja de peças abre no browser do seu Smartphone.

• Förvara batteriet torrt och i rumstemperatur.

• **Ladda ovillkorligen alltid upp batteriet igen efter användningen för att undvika s.k. djupurladdning av det.** Tänk på att lägga in en paus på ca 20 minuter mellan flygning och laddning. Ladda upp batteriet då och då (ca varannan till var tredje måndag). En ignorering av ovannämnda handhavande kan leda till att batteriet förstörs.

• För transport eller tillfälligt lagring av batteriet skall temperaturen ligga mellan 5-50°C. Varvara batteriet eller modellen helst inte i bilen eller i direkt solljus. Om batteriet utsätts för värmen i bilen kan det skadas eller fatta eld.

OBS: Vid lågbatterispänning/-effektkommer Duattse att det kräver kraftigare trimring och/eller styrrörelser för att inte Quadrocopter skall råka i spin. Detta uppträder i regel innan 3 V batterispänning har nåtts och är ett bra tillfälle att avsluta flygningen.

Bruksanvisning

Leveransfattning

- 1** 1x Quadrocopter
1x Justerbar kontroll
1x USB-laddningskabel
1x 3,7 V, 1000mAh Ackumulator
1x Kamera
1x Landningsfötter inkl. skruvar
1x Surfplathållare
2x Utbytesmotor (höger/vänster)
1x Skruvmejsel
2x AAA LR03 batterier (ej återuppladdningsbara)

Montering av landningsfötter och kamera

- 2** Montera de 4 landningsfötterna med hjälp av skruvmejseln enligt bilden på undersidan av Quadrocopter.
3 Placer kameran i fästet i mitten under Quadrocopter. Sätt i kontakten med 3 kablar i det vänstra urtaget och kontakten med 5 kablar i det högra urtaget invid fästet.

Fixering av mobiltelefon

- 4** En mobiltelefon kan fixeras mellan kontrollens båda sidor. Tryck då på knappen i mitten av kontrollen för att ändra bredden så att mobiltelefonen kan klämmas fast och inte glider iväg.

Montering av surfplathållare

- 5** Om du vill använda en surfplatta i din kontroll rekommenderar vi att du av säkerhetsskäl monterar bifogad hållare.
1 Klipsa in hållaren på baksidan i kontrollens mitt.
2 Bestäm längden på hållaren med justeringshjulet. Fixera hållaren så att den håller fast plattan i kontrollen.

Laddning av LiPo-batteriet

Observera att det medlevererade LiPo-batteriet endast får laddas med den medlevererade LiPo-laddaren (USB-kabel). Om Du försöker ladda batteriet med en annan LiPo-batteriladdare eller någon annan laddare, kan svår skador uppstå. Läs igenom föregående avsnitt med varningar och direktiv för batterianvändning innan Du fortsätter. Batterier får laddas upp endast av vuxna. Kortslut inte laddare och nätdelar. Du kan ladda det batteri som finns i Quadrocopter med tillhörande USB-laddningskabel i en USB-port:

- 6a** **Laddning via dator:**
• Ta ur batteriet ur modellen före uppladdning.
• Anslut USB-laddningskabeln med USB-porten i datorn. LED på USB-laddningskabeln lyser med grönt sken och anger att laddningsenheten är korrekt kopplad med datorn. Om man sätter i en Quadrocopter med tomt batteri, släcks LED på USB-laddningskabeln, vilket anger att Quadrocopter-batteriet laddas. USB-laddningskabeln resp. laddningsuttaget på Quadrocopter är utformat så att det inte går att förväxla polariteten.
• Det tar ca 60 minuter att ladda upp ett tomt batteri (ej djupurladdat) igen. När batteriet är fullt, tänds LED-indikeringen på USB-laddningskabeln igen med grönt ljus.

OBS: Vid leverans är det ingående LiPo-batteriet delvis laddat. Därför går den första uppladdningen något snabbare.

Ovannämnda anslutningssekvens måste ovillkorligen följas! **Lossa den in-sticksförbindning som finns på Quadrocopter när du inte använder Quadrocopter. Så inte sker, kan batteriet ta skada!**

- 6b** **Isättning av batteriet i Quadrocopter**
• Använd bipackade skruvmejsel för att öppna locket till batterifacket. Lägg i batteriet. Stäng batterifacket.
• Om LED på Quadrocopter blinkar långsamt måste man byta batteri.

Isättning av batterierna i kontrollen

- 7** Öppna batterifacket med en skruvmejsel och sätt i batterierna i kontrollen. Se till att polariteten blir rätt. Använd aldrig nya och gamla batterier ihop, eller batterier från olika tillverkare. Stäng facket och kontrollera funktionen hos kontrollen med hjälp av strömbrytaren på framsidan.
När strömbrytaren står i ON-läge och alt fungerar korrekt skall LED-lampen upp i mitten av kontrollen lysa röd. Om kontroll-LED blinkar långsamt och en signal avges, måste batterierna i kontrollen bytas.

Hopkoppling av modellen och kontrollen

- 8** Carrera RC Quadrocopter och kontrollen sammankopplas automatiskt vid varje igångsättning. Om det uppstår problem med kommunikationen i början mellan Carrera RC Quadrocopter och kontrollen måste Du göra en ny sammankoppling.

- Anslut batteriet i modellen.
- Sätt igång modellen med ON/OFF-knappen.
- **VARNING!** Direkt efter inkoppling måste Quadrocopter ovillkorligen ställas på en jämn, vägrät yta. Gyrosystemet riktar in sig automatiskt.
- LED-lampana på Quadrocopter blinkar nu rytmiskt.
- Sätt igång kontrollen med ON/OFF-knappen.
- Skjut den vänstra joysticken, d.v.s. gasspaken, hela vägen upp och sedan nedåt.
- Bindningen är avslutad utan fel.
- Nu lyser LED på kontrollen permanent.
- Efter ca 5½ minuter stängs kontrollen av. Upprepa bindningen för att använda produkten på nyt.

Beskrivning av Quadrocopter

- 9** 1. Rotorstystem
2. Rotorskyddsbur
3. ON/OFF-knapp
10 4. LED-lampor
5. Videokamera
6. Batterifack

Funktionsöversikt över kontrollen

- 11** 1. Strömbrytare (ON / OFF)
2. Kontroll-LED
3. Gas
Cirkelrörelse
4. Framåt/bakåt
Lutning höger/vänster
5. Trimmer för lutning höger/vänster
6. Trimmer för framåt/bakåt
7. Trimmer för rotation
8. Looping-knapp
9. Headless Mode
10. Knappen "Starta rotorer"
11. Knappen "Automatisk landing"
12. Knappen "Automatisk start och flyg till 1,5 m"
13. Knapp "LED-lampor P/A/V"
14. Beginner/Advanced-läge (30%/60%/100%)
15. Justerbar surfplathållare - Knapp för anpassning av kontrollbredden
16. Inställningshjul för ändring av kameravinkeln
17. Batterifack

Val av plats för flygningen

- 12** Quadrocopter kan flygas utomhus. När du har trimmat Quadrocopter och har gjort dig förtrogen med dess styrning och egenskaper, kan du försöka att flyga i mindre och begränsade utrymmen. Tänk på att det kan vara mycket blåsigt en bit ovanför marken, även om det är vindstilla på marken. Om detta inte beaktas kan Quadrocopter totalförstöras.

Checklista inför flygningen

Denna checklista ersätter inte innehållet i denna bruksanvisning. Även om den kan användas som snabbintroduktion rekommenderar vi att Du läser igenom hela denna bruksanvisning innan Du fortsätter.

- Kontrollera innehållet i förpackningen.
- Montera landningsfötterna och kameran enligt **2 3 4 5**.
- Fixera mobiltelefoner eller surfplattan i kontrollen **4 5**.
- Ladda LiPo-batteriet så som beskrivs i avsnittet "Laddning av LiPo-batteriet".
- Sätt i 2 AAA-batterier i kontrollen och kontrollera polariteten.
- Leta rätt på en lämplig plats för flygturen.
- Sätt i batteriet enligt **6b** i batterifacket på undersidan av Quadrocopter.
- Sätt igång modellen med ON/OFF-knappen.
- **VARNING!** Direkt efter inkoppling måste Quadrocopter ovillkorligen ställas på en jämn, vägrät yta. Gyrosystemet riktar in sig automatiskt.

po uprzednim dokonaniu naprawy.

Zabawka może być przyłączana wyłącznie do urządzeń drugiej klasy ochronności.

Dyrektyny i wskazówki ostrzegawcze dotyczące użytkowania akumulatorów typu LiPo

- Dostarczony akumulator typu LiPo 3,7 V === 1000 mAh / 3,7 Wh muszą Państwo ładować w bezpiecznym miejscu, z dala od łatwopalnych materiałów.
- Podczas ładowania akumulatora nigdy nie pozostawiać go Państwu bez nadzoru.
- Przed ładowaniem po locie akumulator musi najpierw ostygnąć do temperatury otoczenia.
- Do tego celu mogą Państwo używać wyłącznie dostarczonej w zestawie ładowarki przeznaczonej do akumulatorów litowo - polimerowych (kabel USB/kontroler). Przy niezastosowaniu się do tej wskazówki istnieje niebezpieczeństwo wybuchu pożaru, i w związku z tym zagrożenia zdrowia i / lub uszkodzenia rzeczy. NIGDY nie używajcie Państwa innej ładowarki.
- W przypadku gdy akumulator w trakcie rozładowywania lub ładowania wzduży się lub się deformuje, muszą Państwo natychmiast zakończyć ładowanie lub rozładowywanie. Wyjmijcie Państwo akumulator tak szybko i tak ostrożnie jak tylko możliwe, położyć go Państwu na bezpiecznej i otwartej powierzchni, z dala od palnych materiałów, i obserwujcie go Państwu przez przynajmniej 15 minut. W przypadku dalszego ładowania lub rozładowywania już wczesnego lub zdeformowanego akumulatora istnieje niebezpieczeństwo wybuchu pożaru! Nawet przy nieznaczonym zdeformowaniu lub tworzeniu się balona, akumulator musi zostać usunięty.
- Akumulator przechowujcie Państwo w temperaturze pokojowej i w suchym miejscu.
- Po użytkowaniu prosimy bezwarunkowo ponownie naładować akumulator w celu uniknięcia tzw. głębokiego rozładowania akumulatora. Prosimy Państwu o zwrócenie uwagi na zachowanie 20 minutowej przerwy między lotem i ładowaniem. Prosimy o ładowanie akumulatora co pewien czas (raz na około 2-3 miesiące). Nieprzestrzeganie powyżej podanych zasad obsługi może doprowadzić do uszkodzenia akumulatora.
- Podczas transportu lub przejściowego przechowywania akumulatora temperatura powinna wynosić 5 - 50 °C. W warunkach możliwości nie przechowujcie Państwo akumulatora lub modelu w samochodzie, lub nie narażajcie ich Państwu na bezpośrednie działanie promieni słonecznych. Pozostawiony w nagrzanym samochodzie akumulator może zostać uszkodzony lub może się zapalić.

Wskazówka: w przypadku niskiego napięcia/ mocy baterii można zaobserwować, że konieczne jest znaczne trymanie i/lub ruchy sterowania, by Quadrocopter nie wpadał w turbulencje. Zjawisko to występuje z reguły przed osiągnięciem poziomu 3 W napięcia akumulatora i jest odpowiednim momentem dla zakończenia lotu.

Wskazówki dotyczące obsługi

Zakres dostawy

- 1** 1x Quadrocopter
1x Dostosowywalny nadajnik
1x Kabel do ładowania USB
1x 3,7 V, 1000mAh Akumulator
1x Kamera
1x Plozy do ładowania wraz ze śrubami
1x Uchwyt do tabletu
2x Silniki zastępczy
1x Śrubokręt
2x Baterie AAA LR03 (nie przeznaczone do ponownego ładowania)

Przymocowanie płóz do lądowania i kamery

- 2** Przymocujcie Państwo 4 plozy do lądowania przy pomocy śrubokrętu zgodnie z ilustracją na spodzie quadrokoptera.
- 3** Umieścicie Państwo kamerę w uchwycie pośrodku na spodzie quadrokoptera. Włóczę Państwo wtyczkę z 3 przewodami w lewe gniazdo i wtyczkę z 5 przewodami w prawe gniazdo znajdujące się obok uchwytu.

Przymocowywanie telefonu komórkowego

- 4** Telefon komórkowy może być przymocowany między obu stronami nadajnika. W tym celu naciśnijcie Państwo przycisk znajdujący się pośrodku nadajnika aby tak zmienić szerokość, żeby telefon komórkowy był zaciśnięty i nie mógł się wysunąć.

Montaż uchwytu do tabletu

- 5** Jeżeli chcą Państwo w Państwa nadajniku używać tabletu ze względów bezpieczeństwa zalecamy Państwu montaż załączonego uchwytu.
- 1** Zaczepicie Państwo uchwyt na odwrotnej stronie pośrodku nadajnika.
- 2** Za pomocą pokrętła regulacji można wyznaczyć długość uchwytu. Przymocujcie Państwo uchwyty w taki sposób, że uchwyt zaciśnie tablet w nadajniku.

Ładowanie akumulatorów LiPo

Zwrócić uwagę, by dostarczony akumulator LiPo ładować tylko dołączoną ładowarką LiPo (kabel USB). Jeśli dokonacie Państwu prób ładowania akumulatora inną ładowarką LiPo lub inną, może doprowadzić do do poważnych uszkodzeń. Prosimy

dokładnie przeczytać poprzedni akapit wraz z ostrzeżeniami i instrukcjami stosowania akumulatora, przed kontynuacją. Akumulatory mogą być ładowane tylko przez osoby dorosłe. Nie powodować zварć na ladowarce i zasilaczu. Akumulator zamontowany w Quadrocoptera można ładować przynależnym kablem ładowania USB z portu USB komputera:

6a Ładowanie po podłączeniu do komputera:

• Przed ładowaniem akumulatora należy go wyjąć z modelu.

- Połączcie Państwo kabel USB do ładowania z portem USB w komputerze. Lampa LED znajdująca się przy kablu do ładowania z gniazdem USB świeci na zielono i wskazuje prawidłowe połączenie zestawu do ładowania z komputerem. Jeśli Quadrocopter z wyładowanym akumulatorem zostanie podłączony, na kablu USB nie zapala się dioda LED i wskazuje, że akumulator Quadrocoptera jest ładowany. Kabel ładujący USB lub gniazdo ładowania na Quadrocoptera są tak wykonane, że wykluczona jest zamiana biegunków.
- Ponowne naładowanie akumulatora (nie wyładowanego krążnico) trwa około 60 minut. Gdy akumulator jest pełen, ponownie zapala się na zielono diody wskaznika na kablu USB.

Informacja: przy dostawie dołączony akumulator LiPo jest naładowany częściowo. Dlatego też pierwszy proces ładowania może trwać nieco krócej.

Absolutnie zachowaj powyższą kolejność podłączania!

Jeżeli Państwo nie używają quadrokoptera, rodzice Państwa złącze wtykowe znajdująca się przy quadrokopterze. Nieprzestrzeganie może doprowadzić do uszkodzenia akumulatora!

6b Umieszczenie akumulatora w quadrokopercie

- Otwórzcie Państwo przy pomocy załączonego śrubokrebu pokrywę pojemnika na akumulator. Włóczę Państwo akumulator. Zamknijcie Państwo pojemnik na akumulator.

- Jeżeli lampa LED przy quadrokopercie migra powoli, muszą Państwo wymienić akumulator.

Wkładanie baterii do pilota obsługi

- 7** Otwórzcie przegródki baterii za pomocą śrubokreta i wstawcie baterie do pilota obsługi. Zwrocić uwagę na prawidłowe ułożenie biegunków. Nigdy nie używajcie Państwu jednocześnie nowych i starych baterii lub baterii pochodzących od różnych producentów. Po zamknięciu schowka można sprawdzić działanie pilota za pomocą załącznika mocy z przodu.

W pozycji ON załącznika i przy prawidłowym działaniu powinna się zapalić czerwona dioda LED po środku pilota. Jeżeli lampa kontrolna LED migra powoli i rozbrymiewa sygnał dźwiękowy, muszą zostać wymienione baterie w sterowniku.

Połączenie modelu z pilotem obsługi

- 8** Quadrocopter Carrera RC i sterownik łączą się automatycznie po ponownym uruchomieniu. Gdyby na początku występowały problemy przy komunikacji pomiędzy Carrera RC Quadrocopterem a pilotem obsługi, prosimy wykonać ponowne sprężenie.

- Połączcie Państwo akumulator w modelu.
- Włóczę Państwo model naciśkając przełącznik ON/OFF.
- **OSTRZEŻENIE! Bezpośrednio po włączeniu quadrokoptera należy go bezwarunkowo umieścić na równej, poziomej powierzchni. System zyskroskowy ustawia się automatycznie.**
- Teraz lampy LED przy quadrokopercie migają rytmicznie.
- Włóczę Państwo kontroler naciśkając przełącznik ON/OFF.
- Przesuńcie Państwo lewy joystick, czyli dźwignię gazu, zupełnie do góry i ponownie do dołu.
- Połączenie zostało pomyślnie zakończone.
- Lampy LED przy kontrolerze świecą teraz nieprzerwanie.
- Po około 1/2 minuty sterownik się wyłącza. W celu ponownego użytku prosimy powtórzyć proces łączenia.

Opis Quadrocoptera

- 9** 1. System rotora
2. Ochronny kosz rotora
3. Załącznik ON/OFF
10. 4. Lampy LED
5. Kamera video
6. Pojemnik na akumulator

Przegląd funkcji pilota obsługi

- 11** 1. Załącznik mocy (ON / OFF)
2. Kontrolka LED
3. Gaz
Ruch obrotowy
4. Przód/tyl
Pochylenie w prawo/w lewo
5. Korekta pochylenia w prawo/w lewo
6. Korekta w przód/w tył

7. Trymer obrótów
8. Przycisk do wykonywania pętli
9. Headless Mode
10. Przycisk startu wirników
11. Przycisk Auto-Landing
12. Przycisk Auto-Start & Fly to 1.5m
13. Przycisk "LED Lichter AN/AUS"
14. Przełącznik trybu dla poczatkujacych/trybu Advanced (30%/60%/100%)
15. Adaptatywny uchwyt do tabletu - Przycisk do dostosowywania szerokości nadajnika
16. Kolo ustawnie sluzace do zmiany kąta widzenia kamery
17. Schowek baterii

7

Wybór obszaru latania

12 Quadrokomputer może być użytkowany na zewnątrz. Po wytrymowaniu Państwa quadrokomputera i zapoznaniu się z jego sterowaniem i możliwościami, mogą Państwo odwiać się latać na mniejszych i mniej ograniczonych terenach. Prosimy o zwrócenie uwagi na fakt, że mimo bezwietrznej pogody, w pobliżu powierzchni ziemi może być bardzo wiecznie. Nieprzestrzeganie tej wskazówki może doprowadzić do kompletnego straty quadrokomputera.

Lista kontrolna do przygotowania do lotu

Niniejsza lista kontrolna nie zastępuje treści instrukcji obsługi. Choć można ją użyć jako skrócony przewodnik, absolutnie zalecamy wpierw całosciowe przeczytanie niniejszej instrukcji obsługi, przed kontynuowaniem.

- Sprawdzić zawartość opakowania.
- Zainstalowanie Państwa płyty do lądowania i kamer jak opisano w punktach **2 3 4 5**.
- Przymocowanie Państwa telefon komórkowy lub tablet w nadajniku.
- Naładować akumulator LiPo jak opisano w akapicie „Ladowanie akumulatora LiPo”.
- Włożyć Państwu 2 baterii typu AAA do kontrolera, zwracając uwagę na ich prawidłową polaryzację.
- Wyszukać odpowiednie otoczenie do lotów.
- Włożyć Państwu akumulator w sposób opisany w **6b** do pojemnika na akumulator pod spodem quadrokomputera.
- Włączyć Państwo model naciśkając przełącznik ON/OFF.
- **OSTRZEŻENIE! Bezpośrednio po włączeniu quadrokomputera należy go bezwzględnie umieścić na równej, poziomej powierzchni. System żyroskopowy ustawia się automatycznie.**
- Teraz lampy LED przy quadrokomputerze migają rytmicznie.
- Włączyć Państwo kontroler naciśkając przełącznik ON/OFF. **Prosimy o bezwzględne sprawdzenie przycisku trybu dla poczatkujacych - trybu Advanced (17c).** Przesunięcie Państwa lewy joystick, czyli dźwigień gazu, zupełnie do góry i ponownie do dołu.
- Pozostawić Quadrocopterem chwilę, aż system właściwie się uruchomi i jest gotowy do pracy. Teraz lampy LED przy quadrokomputerze migają nieprzerwanie. Lampy LED przy kontrolerze świecą teraz nieprzerwanie.
- Powtórzyć ew. powyższe punkty, jeśli chcecie Państwo jednocześnie obsługiwać kolejne Quadrocoptery.
- Połączcie Państwo smartfon jak opisano w punkcie **18b** z quadrokomputerem aż zobaczą Państwo transmisję kamery na żywo na ekranie. Dalsze informacje dotyczące szczegółów i funkcji kamery znajdują Państwo w punkcie **18 18a 18b**.
- **Wskazówka! Przed każdym lotem prosimy przeprowadzić automatyczne trymowanie 24.**

- Naciśnijcie przycisk „Start-Rotors”.
- Sprawdzić sterowanie.
- Zapoznać się ze sterowaniem.
- **Skorygować Quadrocopter ew. jak podano w 23 24 25 26, aby Quadrocopter w locie zawsze zatrzymał się z miejsca bez ruchów sterowania.**
- Quadrocopter jest teraz gotowy do użycia.
- Jeśli Quadrocopter nie wykazuje żadnej funkcji, ponownie spróbować powyższego sprzężenia.
- Wykonać lot modelem.
- Lampy LED przy modelu zaczynają krótko migać zanim akumulator jest pusty.
- Wylądować modelem.
- Wyłączyć Państwo model naciśkając przycisk ON/OFF.
- **Rozłączenie Państwa złącze wtykowe akumulatora.**
- Zawsze jako ostatni wyłączać pilot zdalnej obsługi. Lot 4-kanalowego quadrokomputera

Lot 4-kanalowego quadrokomputera

WSKAZÓWKA! Zwracajcie Państwo szczególną uwagę, aby przy pierwszych próbach lotu bardzo ostrożnie i nie zbyt energicznie przesuwać dźwignię kontroler. Najczęściej wystarczą bardzo nieznanie przesunięcia poszczególnych dźwigni w celu wykonania kaďorazowego polecenia sterowania!

Jeżeli zauważają Państwo, że quadrokomputer porusza się do przodu lub na boki bez przesunięcia jednej z dźwigni, należy trymować quadrokomputer zgodnie z opisem zawartym w punktach **23 24 25 26**.

13 +/- Gaz (do góry/na dół)
Do startu lub lotu na wyższych wysokościach ostrożnie przesuńcie Państwo do przodu znajdującą się po lewej stronie dźwignię gazu. Do lądowania lub lotu na niższych wysokościach ostrożnie przesuńcie Państwo do tyłu znajdującą się po lewej stronie dźwignię gazu.

14 Aby spowodować obrót quadrokomputera w miejscu w lewo lub w prawo ostrożnie przesuńcie Państwo lewa dźwignię w lewo lub w prawo.

15 Aby latać quadrokomputerem w lewo lub w prawo ostrożnie przesuńcie Państwo prawą dźwignię w lewo lub w prawo.

16 Aby latać quadrokomputerem do przodu lub do tyłu ostrożnie przesuńcie Państwo prawą dźwignię do przodu lub do tyłu.

Start wirników / silników

17 a Naciśnięcie Państwa przycisku "Start Rotors" znajdujący się na nadajniku w celu uruchomienia silników. W chwili obracania się wirników mogą Państwo za pomocą dźwigni gazu wznieść się w górę.

Funkcja wykonywania pętli

OSTRZEŻENIE! WYŁĄCZNIE DLA DOŚWIADCZONYCH PILOTÓW!

17 b Po naciśnięciu „Looping Button” **1** 5x rozbrzmiewa sygnał dźwiękowy. Jak długo rozbrzmiewa sygnał dźwiękowy przesuwając Państwo joystick do góry, do dołu, w prawo lub w lewo. Quadrocopter wykonuje wtedy pełny lub boczny w danym kierunku. Zwróccie Państwo uwagę, czym w pomieszczeniu jest wystarczająco dużo wolnego miejsca w wszystkich kierunkach (około 4 m). „3D-looping” funkcjonuje wyłącznie po wyłączeniu i wymontowaniu kamery!

Przełącznik trybu dla poczatkujacych/trybu Advanced **2**

17 c 30% = tryb dla poczatkujacych
Przy przełączaniu sygnał dźwiękowy rozbrzmiewa jeden raz.

60% = tryb Medium

Quadrokomputer reaguje bardziej wrażliwie niż w trybie 30%. Przy przełączaniu sygnał dźwiękowy rozbrzmiewa 2x.

100% = tryb Advanced -> tryb 3D

Quadrokomputer reaguje bardzo wrażliwie na ruchy sterownicze. Przy przełączaniu sygnał dźwiękowy rozbrzmiewa 3x.

OSTRZEŻENIE! 100% WYŁĄCZNIE DLA DOŚWIADCZONYCH PILOTÓW!

Headless-Mode

17 d Headless-Mode pomaga poczatkującym w nauce latania. Obojętnie w jakim kierunku quadrokomputer jest obracany, kierunek lotu zawsze dokładnie odpowiada kierunkowi lotu ustawnionemu na sterowniku. To oznacza, że poczatkujący już nie musi sterować w odwrotnym kierunku, jeżeli np. wykonał lot w jego kierunku. Po naciśnięciu „Headless-Mode-Button” **3** rozbrzmiewa sygnał dźwiękowy tak długo, jak długo znajdują się Państwo w Headless-Mode. W celu deaktywacji Headless-Mode ponownie naciśnij przycisk.

Funkcja video & foto

OSTRZEŻENIE!

Prosimy Państwa o uwzględnienie faktu, że robienie zdjęć lub nagrywanie filmów wideo wbudowanej kamery może naruszyć prawo do wizerunku i dobra osobistej innych osób! Osoba filmowana bez jej zgody, np. znajdująca się w sąsiedztwie, może dochodzić swoich praw na drodze cywilnoprawnej i żądać zaniechania naruszenia jej praw lub zapłaty odszkodowania. Robienie zdjęć lub nagrywanie filmów wideo w mieszkaniach należących do innych osób lub np. w ogrodach należących do innych osób przez gesty żywiołowe może również być karalne. Prosimy Państwa o zapoznanie się z obowiązującym aktualnie stanem prawnym.

Używanie Carrera RC App

18 a Wczytajcie Państwo aplikację „Carrera RC FPV” z App-/lub Playstore. Kądziorakowy kod QR znajdzie Państwo na opakowaniu. Połączcie Państwo Państwa smartfon z WLAN Państwa quadrokomputera. Szukajcie Państwa połączenia z WLAN zapisanej „Carrera_RC_FPV...”. Czas oczekiwania na połączenie z WLAN może trwać ok. 30 sekund zanim Państwo znajdą i uzyskają połączenie z WLAN. Następnie uruchomcie Państwo aplikację. Na Start Screen widać Państwo po prawej stronie przycisk **START** (Start) tu dotarą Państwo do menu lotu aplikacji. Naciśnijcie przycisk znajdujący się po prawej stronie dotarą Państwo do Pomocy lub Ogólnych ustawień. Do sklepu internetowego z częściami zamieniły Państwo naciśkając przycisk **SUPER**. Sklep internetowy z częściami zamieniły Państwo pojawia się w przeglądarce smartfona. W niektórych krajach nie ma możliwości dostępu i dostawy części zamiennych. W razie potrzeby zwrócić się Państwo do podanego na odwrocie przedstawiciela Państwa kraju.

18 b Przegląd funkcji menu lotu:

- Naciśnięcie Państwa przycisk służący do wykonywania zdjęć.
- Naciśnięcie Państwa przycisk służący do nagrywania wideo.
- Tu znajdują Państwo na Państwa smartfonie wykonane zdjęcia i nagrania wideo.
- Tu obrócić Państwo zdejmie na kamerze o 180°.
- Używając Państwa tego przycisku zanim Państwo umieścą telefon komórkowy w nadajniku.

W archiwum mają Państwo możliwość obejrzenia wszystkich nagrań wideo w perspektywie 3D VR - uruchomcie Państwo ten tryb w odpowiednim menu przez naciśnięcie ikonki .

Zdjęcia / nagrania wideo znajdują Państwa w poszczególnych folderach Państwa urządzenia. (Przy IOS prosimy o przestrzeganie praw dostępu) Ewentualnie niezbędny jest dodatkowy odtwarzacz wideo.

18 c Używanie okularów 3D-VR (nie zawarte w dostawie)

Zalecamy Państwu uprzednią naukę pewnego latania quadrokopertem zanim użyją Państwo okularów 3D!

UWAGA! NIGDY nie można latać quadrokopterem z okularami 3D-VR bez drugiej osoby! Narząduje się Państwo na ewentualną karę!

Zapewniając Państwu obecność drugiej osoby obok siebie, gdy podczas lotu używają Państwo okularów 3D.

Dруга осоbа муси контролювати поцію quadrooptera і допомігти Панству при поправленні курсу лоту в цelu уникнення евентуальних випадків.

Zwróćcie Państwu uwagę na fakt, że Państwo mają tylko ograniczone pole widzenia!

19 Zmiana kąta widzenia kamery

Przy pomocy kola ustawowego znajdującego się po prawej górnej stronie kontrolera można zmienić kąt widzenia kamery (ok. 70°-80° nachylenia).

Automatyczna kontrola wysokości**20 W chwili puszczenia lewego dżojstika podczas lotu quadrooptera automatycznie utrzymuje aktualną wysokość lotu.****Auto Landing**

21 Naciskając przycisk „Auto Landing” mogą Państwo w każdej chwili wywołać automatyczną funkcję lądowania. Przy tym liczba obrotów wirników będzie powoli spadać. Podczas lądowania przez poruszanie prawnego dżojstika w każdej chwili mają Państwo możliwość wpływania na pozycję lądowania. W chwili kontaktu quadrooptera z ziemią silniki się wyłączają.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Naciśnięcie Państwa przycisk „Auto-Start & Fly to 1.5m” znajdujący się na nadajniku w celu uruchomienia silników i automatycznego lotu na wysokość około 1,5m. Podczas startu przez poruszanie prawnego dżojstika w każdej chwili mają Państwo możliwość wpływania na pozycję lądowania. W chwili kontaktu quadrooptera z ziemią silniki się wyłączają.

Trymowanie quadrooptera**23 Automatyczne trymowanie**

- Umieśćcie Państwo quadroopter na poziomej powierzchni.
- Połączcie Państwo quadroopter ze sterownikiem w sposób opisany w „Połączenie modelu z pilotem obsługi”.
- Przesuwającce Państwo jednocześnie dźwignię gazu i dźwignię do przodu/do tyłu w prawy dolny róg. Lampka LED przy quadroopterze migła krótko i świeci nieprzerwanie. Sygnał dźwiękowy rozbrzmiewa 1x.
- Ustawienie pozycji zerowej zostało zakończone.

24 Jeżeli quadroopter w zawiesie, bez przesunięcia dźwigni wychylu w prawo/lewo, porusza się w lewo lub w prawo, prosimy postępować w następujący sposób:

Jeżeli quadroopter samodzielnie porusza się wolno lub szybko w lewo, przesuwającce Państwo stopniowo w prawo dolny, prawy trymer wychylu w prawo/lewo. Jeżeli quadroopter porusza się w prawo, przesuwającce Państwo stopniowo w lewo trymer wychylu w prawo/lewo.

25 Jeżeli quadroopter w zawiesie, bez przesunięcia dźwigni do przodu/do tyłu, porusza się do przodu lub do tyłu, prosimy postępować w następujący sposób:

Jeżeli quadroopter samodzielnie porusza się wolno lub szybko do przodu, przesuwającce Państwo stopniowo do dołu górnego, prawy trymer wychylu do przodu/do tyłu. Jeżeli quadroopter porusza się do tyłu, przesuwającce Państwo stopniowo do góry trymer wychylu do przodu/do tyłu.

26 Jeżeli quadroopter w zawiesie, bez przesunięcia dźwigni regulacji obrotów, obraca się w miejscu w lewo lub w prawo, prosimy postępować w następujący sposób: Jeżeli quadroopter samodzielnie wolno lub szybko obraca się wokół własnej osi w lewo, przesuwającce Państwo stopniowo w prawo dolny, lewy trymer obrotów. Jeżeli quadroopter obraca się w prawo, przesuwającce Państwo stopniowo trymer obrotów w lewo.

Wymiana łopat wirnika

27 Do wymontowania łopaty wirnika używającce Państwo w razie potrzeby wąskiego, gładkiego przedmiotu. Zwróćcie Państwo uwagę na ostrożne, pionowe wymontowanie łopaty wirnika w kierunku do góry i jednocześnie przytrzymywanie silnika w celu jego stabilizacji. Przymocujcie Państwo ponownie łopatę wirnika przy pomocy śrubę znajdującą się przy quadroopterze.

28 QR-Code dla systemu wymiany silnika, części zamiennych i dalszych informacji.**29 OSTRZEŻENIE!**

Bezwarunkowo należy zwracać uwagę na oznakowanie i kolor, jak również na kąt nachylenia wirników!

Z przodu po lewej stronie: kolor czerwony – oznakowanie „A“

Z przodu po prawej stronie: kolor czerwony – oznakowanie „B“

Z tyłu po prawej stronie: kolor czarny – oznaczenie „A“

Z tyłu po lewej stronie: kolor czarny – oznaczenie „B“

Usuwanie problemów (usterek)

Problem: Kontroler (pilot) nie działa.

Przyczyna: Przycisk Power ON/OFF znajduje się w położeniu „OFF”.

Sposób

usunięcia usterki: Przycisk Power ON/OFF nastawić na „ON”.

Przyczyna:

Baterie zostały nieprawidłowo włożone.

Sposób

usunięcia usterki: Sprawdzić Państwa czy baterie są prawidłowo włożone.

Przyczyna:

Baterie nie dysponują wystarczającym zapasem energii.

Sposób

usunięcia usterki: Włożyć nowe baterie.

Problem: Quadrooptera nie można sterować przy pomocy kontrolera.

Przyczyna: Przycisk Power kontrolera znajduje się w położeniu „OFF”.

Sposób

usunięcia usterki: Najpierw nastawić przycisk Power kontrolera na „ON”.

Przyczyna: Kontroler jest ewentualnie nieprawidłowo sprężony z odbiornikiem Quadrooptera.

Sposób

usunięcia usterki: Prosimy Państwa o przeprowadzenie procesu sprzężenia zgodnie z opisem zawartym w „Lisie kontrolnej przygotowana do lotu” i ewentualnie używającce Państwo przy tym innego kanału (A/B/C) znajdującego się przy kontrolerze.

Problem: Quadroopter nie startuje.

Przyczyna: Przycisk „Start-Rotors” znajdujący się na nadajniku nie jest przycisnięty.

Sposób

usunięcia usterki: Nacisnąć przycisk „Start-Rotors” znajdujący się na nadajniku.

Problem: Quadroopter nie wzniósie się.

Przyczyna: Łopatki rotora poruszają się zbyt wolno.

Sposób

usunięcia usterki: Dźwignię gazu przesunąć do góry.

Przyczyna:

Moc akumulatorów jest niewystarczająca.

Sposób

usunięcia usterki: Naładować akumulator (Rozdział „Ladowanie akumulatora”).

Problem: Quadroopter bez widocznego powodu traci prędkość podczas lotu i zniża się.

Przyczyna: Akumulator jest zbyt słaby.

Sposób

usunięcia usterki: Naładować akumulator (Rozdział „Ladowanie akumulatora”).

Problem: Quadroopter kręci się tylko wokół własnej osi lub przy starcie wywraca się podwozem do góry.

Przyczyna: Nieprawidłowo przyporządkowane lub uszkodzone wirniki.

Sposób

usunięcia usterki: Wirniki montować/wymieniać zgodnie z opisem zawartym w punktach **27 28 29**.

Problem: Brak możliwości połączenia WiFi/WLAN.

Przyczyna: Przelicznik modelu znajduje się w pozycji „OFF”.

Sposób

usunięcia usterki: Najpierw przełącznik znajdujący się przy modelu należy ustawić w pozycji „ON”.

Bądź i zmiany zastrzeżone · Kolory / ostateczny wzorzec – zmiany zastrzeżone

Techniczne i uwarunkowane wzorcem zmiany zastrzeżone · Piktogramy = symbole

A LiPo akkuk használatára vonatkozó irányelvek és figyelmezető utasítások

- A mellékelt 3,7 V === 1000 mAh / 3,7 Wh LiPo-akkut egy biztonságos helyen, gyűrűkön anyaguktól távol kell feltölteni.
- Töltés közben soha ne hagyja az akkut felügyelet nélkül.
- A repülés utáni töltés előtt először meg kell várni az akku környezeti hőmérsékletre történő lehűlést.
- Csak a hozzájárult Lipo-akkutölőt (USB kábel/vezérő) használhatja. Jelen tudnivalók figyelmen kívül hagyása esetén tűzveszély áll fenn, ennek folytán pedig az egészség veszélyeztetése és/vagy anyagi károk. SOHA ne használjon másik töltőt.
- Azonnal fejezz be a töltési vagy kisülési folyamatot, ha az akku a kisülés vagy a töltés közben felfúvódik vagy deformálódik. A lehető leggyorsabban és leggyorsabban vegye ki az akkut és tegye egy biztonságos, nyitott, éghető anyaguktól távol eső helyre, ahol legalább 15 percig tarthat a szem előtt. Már felfúvódott vagy deformálódott akku további töltése vagy kisülése esetén tűzveszély áll fenn! Az akkut már csekély deformációval és ballonképződés esetén is ki kell vinni a használatból.
- Az akkut szabahőmérsékleten, százal helyen kell tárolni.
- Az akku ún. mélykisülésének megakadályozása érdekében a használat után az akkut feltétlenül újra fel kell tölteni. Énnek során ügyeljen arra, hogy a repülés és a töltés között kb. 20 perc szünetet tartson. Időnként (kb. 2-3 havonta) töltse fel az akkut. Az akku fenti kezelési módjának figyelmen kívül hagyása meghibásodást okozhat.
- Az akku szállításához és átmeneti tárolásához a hőmérsékletnek 5-50°C között kell lennie. Lehetőség szerint ne tárolja az akkut vagy a modellt autóban vagy közvetlen napsugárzásnak kitett helyen. Az autóban uralkodó hőnek kitéve az akku megsérülhet vagy kígyulladt.

Tudnivaló: Alacsony akkufeszültség/-teljesítmény esetén észre fogja venni, hogy jelentős kiegyenlítő és/vagy irányító modulokra van szükség ahhoz, hogy a quadrocopter ne kezdenje el pörögni. Ez rendszerint a 3 Voltos akkufeszültség elérése előtt jelentkezik és megfelelő időpontra arra, hogy a repülést befejezzük.

Használati tudnivalók**Szállítási terjedeleml**

- 1** 1x Quadrocopter
1x Beállítható vezérő
1x USB töltőkábel
1x 3,7 V, 1000mAh Akku
1x Kamera
1x Leszálló talpak csavarokkal együtt
1x Táblagéptartó
2x Pótmotor (jobb/bal)
1x Csavarhúzó
2x AAA LR03 elem (nem újratölthető)

A leszállítólapkák és a kamera rögzítése

- 2** Kérjük, a 4 db. leszálló talpat a csavarhúzó segítségével az ábrának megfelelően rögzítse a quadrocopter alsó részén.
- 3** A kamerát tegye a quadrocopter alatt középen található tartóba. A 3-kábeles dugót dugja a tartó mellett bal oldalon található csatlakozóba, az 5-kábeles dugót pedig a jobb oldali csatlakozóba.

A mobiltelefon rögzítése

- 4** Mobiltelefont lehet rögzíteni a vezérő két oldala közé. Ehhez nyomja meg a vezérő középen lévő gombot, hogy úgy lehessen megváltoztatni a szélességet, hogy a mobiltelefont be lehessen fogathni és ne csússzon ki.

A táblagéptartó összeszerelése

- 5** Ha táblagépet szeretne használni a vezérőben, biztonsági okokból azt javasoljuk, hogy a mellékelt tartót szerelej fel.
- 1** Pattintsa be a tartót a vezérő középen a hátdíldalon.
- 2** Az állatkeréssel lehet beállítani a tartó hosszát. Úgy rögzítse a tartót, hogy befogja a táblagépet a vezérőbe.

A LiPo-akkumulátor feltöltése

Ügyeljen arra, hogy a mellékelt LiPo-akkut csak a mellékelt LiPo-akkutölővel (USB-kábel) töltse. Súlyos károk keletkezhetnek, ha az akkut egy másik LiPo-akkut töltében vagy egy másfél töltőben kiseríti meg feltölteni. A folytatás előtt kérjük, gondosan olvassa el az akkut használatára vonatkozó figyelmezető utasításokat és irányelvezeket tartalmazó előző szakaszat. Az akkuk feltöltését csak felnőtt végezheti. A töltőket és a tápegységeket nem szabad rövidre zární. A quadrocopter beszerzett akkut a hozzájáruló USB-töltőkábellel egy USB-porton keresztül töltetheti fel.

6a Töltés számítógépről:

- Az akkut a feltöltés előtt vegye ki a modelltől.

Csatlakoztasson az USB-töltőkábel egy számítógép USB-portjára. Az USB-töltőkábelnél lévő LED zölden világítani kezd, ezzel jelezve, hogy a

töltőegység szabályosan van csatlakoztatva a számítógépre. Ha a quadrocoptert üres akkumulátorral csatlakoztatja, az USB-töltőkábelnél lévő LED már nem gyullad ki, ezzel jelezve, hogy a quadrocopter akkujának töltése folyamatban van. Az USB-töltőkábel, illetve a quadrocopter lévő töltőcsatlakozó úgy vannak kialakítva, hogy a polaritások felcserélése kizárt.

• A kisút (nem mélykisút) akku újbóli feltöltése kb. 60 percig tart. Az akku teljesen fel van töltve, ha az USB-töltőkábelnél lévő LED-kijelző újra zölden világít.

Figyelem: A kiszállításnál a mellékelt LiPo-akkumulátor részben van feltöltve. Ezért előfordulhat, hogy az első töltés valamivel rövidebb ideig tart.

Feltétlenül tartsa be a fenti csatlakoztatási sorrendet! Ha nem használja a quadrocoptert, szakítsa meg a quadrocopteron lévő dugaszolható csatlakozást. Ennek figyelmen kívül hagyása az akku károsodását okozhatja!

6b Az akkuk behelyezése a quadrocoptere

- A mellékelt csavarhúzó segítségével nyissuk fel az akkurekes fedelét. Helyezzük bele az akkut. Zárjuk vissza az akkurekeszt.
- Ha a quadrocopteren lévő LED-ek lassan villognak, ki kell cserélni az akkut.

Az elemek behelyezése a vezérlőbe

- 7** Egy csavarhúzóval nyissa ki az elemfészket, majd tegye be az elemeket a vezérlőbe. Ügyeljen a helyes polaritásra. Egyidejűleg ne használjunk új és régi, vagy eltérő gyártótól származó elemeket. A rekesz bezárástól az elölön található power-kapcsoló segítségével ellenőrizheti a vezérlő működését. Ha a power-kapcsoló ON állásban van és a működés szabályosról, a vezérlő felső részén középen lévő LED-nek pirosan kell világítania. Ha a kontroll LED lassan villog és hangsúlyozza hallatszik, akkor ki kell cserélni a vezérlőben lévő elemeket.

A modell összekapcsolása a vezérlővel

- 8** A Carrera RC quadrocopter és a vezérlő minden egyes beüzemeléskor újabb összekapcsolódnak. Ha kezdetben problémák adódódnak a Carrera RC quadrocopter és a vezérlő közötti kommunikáció terén, kérjük, végezze el újra az összekapcsolást.

- Csatlakoztassa a modellben lévő akkut.
- Az ON/OFF kapcsolóval kapcsolja be a modellt.
- **FIGYELMEZTÉSI!** A quadrocoptert feltétlenül közvetlenül a bekapszolás után állításra egyenes, vízszintes felületre. A giroszkóp automatikusan beszabályozza magát.
- A quadrocopteren lévő LED-most ritkasan világítanak.
- Az ON/OFF kapcsolóval kapcsolja be a vezérlőt.
- Toljuk el a bal oldali joystickt, azaz a gázkart, teljesen felfelé, majd lefelé.
- Az összekapcsolás sikeresen lezárult.
- Ekkor folyamatosan világít a vezérlőn lévő LED.
- Kb. 5 1/2 perc eltelté után a vezérlő kikapcsol. Ha újra szeretné használni, meg kell ismételni az összekapcsolást.

A quadrocopter leírása

- 9** 1. Rotorrendszer
2. Rotorvédő burkolat
3. ON-OFF kapcsoló
10 4. LED-ek
5. Videókamera
6. Akku-rekesz

A vezérlő funkció-áttekintése

- 11** 1. Power-kapcsoló (ON / OFF)
2. Visszajelző LED
3. Gáz
Körbefordulás
4. Előre/hátra
jobbra/balra dőlés
5. Kiegyenlítő jobbra/balra dőléshöz
6. Kiegyenlítő előre/hátra mozgáshoz
7. Kiegyenlítő a körbeforduláshoz
8. Looping gomb
9. Headless Mode
10. A Rotorok gomb indítása
11. Auto landing gomb
12. Auto indítás és repülés 1,5 m-ig gomb
13. "LED lámpák BE/KI" gomb
14. Beginner/Advanced kapcsoló (30%/60%/100%)
15. Állítható táblagéptartó – A vezérlő szélességének beállításra szolgáló gomb
16. Allítókerék a kameraszög módosításához
17. Elemfészek

7

A repülési terület kiválasztása

12 A quadrocopter külterben reptethető. A quadrocopter kiegynítése és vezérlésének valamint képességeinek megismerése után merészhet kisebb és kevésbé szabad helyeken is repülni. Kérjük, szíveskedjék figyelembe venni, hogy szélcsend ellenére valamivel a talaj fölött erős szél is fújhat. E tutinálval figyelmen kívül hagyása a quadrocopter teljes elvesztéséhez vezethet.

A repülés előkészítésének ellenőrző listája

Ez az ellenőrző lista nem helyettesíti a jelen használati utasítás tartalmát. Noha alkalmazható mint Quick-Start-Guide, nyomatékkal javasoljuk Önnek, hogy a folytatás előtt először olvassa végig jelen használati utasítást.

- Ellenőrizze a csomagolás tartalmát.
- A **2 3** pontokban leírtak alapján telepítse a leszálló talpat és a kamerát.
- Rögzítse a mobiltelefonját vagy táblagépet a vezérőben **4 5**.
- A LiPo-akkut „A LiPo-akkut feltöltése” fejezetben leírtaknak megfelelően fel kell tölteni.
- Tegyen a vezérőbe 2 darab AAA-típusú elemet és ügyeljen a helyes polaritásra.
- Keressen egy repülésre alkalmas környezetet.
- Helyezzük be az akkut a **6** pontban leírtak szerint a quadrocopter alján lévő akkurekeszbe.
- Az ON/OFF kapcsolóval kapcsolja be a modellt.

FIGYELMEZTETÉSI! A quadrocoptert felülről követlenül a bekapsolás után állítsa egenyes, vízszerű felületre. A giroszkóp automatikusan beszabályozza magát.

- A quadrocopter lévő LED-ek most ritkusan világítanak.
- Az ON/OFF kapcsolóval kapcsolja be a vezérőt. **Felülről ellenőrizze a Beginner-Advanced kapcsolót** (**7c**). Toljuk el a bal oldali joystickot, azaz a gázkart, teljesen felére, majd lefelé.
- Hagyon egy pillanatra időt a quadrocopternek, míg a rendszer szabályosan inicializál észüemkész. A quadrocopterek lévő LED-ek most állandóan villognak. Ekkor folyamatosan világít a vezérőn lévő LED.
- Szűkség esetén most ismételje meg a fenti pontokat, ha egyidejűleg több quadrocopterrel kíván repülni.
- Az **(18)** pontban leírtaknak megfelelően párosítja okostelefonját a quadrocopterrel, míg a képernyőn megjelenik a kamera előképe. A kamera további részleteit és funkcióit lásd az **(18) (18a) (18b)** pont alatt.
- **Figyelem!** minden repülés előtt felülről végezz el az autotrimmelést! **24!**
- Nyomja meg a „Rotorok indítása” gombot.
- Ellenőrizze a vezérlést.
- Ismerkedjen meg a vezérléssel.
- **Szükség esetén a 23 24 25 26** alatt leírtaknak megfelelően egyenlítsé ki a quadrocoptert úgy, hogy a quadrocopter lebegés közben vezérő mozdulatai nélkül ne mozduljanak el a helyéről.
- A quadrocopter most használatra kész.
- Ha a quadrocopter nem működne, ismételten kísérelje meg a fenti csatlakoztatást.
- Most repülheti a modellt.
- A modell LED-lámpái röviddel az akku lemerülése előtt vilogni kezdenek.
- Most leszállhat a modellrel.
- Kapcsolja ki a modellt.
- Válassza le az akku dugós csatlakozását.
- A távirányítót minden utolsóként kapcsolja ki.

Repülés a 4-csatornás quadrocopterrel

TUDNIVALÓ!

Az első repülési kísérleteknél különösen ügyeljen arra, hogy a vezérőn lévő karokat csak nagyon óvatosan és soha ne túl hirtelen működtesse. A mindenkor vezérő parancs kivitelezéséhez legtöbbször elegendő a mindenkor kar csupán nagyon-nagyon csekély mozgatása!

Ha azt tapasztalná, hogy a quadrocopter a mindenkor kar működtetése nélkül előre vagy oldalra mozdul, a quadrocopter a **(23 24 25 26)** lépésekben leírtaknak megfelelően egyenlítsé ki.

13 +-gáz (felfelé)
Az induláshoz és a felemelkedéshez a bal oldali gázkart óvatosan tolja előre. A leszálláshoz és a süllyedéshez a bal oldali gázkart óvatosan tolja hátra.

14 A quadrocopter egy helyben balra vagy jobbra történő forgatásához mozgassa a bal kart óvatosan balra ill. jobbra.

15 A quadrocopter balra vagy jobbra történő reptetéséhez mozgassa a jobb oldali kart óvatosan balra ill. jobbra.

16 A quadrocopter előre vagy hátra történő reptetéséhez mozgassa a jobb oldali kart óvatosan előre ill. hátra.

Rotorok / Motorok indítása

17 a Nyomja meg a „Rotorok indítása” gombot a vezérőn a motorok elindításához. A gázkarral felfele megkezdheti az emelkedést, amint a rotorok forogni nem kezdenek.

Looping funkció

FIGYELMEZTETÉSI! CSAK GYAKORLOTT PILÓTÁNAK!

17 b Nyomjuk meg a „Looping Button” **1** gombot, ekkor 5x hangjelzés hallatszik. Amíg a hangjelzés hallatszik, nyomja felfele, lefelé, jobbra és balra a jobb joystickt. A quadrocopter ekkor a mindenkor irányba loopingot ill. átfordulást hajt végre. Ez közben ügyeljen arra, hogy a helyiségben minden irányban áljon rendelkezésére elegendő hely (kb. 4 m).

A „3D-Looping” csak levet és leszerelt kamera esetén működik!

Beginner/Advanced kapcsoló **2**

17 c **30%** = kezdő üzemmód
Átváltásnál egyszeri hangjelzés szólal meg.

60% = közepes üzemmód

A quadrocopter érzékenyen reagál mint a 30%-os üzemmódban. Átváltásnál 2x hangjelzés szólal meg.

100% = Advanced üzemmód -> 3D üzemmód

A quadrocopter nagyon érzékenyen reagál a vezérő mozgásokra. Átváltásnál 3x hangjelzés szólal meg.

FIGYELMEZTETÉSI! 100% CSAK GYAKORLOTT PILÓTÁNAK!

Headless üzemmód

17 d A Headless üzemmód kezdőknek segít megtanulni a repülést. Mindegy, hogy milyen irányba repüli a quadrocopter, a repülési irány mindig pontosan a vezérőn kijelzett repülési iránynak felel meg. A kezdőknek nem kell tükrözöttet irányítaniuk, ha pl. felejük repülni. Nyomjuk meg a „Headless-Mode-Button” **3** gombot, ekkor addig hallatszik hangjelzés, míg Headless üzemmódban van. Ha el szeretné hagyni ezt az üzemmódot, nyomja meg újra a gombot.

Videó & fotó funkció

FIGYELMEZTETÉSI!

Kérjük, szíveskedjék figyelembe venni, hogy a beépített kamerával készített képeket vagy videókat mások kép- és személyiségeiről szeríthat! A hozzájáruláskor néhány filmet rögzített személy (pl. szomszédok) magánjogi úton védekezhetnek és abbahagyás vagy kárterítés iránt igényt nyújthatnak be. Idegen lakásokban, vagy pl. akár idegen kertekben tartózkodó személyekről sűrűn, látható akadályozó sővénylek feltétlenül jogkezelésre vonatkozhatnak. Ilyen esetben járhatnak! Kérjük, tájékozódjon a mindenkor hatállyos joghelyzet felől.

A Carrera RC App alkalmazása

18 a Az adott Appstore- vagy playstore-ban töltse le a „Carrera RC FPV” nevű alkalmazást. A mindenkor QR kódöt a csomagolásban találja meg. Csatlakoztassa az okostelefonját a quadrocopter wi-lanjával. Keress a „Carrera_RC_FPV...“ nevű w-lant. Kb. 30 másodperces várakozási idő lehet szükséges a WiFi-hálózat megtalálásához és az arra való csatlakozáshoz. Indítsa el az alkalmazást.

A start képernyőn jobb oldalon láthatja a „Start”-gombot . Itt juthat be az alkalmazás repülés-menüjébe. A jobb oldali gombok segítségével jut a súgóhoz ill. az általános beállításokhoz. A pótalkatrész-üzlet ezzel a gombbal éri el. A pótalkatrész-üzlet megnyílik az okostelefon böngészőjében. A pótalkatrészek szállíthatósága és szállítása néhány országba nem lehetséges. Adott esetben forduljon országba határolón megadott képviselőtől.

18 b A repülés-menü funkciói áttekintése:

1. Fényképek készítéséhez nyomja meg ezt a gombot
2. Videók készítéséhez nyomja meg ezt a gombot
3. Itt találhatja az okostelefonra által készített fényképeket és videókat
4. Itt a kamera képet 180°-kal elfordítja
5. Ezt a gombot használja, mielőtt a mobiltelefont behelyeznie a vezérőbe. Az archívumban lehetősége van arra, hogy valamennyi rögzített videót 3D VR perspektívában nézzen meg - ezt az üzemmódot a megfelelő menüből a jel megnyomásával kapcsoljon be.

A képek / videók a készülék mindenkor kép/videó mappájában találhatók. (IOS esetén vegye figyelembe a hozzájárulási jogokat). Adott esetben külön videó-lejátszóra lehet szükség.

18 c A 3D-VR szemüveg használata (nem tartalmazza)

Az javasoljuk, hogy először tanulja meg a quadrocopterrel történő biztonságos repülést, mielőtt használja a 3D szemüveget!

FIGYELEM! SOHA ne repessen egyedül quadrocoptert 3D-VR szemüvegen! Lehet, hogy ezzel szabályosítást követ el.

Győződjön meg arról, hogy van Ön mellett valaki, ha 3D szemüvegen van repülés közben.

A másik személy felügyeli. Ön helyett a quadrocopter helyzetét és szükség esetén kijavítja a repülési irányt, hogy megakadályozza a balesetet.

Vegye figyelembe, hogy a látómező korlátozott!

19 A kameraszög módosítása

A vezéről jobb felső részén található állítókerék segítségével módosítható a kameraszög (kb. 70°-80° döllésszög).

Automatikus magasságelenőrzés

20 Amint elengedi a bal gázkart repülés közben, a quadrocopter automatikusan tartja az akutális repülési magasságot.

Auto Landing

21 Az „Auto landing” gombbal bármikor kiválthatja az automatikus landolási funkciót. Közben lassan csökken a rotorok fordulatszáma. Landolás közben bármikor lehetősége van a jobb gázkarral elmozdításával befolyásolni a landolási helyzetet. Amint a quadrocopter a földet ér, a motorok kikapcsolnak.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Nyomja meg az „Automatikus indítás és repülés 1,5 m-iq” gombot a vezérőlön a motorok elindításához és kb. 1,5 méteres magasságban történő repüléshez. Indítás közben bármikor lehetősége van arra, hogy a jobb oldali gázkarral befolyásolja a repülés irányát. Amint elérte az 1,5 m-es magasságot, a quadrocopter automatikusan tartja a magasságot.

A quadrocopter kiegyensúlyozása**23 Automata trümmelés**

1. Helyezzük a quadrocoptert egy vízszintes felületre.
2. Csatlakoztasuk a quadrocoptert és a vezérőt a „Modell csatlakoztatása a vezérővel” részben leírtak szerint.
3. Egyszerre tolják el a gázkart és az előre-vissza kart a jobb alsó sarokba. A quadrocopterek lévő LED röviden felvillan és utána folyamatosan ég.
- A jelzéshang 1-szer megszólal.
4. Az alapállás lezárult.

24 Ha a quadrocopter lebegés közben a jobbra/balra döntést irányító kar mozgatása nélkül balra ill. jobbra repül, kérjük, végezze el az alábbi lépéseket:

Ha a quadrocopter magától gyorsan vagy lassan bal oldalra mozog, lépésenként nyomja jobbra a jobbra/balra döntést irányító jobb oldali alsó kiegyenlítőt. Ha a quadrocopter jobb oldalra mozog, lépésenként nyomja balra a jobbra/balra döntést irányító kiegyenlítőt.

25 Ha a quadrocopter lebegés közben az előre/hátra mozgást irányító kar mozgatása nélkül előre ill. hátra repül, kérjük, végezze el az alábbi lépéseket:

Ha a quadrocopter magától gyorsan vagy lassan előre mozog, lépésenként nyomja lefelé az előre/hátra mozgást irányító jobb oldali felső kiegyenlítőt. Ha a quadrocopter hátra mozog, lépésenként nyomja felfelé az előre/hátra mozgást irányító kiegyenlítőt.

26 Ha a quadrocopter lebegés közben, a helyben történő körbefordulást irányító kar mozgatására nélkül balra ill. jobbra repül, kérjük, végezze el az alábbi lépéseket: Ha a quadrocopter magától gyorsan vagy lassan saját tengelye körül bal oldalra forog, lépésenként nyomja jobbra a körbefordulást irányító bal oldali alsó kiegyenlítőt. Ha a quadrocopter jobb oldalra forog, lépésenként nyomja balra a körbefordulást irányító kiegyenlítőt.

A rotorlapátok cseréje

27 A rotorlapát lehúzásához szükség esetén használjon egy keskeny, sima tárgyat. Ügyeljen arra, hogy a rotorlapátot óvatosan függőlegesen felfelé húzza le, eközben pedig lentről stabilizálás céljából tartsa a motort. A csavarral rögzítse újra a rotorlapátot a quadrocopteron.

28 QR-kód a motorcsere rendszerről, pótalkatrészkről és bővebb információkkal.

FIGYELMEZTETÉS!

Feltehetően ügyeljen a rotorlapátok jelölésére és színére, valamint a döllésszögre!

- Bal oldalon elől: piros - „A” jelölés
- Jobb oldalon elől: piros - „B” jelölés
- Jobb oldalon hátul: fekete - „A” jelölés
- Bal oldalon hátul: fekete - „B” jelölés

Problémamegoldások

Probléma: A vezérő nem működik.

Ok: Az ON/OFF power-kapcsoló „OFF” állásban van.

Megoldás: Az ON/OFF power-kapcsolót „ON” állásba visszük.

Ok: Rosszul lettek behelyezve az elemek.

Megoldás: Ellenőrizze, hogy az elemek szabályszerűen vannak-e behelyezve.

Ok: Az elemeknek már nincs elég energiája.

Megoldás: Új elemeket kell betenni.

Probléma: A quadrocopter nem irányítható a vezérővel.

Ok: A vezérő power-kapcsoló „OFF” állásban van.

Megoldás: Először a vezérő power-kapcsolóját visszük „ON” állásba.

Ok: A vezéről esetleg nincs szabályosan összekapcsolódva a quadrocopterben lévő vevővel.

Megoldás: Kérjük, a csatlakoztatást „A repülés előkészítésének ellenőrző listája” alatt leírtaknak megfelelően végezze el.

Probléma: A quadrocopter nem indul el.

Ok: Nem nyomta le a vezérőn a „Rotorok indítása” gombot.

Megoldás: Nyomja meg a vezérőn a „Rotorok indítása” gombot.

Probléma: A quadrocopter nem száll fel.

Ok: A rotorlapátok túl lassan mozognak.

Megoldás: Töljük el a gázkart felelő.

Ok: Nem elég az akku teljesítménye.

Megoldás: Az akkut fel kell tölteni (lásd „Az akku feltöltése” fejezetet).

Probléma: A quadrocopter repülés közben felismerhető ok nélkül lelassul és súly-lyedni kezd.

Ok: Az akku túl gyenge.

Megoldás: Az akkut fel kell tölteni (lásd „Az akku feltöltése” fejezetet).

Probléma: A quadrocopter már csak egy helyben forog vagy indulásnál átkordul.

Ok: Hibásan elhelyezett vagy sérült rotorlapátok.

Megoldás: A rotorlapátokat a **27 28 29** lépésekben leírtaknak megfelelően felszereljük/kicséréljük.

Probléma: WiFi-csatlakozás nem lehetséges.

Ok: A modell power-kapcsolója „OFF” állásban van.

Megoldás: Először a modell power-kapcsolóját vigye „ON” állásba.

A tévedések és a módosítások joga fenntartva

Színek / végleges design – A módosítások joga fenntartva

A műszaki és formatervezésből eredő módosítások joga fenntartva

Piktogramok – szimbólumképek

• Pri prevozu ali prehodnem hranjenju baterije naj tempera prostora znaša med 5–50°C. Baterije in modela po možnosti ne hranite v avtu ali pod neposredno sončno svetlobo. Če je baterija izpostavljena vročini v avtu, se lahko poškoduje ali vname.

Opozorilo: Pri manjši napetosti/zmogljivosti baterije boste ugotovili, da je potrebno občutnejše uravnavanje in/ali gibi krmiljenja, da kvadrokopter ne začne padati. Do tega pride praviloma pred dosegom 3 V napetosti baterije in takrat je pravi trenutek, da končate z letenjem.

Napotki za uporabo

Vsebina pakiranja

- 1 1x Quadrocopter
- 1x Prilagodljiv kontrolnik
- 1x USB napajalni kabel
- 1x 3,7 V, 1000mAh Akumulator
- 1x Kamera
- 1x Pristajalne noge vključno z vijaki
- 1x Držalo za tablico
- 2x Rezervni motor (levo/desno)
- 1x Izvijač
- 2x AAA LR03 baterije (nepolnilne)

Pripravite pristajalnih nog in kamere

2 Pripravite 4 pristajalne noge z izvijačem, kot je prikazano na sliki, na spodnjem stran quadrocopterja.

3 Kamero namestite v držalo na sredino pod quadrocopter. Vtič s 3 kabli vstavite v levo in vtič s 5 kabli v desno vtičnico poleg držala.

Pripravite mobilnega telefona

4 Mobilni telefon lahko pridrite med obe strani kontrolnika. V ta namen pritisnite gumb na sredini kontrolnika, da spremenite širino in je mobilni telefon vpet in ne more zdrsniti ven.

Montaža držala tablice

5 Če v vašem kontrolniku želite uporabiti tablico, potem zaradi varnostnih razlogov priporočamo montažo priloženega držala.

1 Držalomora na hrbtni strani zaskočiti na sredini kontrolnika.

2 S kolescem za nastavljanje lahko določite dolžino držala. Držalo pridrite tako, da trdno drži tablico v kontrolniku.

Polnjenje baterije LiPo

Pazite na to, da priloženo baterijo LiPo polnite le s priloženim polnilnikom za LiPo baterije (kabel USB). Če boste poskušali baterijo napolniti z drugim polnilnikom za LiPo baterije, lahko to prideve do velike škode. Preden nadaljujete, prosimo, da skrbno preberete predhodno poglavje z opozorili in direktivami za uporabo baterije. Baterije lahko polnijo le odrasle osebe. Polnilnikov in polnilcev ne zvezrite na kratko. V kvadrokopter vgrajeno baterijo lahko polnite s pripadajočim napajalnim kablom USB preko vhoda USB:

6a) Polnjenje preko računalnika:

Baterijo pred polnjenjem odstranite iz modela.

- Kabel USB povežite z vhodom USB na računalniku. LED dioda na USB napajalnem kablu začne svetiti zeleno in prikazuje, da je polnilna enota pravilno povezana z računalnikom. Če kvadrokopter priključite s praznim akumulatorjem, LED-dioda na napajalnem kablu USB ne sveti več in kaže, da se akumulator kvadrokopterja polni. Napajalni kabel USB oz. polnilna doza na kvadrokopterju so narejeni tako, da napaka polarnost ni mogoča.
- Približno 60 minut traja, da se prazna baterija (ne popolnoma izpraznjena) ponovno napolni. Ko je baterija polna, prikaz LED na kablu USB ponovno začne svetiti zeleno.

Opozorilo: Ob dobavi je priložena baterija LiPo delno napolnjena. Zato bi lahko prvi postopek polnjenja trajal nekoliko manj časa.

Obvezno upoštevajte zgoraj naveden vrstni red priključitve! Ko kvadrokopterja ne uporabljate, odstranite vtične povezave na kvadrokopterju. Posledica neupoštevanja tega je lahko poškodbata baterije!

6b) Vstavljanje polnilnih baterij v kvadrokopter

- Odprite pokrovček predala za baterijo s pomočjo priloženega izvijača. Vstavite baterijo. Zaprite predal za baterijo.
- Če dioda LED kvadrokopterja utripa počasi, to pomeni, da morate zamenjati baterijo.

Vstavljanje baterij v upravljalnik

7 Z izvijačem odprete predal za baterije in baterije vstavite v upravljalnik. Pazite na pravilno polarnost. Nikoli hkrati ne uporabljajte novih in starih baterij ali od različnih proizvajalcev. Po zaprtju predala lahko s pomočjo stikala za vklop na prednji strani preverite delovanje upravljalnika. Pri položaju stikala za vklop na ON in pravilnem delovanju mora dioda LED zgornjaj na sredini upravljalnika svetiti rdeče. Če dioda LED kvadrokopterja utripa počasi in slišite signalni ton, to pomeni, da morate zamenjati baterije v krmilniku.

Vežava modela s helikopterjem

8 Kvadrokopter RC Carrera in krmilnik ob vsakem vklop ponovno vzpostavlja povezavo. V primeru težav pri komunikaciji med Carrera RC kvadrokopterjem in upravljalnikom na začetku, prosimo na novo povežite.

- Povežite baterijo v modelu.
- Model vklopite s stikalom za VKLOP/IZKLOP (ON/OFF).
- **OPOZORILO!** Kvadrokopter postavite takoj po vklopu na ravno vodoravno površino. Žiro sistem se samodejno nastavi.
- LED diode na kvadrokopterju začnejo ritmično utripati.
- Upravljalnik vklopite s stikalom za VKLOP/IZKLOP (ON/OFF).
- Pomaknite levo krmilni palico, torej ročico za plin, popolnoma navzgor in ponovno navzdol.
- Povezovanje je uspešno zaključeno.
- Dioda LED na upravljalniku zdaj stalno sveti.
- Po pribl. 5/12 minute se krmilnik izklopi. Za ponovno uporabo ponovite postopek za vzpostavitev povezave.

Opis kvadrokopterja

- 9 1. Rotorski sistem
2. Zaščitna kletka rotorja
3. Stikalo za vklop/izklop (ON/OFF)
- 10 4. Diode LED
5. Video kamera
6. Predal za akumulator

Pregled funkcij upravljalnika

- 11 1. Stikalo za vklop/izklop (ON / OFF)
2. Kontrolna dioda LED
3. Plin
- Kroženje
4. Naprej/nazaj
nagib desno/levo
5. Trimer za nagib desno/levo
6. Trimer za naprej/nazaj
7. Trimer za krožno obračanje
8. Gumb luping
9. Način Headless mode
10. Tipka »Start Rotors«
11. Tipka »Auto-Landing«
12. Tipka »Auto-Start & Fly to 1.5m«
13. Tipka »LED Lichter AN/AUS« (LED-luci ON/OFF)
14. Stikalo začetniški/napredni način (30%/60%/100%)
15. Prilagodljivo držalo za tablico – Gumb za prilagoditev širine kontrolnika
16. Nastavljivo kolesce za spremembo kota kamere
17. Predal za baterije

7

Izbira področja leta

12 Quadrocopter se lahko uporablja na prostem. Ko ste dobili popolni nadzor nad letenjem Quadrocoptera, lahko začnete z uporabo v manjših prostorih. Prosim, upoštevajte, da je lahko klub brezvejetru pri teh malo višje od tal zelo vetrovno. Ce ne upoštevate pravila, lahko pride do popolnega uničenja Quadrocoptera.

Kontrolni seznam za pripravo leta

Ta kontrolni seznam ni nadomestilo za vsebino teh navodil za uporabo. Kljub temu, da se lahko uporablja kot hiter uvod za uporabo, Vam posebej priporočamo, da preden nadaljujete v celoti preberete najprej ta navodila za uporabo.

- Preverite vsebino pakiranja.
- Pristajalne noge in kameri montirajte kot je navedeno v točkah **2** **3**.
- Vaš mobilni telefon ali tablico pridrite v kontrolnik **4** **5**.
- Baterijo LiPo polnite tako kot je to opisano v poglavju „Polnjenje baterije LiPo“.
- Upravljalnik vstavite 2 AAA baterij in pri tem pazite na pravilno polarnost.
- Poščite primerno okolje za letenje.
- Vstavite baterijo v odprtino za baterijo na spodnji strani kvadrokopterja, kot je opisano v **6b**.
- Model vklopite s stikalom za VKLOP/IZKLOP (ON/OFF).
- **OPOZORILO!** Kvadrokopter postavite takoj po vklopu na ravno vodoravno površino. Žiro sistem se samodejno nastavi.
- LED diode kvadrokopterja začnejo ritmično utripati.

Video in foto funkcija

OPOZORILO!

Prosim, da se zavedate, da slike ali video zapisi nastali s pomočjo vgrajene kamere lahko predstavljajo kršitev osebnih pravic drugih! Oseba, ki je brez soglasnosti snemana, npr. v sosedstvu, lahko vloži zasebno tožbo na podlagi civilnega prava ter zahteva povračilo škode oz. ima druge zahteve. Posnetki oseb v drugih stanovanjih ali dvoriščih z visokimi živimi mejami lahko predstavljajo kaznivo dejanje! Prosim informirajte se o veljavni zakonodaji.

Uporaba aplikacije Carrera RC

18 a LV ustrezni aplikaciji oz. trgovini z igrami si prenesite aplikacijo z imenom „Carrera RC FPV“. Ustrezno kodo QR najdete na embalaži. Pametni telefon povežite z brezžičnim omrežjem vašega kvadrokoptera. Poščite brezžično omrežje z nazivom „Carrera_RC_FPV_...“. Počakati boste morali pribl. 30 sekund, dokler ne najdete WLAN-a in se lahko povežete. Zdaj zaženite aplikacijo. Na začetnem zaslonu vidite desno tipko "Start" - tu takoj pridejte v meni za letenje v aplikaciji. Z gumbi desno se pomaknete do pomoči oz. Do splošnih nastavitev. Z gumbom se pomaknete do trgovine z nadomestimi deli. Trgovina z rezervnimi deli se odpre v brskalniku pametnega telefona. Razpoložljivost in dobava nadomestnih delov v nekaterih državah nista možni. Prosimo, da se obrnite na pooblaščenega zastopnika v vaši državi, navedenega na hrbtni strani.

18 b Pregled funkcij menija za letenje:

1. ta gumb pritisnite za snemanje fotografij
 2. ta gumb pritisnite za snemanje videov
 3. tu na svojem pametnem telefonu najdete shranjene fotografije & videi
 4. Tu takoj zasukajte sliko kamere za 180°.
 5. To tipko uporabite preden mobilni telefon vstavite v kontrolnik. V arhivu imate možnost ogleda vseh video posnetkov v pogledu 3D VR - aktivirajte ta način v ustremnem meniju s pritiskom ikone .
- Slike/videe najdeti v posamezni mapi slike/video vaše naprave. (Prosimo, da pri iOS upoštevate pravice za dostop) Po potrebi je potreben še dodatni videoprivedalnik.

18 c Uporaba očal 3D-VR (ni vsebovano)

Preden uporabite očala 3D-VR vam priporočamo, da najprej osvojite varno letenje z kvadrokopterjem.

Pozor! NIKOLI ne upravljajte sami kvadrokopterja z očali 3D-VR! To je kaznivo!

Kadar ob letenju nameščate očala 3D zagotovite, da se ob vas nahaja še 2. oseba. 2. oseba mora za vas nadzirati položaj kvadrokopterja in vam pomagati pri popravljanju položaja letenja in po potrebi prepričati nesrečo.

Upoštevajte, da imate samo omejeno vidno polje!

19 Spreminjanje kota kamere

Z nastavitevni kolescem na desni zgornji strani na desni upravljalni ročici lahko spremrite kot kamere (pribl. 70°–80° nagib).

Samodejen nadzor višine

20 Takoj ko med poletom izpuštit levo krmilno palico bo kvadrokopter samodejno ohranil aktualno višino letenja.

Auto Landing

21 Kadarkoli lahko s pritiskom na tipko »Auto Landing« sprožite samodejno funkcijo pristajanja. Pri tem se počasi zniža število vrtljajev rotorja. Med postopkom polnjenja imate kadarkoli možnost, da s premikom leve krmilne palice vplivate na položaj pristajanja.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Na kontrolniku pritisnite tipko »Auto-Start & Fly to 1.5m« za zagon motorjev in samodejni polet na višino pribl. 1,5 m. Med postopkom zagona imate kadarkoli možnost, da s premikom leve krmilne palice vplivate na smer letenja. Takoj, ko dosegnete višino pribl. 1,5 kmov kvadrokopter samodejno na višini.

Nastavitev kvadrokopterja

23 Avtomatski trimer

1. Postavite kvadrokopter na vodoravno površino.
2. Povežite kvadrokopter s krmilnikom na način, ki je opisan v poglavju »Vezava modela s helikopterjem«.
3. Istočasno premaknite ročico za plin in ročico za premikanje naprej/nazaj v desni spodnji kot. Dioda LED na kvadrokopterju nekajkrat utripne, potem pa stalno sveti. Signálni ton se oglasi 1x.
4. Nastavljajte neutralnega položaja je zaključeno.

24 V primeru, da kvadrokopter pri lebdenju, brez premika ročice za desni/levi nagib, leti v levo ali desno, potem prosimo ravnavjajte sledeče:

Ce se kvadrokopter samodejno hitro ali počasi premika bočno v levo, pritisnite spodnji trimer za desni/levi nagib postopoma v desno. Ce se kvadrokopter

• Upravljalnik vklopite s stikalom za VKLOP/IZKLOP (ON/OFF). **Obvezno preverite stikalo za začetniški/napredni način (17c).** Pomaknite levo krmilno palico, torej ročico za plin, populom navzgor in ponovno navzdol.

• Kvadrokopterju pustite nekaj trenutkov, da je sistem pravilno inicializiran in pripravljen na delovanje. Diode LED na kvadrokopterju sedaj trajno utripajo. Dioda LED na upravljalniku zaznamuje, da je zatočilno.

• Po potrebi ponovite zgoraj navedene točke, če želite pilotirati več kvadrokopterjev hkrati.

• Povežite svoj pametni telefon s quadrocopterjem, kot je opisano pod točko (18b), tako da na zaslonu vidite kamero z živo sliko. Za več podrobnosti in funkcij v zvezi s kamero glejte točko (18 18a 18b).

• **Opomba!** Pred vsakim poletom, prosimo, nujno izpeljite samodejno nastavitev 24!

• **Pritisnite tipko »Start-Rotors«.**

• Preverite krmiljenje.

• Seznanite se s krmiljenjem.

• **Po potrebi kvadrokopter učavajte, tako kot je to opisano pod 23 24 25 26, tako da se kvadrokopter pri lebdenju brez krmilnih ukazov več ne premakne z mesta.**

• Kvadrokopter je zdaj pripravljen na uporabo.

• V kolikor kvadrokopter ne kaže znakov delovanja, potem ponovno poskusite zgoraj naveden postopek povezovanja.

• Poletite z modelom.

• LED-diode na modelu začnejo utripati tik preden je akumulator prazen.

• Pristanite z modelom.

• Model izklopite.

• **Ločite vtíčno povezano baterije.**

• Daljninski upravljalnik vedno izklučjuite nazadnje.

Pilotiranje 4-kanalnega kvadrokopterja

OPOZORILO!

Še posebej pri prvih poskusih pilotiranja pazite na to, da ročico na upravljalniku upravljate zelo previdno in ne preveč naglo. Za izvedbo posameznega krmilnega ukaza so večinoma potreben zelo zelo majhni premiki posamezne ročice!

V kolikor opazite, da se kvadrokopter premika naprej ali bočno brez premika posamezne ročice, potem ga nastavite tako kot je to opisano pod točkami (23 24 25 26).

13 +/- plin (gor/dol)

Za vzlet ali letenje v višino potisnite ročico za plin na levi previdno naprej. Za pristanek ali spuščanje potisnite ročico za plin na levi previdno nazaj.

14 Za obračanje kvadrokopterja na mestu v levi ali desni smeri potisnite levo ročico previdno v levo oz. desno.

15 Za letenje kvadrokopterja v levo ali desno potisnite desno ročico previdno v levo oz. desno.

16 Za letenje kvadrokopterja naprej ali nazaj potisnite desno ročico previdno naprej oz. nazaj.

Zagon rotorjev/motorjev

17 a Pritisnite tipko „Start Rotors“ na kontrolniku za zagon motorjev. Tako, ko rotori tečejo, se lahko z ročico za plin dvignite navzgor.

Funkcija luping

OPOZORILO! LE ZA IZKUŠENE PILOTE!

17 b Pritisnite gumb »Looping Button« (1), da se 5x sliši signalni ton. Medtem ko se oglaša signalni ton, potiskajte desno krmilno palico navzgor, navzdol, v desno ali levo. Kvadrokopter bo nato izvedel luping oz. premet v ukazani smeri. Pri tem pazite, da imate dovolj prostora v vseh smereh (ca. 4 m).

Funkcija »3D-luping« deluje samo pri izklopljeni in sneti kameri!

Stikalo začetniški/napredni način (2)

17 c 30% = začetniški način

Ob preklopu se sproži zvočni signal.

60% = srednji način

Kvadrokopter se odziva bolj občutljivo kot v 30% načinu. Ob preklopu se zvočni signal sproži 2x.

100% = napredni način -> 3D način

Kvadrokopter se na krmilne ukaze odziva zelo občutljivo. Ob preklopu se zvočni signal sproži 3x.

OPOZORILO! 100% LE ZA IZKUŠENE PILOTE!

Headless mode

17 d Način Headless mode pomaga začetnikom naučiti se krmiliti igračo.

Vseeno je, v katero smer je obrjen kvadrokopter, smer letenja se vedno izvrši v tisto smer, ki jo ukazete prek krmilnika. Začetniku tako ni treba krmiliti v nasprotno smer, kadar npr. kvadrokopter usmeri k sebi. Če boste pritisnili gumb »Headless mode« (9), se bo med izvajanjem tega načina stalno oglašal signalni ton. Za izklop načina Headless mode ponovno pritisnite gumb.

Vožení baterií do ovladače

7 Otevřete šroubkovákem příhrádku s bateriemi a vložte baterie do ovladače. Dbejte na správnou polaritu. Nikdy nepoužívejte společně nové a staré baterie nebo baterie od různých výrobců. Po zavření příhrádky můžete pomocí vypínače na přední straně kontrolovat funkčnost ovladače. Když je vypínací v poloze ON a pokud ovladač rádne funguje, měla by se LED dioda na ovladači nahoru uprostřed rozsvítit červeně. Když LED kontrolka pomalu blíká a zazní vázuvkový signál, musí se vyměnit baterie v ovladači.

Propojení modelu s ovladačem

8 Quadrocopter Carrera RC a ovladač se při každém uvedení do chodu znovu automaticky propojí. Pokud by na začátku existovaly nějaké problémy při komunikaci mezi Quadrocoptérem Carrera RC a ovladačem, provedte nové propojení

- Připojte akumulátor v modelu.
- Zapněte model tlačítkem ON/OFF.
- **UPOZORNĚNÍ!** Postavte Quadrocopter ihned po zapnutí bezpodmínečně na pravidelnou vodorovnou plochu. Gyroskopický systém se automaticky vyrovná.
- LED diody na Quadrocoptéru nyní rytmicky blikají.
- Zapněte ovladač tlačítkem ON/OFF.
- Posuňte levý joystick, tedy plynovou páku, úplně nahoru a znova dolů do nulové polohy.
- Spojení bylo úspěšně dokončeno.
- LED na ovladači nyní svítí nepřetržitě.
- Přiblížte po 5 a půl minutách se ovladač vypne. Pro opětovné použití opakujte proces spojování.

Popis Quadrocoptéra

- 9**
1. Systém rotoru
 2. Ochranná klep rotoru
 3. Vypínač ON/OFF
- 10**
4. LED diody
 5. Videokamera
 6. Příhrádka pro akumulátor

Přehled funkcí ovladače

- 11**
1. Vypínač (ON / OFF)
 2. LED kontrolka
 3. Plyn
Otáčení v kruhu
 4. Dopředu/dozadu
Náklon doprava/doleva
 5. Trimr pro náklon doprava/doleva
 6. Trimr pro pohyb vpřed/vzad
 7. Trimr pro otáčení v kruhu
 8. Tlačítko loopingu
 9. Headless režim
 10. Tlačítko startování rotorů
 11. Tlačítko automatické přistávání
 12. Automatický start a let do výšky 1,5 m
 13. Tlačítko "LED světla ZAP/VYP"
 14. Přepínač režimu Beginner/Advanced
(pro začátečníky/pokročilé) (30%/60%/100%)
 15. Adaptivní držák tabletu – Tlačítko pro úpravu šířky ovladače
 16. Regulační kolečko pro změnu úhlu kamery
 17. Příhrádka na baterie
- 7**

Výběr místa pro létatání

12 S Quadrocoptérem můžete létat venku. Až Quadrocopter využáváte a seznámíte se dobrě s jeho řízením a schopnostmi, můžete se odvážit létat na menším prostoru a v méně volném prostředí. Mějte na zřeteli, že i když je při zemi bezvětrí, v určité vzdálenosti od země může foukat docela silný vítr. Nerespektování tohoto upozornění může vést k úplnému zničení Quadrocoptéra.

Kontrolní seznam pro přípravu k letu

Tento kontrolní seznam nenahrazuje obsah tohoto návodu k obsluze. Ačkoli ho lze použít jako průvodce pro rychlý start, doporučujeme důrazně, abyste si, než budete pokračovat, nejdříve přečetli celý tento návod k provozu.

- Kontrolujte obsah balení.
- Instalujte přistávací nohy a kameru, jak je uvedeno v podech **2 3**.
- Zafixujte mobilní telefon nebo tablet v ovladači **4 5**.
- Akumulátorovou LiPo baterii nabíjte podle popisu v oddíle „Nabíjení akumulátoru LiPo baterie“.
- Vložte 2 baterii typu AAA do ovladače a dbejte na správnou polaritu.
- Vyhledejte si vhodné prostředí pro létatání.
- Levo krmilno palice, torej ročičku za plín, premakněte do konca navzgor in spet navzdol v záčetní položi. **6**

• Zapněte model tlačítkem ON/OFF.

- 1** **UPOZORNĚNÍ!** Postavte Quadrocopter ihned po zapnutí bezpodmínečně na pravidelnou vodorovnou plochu. Gyroskopický systém se automaticky vyrovná.
- LED diody na Quadrocoptéru nyní rytmicky blikají.
 - Zapněte ovladač tlačítkem ON/OFF. **Zkontrolujte bezpodmínečně přepínač režimu Beginner-Advanced** (**17**). Posuňte levý joystick, tedy plynovou páku, úplně nahoru a znova dolů do nulové polohy.
 - Chvíli počkejte, aby se systém Quadrocoptéra správně aktivoval a byl připraven k provozu. LED diody na Quadrocoptéru nyní soustavně blikají. LED na ovladači nyní svítí nepřetržitě.

• Nyní v případě potřeby výše uvedené body opakujte, pokud byste chtěli současně letát s dalšími Quadrocoptéry.

- Svoje své smartphone, jaké je popsáno v podech **16b**, s Quadrocoptérem tak, abyste na displeji viděli živý obraz z kamery. Další podrobnosti a funkce týkající se kamery viz bod **18 18a 18b**.

1 **UPOZORNĚNÍ!** **Prosím před každým letem nutně provedte automatické nastavení!** **24**

- Stiskněte tlačítko „Start-Rotors“ (nastartování rotorů).

• Zkontrolujte řízení

• Seznamte se s řízením

1 **V případě nutnosti provedte trimování Quadrocoptéra, jak je popsáno níže** **23 24 25 26** tak, aby se Quadrocopter při vlezení již nepohnul bez pohybů při řízení.

• Quadrocopter je nyní připraven k provozu.

• Pokud Quadrocopter neukazuje žádnou funkci, zkuste znova provést výše uvedené spojení.

• Létejte s modelem.

• Krátké předmět, než se akumulátor vybije, začnou LED světla na modelu blikat.

• Přistaňte s modelem.

• Vypněte model.

• Odpojte konektor akumulátoru.

• Dálkové ovládání vždy vypínejte jako poslední.

Létání s 4-kanálovým Quadrocoptérem

UPOZORNĚNÍ!

Dbejte zejména při prvních leteckých pokusech, abyste páku na ovladači tiskli velmi opatrně a ne příliš rychle. Pro provedení příslušného řídícího pokynu většinou stačí provést příslušnou páku velmi malé pohyby!

Pokud byste si všímli, že se Quadrocopter pohybuje dopředu nebo do strany, anž byste stiskli příslušnou páčku, provedte využívání Quadrocoptéra, jak je popsáno v podech **23 24 25 26**.

13 +/- plyn (nahoru/dolů)

Pro odstartování nebo po vzlétnutí do větší výšky posuňte levou plynovou páčku opatrně dopředu. Pro přistání nebo snížení výšky letu posuňte levou plynovou páčku opatrně dozadu.

14 Pro otáčení Quadrocoptéra na místě doleva nebo doprava pohybujte levou páčkou opatrně doleva resp. doprava.

15 Pro let Quadrocoptéra vlevo nebo vpravo pohybujte opatrně pravou páčkou doleva resp. doprava.

16 Pro let Quadrocoptéra dopředu nebo dozadu pohybujte opatrně pravou páčkou dopředu resp. dozadu.

Startování rotorů / motorů

17 a Stisknutím tlačítka « Start Rotors» (startování rotorů) na ovladači nastartujete motory. Jakmile rotory běží, můžete se zvednout nahoru plynovou páčku.

Funkce loopingu

UPOZORNĚNÍ! POUZE PRO ZKUŠENÉ PILOTY!

17 b Když stisknete tlačítko pro „Looping“ **1**, zazní 5x zvukový signál. Dokud se ozývá zvukový signál, pohybujte pravým joystickem nahoru, dolů, doprava nebo doleva. Quadrocopter potom v příslušném směru provede looping (přemět) resp. výkruv. Dejte přitom pozor, abyste měli v prostoru dostatek místa do všech stran (cca 4m). „3D looping“ funguje jen, když je odpojená a demontovaná kamera!

Přepínač režimu Beginner/Advanced (pro začátečníky/pokročilé) **2**

17 c **30% = režim pro začátečníky**
Zvukový signál při přepnutí zazní jednou.

60% = režim medium

Quadrocopter reaguje citlivěji než v režimu 30%. Zvukový signál při přepnutí zazní 2x.

100% = režim advanced -> 3D modus

Quadrocopter reaguje velice citlivě na pohyby řízení. Zvukový signál při přepnutí zazní 3x.

UPOZORNĚNÍ! 100% POUZE PRO ZKUŠENÉ PILOTY!

Auto Landing

21 Funkciu automatického pristátia môžete spustiť kedykoľvek stlačením tlačidla „Auto Landing“. Pri ňom sa pomaly znižia otáčky rotora. Počas priebehu pristávania máte kedykoľvek možnosť ovládnuť polohu pristávania pohybovaním s pravým joystickom. Ihned ako bude Quadrocopter na zemi, vypnú sa motory.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Stlače tlačidlo „Auto-Start & Fly to 1.5m“ na ovládači pre spustenie motorov a automatické vzletnutie do výšky ca. 1,5 m. Počas priebehu štartovania máte kedykoľvek možnosť ovládnuť smer letu pohybovaním s pravým joystickom. Ihned po dosiahnutí výšky 1,5 m Quadrocopter udržiava výšku.

Vyvažovanie Quadrocoptera

23 Auto nastaveniea nakláňanie doprava/doľava, resp. vpravo, postupujte takto:

1. Položte Quadrocopter na vodorovnú plochu.
2. Propojte Quadrocopter s ovládačom, jak je popsáno v časti „Prepoenie modelu s ovládačom“.
3. Súčasne posuňte plynovú páku a páku pre pohyb dopredu/dozadu do pravého dolného rohu. LED na Quadrocoptere krátko zabliká a potom stále svieti. Zvukový signál zaznie 1x.
4. Uvedenie do neutrálnej polohy je ukončené.

24 Keď Quadrocopter leží vo visení bez pohybu páčky na nakláňanie doprava/doľava, resp. vpravo, postupujte takto:

Ak sa Quadrocopter pohybuje sám od seba rýchlo alebo pomaly bokom dolava, stláčajte postupne doprava spodné práve vyvažovacie tlačidlo určené na naklnenie doprava/doľava. Keď sa Quadrocopter pohybuje doprava, stláčate doľava vyvažovacie tlačidlo určené na naklnenie doprava/doľava.

25 Keď Quadrocopter leží vo visení dopredu, resp. dozadu bez pohybu páčky určenej na nakláňanie doprava/doľava, resp. vpravo, postupujte takto:

Ak sa Quadrocopter pohybuje sám od seba rýchlo alebo pomaly dopredu, stláčajte postupne nadol vrchné práve vyvažovacie tlačidlo určené na pohyb dopredu/dozadu. Keď sa Quadrocopter pohybuje dozadu, stláčajte postupne nadol vyvažovacie tlačidlo určené na pohyb dopredu/dozadu.

26 Keď kvadrokoptéra visí, bez pohybu páčky pre otáčanie v kruhu sa na mieste otáča dolava resp. doprava, postupujte prosím nasledovne: Ak sa kvadrokoptéra sama od seba rýchlo alebo pomaly otáča okolo vlastnej osi dolava, tlačte dolny ľavý trimmer pre kruhový pohyb postupne doprava. Ak sa kvadrokoptéra otáča doprava, tlačte trimmer pre otáčanie v kruhu postupne doľava.

Výmena listov rotora

27 Na stiahnutie listu rotora použite v prípade potreby úzky hladký predmet. Dbajte na to, aby ste list rotora stiahli opatrné zvisle smerom nahor a udržali pritom motor zdola stabilizovaný. B)Upevnite list rotora opäť pevne so skrutkou na Quadrocoptere.

28 QR kód pre systém výmeny motora, náhradné diely a ďalšie informácie.

29 POZOR!

Rozhodne dbajte na značenie a farbu, ako aj uhlopriečku listov rotora!

Vpredu vľavo: červená – značenie „A“

Vpredu vpravo: červená – značenie „B“

Vzadu vpravo: čierna – značenie „A“

Vzadu vľavo: čierna – značenie „B“

Riešenia problémov

Problém: Ovládač nefunguje.

Príčina: Vypínač ON/OFF je v pozícii „OFF“.

Riešenie: Vypínač ON/OFF prepnite do pozície „ON“.

Príčina: Batérie boli nesprávne vložené.

Riešenie: Skontrolujte, či sú batérie správne vložené.

Príčina: Batérie už nemajú dosť energie.

Riešenie: Vložte nové batérie.

Problém: Quadrocopter sa nedá ovládať ovládačom.

Príčina: Vypínač ovládača je v pozícii „OFF“.

Riešenie: Najprv prepnite vypínač na ovládači do pozície „ON“.

Príčina: Ovládač asi nie je správne prepojený s prijímačom v Quadrocoptere.

Riešenie: Vykonajte prepojenie Quadrocoptera s ovládačom tak, ako je uvedené v časti „Kon rolný zoznam na prípravu letu“.

Problém: Quadrocopter neštartuje.

Príčina: Tlačidlo „Start-Rotors“ na ovládači nie je stlačené.

Riešenie: Stlačte štartovacie tlačidlo „Start-Rotors“ na ovládači

Problém: Quadrocopter nestúpa.

Príčina: Listy rotora sa pohybujú príliš pomaly.

Riešenie: Posuňte plynovú páku hore.

Príčina: Výkon akumulátora je nedostatočný.

Riešenie: Nabite akumulátor (pozri kapitolu „Nabítie akumulátora“).

Problém: Quadrocopter bez zjavného dôvodu stráca počas letu rýchlosť a klesá.

Príčina: Akumulátor je príliš slabý.

Riešenie: Nabite akumulátor (pozri kapitolu „Nabítie akumulátora“).

Problém: Quadrocopter sa otáča len v kruhu alebo sa pri štarte prevrácia.

Príčina: Nesprávne priradené alebo poškodené listy rotora.

Riešenie: Listy rotora umiestnite/vymenite tak, ako je to opisané **27 28 29**.

Problém: Spojenie WiFi/WLAN nie je možné.

Príčina: Vypínač modelu je na „OFF“.

Riešenie: Najprv prepnite vypínač na modeli na „ON“.

Omyl a zmeny vyhradené

Farby / konečný dizajn – zmeny vyhradené

Technické zmeny a zmeny podmienené dizajnom vyhradené

Piktogramy = fotografie symbolov

Naputak: Kod malog napona / snage baterija čete utvrditi, da je potrebno znatno jače trimanje i/ili kretanje upravljačem, kako se Quadrocopter ne bi stroglošlao. To po pravilu nastaje prije doseganja 3 V napona akumulatora i dobar je trenutak za završetak leta.

Upute za posluživanje

Opseg isporuke

- 1** 1x Quadrocopter
- 1** 1x Prilagodljivi kontroler
- 1x USB kabel za punjenje
- 1x 3,7 V, 1000mAh Akumulator
- 1x Kamera
- 1x Noge za prizemljivanje uklj. vijke
- 1x Držać tableta
- 2x Zamjenjski motor (desno/lijevo)
- 1x Odvijač
- 2x AAA LR03 baterije (ne mogu se puniti)

Pričvrstite bazu za slijetanje i kameru

- 2** Molimo pričvrstite 4 noge za prizemljivanje pomoću odvijača kao što je prikazano na donjoj strani Quadrocoptera.
- 3** Postavite kameru u držać u sredinu ispod Quadrocoptera. Utaknite utikač sa 3 kabela i utikač sa 5 kabela u desnu kutiju pored držača.

Učvršćenje mobilnog telefona

- 4** Mobilni telefon se može učvrstiti između obje strane strana kontrolera. Pritom pritisnite gumb u sredini kontrolera kako biste širinu promijenili tako da se mobilni telefon stegne i ne može ispati.

Montaža držača tableta

- 5** Ako u svojem kontroleru želite koristiti tablet, preporučujemo vam da iz sigurnosnih razloga montirate priloženi držač.
- 1** Uglavite držać na stražnjoj strani u sredinu kontrolera.
- 2** Pomoću kotača za podešavanje može se odrediti duljina držača. Držać učvrstite tako da on čvrsto zahvati tablet u kontroleru.

Punjjenje LiPo akumulatora

Pazite na to, da priložene LiPo akumulatore isključivo punite sa dostavljenim LiPo punjačem (USB kabel). Ako akumulator pokušavate napuniti sa nekim drugim punjačem za punjenje LiPo akumulatora ili drugim punjačem, isto može dovesti do teških ozljeda. Prije nego nastavite pročitajte molimo Vas sljedeći odlomak sa uputama upozorenja i smjernicama za korištenje akumulatora. Punjač i mrežne elemente nemojte kratko spajati. Akumulator ugrađen u Quadrocopter sa odgovarajućim USB kabelom za punjenje možete puniti na USB-portu:

- 6a** **Punjjenje na kompjuteru:**
 - Izvadite punjivu bateriju iz modela prije nego ju počnete puniti.
 - Spojite USB kabel za punjenje na USB port na kompjuteru. LED na USB kabelu za punjenje svijetli zeleno i prikazuje, da jedinica za punjenje uredno spojena sa kompjuterom. Ako priključite Quadrocopter praznim akumulatom, LED na USB kabelu za punjenje više ne svijetli i prikazuje, da se akumulator Quadrocopter-a puni. USB kabel za punjenje tj. okno za punjenje na Quadrocoptera su proizvedeni tako, da je isključena obratna polarnost.
 - Otpriklje 60 minuta traje, da se prazni akumulator (ne dubinski ispraznjen) opet napuni. Kada je akumulator pun, na USB kabelu za punjenje LED prikazuje o pet svijetli zeleno.

Naputak: Prilikom isporuke je priloženi LiPo akumulator djelomično napunjeno. Stoga je moguće, da prvi postupak punjenja bude nešto kraći.

Obavezno se pridržavate gore navedenog redoslijeda priključivanja! **Popustite utične spojeve koji se nalaze na Quadrocoptera kada isti ne koristite.** Nepoštivanje može dovesti do oštećenja akumulatora!

- 6b** **Umetanje akumulatora u Quadrocopter**
 - Pomoći priloženog odvijača otvorite poklopac pretinca za akumulator. Umetnite akumulator. Zatvorite pretinac akumulatora.
 - Ako LED polako treperi na Quadrocoptera, morate zamjeniti akumulator.

Postavljanje baterije u upravljač

- 7** Pretinac za baterije otvorite sa izvlačaćem i postavite baterije u upravljač. Pazite ispravno postavljanje polove. Nikada nemojte zajedno korištiti nove i stare baterije ili baterije različitih proizvođača zajedno. Nakon što pretinac zatvorite, pomoći sklopke Power na prednjoj strani možete provjeriti funkcionalnost upravljača. Kod položaja sklopke u položaju ON i uredne funkcije, LED gore u sredini upravljača treba svijetliti u crvenoj boji.
- Ako kontrolna LED polako treperi i čuje se signalni zvuk, u upravljaču morate zamjeniti baterije.

Povezivanje modela sa upravljačem

- 8** Carrera RC Quadrocopter i upravljač automatski se spajaju prilikom svakog puštanja u pogon. Ukoliko bi na početku postojale potешkoće prilikom komunikacije između Carrera RC Quadrocoptera i upravljača, izvršite ponovno povezivanje.
 - Spojite akumulator u modelu.
 - Model uključite na sklopki ON/OFF.
 - **POZOR!** Quadrocopter obavezno nakon uključivanja postavite na ravnu, vodoravnu površinu. Sustav Gyros se automatski centriра.
 - LED svjetiljke na Quadrocoptera sara trepere u ritmu.
 - Na ON/OFF sklopki uključite upravljač.
 - Pomaknite lijevu upravljačku palicu, te takoder i polugu gasa, potpuno prema gore i ponovno prema dolje.
 - Povezivanje je uspješno završeno.
 - LED na upravljaču sada stalno svijeti.
 - Nakon oko 5 1/2 minute upravljač se isključuje. Za ponovnu uporabu molimo ponoviti postupak spajanja.

Opis Quadrocoptera

- 9** 1. Sustav rotora
2. Zaštitni kavez za rotor
3. Sklopka ON-OFF
- 10** 4. LED-i
5. Video kamera
6. Pretinac za akumulator

Pregled funkcija upravljača

- 11** 1. Sklopka Power (ON / OFF)
2. Kontrolna LED
3. Gas
- Kružni pokreti
4. Naprijed / natrag
- Nagib u desno / lijevo
5. Trimer za nagib u desno / lijevo
6. Trimer za naprijed / natrag
7. Trimer za kretanje u krug
8. Looping Button
9. Modus Headless Mode
10. Gumb za pokretanje rotora
11. Gumb Automatsko slijetanje
12. Gumb Automatsko pokretanje i let na 1,5 m
13. Tipka "LED svijetla UKLJ. / ISKLJ."
14. Sklopka početnik/napredni (30%/60%/100%)
15. Prilagodljivi držać tableta - Gumb za podešavanje širine kontrolera
16. Kotac za mijenjanje kuta kamere
17. Pretinac za baterije

7

Izbor područja leta

- 12** Quadrocopter može vani letjeti. Nakon što ste svoj Quadrocopter istralili i nakon što ste se upoznali sa njegovim upravljanjem i sposobnostima, možete pokušati letjeti u manjim prostorima sa manje slobode. Pazite molimo Vas, da bez obzira što u blizini poda ne puše vjetar, u određenom razmaku od poda može biti vrlo vjetrovito. Nepoštivanje ove upute može dovesti do totalnog gubitka Quadrocoptera.

Kontrolna lista za pripremu leta

Ova kontrolna lista ne nadomješta sadržaj ove upute za uporabu. Iako se može koristiti kao uputa za brzi početak, obavezno Vam preporučamo da prije nego nastavite pročitate ovu uputu za uporabu.

- Pregledajte sadržaj pakovanja.
- Instalirajte bazu za slijetanje i kameru kako je navedeno pod **2 3**.
- Fiksirajte svoj mobilni telefon ili tablet u kontroler **4 5**.
- Napunite LiPo akumulator kao što je opisano u poglaviji „Punjjenje akumulatora LiPo“.
- Postavite 2 AAA baterije u upravljač i pazite na ispravno postavljene polove.
- Potražite odgovarajuću okolinu za letenje.
- Akumulator, kao što je opisan u **6b** umetnite u pretinac za akumulator na donjoj strani Quadrocoptera.
- Model uključite na sklopki ON/OFF.
- **POZOR!** Quadrocopter obavezno nakon uključivanja postavite na ravnu, vodoravnu površinu. Sustav Gyros se automatski centriра.
- LED svjetiljke na Quadrocoptera sara trepere u ritmu.
- Na ON/OFF sklopki uključite upravljač.
- Obavezno provjerite sklopku za početnički-napredni modus (**17c**). Gurnite lijevi Joystick, znači polugu za gas, skroz prema gore i ponovno dolje u nulti položaj.
- Dajte Quadrocoptera jedan trenutak vremena da se sustav ispravno instalira i bude spreman za rad. LED na Quadrocoptera sada stalno trepere. LED na upravljaču sada stalno svijetli.

- Sada ponovite po potrebi gore naznačene točke, ukoliko bi istovremeno htjeli letjeti i druge Quadrocoptere.
- Povežite Vaš pametni telefon sa Quadrocopterom kao što je opisano u točki **(18b)** skroz dok na ekranu ne vidite sliku uživo sa kamere. Ostale detalje i funkcije kamerice vidi u točci **(18a)** **(18b)** **(18c)**.
- **NAPOMENA!** Prije svakog leta, molimo, nužno izvedite Auto-namještanje **24!**
- Pritisnite gumb „Pokretanje rotora“.
- Pregledajte upravljanje.
- Upoznajte se sa upravljanjem.
- **Trimajte Quadrocopter po potrebi kao što je opisano pod **23** **24** **25** **26**,** tako da se Quadrocopter u lebdećem letu bez kretanja upravljača više ne pomiće sa mesta.

- Quadrocopter je sada spreman za pogon.
- Ukoliko Quadrocopter ne pokazuje nikavu funkciju, pokušajte ponovo uspostaviti gore navedenu vezu.
- Letite model.
- LED svjetiljke na modelu počinju treperiti ukratko prije, nego se akumulator isprazni.
- Prizemljite model.
- Model isključite na sklopki ON/OFF.
- **Iskocajte utični spoj akumulatora.**
- Uvijek zadnje isključite daljinski upravljač.

Letenje 4-kanalnog Quadrocoptera

NAPOMENA!

Kod prvih pokušaja letenja posebice pazite na to, da polugu na upravljaču vrlo oprezno, a ne prebrzo poslužujete. U većini slučajeva su dovoljna vrlo vrlo mala pokretanja na dotičnoj poluzi, kako bi se izvela dotična naredba za upravljanje!

Ukoliko primjetite, da se Quadrocopter kreće naprijed ili u stranu bez da ste Vi pritisnuli odgovarajući polugu, trimajte Quadrocopter kao što je opisano u **(23) **24** **25** **26****.

13 +/- Gas (gore/dole)

Za pokretanje leta ili za letenje u visinu gurnite polugu za gas lijevo oprezno naprijed. Za prizemljenje ili za letenje na manjoj visini gurnite polugu za gas lijevo oprezno natrag.

14 Da bi Quadrocopter na mjestu okretali lijevo ili desno, lijevu polugu oprezno gurnite u lijevo tj. u desno.

15 Da bi Quadrocopter letjeli u desno ili u lijevo desnu polugu oprezno gurnite u lijevo tj. u desno.

16 Da bi Quadrocopter letjeli naprijed ili natrag desnu polugu oprezno gurnite naprijed tj. natrag.

Pokretanje rotora/motora

POZOR! SAMO ZA UVJEŽBANE PILOTE!

17 **b** Ako pritisnete gumb „Pokretanje rotora“ na kontroleru kako bi se pokrenuli motori. Čim se rotori pokrenu, možete polugom gasa podignuti prema gore.

Ako pritisnete gumb „Looping Button“ **①** 5 x se čuje signalni zvuk. Skroz dok se čuje signalni zvuk desni Joystick pomjerajte gore, dolje, desno ili lijevo. Quadrocopter potom izvodi Looping tj. okreće se u dotičnom pravcu. Pazite na to, da u prostoru ima dovoljno mesta u svim pravcima (oko 4 m). „3D-Looping“ funkcioniра samo kada je kamera iskopčana i demontirana!

Sklopka za početnički / napredni modus **②**

17 **c** 30% = početnički modus
Prilikom uklapanja jednom se čuje signalni zvuk.

60% = medijum modus

Quadrocopter reagira osjetljivije nego u 30% modusu. Prilikom uklapanja 2 x se čuje signalni zvuk.

100% = napredni modus -> 3D modus

Quadrocopter reagira vrlo osjetljivo na pokrete upravljanja. Prilikom uklapanja 3 x se čuje signalni zvuk.

POZOR! 100% SAMO ZA ISKUSNE PILOTE!

Modu Headless-Mode

17 **d** Modu Headless-Mode početnicima pomaže prilikom učenja letenja. Bez obzira u kojem pravcu se Quadrocopter okreće, smjer letenja uvijek odgovara smjeru letenja, koji se vrši na upravljaču. Početnik znači više ne mora upravljati na obrnutu stranu ako npr. leti prema sebi. Ako pritisnete gumb „Headless-Mode-Button“ **⑨** čuje se signalni zvuk skroz dok se nalazite u modusu Headless-Mode. Za deaktiviranje modusa Headless-Mode ponovno pritisnite gumb.

Funkcija video & slikanje

POZOR!

Uzmite molimo Vas u obzir, da slike ili video snimke napravljene sa ugradenom kamerom mogu oštetići prava na sliku i osobnost drugih osoba! Osoba koja je snimana bez pristanka, npr. u susjedstvu, može se pravno braniti sudskim putem i zahtijevati da se prestane ili zahtijevati naknadu štete. Snimke osoba u tudim stanovima ili npr. u tudim vrtovima učinjene preko nepovriđive žive mogu predstavljati kazneno djelo! Informirajte se molimo Vas o dotično važećem pravnom položaju.

Uporaba Carrera RC aplikacije

18 **a** LPreuzmite odgovarajuću aplikaciju odn. Playstore aplikaciju naziva „Carrera RC FPV“. Odgovarajući kod pronadite na ambalaži. Scoj pametni telefon povežite W-LAN vezom svojeg kvadrokoptera. Potražite W-LAN pod nazivom „Carrera_RC_FPV_...“. Moguće je da je potrebno vrijeme čekanja od oko 30 sekundi, prije nego pronadete W-LAN i spojite se. Sada pokrenite aplikaciju.

Na početnom zaslonu na desnoj strani vidite gumb „Pokreni“  gdje dolazi te izbornika letenja u aplikaciji. Preko gumba desno možete doći do pomoći tj. do općih podešavanja. U trgovini zamjenskim dijelovima možete ući preko ovog gumba . Trgovina zamjenskih dijelova se otvara u pregledniku pametnog telefona.

Raspoloživost i isporuka zamjenskih dijelova nije moguća u neke države. Po potrebi se обратите zastupniku u Vašoj zemlji, navedenom na poledini.

18 **b** Pregled funkcija izbornika letenja.

1. Pritisnite ovaj gumb za slikanje
2. Pritisnite ovaj gumb za snimanje videa
3. Ovdje ćete naći fotografije & video snimljene na Vašem pametnom telefonu
4. Okrenite ovde sliku kamere za 180°
5. Ovaj gumb upotrijebite prije umjetanja mobilnog telefona u kontroler. U arhivi imate mogućnost sve snimljene video materijale pregledati u 3D VR perspektivi – aktivirajte ovaj način rada u odgovarajućem izborniku pritiskom na ikonu 
- Slike / video snimke možete naći u dotičnom direktoriju za slike/video snimke Vašeg uređaja. (Kod IOS vodite računa o pravima pristupa) Eventualno je potrebno dodatić Video Player.

18 **c** Koristite 3D-VR naočale (nije priloženo)

Preporučujemo vam da prije uporabe 3D naočala proučite sve o sigurnosti leta kvadrokopterom!

POZOR! Kvadrokopter NIKADA ne smije letjeti sam s 3D-VR naočalam! To je protuzakonito!

Uvjerite se da je pored vas 2. osoba kada pri letu imate 3D naočale.

2. Ta osoba mora za vas nadzirati položaj kvadrokoptera i pomagati vam pri korigiranju položaja letenja kako bi se izbjegle eventualne nezgodne.

Imajte na umu da imate samo ograničeno vidno polje!

19 Promjena kuta kamere

Pomoći kotača za podešavanje na desnoj gornjoj strani upravljača može se promjeniti kut kamere (cca. 70°-80° nagib).

Automatska kontrola visine

20 Kada lijevu upravljačku palicu otpustite u let, kvadrokopter automatski zadržava trenutačnu visinu letenja.

Auto Landing

21 U bilo kojem trenutku možete pritiskom gumba „Automatsko slijetanje“ aktivirati funkciju automatskog slijetanja. Pritom se polako smanjuje broj okretaja rotora. Tijekom postupka slijetanja pomicanjem desnih upravljačkih palica u svakom trenutku imate mogućnost utjecati na položaj slijetanja. Čim se kvadrokopter spusti na tlo, isključite motore.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Pritisnite gumb „Automatsko pokretanje i let na 1,5 m“ na kontroleru kako bi se pokrenuli motori i automatski uzletjeli na visinu od oko 1,5 m. Tijekom postupka pokretanja pomicanjem desne upravljačke palice u svakom trenutku imate mogućnost utjecati na smjer letenja. Čim se postigne visina od cca. 1,5 m, kvadrokopter automatski zadržava visinu.

Trimanje Quadracoptera

23 Automatsko trimanje

1. Postavite Quadrocopter na vodoravnu površinu.

2. Spojite Quadrocopter sa upravljačem kao što je opisano u „Povezivanje modela sa upravljačem“

3. Istovremeno gurnite polugu za gas i polugu za naprijed / natrag u desni kut dolje. LED na Quadrocopteru kratko treperi i potom neprestano svijetli. Signalni ton javlja se 1x.

4. Stavljanje u neutralni položaj je završeno.

24 Ako Quadrocopter u leđbećem letu, bez kretnja poluge za nagib u desno / lijevo leti u lijevu tj. desnu stranu, postupajte molimo Vas na sljedeći način: Ako se Quadrocopter samostalno brzo ili sporo pokreće u lijevo, donji desni trimer za nagib u desno / u lijevo postupno pritisnite u desno. Ako se Quadrocopter pokreće u desno, trimer za nagib u desno / lijevo postupno pritisnite u lijevo.

25 Ako Quadrocopter u leđbećem letu, bez kretnja poluge za nagib za naprijed / natrag leti naprijed tj. natrag, postupajte molimo Vas na sljedeći način: Ako se Quadrocopter samostalno brzo ili sporo pokreće naprijed, gornji desni trimer za naprijed/natrag postupno pritisnite u desno. Ako se Quadrocopter pokreće natrag, trimer za naprijed/natrag postupno pritisnite gore.

26 Ako se Quadrocopter u leđbećem letu, bez kretnja poluge za okretanje na mjestu okreće u lijevo tj. u desno, postupajte molimo Vas na sljedeći način: Ako se Quadrocopter samostalno brzo ili sporo okreće oko vlastite osi u lijevo, donji desni trimer za okretanje u kruž postupno pritisnite u desno. Ako se Quadrocopter okreće u desno, trimer za okretanje postupno pritisnite u lijevo.

Zamjena listova rotora

27 Za skidanje jednog lista rotora po potrebi koristite uski, glatki predmet. Pazite na to, da list rotora oprezno okomito izvucete gore i pri tome motor odzodo stabilizirajte tako, da ga držite. List rotora opet sa vijcima pričvrstite na Quadrocopter.

28 QR-kod za sustav za zamjenu motora, zamjenski dijelovi i ostale informacije.

Pozor!

Obavezno obratite pozor na oznaku i boju kao i na kut nagiba listova rotora!

Sprjeda lijevo: crvena – oznaka „A“

Sprjeda desno: crvena – oznaka „B“

Straga desno: crna – oznaka „A“

Straga lijevo: crna – oznaka „B“

Rješenje problema

Problem: Upravljač ne funkcioniра.

Uzrok: Sklopka ON/OFF stoji na „OFF“.

Rješenje: Sklopku ON/OFF stavite na „ON“.

Uzrok: Baterije su pogrešno umesnute.

Rješenje: Provjerite, da li su baterije ispravno postavljene.

Uzrok: Baterije više nemaju dovoljno energije.

Rješenje: Umetnute nove baterije.

Problem: Quadrocopterom se ne može upravljati pomoću upravljača.

Uzrok: Sklopka Power upravljača stoji na „OFF“.

Rješenje: Najprije sklopku Power na upravljaču stavite na „ON“.

Uzrok: Upravljač u danom slučaju nije ispravno spojen sa prijemnikom Quadrocoptera.

Rješenje: Molimo Vas provestite postupak spajanja kao što je opisano pod „Kontrolni pogon za pripremu leta“.

Problem: Kvadrokopter se ne pokreće.

Uzrok: Gumb „Pokreni rotore“ na kontroleru nije pritisnut.

Rješenje: Pritisnite gumb „Pokreni rotore“ na kontroleru.

Problem: Quadrocopter se ne diže.

Uzrok: Listovi rotora se sporo pokreću.

Rješenje: Polugu za gas gurnite gore.

Uzrok: Snaga akumulatora nije dovoljna.

Rješenje: Napunite akumulator (vidi poglavljje „Punjjenje akumulatora“).

Problem: Quadrocopter bez jasnog razloga za vrijeme leta gubi brzinu i spušta se.

Uzrok: Akumulator je preslab.

Rješenje: Napunite akumulator (vidi poglavljje „Punjjenje akumulatora“).

Problem: Quadrocopter se još samo okreće u kruž u prilikom pokretanja se prevrće.

Uzrok: Pogrešno postavljeni ili šteteći listovi rotora.

Rješenje: Listove rotora postavite / zamjenite kao što je opisano **27 28 29**.

Problem: Nije moguće Wifi/W-Lan spajanje.

Uzrok: Sklopka Power modela stoji na „OFF“.

Rješenje: Najprije sklopku Power na modelu postavite na „ON“.

Pravo na zabune i izmjene ostaje pridržano

Boje / konačna dizajn – pravno na izmjene ostaje pridržano

Pravo na tehničke izmjene i izmjene zbog dizajna ostaje pridržano

Piktogrami = fotografije simbola

N Kjære kunde,

gratulerer med ditt nye Carrera RC-modellhelikopter. Det er produsert etter dagens tekniske standard. Siden vi alltid strever etter å videreutvikle og forbedre våre produkter, forbeholder vi oss retten til tekniske endringer og angående utstyr, materiell og design til en hvert tid, uten forhåndsopplysing om dette. Derved kan man ikke rette opp for grunnfeil i produktet avsmakkes. Denne bruksanvisningen og monteringsveiledningen er en del av produktet. Ved ignorering av bruksanvisningen og sikkerhetsinformasjonene i denne, utgår garantien. Denne veileddingen må oppbevares for informasjon og eventuelt til å gi videre til tredjemann. Du finner nyeste versjonen av bruksanvisningen og informasjon om tilgjengelige reservevedeler på servicesiden på carrera-rc.com.

OBS! For du flyr første gang må du se til om det finnes en forsikningsplikt for din flymodell i landet ditt.

Garantibetingelser

Carrera-produkter er teknisk kvalitative produkter (INGEN LEKETØY) som må behandles grundig og forsiktig. Vær absolutt oppmerksom på henvisningene i bruksanvisningen. Alle deler gjennomgår en grundig kontroll (med forbode om tekniske endringer og modellendringer for forbedring av produktet).

Hvis det allikevel skulle oppstå feil, så garanteres det en garanti i rammen av følgende garantibelangrelser:

Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (følgende kalt "produsent") garanterer slutt-kunden (følgende kalt "kunde") i henhold til følgende bestemmelser, at det av kunden kjøpte Carrera RC-modellhelikopter (følgende kalt "produkt") ikke påvirker noen materialer eller fabrikasjonsfeil innen de nesten to år fra kjøpedato (garantifrist). Slike feil vil produsenten vurdere, og på hans kostnader vil reparasjon eller levering av nye eller generaloverhale dele skje. Garantien utlukkes for slitedeler (som f.eks. akkumulator, rotorblader, kabintildekning, tannhjul o.l.), skader som oppstår gjennom uriktig behandling/bruk eller fremmede innrep. Andre krav fra kunden, spesielt angående skadeserstatning mot produsenten er utelukket.

Kontraktmessige eller lovmessige rettigheter til kunden (etteroppfylling, tilbake-tredelen fra kontrakt, forminskhet skadeserstatning) ovenfor selger, som består hvis produktet ikke var feilfritt ved risikovergangen, berøres ikke av denne garantien.

Det kan kun avledes krav fra denne spesielle produsentgarantien, hvis

- den reklamerte feil ikke skyldes skader, som ble forårsaket av en i bruksanvisningen oppført ikke-forskriftsmessig anvendelse eller feil bruk,
- det ikke dreier seg om brusksrelatert slitasje,
- produktet ikke viser tegn på reparasjoner eller andre innrep fra verksteder, som ikke er autorisert av produsenten,
- produktet kun er blitt brukt med tilbehør, som er autorisert av produsenten.

Garantikort kan ikke erstattes.

Henvisning for EU-land: Det henvises om lovmessig garantiplikt til selgeren, og om at denne garantiplikten ikke innskrenes gjennom gjenstandens garanti. Kostnader for å sende inn produktet og tilbake igjen, overtar produsenten. Denne garantien gjelder i omfanget nevnt ovenfor og under de nevnte forutsetninger (inklusive visning av originalt kjøpebilag også ved videresalg) for en hver fremtidig eier av produktet.

Samsvarserklæring

Hermed erklærer Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH, at denne modellen, inklusive kontroller, er i overensstemmelse med de grunnleggende kravene til følgende EF-direktiv: EF direktiv 2009/48 og 2004/108/EF om elektromagnetisk kompatibilitet og de andre relevante forskriftena til direktiv 2014/53/EU (RED) gjelder. Original samsvarserklæring kan fås under carrera-rc.com.



Maksimal radiofrekvenseffekt <10dBm

Varselhenvisninger!

Et fjernstyrt Quadrocopter er IKKE NOE LEKETØY og er kun egnet for ungdommer fra og med 14 år!

Dette produktet er ikke tiltenkt å brukes av barn, hvis ikke er foresatt har det under oppsyn. Det krever litt kunnskaper å fly helikopteret, så barn må læres opp under direkte tilsyn av voksne. **Før første bruk:** Les denne bruksanvisningen sammen med barnet ditt. Ved uriktig bruk kan det oppstå alvorlige skader og/eller materiell skade. Det må styres forsiktig og grundig, og det krever enkelte mekaniske og mentale evner. Veileddingen inneholder sikkerhetsinformasjon og forskrifter, i tillegg til henvisninger for vedlikehold og bruk av produktet. Det er absolutt nødvendig å lese og forstå denne veileddingen helt før første bruk. Kun slik kan man unngå ulykker med skader og ødeleggelse.

Hender, hår og løse klær, samt andre gjenstander som penner og skrutekrekke, må holdes borte fra propellen (rotor).

Den roterende rotoren må ikke berøres. Pass spesielt godt på at IKKE hendene dine kommer i nærheten av rotorbladene.

OBS: Ikke fly nær ansiktet, for å unngå skader. Må kun brukes utendørs – ikke innendørs. Fare for skade på øynene. Start og fly kun i egnet terren (fri flate, ingen hindringer) og kun innenfor direkte, visuell kontakt.

Du som bruker av produktet har alene ansvar for en sikker omgang, slik at verken du eller andre personer eller deres eiendom settes i fare eller skades.

- Du må aldri bruke denne modellen med svake batterier i kontrollene.

- Unngå områder med mye trafikk og liv. Se alltid til at det er tilstrekkelig god plass.

- La helst ikke modellen din fly i offentlige områder, slik at ingen settes i fare eller skades.

OBS: Ikke start Quadrocopter og fly, dersom det finnes personer, dyr eller hindringer i flyrområdet til Quadrocopter.

- Det er strengt forbudt å starte og fly i nærheten av høyspentledninger, jernbane-skinner, veier, svømmebasseng eller åpent varm.

- Må kun brukes ved god sikt og gode værførhold.

- Følg henvisningene og varselhenvisningene for dette produktet nøyaktig, og for eventuelt ekstrautstyr (ladeapparat, akkumulatorer osv.) som du bruker.

Hvis helikopteret skulle komme i kontakt med dyr/mennesker eller andre gjenstander, så må gasspaken settes i nullposisjon, dvs. venstre joystick må være ved nedre stopper!

- Unngå en høy fuktighet, dette kan skade elektronikken.

- Det er fare for alvorlige skader, til og med dødsfall, hvis du stikker deler av modellen i munnen eller slipper på dem.

- Quadrocopter må ikke endres eller modifiseres.

Hvis du ikke godtar disse betingelsene, så må du leve inn hele helikoptermodellen til forhandler øyeblikkelig i ny og ubrukt tilstand.

Viktige informasjoner om lithium polymer akkumulatører

Lithium-polymer (LiPo) akkumulatører er vesentlig mer ømtålig enn vanlige alkali-eller NiMH-akkumulatører, som ellers brukes til fjernstyring. Forskrifter og varselhenvisninger må derfor følges nøyaktig. Ved feil håndtering av LiPo akkumulatører er det fare for brann. Vær alltid oppmerksom på produsentens angivelser når du deponerer LiPo akkumulatører.

Deponeringsbestemmelser for elektro- og elektronikkapparater iht. WEEE



Symbolet som vises her med gjennomstretket soppdunk skal henvisе om at tomme batterier, akkumulatører, knappeceller, akkumulatorpakker, apparatbatterier, elektriske apparater etc. ikke skal i husholdningssoppenet, for disse skader miljøet og helsen. Hjelp vennligst til med å opprettholde miljøet og helsen, og gi barna dine også beskjed om riktig deponering av brukte batterier og elektriske apparater. Batterier og elektriske apparater skal leveres inn til de kjente samlestedene. Slik tilføres de riktig resirkulering. Ulike batterityper eller nye og brukte batterier får ikke brukes sammen. Tomme batterier må tas ut av leketøyet. Batterier som ikke skal gjennomplakkes må heller ikke lades opp. Oppladbare batterier skal kun lades under tilsyn av voksne. Oppladbare batterier må tas ut av leketoyet for lading.

OBS!

Akkumulatører får kun lades opp av voksne.

La aldri akkumulatorene være uten tilsyn under oppplading. Det må kun brukes anbefalte batterier eller batterier av lik type. Ved regelmessig bruk av ladeapparatet må dette kontrolleres på kabel, forbindelser, tildekninger og andre deler. I skadefall får ladeapparatet kun tas i bruk etter en reparasjon. Leketoyet må kun forbindes med apparater i vermeklasse II.

Direktiver og varselhenvisninger for bruk av LiPo akkumulatører

- Du må lade opp 3,7 V === 1000 mAh /3,7 Wh LiPo-akkumulatører på et sikkert sted, bort fra antennelige materialer.
- La aldri akkumulatorene være uten tilsyn under oppplading.
- Før lading etter flygning må akkumulatorene først kjøles ned til omgivelsestemperatur.
- Det er kun tillatt å bruke tilhørende lipo-ladeapparat (USB kabel/kontroller). Ved ignorering av disse henvisningene er det fare for brann, og dermed helsefare og/eller materiell skade. Bruk ALDRI et annet ladeapparat.
- Hvis akkumulatorene blåses opp eller misformeres under utladning eller lading, så må lading eller utladning stanses øyeblikkelig. Ta akkumulatorene ut så raskt og forsiktig som mulig, og legg den på et sikkert, åpent område borte fra brennbare materialer og observer den i minst 15 minutter. Hvis du har en akkumulator som allerede er oppblåst eller misformert, så fører lading eller utladning til brannfare! Selv ved de minste misfomringene eller oppblåsningene må akkumulatorene tas ut av bruk. Akkumulatoren lagres ved romtemperatur på et tørt sted.

Ett bruk må akkumulatorene lades, slik at en total utladning forhindres. Pass på å overholde en pause på ca. 20 min mellom flyvning og lading. Akkumulatorene må lades opp med jevne mellomrom (ca. hver 2-3 måned). Hvis denne håndteringen av akkumulatorene ignoreres, kan det oppstå en defekt.

- Før transport eller for mellomlagring av akkumulatorene skal temperaturen ligge mellom 5-50°C. Akkumulatorene eller modellen må helst ikke oppbevares i bilen eller i direkte sol. Hvis akkumulatorene utsettes for varmen i bilen, så kan den skades eller ta fy.

Henvisning: Ved lav batterispennin/-ytelse vil du se at en vesentlig trømming og/eller strebrevægelser er nødvendig for at helikopteret ikke skal sjangle. Dette oppstår vanligvis for 3 V akkumulatorspenning nås, og er et godt tidspunkt for å avslutte flyvningen.

Brukshenvisninger

Leveringsomfang

1

- 1x Quadrocopter
- 1x Justerbar kontrollenhet
- 1x USB-ladekabel
- 1x 3,7 V, 1000mAh Akku
- 1x Kamera
- 1x Landefodder inkl. skruer
- 1x Tabletholder
- 2x Reservemotor (høyre/venstre)
- 1x Skrutrekker
- 2x AAA LR03 batterier (ikke oppladbar)

Fest landeføtter og kamera

2

Fest vennligst de 4 landefotene med hjelpe av skrutrekkere, som vist på bildet, på undersiden av Quadrocopter.

3

Plasser kameraet i holderen i midten under Quadrocopter. Sett pluggen med 3 kabler inn i venstre, og pluggen med 5 kabler i høyre kontakt ved siden av holderen.

Feste mobiltelefon

4

Det er mulig å feste en mobiltelefon mellom de to kontrollene. Trykk på knappen midt på kontrollenheten for å endre bredden slik at mobiltelefonen klemmes inn og ikke kan skli ut.

Montering av tabletholderen

5

Dersom du ønsker å montere en tablet i kontrollenheten, anbefaler vi å montere vedlagte holder av sikkerhetsårsaker.

1

Skjy holderen inn midt på baksiden av kontrollenheten til den sitter fast.

2

Du kan innstille holderens lengde med justeringshuet. Fest holderen slik at tabletten sitter fast i kontrollenheten.

Lade opp LiPo-akkumulator

Se til at den medleverte LiPo-akkumulatoren kun lades med medlevert LiPo-ladeapparat (USB-kabel). Hvis du forsøker å lade akkumulatoren med et annet LiPo-akkumulator ladeapparat eller et annet ladeapparat kan dette føre til alvorlige skader. Les vennligst grundig gjennom forrige avsnitt med varselhenvisninger og direktiver for bruk av akkumulator, før du fortsetter. Akkumulatoren får kun lades opp av voksne. Ladeapparater og nettdeler må ikke kortslettes. Akkumulatoren som er installert i Quadrocopter kan lades opp med tilhørende USB-ladekabel over et USB-sted:

6a Lade via datamaskin:

- Fjern akkumulatoren fra modellen for du lader den opp.

- Forbind USB-ladekabel med USB-porten til en datamaskin. Lysdioden på USB-ladekablene lyser grønn og viser at ladeenheten er koblet korrekt til datamaskinen. Dersom du setter inn et Quadrocopter med tom akkumulator lyser LED-lampen på USB-ladekabel ikke lenger, og viser at Quadrocopter akkumulatoren lades. USB-ladekabel eller ladebosissingen på Quadrocopter er produsert slik at feil polaritet er utelukket.
- Det tar omtrent 60 minutter for å lade opp en utladet akkumulator (ikke duplytadet) igjen. Når akkumulatoren er full lyser LED-visningen på USB-kabelen grønn igjen.

Henvisning: Ved levering er den inkluderte LiPo-akkumulatoren delvis oppladet. Derfor kan første ladeforløp være litt kortere.

Du må absolutt overholde oven nevnt rekkefølge for forbindelse! Losne plugg-forbindelsen som er på Quadrocopteret, når du ikke bruker Quadrocopteret. Ignorering kan føre til skader på akkumulator!

6b Sette batteri inn i Quadrocopter

- Med hjelpe av vedlagt skrutrekker åpnes batteridekslet. Legg inn batteriet. Lukk batteridekslet.
- Når LED-lampen på Quadrocopteret blinker langsomt må batteriet skiftes.

Sette batterier inn i kontroller

7

Åpne batterirommet med en skrutrekker og sett batteriene inn i kontroller. Se til at du har riktig polaritet. Du må aldri bruke nye og gamle batterier samtidig, eller batterier fra ulike produsenter. Etter at rommet lukkes kan du kontrollere funksjonene til kontroller med hjelpe av power bryteren på fremstiden. Når power bryter er i ON-posisjon og funksjonen er riktig skal LED-lampen oppe i midten av kontroller lyse rødt. Når kontroll-LED blinker langsomt, og det høres et signal, må batteriene i kontroller skiftes ut.

Binding av modellen med kontrolleren

8 Carrera RC Quadrocopter og kontroller forbindes automatisk på nytt ved hver igangsetting. Dersom det skulle oppstå problemer med kommunikasjonen mellom Carrera RC Quadrocopter og kontroller ved starten av, så må du gjennomføre en ny binding.

- Forbind akkumulatoren i modellen.
- Slå modellen på via ON/OFF bryteren.
- **OBS! Sett Quadrocopter på en rett, vannrett flate direkte etter innkopling. Gyrosystemet retter seg ut automatisk.**
- LED-lampene på Quadrocopter blinker nå rytmisk.
- Slå kontroller på over ON/OFF bryteren.
- Skyv venstre joystick, dvs. Gasspaken, helt opp og deretter ned igjen.
- Bindingen er vellykket avsluttet.
- Nå lyser LED-lampen på kontroller permanent.
- Etter ca. 5 1/2 minutter slår kontrolleren seg av. Gjenta forbindelsesprosesen ved ny bruk.

Beskrivelse av Quadrocopter

- 9**
1. Rotor system
 2. Rotor-beskyttelsesbur
 3. ON-/OFF-bryter
 4. LED-lamper
 5. Videokamera
 6. Batterirom
- 10**

Funksjonoversikt kontroller

- 11**
1. Power bryter (ON / OFF)
 2. Kontroll LED-lampe
 3. Gass sirkeldreining
 4. Frem/tilbake hoyre/venstre helling
 5. Trimmer for hoyre/venstre helling
 6. Trimmer for frem/tilbake
 7. Trimmer for sirkeldreining
 8. Looping knapp
 9. Headless mode
 10. "Start rotor" knappen
 11. Autolandningknappen
 12. Auto-Start & Fly til 1.5m knapp
 13. "LED lys PÅ/AV" tast
 14. Beginner/Advanced bryter (30 %/60 %/100 %)
 15. Justerbart tabletholder – Knapp til justering av kontrollenhets bredde
 16. Reguleringshjul for endring av kameravinkel
 17. Batterirom
- 7**

Valg av flyområde

12 Quadrocopteret kan flyges utendørs. Etter trimming av ditt Quadrocopter og etter at du har blitt kjent med kontrollerne og utspringen, kan du også våge å fly i mindre og reduserte områder. Vær vennligst oppmerksom på at, på tross av at det er vindstille i nærheten av bakken, kan det være mye vind i litt avstand til bakken. Ignorering av denne henvisningen kan føre til at Quadrocopteret forsvinner helt, kan føre til at Quadrocopteret ødelegges helt.

Sjekkliste for flyveforberedelse

Denne sjekklisten er ingen erstattning for innholdet i denne bruksanvisningen. På tross av at den kan brukes som Quick-Start-Guide, anbefaler vi på det sterkeste å først lese denne bruksanvisningen komplett, før du fortsetter.

- Kontroller innholdet i emballasjen.
- Monter landefottene og kamera som forklart under **2 3**.
- Fest mobiltelefonen eller tablet i kontrollenheten **4 5**.
- LiPo-akkumulatoren lades som beskrevet i avsnittet "Lade opp LiPo-akkumulator".
- Sett inn 2 AAA batterier i kontroller og se til at du har riktig polaritet.
- Finn egnet omgivelse for å fly.
- Sett inn batteriet igjen som beskrevet i **6** i batterirommet på undersiden av Quadrocopter.
- Slå modellen på via ON/OFF bryteren.
- **OBS! Sett Quadrocopter på en rett, vannrett flate direkte etter innkopling. Gyrosystemet retter seg ut automatisk.**
- LED-lampene på Quadrocopter blinker nå rytmisk..
- Slå kontroller på over ON/OFF bryteren. Kontroller Beginner-Advanced bryter (**10c**). Skyv venstre joystick, dvs. Gasspaken, helt opp og deretter ned igjen.
- Gi Quadrocopter litt tid til systemet er riktig installert og driftsklart. LED-lampene på Quadrocopter blinker nå permanent. Nå lyser LED-lampen på kontroller permanent.

• Gjenta nå ev. oven nevnte punkt, dersom du ønsker å fly flere Quadrocopter samtidig.

• Din smartphone bindes som beskrevet under punkt **(18b)** med Quadrocopter, helt til du ser kamera live bildet på skjermen. Se punkt **(18 18a 18b)** for ytterligere detaljer og funksjoner for kameratet.

• **OBS! Autotrimming **24** må gjennomføres automatsk for hver flyvning!**

• Trykk på "Start rotor" knappen.

• Kontroller styringen.

• Gjør deg kjent med styringen.

• **Evt trømmes Quadrocopter som beskrevet under **23 24 25 26**, slik at Quadrocopter ikke lenger beveges fra stedet i sveveflyvning, uten styrebevegelser.**

• Quadrocopter er nå klar for bruk.

• Dersom Quadrocopter ikke viser noen funksjon må du prøve oven nevnt bindeforløp på nytt.

• Fly modellen.

• LED-lampene på modellen begynner å blinke, like før batteriet er tomt.

• Slå modellen.

• **Akkumulator-pluggforbindelsen separeres.**

• Slå alltid av fjernkontrollen sist.

Fly 4-kanal Quadrocopter

HENVISNING!

Vær spesielt **OBS** på å betjene spakene på kontroller forsiktig og langsomt, spesielt ved de første flygeforsøkene. Det er for det meste nok med svært små bevegelser på spakene for å utføre styringsbefalingene!

Skulle du merke at Quadrocopter beveger seg fremover eller mot siden, uten at du beveger spaken, så trimmer du vennligst Quadrocopter som beskrevet i **23 24 25 26**.

13 **""/"/" gass (opp/ned)"**

For å starte eller fly høyere skyver du venstre gassspake forsiktig fremover. For å lande eller fly lavere skyver du venstre gassspake forsiktig bakover.

14 For å dreie Quadrocopter på stedet mot venstre eller høyre beveger du venstre spake forsiktig mot venstre eller høyre.

15 For å fly Quadrocopter mot venstre eller høyre beveger du høyre spake forsiktig mot venstre eller høyre.

16 For å fly Quadrocopter fremover eller bakover beveger du høyre spake forsiktig fremover eller bakover.

Start rotorer / motorer

17 a Trykk på "Start rotor" knappen på kontrollenheten for å starte motorene. Du kan ta avmed gasspaken så snart rotorene går.

Looping funksjon

OBS! KUN FOR ERFARNE PILOTER!

17 b Trykk på "Looping button" **1**, deretter høres et signal 5x. Høyre joystick beveges oppover, nedover, mot høyre, mot venstre så lenge signalet høres. Quadrocopter utfører da en looping eller rulling i tilsvarende retning. Se til at du har nok plass mot alle sider i rommet (ca. 4m).

"3D-Looping" fungerer kun med frakoblet og demontert kamera!

Beginner/Advanced bryter **2**

17 c **30 % = begynner modus**

Signaltone ved omkopling høres en gang.

60 % = medium modus

Quadrocopter reagerer mer ømtålig enn i 30 % modus. Signaltone ved omkopling høres 2x.

100 % = advanced modus -> 3D modus

Quadrocopter reagerer svært ømtålig på styrebevegelser. Signaltone høres ved omkopling 3x.

OBS! 100 % KUN FOR ERFARNE PILOTER!

Headless-mode

17 d Headless-mode hjelper nybegynnere med å lære å fly. Uansett i hvilken retning Quadrocopteret dreies, flyretningen tilsvarer alltid nøyaktig bevegelsen som gjøres med kontrollerne. En nybegynder må altså ikke lengre styre mot "feil" side, f.eks. når han flyr mot seg selv. Trykk på "Headless-mode-button" **9**, da høres et signal så lenge du er i headless-mode. For å deaktivere headless-mode trykkes knappen på nytt.

Video & foto funksjon

OBS!

Vær vennligst oppmerksom på at bilder eller videoer kan fra det monterte kameraet kan skade bilde- og personlighetsrettigheter! En person som filmes uten samtykke, f.eks. i nærområdet, kan protestere sivilrettlig og forlange stopp av dette eller skadeserstatning. Opptak av personer i fremmede leiligheter eller også f.eks. i fremmede hager over hekker eller lignende kan også være straffbart! Informer deg vennligst om de gyldige rettene.

Bruk av Carrera RC app

18

- a** I tilsvarende app- / eller playstore laster du ned appen med navnet "Carrera_RC-FPV". Du finner gjeldende kode på emballasjen, „Carrera_RC_FPV_...“. Koble smartphonen din til quadrocopters W-Lan. Søk etter W-Lan med navnet „Carrera_RC_FPV_...“. En ventetid på ca. 30 sekunder kan være nødvendig for du finner W-Lan og kan forbinde. Start appen nå. På startskjermen ser du "Play"-tasten til høyre. Her kommer du til appens fly-meny. Over tasten til høyre kommer du til hjelptil åpne til generelle innstillingene. Over denne knappen kommer du til reservedelshopen. Reservedelshoppen åpnes i smartphone browser. Tilgang og levering av reservedeler er ikke mulig i enkelt land. Henvend deg ev. til representanten i landet ditt som er oppgitt på baksiden.

18

b Funksjonsoversikt til fly-menyen:

- Trykk på denne knappen for å ta bilder
- Trykk på denne knappen for å ta videoer
- Hør finner du bilder & videoer som er tatt opp på din smartphone
- Hør kan du dreie bildet til kameraet med 180°
- Trykk på denne knappen for du setter mobiltelefonen inn i kontrollenheten. Du kan se de innspilte videoene i 3D VR perspektiv i filen: Aktiver dette moduset i tilsvarende meny ved å trykke på ikonet.

Bildene / videoene finner du i bilde/video mappen i apparatet ditt. (Vær OBS. På adgangsrettigheter ved iOS) Det er ev. nødvendig med en ekstra Video Player.

c Bruk 3D VR briller ((ikke vedlagt))

Vi anbefaler deg at du først lærer deg å fly sikkert med Quadrocopter før du bruker 3D brillene!

OBS! ALDRIT fly med Quadrocopter med 3D-VR briller alene! Det kan anses som et lovbrudd!

Påse at det står en person ved siden av deg når du flyr med 3D briller. Den 2. personen må overvake Quadrocopters posisjon for deg og hjelpe deg å korrigere flyposisjonen for ev. å unngå ulykker.

Vær obs. på at du kun har et begrenset synsfelt!

19 Endre kameravinkelen

Med hjelp av reguleringsskjulet på høyre overside av kontroller kan kameravinkelen (ca. 70°-80° helling) endres.

Automatisk høydekontroll

20 Når du slipper venstre Joystick i flyet, holder Quadrocopter automatisk náværende flyhøyde.

Auto Landing

21 Trykk på knappen " Auto-Start & Fly til 1.5m" på kontrollspaken for å starte motoren og stige automatisk til ca.1,5 meters høyde. Under oppstart kan du påvirke flyretningen når som helst ved å bevege høyre joystick. Quadrocopter vil holde høyden, straks høyden på ca. 1,5m er nådd.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Trykk på knappen " Auto-Start & Fly til 1.5m" på kontrollspaken for å starte motoren og stige automatisk til ca.1,5 meters høyde. Under oppstart kan du påvirke flyretningen når som helst ved å bevege høyre joystick. Quadrocopter vil holde høyden, straks høyden på ca. 1,5m er nådd.

Trimme Quadrocopter

23 Auto-trimming

- Plasser Quadrocopteren på en vannrett flate.
- Quadrocopter forbinderes med kontrolleren som beskrevet i "Binding av modellen med kontrolleren".
- Skjy samtidig gasspaken og spaken for frem/tilbake i nedre, høyre hjørne. LED-lampen på Quadrocopteret blinker kort, deretter lyser den permanent. Det lyder en signaltone 1x.
- Nøytral innstilling er fullført.

24 Når Quadrocopter er i sveveflyvning, uten bevegelse av spaken for høyre/venstre helling mot venstre /høyre, går vennligst frem på følgende måte: Beveges Quadrocopter automatisk hurtig eller langsomt sidelengs mot venstre trykker du nedre, høyre trimmer for høyre/venstre helling trinnvis mot høyre. Når Quadrocopter beveges mot høyre trykker du trimmer høyre/venstre

helling trinnvis mot venstre.

25 Er Quadrocopter i sveveflyvning, uten bevegelse av spaken for frem/tilbake fremover eller bakover, gå fram på følgende måte:

Beveges Quadrocopter automatisk hurtig eller langsomt fremover trykker du øvre, høyre trimmer for frem/tilbake trinnvis nedover. Når Quadrocopter beveges bakover trykkes trimmer for frem/tilbake trinnvis oppover.

26 Når Quadrocopter er i sveveflyvning, uten å bevege spaken for kretsdreining på stedet dreies mot venstre eller høyre, går du fram på følgende måte: Dreies Quadrocopter automatisk hurtig eller langsomt rundt sin egen akse mot venstre, så trykker du nedre venstre trimmer for kretsdreining trinnvis mot høyre. Når Quadrocopter dreies mot høyre, trykker du trimmer for kretsdreining trinnvis mot venstre.

Skifte rotorbladene

27 Bruk ev. en smal, gjalt gjenstand for å trekke av et rotorblad. Se til at rotorbladet trekkes forsiktig av loddrett oppover, og ved dette holdes motoren stabilt fast nedenfra. Fest rotorbladet igjen med skruen på Quadrocopter.

28 QR-kode for motor-skifte-system, reservedeler og ytterligere informasjoner.

29 OBS!

Vær absolutt oppmerksom på markering og farge, samt hellingsvinkel til rotorblad!

Fremme venstre: rød – markering "A"

Fremme høyre: rød – markering "B"

Bak høyre: svart – markering "A"

Bak venstre: svart – markering "B"

Problemløsninger

Problem: Kontroller fungerer ikke.

Årsak: ON/OFF power-bryter står på "OFF".

Løsning: ON/OFF power-bryter stilles på "ON".

Årsak: Batteriene ble lagt feil inn.

Løsning: Kontroller om batteriene er riktig innlagt.

Årsak: Batteriene har ikke lengre tilstrekkelig energi.

Løsning: Legg inn nye batterier.

Problem: Helikopteret lar seg ikke styre med kontrolleren.

Årsak: Power-bryteren til kontrolleren står på "OFF".

Løsning: Sett først power-bryteren på kontrolleren på "ON".

Årsak: Kontrolleren er ev. ikke forbundet riktig med mottaker i helikopter.

Løsning: Bindeforløpet gjennomføres som beskrevet under "Sjekkliste for forberedelse av flygning" og bruk ev. en annen kanal (A/B/C) på kontroller.

Problem: Quadrocopter starter ikke.

Årsak: Du har ikke trykket på "Start rotor" knappen på kontrollenheten.

Løsning: Trykk på "Startrotor" knappen på kontrollenheten.

Problem: Quadrocopter stiger ikke opp.

Årsak: Rotorbladene beveges for langsomt.

Løsning: Gasspaken skyves oppover.

Årsak: Akkumulatorens effekt er ikke tilstrekkelig.

Løsning: Akkumulatoren lades opp (se kapittel "Lade opp akkumulator").

Problem: Quadrocopter mister hastighet under flygning, uten synlig grunn, og synker ned.

Årsak: Akkumulatoren er for svak.

Løsning: Akkumulatoren lades opp (se kapittel "Lade opp akkumulator").

Problem: Quadrocopter dreier seg kun i krets eller gjør overslag ved start.

Årsak: Feilplasserte eller skadede rotorblad

Løsning: Rotorblader monteres/skiftes ut som beskrevet i **27 28 29**.

Problem: Ingen Wifi/W-Lan forbindelse mulig.

Årsak: Powerbryteren til modellen står i "OFF".

Løsning: Forst må powerbryteren på modellen settes i "ON".

Med forbehold om feil og endringer

Farger/endelig design - med forbehold om endringer

Med forbehold om tekniske endringer og endringer i design

Piktogrammer = Symbolbilder

Kære kunde

Vi ønsker dig tillykke med købet af din Carrera RC-model-quadrocopter, der blev produceret efter det aktuelle tekniske niveau. Da vi permanent videreudvikler og forbedrer vores produkter, forbeholder vi os til enhver tid ret til tekniske ændringer samt ændringer af udstry, materialer og design, uden forudgående meddelelse. Der kan derfor ikke afdedes nogen krav pga. mindre afvigelser på det foreliggende produkt i forhold til data og afbildninger i denne vejledning. Denne betjenings- og montagevejledning er bestanddel af produktet. Ved ignorerelse af betjeningsvejledningen og de deri indeholdte sikkerhedsanvisninger bortfalder ethvert garantikrav. Opbevar denne vejledning som opslagsværk og til en eventuel videregivelse af modellen til tredjemand.

Den aktuelste version af denne betjeningsvejledning og informationer om tilgængelige reservedele findes i den på carrera-rc.com i serviceområdet.

ADVARSEL! Undersøg inden den første flyvning om der eksisterer en forskringspligt for flymodeller af den af dig erhvervede type i dit land.

Garantribetingelser

Ved Carrera producenterne drejer det sig om tekniske kvalitetsprodukter (IKKE LEGETØJ), der bør behandles forsigtigt. Vær ubetinget opmærksom på informationerne i betjeningsvejledningen. Alle dele underkastes en grundig kontrol (tekniske ændringer og modelændringer, der tjener til forbedring af produktet, for eksempel).

Skulle der alligevel optræde fejl, ydes der garanti i henhold til nedenstående garantribetingelser:

Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH (efterfølgende „producent“) garanterer slukkunden (efterfølgende „kunden“) i henhold til følgende bestemmelser, at den af kunden købte Carrera RC-model-quadrocopter (efterfølgende „produkt“) ikke udviser nogen materiale- eller fabrikationsfejl inden for de næste to år fra købsdato (garantifrist). Producenten vil efter eget skøn og regning afhjælpe sådanne fejl gennem reparation eller levering af nye eller hovedreparerede dele. Garantien dækker ikke sliddele (som f.eks. akku, rotorblade, kabineafdelning, tandhjul e.l.), og skader pga. forkert behandling/brug eller fremmede indgreb. Andre krav fra kundens side over for producenten, i særdeleshed på skadeserstatning, er udelukket. Kundens kontrakt- eller lovmæssige rettigheder (reparation, tilbagedragten fra kontrakten, dækot, skadeserstatning) over for den pågældende sælger, som foreligger, hvis produktet var fejlblæftet ved risikoovergangen, børres ikke af denne garanti.

Der kan kun afdedes krav fra denne særlige producentgaranti, hvis

- den reklamerede fejl ikke skyldes skader, som blev forårsaget af i betjeningsvejledningen anført ikke-formålsbestemt anvendelse eller forkert brug,
- det ikke drejer sig om brugsrelateret slid,
- produktet ikke udviser tegn på reparationer eller andre indgreb fra værksteder, som ikke er autoriseret af producenten,
- produktet kun er blevet brugt med tilbehør, som er blevet autoriseret af producenten.

Garantikort kan ikke erstattes.

Information til EF-stater: Der henvises til sælgerens lovlige garantipligt for så vidt, at denne garantipligt ikke indskrænkes af en konkret garanti.

Udgifterne for indsendelse og tilbage sendelse af produktet betales af producenten. Denne garanti gælder i det fornødnte omfang og forudsætninger (inklusive fremlæggelse af den originale kvittering også i tilfælde af videresalg) for enhver fremtidig ejer af produktet.

Konformitetserklæring

Herved erklærer Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH, at denne model inkl. styrehed stemmer overens med de grundlæggende krav i følgende EF-direktiver: EU-direktiv 2009/48 og 2004/108/EOF vedr. elektromagnetisk kompatibilitet og de andre relevante forskrifter i direktiv 2014/53/EU (RED)) skønner.

Den originale konformitetserklæring kan rekvireres på carrera-rc.com.



Maksimal radiofrekvenseffekt <10 dBm



Advarselsanvisninger!

En fjernstyrte quadrocopteren er IKKE LEGETØJ og er kun egnet til unge fra 14 år!

Dette produkt er ikke beregnet til at blive brugt af børn uden opsyn af en person med forældremyndighed. Det kræver en vis øvelse at styre helikopteren. Børn skal først lære dette under direkte opsyn af en voksen. **Inden den første brug: Læs vejledningen sammen med dit barn.** Ved forkert brug kan man pådrage sig alvorlige kvæstelser og/eller der kan opstå materielle skader. Der skal styres med forsigtighed og omtanke, dette kræver en del mekaniske og mentale evner. Vejledningen indeholder sikkerhedsinformationer og forskrifter samt informationer om vedligeholdelse og brug af produktet. Det er ufravigeligt at læse og forstå denne

vejledning helt inden den første ibrugtagning. Kun således kan man undgå ulykker med tilskadekomst og beskadigelser.

Hold hænder, hår og løst tøj samt andre genstande såsom kuglepenne og skruetrækker væk fra rotorerne.

Bør ikke den roterende rotor. Pas i særdeleshed på, at dine hænder IKKE kommer i nærheden af rotorbladene!

ADVARSEL: Lad ikke Quadrocopteren flyve i nærheden af dit ansigt. Må kun anvendes udendørs – ikke indendørs. Risiko for øjenskader. Start og flyv i egen terræn (frit areal, ingen hindringer) og kun med direkte synskontakt. Du er som bruger af produktet alle ensvarlig for en sikker håndtering, således at hverken du eller andre personer eller deres ejendom tager skade eller udsættes for fare.

• Brug aldrig din model, hvis styreheden har svage batterier.

• Undgå trafikerede og befærdede områder. Vær altid opmærksom på, at der er tilstrækkelig plads.

• Flyv kun muligt ikke med din model på åben gade eller offentlige arealer, så ingen udsettes for fare og ingen kommer til skade.

ADVARSEL: Start ikke Quadrocopteren, hvis der befinder sig personer, dyr eller andre forhindringer i Quadrocopternes flyveområde.

• Start og flyvning i nærheden af højspændingsledninger, jernbaneskinner, gade/veje, svømmebassiner eller åbent vand er strengt forbudt.

• Flyv kun ved god sigt og rolig vejforhold.

• Folg noje anvisningerne og advarselsinformationerne til dette produkt og for det mulige ekstraudstyr (oplader, akku'er osv.), som du bruger.

Skulle quadrocopteren støde ind i levevesener eller hårde genstande, skal gashåndtaget straks bringes i neutralstilling, dvs. det venstre joystick skal være på nedsteret anslag!

• Undgå enhver fugt, da fugt kan beskadige elektronikken.

• Der er fare for alvorlig tilskadekomst eller endda død, hvis du stikker dele af din model i munden eller slikker på dem.

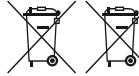
• Foretag ingen ændringer eller modifikationer på Quadrocopteren.

Hvis du ikke accepterer disse betingelser, bedes du straks returnere den fuldstændige quadrocopter model i ny og ubrugt tilstand til forhandleren.

Vigtige informationer om lithium-polymer akku'er

Lithium-polymer (LiPo) akku'er er væsentligt mere følsomme end almindelige alkali-, eller NiMH-akku'er, der normalt bruges i trådløse fjernstyringer. Derfor skal producentens forskrifter og advarselsinformationer følges meget nøje. Ved forkert håndtering af LiPo akku'er er der brandfare. Vær altid opmærksom på producentens anvisninger ved bortskaftelse af LiPo akku'er.

Bortskaftsesbestemmelser for gamle elektriske og elektroniske apparater iht. WEEE



Det her viste symbol med de gennemstregede affaldstønder skal minde dig om, at tomme batterier, akkumulatører, knapceller, akku-pakker, apparatbatterier, gamle elektriske apparater etc. ikke må smides i husholdningsaffaldet, da de skader miljø og helbred. Hjælp med at bevare miljø og helbred og tal også med dine børn om korrekt bortskaftelse af brugte batterier og gamle elektriske apparater. Batterier og gamle elektriske apparater bør afflevers på de dertil indrettede samlesteder. Således bliver disse genbrugt korrekt.

Uens batterityper eller nye og brugte batterier må ikke anvendes sammen. Tag brugte batterier ud af legeøjten. Ikke-opladelige batterier må ikke oplades.

ADVARSEL!

Akkuer må kun oplades af voksne.

Lad aldrig akku'en være uden opsyn under opladningen. Genopladelige batterier skal tages ud af legeøjten inden opladning. Tilslutningsklemmer må ikke kortsluttes. Der må kun bruges de anbefaede batterier eller batterier af ligeværdig type. Ved regelmæssig brug af opladeren, skal dennes kabel, tilslutning, afdækninger og andre dele kontrolleres inden brug. Er opladeren defekt må den først bruges igen efter reparation.

Legeøjten må kun tilsluttes til apparater med beskyttelsesklasse II. ☐

Retningslinjer og advarselsinformationer om brug af LiPo akku'er

- Du skal oplade den medfølgende 3,7 V === 1000 mAh / 3,7 Wh LiPo-akkur på et sikret sted, væk fra antændelige materialer.
- Lad aldrig akku'en være uden tilsyn under opladningen.
- Til opladning efter en flyvning skal akku'en først være afkølet til omgivelsestemperatur.
- Du må kun bruge den tilhørende Lipo-oplader (USB kabel/ controller). Ved ignorering af disse anvisninger er der brandfare og således fare for helbred og/eller materielle skader. Brug ALDRIG en anden oplader.
- Hvis akku'en svulmer op eller deformeres under afladningen- eller opladningen, skal du straks afbryde proceduren. Fjern akku'en så hurtigt og forsigtigt som muligt og læg den på et sikert, åbent sted væk fra brandbare materialer og hold øje med den i mindst 15 minutter. Hvis du oplader en akku igen, der allerede er svulmet op eller deformert, er der brandfare! Selv ved en mindre deformering eller bobledanelse må akku'en ikke bruges mere.
- Opbevar akku'en ved rumtemperatur på et tørt sted.

- Oplad ubetinget akku'en efter brug for at undgå en såkaldt dybdeafladning af denne. Sørg derved for at holde en pause på ca. 20 min. mellem flyningen og opladningen. Oplad akku'en regelmæssigt (ca. hver 2-3 måneder). Ignorering af ovennævnte håndteringsmåde kan medføre en defekt.
- Ved transport eller en midlertidig opbevaring af akku'en bør temperaturen være mellem 5-50 °C. Opbevar om muligt ikke akku'en eller modellen i bilen eller i direkte sollys. Hvis akku'en udsættes for varmen i bilen, kan den tage skade eller bryde i brand.

Henvisning: Ved lav batterispænding/ydelse vil du konstatere, at der kræves kraftige trimme og/eller styrebevægelser, for at quadrocopteren ikke går i spind. Dette sker som regel inden man når 3 V akku-spænding og er et godt tidspunkt til at bryde flyningen på.

Betjeningshenvisninger

Leveringsomfang

- 1 1x Quadrocopter
1x Indstillelig controller
1x USB-ladekabel
1x 3,7 V, 1000mAh Akku
1x Kamera
1x Landefodder inkl. skruer
1x Tabletholder
2x Reservemotor (højre/venstre)
1x Skruetrækker
2x AAA LR03 batterier (ikke genopladelige)

Fastgørelse af landefodder og kamera

- 2 Monter de 4 landefodder ved hjælp af skruetrækkeren som vist på billedet på undersiden af quadrocopteren.
- 3 Placer kameraet i holderen på midten under quadrocopteren. Sæt stikket med 3 kabler i den venstre bøsnings og stikket med 5 kabler i den højre bøsnings ved siden af holderen.

Fastgørelse af mobiltelefon

- 4 Der kan fastgøres en mobiltelefon mellem controllerens to sider. Tryk dertil knappen på midten af controller for at indstille bredden således, at mobiltelefonen er klemt fast og ikke kan falde ud.

Montage af tabletholder

- 5 Hvis du vil bruge en tablet i din controller anbefaler vi dig af sikkerhedsgrunde at montere den vedlagte holder.
- 6 Klik holderen fast midt på bagsiden af controlleren.
- 7 Holdrens længde kan indstilles med stilejhjulet. Fastgør holderen således at den klemmer tabletten fast i controlleren.

Opladning af LiPo-akk'en

Vær opmærksom på, at du kun lader med medfølgende LiPo-akk' med den medfølgende LiPo-oplader (USB-kabel). Hvis du forsøger at oplade akku'en med en anden LiPo-akk' oplader eller en anden type oplader, kan dette medføre alvorlige skader. Læs venligst det forudgående afsnit med advarselsinformationer og retningslinjer vedrørende brug af akku'en grundigt igennem, inden du fortsætter. Akku'er må kun oplades af voksne. Kortslut ikke oplader og strømforsyningsdele. Du kan lade den i quadrocopteren monterede akku med det tilhørende USB-ladekabel på en USB-port:

- 8a Lade på computer:
 - Fjern akku'en fra modellen inden du oplader denne.
 - Tilslut USB-ladekablet til en computers USB-port. LED'en på USB-ladekablet lyser grønt og viser, at at ledeneheden er korrekt tilsluttet til computeren. Hvis du tilsætter en afsladt akku til en quadrocopter lyser LED'en på USB-ladekablet ikke mere og angiver således, at quadrocopterenens akku oplades. USB-ladekablet hver bøsningsen på quadrocopteren er konstrueret således, at en forkert polaritet er udelukket.
 - Det tager ca. 60 minutter at oplade en afsladt akku (ikke dybdeafladt). Når akku'en er helt opladt, lyser LED-indikatoren på USB-ladekablet grønt igen.

Henvisning: Ved levering er den medfølgende LiPo-akk' delvis opladet. Derfor kan den første opladning gå hurtigere.

Overhold under alle omstændigheder den ovennævnte tilslutninggrækkefølge! **Adskil stikforbindelsen på quadrocopteren, når du ikke bruger quadrocopteren. Manglende overholdelse kan medføre akku-skader!**

- 8b Isætning af batteri i quadrocopter
 - Åbn batterirummet med den vedlagte skruetrækker. Læg batteriet i. Luk batterirummet.
 - Når LED'en på quadrocopteren blinker langsomt, skal du udskifte batteriet.

Isætning af batterier i styreenhed

- 7 Åbn batterirummet med en skruetrækker og sæt batterierne i controlleren. Vær derved opmærksom på den rigtige polaritet. Brug aldrig nye og gamle batterier eller batterier fra forskellige producenter sammen. Efter lukning af rummet kan du kontrollere controllerens funktionalitet ved hjælp af Power-kontakten på forsiden. Ved Power-kontakt på ON og korrekt funktion skal LED'en øverst på styreenheden lyse rødt. Når kontrol LED'en blinker langsomt og der høres en signallyd, skal batterierne i controlleren udskiftes.

Synkronisering af model og styreenhed

- 8 Carrera RC quadrocopter og controller gensynkroniserer sig ved hvertibrugtagning. Hvis der i starten er problemer med kommunikationen mellem Carrera RC-quadrocopteren og controlleren, skal du gennemføre en ny synkronisering.
 - Tilsæt akku'en i modellen.
 - Tænd for modellen på ON/OFF kontakten.
 - **• ADVARSEL! Stil quadrocopteren på en vandret flade så snart du har tændt den. Gyrosystemet er selvjusterende.**
 - LED'erne på quadrocopteren blinker nu rytmisk.
 - Tænd for controlleren på ON/OFF kontakten.
 - Skub det venstre joystick, altså gashåndtaget, helt op og ned igen.
 - Synkroniseringen er gennemført med succes.
 - LED'en på controlleren lyser nu permanent.
 - Efter ca. 5 1/2 minutter slår controlleren fra. Gentag synkronisering for forsatsbrug.

Beskrivelse af quadrocopter

- 9 1. Rotorsystem
2. Rotor-beskyttelsesbur
3. LED'er
4. ON-/OFF-kontakt
5. Videokamera
6. Batterirum
- 10

Funktionsoversigt styreenhed

- 11 1. Power-kontakt (ON / OFF)
2. Kontrol LED
3. Gas
4. Rotation
4. Frem-/tilbage
Højre-/venstre hældning
5. Trimmer til højre-/venstre hældning
6. Trimmer til frem-/tilbage
7. Trimmer til rotation
8. Looping knap
9. Headless Mode
10. Start Rotors knap
11. Auto-Landing knap
12. Auto-Start & Fly to 1.5 m knap
13. "LED lamper ON/OFF" knap
14. Begynder/Advanced kontakt (30 %/60 %/100 %)
15. Adaptiv tabletholder – Knap til tilpasning af controllerbrede
16. Indstillingshjul til ændring af kameravinkel
17. Batterirum
- 7

Valg af flyveareal

- 12 Man kan flyve med quadrocopteren udendørs. Når du har trimmet din quadrocopter og er blevet fortrolig med dens styring og egenskaber, kan du også vove at flyve i mindre og ikke så frø omgivelser. Vær opmærksom på, at det på trods af vindstille kan blæse kraftig i nærheden af jorden. En manglende hensyntagen til denne henvisning kan medføre total ødelæggelse af quadrocopteren.

Tjekliste til flyveforberedelse

Denne tjekliste er ingen erstatning for indholdet af denne betjeningsvejledning. Selvom den kan bruges som quick-start-guide, anbefaler vi dig indtrængende, at du læser denne betjeningsvejledning, inden du fortsætter.

- Kontroller emballagens indhold.
- Installér landefodder og kamera, som beskrevet i **4 5**.
- Fastgør din mobiltelefon eller tablet i controlleren **4 5**.
- Oplad LiPo-akk'en, som beskrevet i afsnit „Opladning af LiPo-akk'en“.
- Sæt 2 AAA batterier i controlleren og vær derved opmærksom på den rigtige polaritet.
- Find egnede omgivelser til flyvningen.
- Sæt batteriet i batteriskakten på undersiden af quadrocopteren, som beskrevet i **6b**.

- Tænd for modellen på ON/OFF kontakten.
- **ADVARSEL! Stil quadrocopteren på en vandret flade så snart du har tændt den. Gyrosystemet er selvjusterende.**
- LED'erne på quadrocopteren blinker nu rytmisk.
- Tænd for controlleren på ON/OFF kontakten. **Kontrollér i alle tilfælde Begynder/Advanced kontakten (17c).** Skub det venstre joystick, ialtså gashåndtaget, helt op og ned igen.
- Giv quadrocopteren et øjeblik til systemet er korrekt initialiseret og driftsklar. LED'en på quadrocopteren blinker nu permanent. LED'en på controlleren lyser nu permanent.
- Gentag om nødvendigt ovennævnte punkter, hvis du ønsker at flyve med flere quadrocoptere samtidigt.
- Forbind din smartphone med quadrocopteren, som beskrevet i punkt (18b) indtil du ser det aktuelle kamerabillede på skærmen. Yderligere detaljer og funktioner om kameraet, se punkt (18 18a 18b).

Henvisnings! Udfør i alle tilfælde funktion auto-trimmen 24 inden enhver flyvning!

- Tryk på "Start-Rotors" knappen.
- Kontrollér styringen.
- Gör dig fortrolig med styringen.
- **Trim om nødvendigt quadrocopteren som beskrevet under 23 24 25 26,** således at quadrocopteren i svævetilstand ikke bevæger sig fra stedet uden styrebevægelser.
- Nu er quadrocopteren driftsklar.
- Hvis quadrocopteren ikke reagerer, kan du prøve, at udføre den ovennævnte synkronisering igen.
- Flyv med modellen.
- LED-lamperne på modellen begynder at blinke kort før batteriet er opbrugt.
- Land modellen.
- Sluk for modellen.
- **Adskil akku-stikforbindelsen.**
- Sluk altid for fjernbetjeningen til sidst.

Flyvning med 4-kanals quadrocopter

HENVISNING!

Vær især ved de første flyvet forsøgs opmærksom på, at du bevæger håndtagene på controlleren meget forsigtigt og ikke for hurtigt. Normal er det tilstrækkeligt med meget små bevægelser af det pågældende håndtag for at udføre den pågældende styrekommando!

Hvis du bemærker, at quadrocopteren bevæger sig fremad eller til siden uden at du bevæger det pågældende håndtag, skal du trimme quadrocopteren som beskrevet i 23 24 25 26.

13 +/- gas (op/ned)

For at starte eller flyve højere skubber du gashåndtaget forsigtig fremad. For at lande eller flyve lavere skubber du gashåndtaget forsigtig tilbage.

14 For at dreje quadrocopteren venstre eller højre om på stedet, bevæger du det venstre håndtag forsigtigt til venstre eller højre.

15 For at flyve quadrocopteren til venstre eller højre, bevæger du det højre håndtag forsigtigt til venstre eller højre.

16 For at flyve quadrocopteren fremad eller tilbage, bevæger du det højre håndtag forsigtigt fremad eller tilbage.

Start rotorer / motorer

17 a Tryk på knap "Start Rotors" på controlleren for at starte motorerne. Du kan lede ved hjælp af gashåndtaget så snart rotorerne drejer.

Looping funktion

ADVARSEL! KUN FOR ØVEDE PILOTER!

17 b Trykker du på "Looping knappen" (1) høres en signallyd 5x. Bevæg det højre joystick opad, nedad, til højre eller venstre så længe signallyden høres. Quadrocopteren udfører så en looping eller en rulning i den pågældende retning. Vær derved opmærksom på, at der er tilstrækkelig plads i rummet til alle sider (ca. 4 m).

"3D-looping" fungerer kun ved afmonteret kamera!

Begynder/Advanced kontakt (2)

17 c 30 % = begynder modus

Der høres en signallyd ved omskiftning.

60 % = medium modus

Quadrocopteren reagerer mere følsomt end i 30 % modus. Der høres to signallyde ved omskiftning.

100 % = advanced modus -> 3D modus

Quadrocopteren reagerer meget følsomt på styrebevægelser. Der høres tre signallyde ved omskiftning.

ADVARSEL! 100 % KUN TIL ØVEDE PILOTER!

Headless-Mode

17 d Headless-Mode hjælper begyndere med at lære flyet at kende. Uanset i hvilken retning man drejer quadrocopteren, flyveretningen svarer altid nojagtigt til den på controlleren udførte flyveretning. En begynder skal altså ikke mere støre spøjlevndt når han f.eks. flyver imod sig selv. Tryk på den „Headless-Mode knappen“ (9) høres der en signallyd så længe du befinder dig i Headless-Mode. Til deaktivering af Headless-Mode trykkes knappen igen.

Video og foto funktion

ADVARSEL!

Vær opmærksom på, at billeder eller videoer taget/optaget med det indbyggede kamera kan krænke andres billed- og personlige rettigheder! En person, der filmes uden tilladelse, f.eks. i nabologatet, kan anlægge civil retssag og forlange udeladeladelse eller skadeserstatning. Optagelser af personer i fremmede lejligheder eller haver hen over uigenensmægtige hække kan også være strafbart! Informér dig om de gældende lovbestemmelser.

Anvendelse af Carrera RC app

18 a Download i den pågældende app-/hhv. playstore, appen ved navn „Carrera RC FPV“. Den pågældende QR kode finder du på emballagen. Forbind din smartphone med din quadrocopters W-Lan. Sog efter W-Lan ved navn „Carrera_RC_FPV_...“. Der kan gå op til ca. 30 sekunder inden du finder denne W-Lan og forbindelsen oprettes. Start appen. Til højre på start-skærmen ser du START knappen her kommer du til appens flyve-menu. Via knapperne på højre side kan du hente hjælp eller de generelle indstillinger. Du kommer til reserveudstyrskassen via denne START knappen. Reservudsbyttikken åbner i smartphones browser. I nogle lande er det ikke muligt at leve reservedele. Henvend dig om nødvendigt til den på bagsiden anførte repræsentation i dit land.

18 b Funktionsoversigt flyve-menu: START

1. Tryk på denne knap for at tage billeder
2. Tryk på denne knap for at optage videoer
3. Her finder du de på smartphonen gemte billeder & videoer
4. Her drejer du kamerabilledet 180°
5. Tryk på denne knap inden du sætter mobiltelefonen i controlleren. I arkivet kan du se alle optagede videoer i 3D VR perspektiv – aktiver denne modus i den tilsvarende menu ved tryk på START - ikonet. Billeder / videoer finder du i den pågældende mappe i din enhed. (Bemærk adgangsrettigheder ved IOS) Der behøves evt. en ekstra Video Player.

18 c Brug af 3D-VR brille (ikke inklusive)

Vi anbefaler at du først lærer at flyve sikert med quadrocopteren, inden du bruger 3D brillen!

OBIS! Flyv ALDRIG en quadrocopter med 3D-VR brille alene! Det er even-tuelt strafbart!

Sørg for, at der er en anden person til stede når du har 3D brillen på ved flyvning. Den anden person skal overvåge quadrocopternes position for dig og hjælpe med at korriger flyvepositionen for at undgå eventuelle ulykker.

Vær opmærksom på, at du kun har et begrænset synsfelt!

19 Ændring af kameravinkel

Ved hjælp af indstillingshjulet til højre på oversiden af controlleren kan kameravinklen ændres (ca. 70°-80° hældning).

Automatisk højdekontrol

20 Så snart du slpper det venstre joystick under flyvningen, holder quadrocopteren automatisk den aktuelle flyvehøjde.

Auto Landing

21 Du kan nu knap "Auto Landing" til enhver tid aktivere den automatiske landing-funktion. Derved reduceres rotorernes hastighed langsomt. Under landingen har du til enhver tid mulighed for at påvirke landepositionen ved at bevæge det højre joystick. Så snart quadrocopteren er landet slår motorerne fra.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Tryk på knap "Auto-Start & Fly to 1.5 m" på controlleren for at starte motorerne og automatisk flyve i ca. 1,5 m højde. Under starten har du til enhver tid mulighed for at påvirke flyveretningen ved at bevæge det højre joystick. Så snart der er nået en højde på ca. 1,5 m holder quadrocopteren automatisk denne højde.

Trimming af quadrocopter

23 Auto-trimming

1. Placer quadrocopteren på en vandret flade.
2. Synkroniser quadrocopteren med controlleren, som beskrevet i „Synkronisering af model og styrenehed“.
3. Skub samtidigt gashåndtag og Frem-/Tilbage håndtag ned i det højre hjørne. LED'en på quadrocopteren blinker kort og lyser så permanent. Signallyd høres 1x.
4. Neutralstilling er indstillet.

24 Hvis quadrocopteren i svævetilstand, uden bevægelse af håndtaget til højre/-venstre flyvning flyver til venstre eller højre, skal du gøre følgende:
Bevæger quadrocopteren af sig selv hurtigt eller langsomt sidelørs til venstre, trykker du den nederste højre trimmer til højre/-venstre flyvning gradvist til højre. Hvis quadrocopteren bevæger sig til højre, trykker du trimmeren til højre/-venstre flyvning gradvist til venstre.

25 Hvis quadrocopteren i svævetilstand, uden bevægelse af håndtaget til fremad/-tilbage flyver fremad eller tilbage, skal du gøre følgende:

Bevægger quadrocopteren af sig selv hurtigt eller langsomt fremad, trykker på den øverste højre trimmer til fremad/-tilbage gradvist nedad. Hvis quadrocopteren bevæger sig tilbage, trykker du trimmeren til fremad/-tilbage gradvist opad.

26 Hvis quadrocopteren i svævetilstand, uden bevægelse af håndtaget til rotation flyver til venstre eller højre på stedet, skal du gøre følgende: Roterer quadrocopteren af sig selv hurtigt eller langsomt om sin egen akse til venstre, trykker du gradvist på den nederste venstre trimmer til rotation til højre. Hvis quadrocopteren roterer højre om, trykker du gradvist på trimmeren til rotation til venstre.

Udskiftning af rotorblade

27 Brug om nødvendigt en smal glat genstand til at trække rotorbladet af med. Sørg for, at trække rotorbladet af lodret opad og derved holde motoren stabiliserende fast nedefra. Monter rotorbladet igen med skruen på quadrocopteren.

QR-kode til motorskiftesystem, reservedele og andre informationer.

28 ADVARSEL!

Vær især opmærksom på markeringen og farven, samt rotorbladenes hældningsvinkel!

Forrest til venstre: rød – markering „A“

Forrest til højre: rød – markering „B“

Bagerst til højre: sort – markering „A“

Bagerst til venstre: sort – markering „B“

Problemløsninger

Problem: Controllerne fungerer ikke.

Årsag: ON/OFF Power-kontakten står på „OFF“.

Løsning: Stil ON/OFF Power-kontakten på „ON“.

Årsag: Batteriene blev lagt forkert i.

Løsning: Kontrollér, om batteriene er lagt korrekt i.

Årsag: Batterierne er for svage.

Løsning: Læg nye batterier i.

Problem: Quadrocopteren kan ikke styres med controlleren.

Årsag: Controllerens Power-kontakt står på „OFF“.

Løsning: Stil først Power-kontakten på controlleren på „ON“.

Årsag: Controllerne er evt. ikke synkroniseret rigtigt med modtageren i quadrocopteren.

Løsning: Gennemfør synkroniseringen som beskrevet i „Tjekliste til flyveforberedelse“.

Problem: Quadrocopter starter ikke.

Årsag: „Start-Rotors“ knap på controller ikke trykket.

Løsning: Tryk på „Start-Rotors“ knap på controller.

Problem: Quadrocopteren letter ikke.

Årsag: Rotorblade bevæger sig for langsomt.

Løsning: Skub gashåndtaget op.

Årsag: Akku-ydelsen er for svag.

Løsning: Oplad akku'en (se kapitel „Opladning af akku“).

Problem: Quadrocopter mister uden synlig grund hastighed under flyvningen og taber højde.

Årsag: Akku'en er for svag.

Løsning: Oplad akku'en (se kapitel „Opladning af akku“).

Problem: Quadrocopteren drejer sig kun i ring eller ruller rundt ved start.

Årsag: Forkert anbragte eller beskadigede rotorblade.

Løsning: Ambring/udskift rotorblade som beskrevet i **27 28 29**.

Problem: Ingen WiFi/W-Lan forbindelse mulig.

Årsag: Modellens Power-kontakt står på „OFF“.

Løsning: Stil først Power-kontakten på modellen på „ON“.

Fejtagelser og ændringer forbeholdt - Farver / endelige design- ændringer forbeholdt
Tekniske og designrelaterede ændringer forbeholdt - Piktogrammer = symboltos



Sayın müsteri

Teknikin son durumuna göre üretilmiş olan Carrera RC-Model Quadrocopter'inizi satın alımanızdan dolayı size tebrik ederiz. Ürünlerimizi sürekli geliştirmeye ve düzeltmeye çaba gösterdiğimizden, teknik, malzeme ve dizayn açısından ilgili değişiklikleri önceden bildirmeden uygulama hakkını kendimize mahfuz tutarız. Sizsinizden dolayı bu tamlattık resim ve bilgileri kiyasla küçük değişikliklerin olmasına herhangi bir talep hakkı bulunmaz. Bu kullanma ve montaj taliimatının ürünün ayrılmaz parçasıdır. Kullanma talimatına ve içinde bulunan emniyet taliimatlarına uyulmaması durumunda garanti talep hakkı ortadan kaldırır. Bu taliimat sonradan okumak veya modeli muhtemelen üçüncü şahıslara vermek için saklayınız.

Bu kullanma taliimatının en yeni metrinin ve satın alınabilir yedek parçalar hakkinda bilgileri servis bölümünde [carrera-rc.com](#)'da bulabilirsiniz.

DİKKAT! İlk uçustan önce ülkenizde satın almış olduğunuz uçak modeli için tasarım uçak modeli sigorta yükümlülüğü olup olmadığından emin olunuz.

Garaanti koşulları

Carrera ürünler teknik açıdan yüksek değerli ürünlerdir (**OYUNCAK DEĞİL-DİR**) ve itinalı bir şekilde kullanılmalıdır. Lütfen kullanma talimatında bulunan izahlara mutlaka uyunuz. Bütün parçalar itinalı bir şekilde kontrol edilmelidir (**Ürün Geliştirilmesi İçin Olan Teknik ve Modelde Değişiklik Yapma Hakkı Mahfuz Tutulur**).

Fakat buna rağmen hata ortaya çıkacak olursa, o zaman aşağıda belirtilen garanti koşulları çerçevesinde garanti verilmelidir.

Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH (aşağıda ‘İmalatçı’ olarak tanımlanmaktadır) son müşterisi (aşağıda ‘Müşteri’ olarak tanımlanmaktadır) aşağıda belirtilen koşullar ölçünde müsteriye teslim edilen Carrera RC model Quadrocopter (aşağıda ‘Ürün’ olarak tanımlanmaktadır) için satın alma tarihinden itibaren (Garanti müddeti) iki yıllık bir süre içinde malzeme ve işleme hatalarının olmayacağına garanti eder. İmalatçı bu tı hataları kendi takdirinde masrafaların kendisi üstlenerek tamir edecek veya yeni ya revizyonu yapılmış parçaları teslim ederek gidercektir. Garanti, aksesuar parçaları (örn. akü, rotor kanatları, kabin kapağı, dişli v.s. gibi), uygun olmayan muameleye/kullanımıya dayalı hasarları veya yabancıların müdahalelerini kapsamamaktadır. Tehlikinen devri esnasında ürünün hasarının değildiye, böyle durumlarla müsterinin ilgili satıcıya karşı oluşan anlaşmasız veya yasal hakları (Onarım veya yenile iliştirme, anlaşımdan geri çekilme, indirim, zarar tazminatı), bu garantiden etkilenmemektedir.

Bu özel imalatçı garantisinden haklar ancak, eğer

- talep edilen hatalar, kullanma talimatındaki verilere göre amacına veya uygun olmayan kullanımdan kaynaklanan hasarlarından değilse,
- işletmeye dayalı aşınma belirtileri deşilse,
- ürününde imalatçı tarafından yetkilendirilmemiş tamirhanelerin tamirler veya başka şekilde müdahale ettilerini kanıtayan özellikler bulunumuyorsa,
- ürün seadece imalatçı tarafından yetkilik kazılmış aksesuarları ile kullanıldıysa.

Garanti kartları değiştirilemez.

AB ülkeleri için bilgiler: Satıcının yasal garanti hizmeti yükümlülüğüne dikkat çekilmektedir, yanı bu garanti hizmeti yükümlülüğü konu olan bu garanti ile kısıtlanmamaktadır. Ürünün postalanması ve geri postalandışı ile ilgili masrafları imalatçı üstlenmektedir. Bu garanti belirtilen kapsamda ve belirtilen koşullar altında (Başkasına satma durumunda da orijinal satın alım makbuzunun sunulması) ürünün daha sonraki, gelecekteki her sahibi için geçerlidir.

Uygunluk açıklaması

Bununla Stadlbauer Marketing + Vertrieb GmbH, bu Controller dahil bu modelin aşağıda belirtilen AB youngelerinin esası taleplerine uygun olduğunu beyan eder: 2009/48 ve 2004/108/AB elektromanyetik uygunluk ile ilgili AB youngelerinde ve 2014/53/EU yoresinein diğer önemli kaidelerine yazılı olur.

Uygunluk açıklamasının aslı [carrera-rc.com](#) adresi altında talep edilebilir.



Maksimal telsiz frekans gücü <10dBm

İlkaz bilgileri !

Uzaktan kumandalı bir Quadrocopter OYUNCAK DEĞİLDIR ve sadece 14 yaşından büyük gençler için uygundur!

Bu ürün, yetişkinin gözetimi altında olmayan çocukların tarafından kullanılmak için öngörmülmüşdür. Helikopteri kumanda etmek için belirli bir alıştırma yapılması gerekmektedir. Çocukların bunu bir yetişkinin doğrudan gözetimi altında öğrenmeleri gerekmektedir. **İlk kullanıldan önce: Çocuğunuza birelik kılavuz okuyun.** Uygun olmayan kullanımdan dolayı ağır yaralamlar ve/veya maddi hasarlar oluşabilir. İtinalı ve dikkatli bir şekilde kumanda edilmek sururadır ve bazı mekanik ve

zihinsel yetenekler gerektirmektedir. Kullanma talimatı emniyet ikazları ve kaideler ve ürünün bakımı ve işletesmesi ile ilgili ikazlar içermektedir. İlk defa işletme almada önce bu teknolojinin tamamen okunmasından ve anlaşılmasından kaçınılmamaz. Sadece bu şekilde yaralanmaların ve hasarların oluştuğu kazalar önlenebilir.

Kalem, tornavida gibi eşyalar dahil, ellerin, saçların ve bol kiyafetlerin pervaneden (Rotor) uzak tutulması gerekmektedir.

Dönen rotora temas etmeyiniz. Özellikle ellerinizin rotor kanatlarının yakınına GEL-MEMESİNE dikkat ediniz!

DİKKAT: Yaralanmalardan kaçınmak için, Quadrocopter yüzünüzü yakın uçurmayıniz.

Kullanım sadece dış alanlarda l iç alanlarda değil. Gözlerin yaralanması riski.

Sadece uygun alanlarda (serbest alam, engelsiz) ve doğrudan görme temasisinin olduğu şekilde çalıştırılmış ve ucuzlmaları.

Bu ürünün kullanımısı olarak, ne başka şahıslara ne de başka şahısların mülkiyetine hasar verilmemesinden veya tehlikeye sokulmamasından bizzat siz sorumlusunuz.

- Modelinizi kesinlikle zayıf Controller pil ile kullanmayıza.
- Yoğun trafiği olan ve kalabalık alanlardan kaçınınız. Her zaman yeterli alanın olmasına dikkat ediniz.
- Hic kimseyi tehlikeye sokmak veya yaralamamak için, modelinizi mümkün olduğuk kadar açık caddelerde veya kamu alanlarında uçurmeyiniz.

DİKKAT: Quadrocopter uçma sahadasında insanları, hayvanları veya başka en-geller bulunuysa, o zaman Quadrocopter çalışmamızı.

- Yüksek gerilim hattı yakınılarında, demiryolu hattında, yollarda, yüzeyle havuzları ya da açık sularla çalıştırılmak ve uçmak kesinlikle yasaktır.
- Yalnızca görüş alanı açık olduğunda ve sakin havan şartlarında çalıştırın.
- Bu ürünün ve muhalefenin kullandığımız yedek donanımlarının (şarj aleti, aküler v.s.) talimatına ve ikaz bilgilere tam olarak uyunuz.
- Eğer Quadrocopter canlıları veya sert eşyalar ile temas edecek olursa, o zaman lütfen gaz pedalını derhal sıfır pozisyonuna getiriniz, yanı sol Joystick altı dayanma noktasında durmalıdır!
- Elektronik hasar verebileceğinden dolayı her türlü nedenden kaçınınız.
- Eğer modelinizin parçalarını sağa sokaç olursanız veya yavaşlayacak olursanız, o zaman ağır yaralanmalardan ölüme kadar tehlike bulunmaktadır.
- Quadrocopter herhangi bir değişiklik veya modifikasyonlar yapmayıniz.

Eğer bu koşulları kabul etmeyecek olursanız, o zaman Quadrocopter modelini derhal tam ve kullanılmamış durumda satıcınızza geri iade ediniz.

Lityum Polimer aküler hakkında önemli bilgiler

Lityum Polimer (LiPo) aküler, diğer telsiz kumandalarda kullanılan alışgelmış alkali veya NiMH akülerin kıyasla daha hassisatlılar. Bu nedenle imalatçının kaidelerine ve ikaz bilgilere tam olarak uymulmak zorundadır. LiPo akülerinin yanlış kullanılması durumunda yanın tehlike bulunmaktadır. Lütfen LiPo akülerini imha edeceğinizde her zaman imalatçının bilgilere uyunuz.

WEEE'ye göre elektro ve elektronik eski aletleri imha etme kaideleri


Burada gösterilen üstü çizilmiş çöp bidonu sembolü, boş pilлер, akümülatörlerin, düşme pilлерin, pil paketlerinin, alet pilерinin, elektrikli eski aletlerin v.s. ev içinde dahil olduğunda dikkat çekmektedir. Çünkü bınlar çevre ve sağlığı zarar vermektedir. Lütfen çevreyi ve sağlığını korumaya siz de yardımcı olunuz ve çocuklarınızda kullanılmış pilлерin ve elektrikli eski aletlerin düzeli imha edilmesini konusunuz. Piller ve elektrikli eski aletler bilinen toplama yerlerine teslim edilmelidir. Böylece bınlar nizamına uygun geri dönüşümü (Recycling) iletmektedir.

Farklı olan pipleri veya yeniden kullanılması pilлерin birlikte kullanılması yasaktır. Boş piller oyuncaklarınıza tekerlekleri veya yanınızda taşıymayın. Tekrar şarj edilemeyecek pillerin şarj edilmesi yasaktır. Şarj edilebilir piller sadece yetişkinlerin gözleimi altında şarj edilmelidir.

DİKKAT!

Sadece yetişkin kişilerin akülerini şarj etmelerine müsaade edilmiştir.

Şarj esnasında aküyü kesinlikle gözetimsiz bırakmayıniz. Bağlantı kırıklarının kısa devre yapılması yasaktır. Sadece tavsiye edilen piller veya kıyaslanabilir tipdeki piller kullanılmalıdır.

Şarj aletinin düzeli olarak kullanılması durumunda, bunun kablo, bağlantı, kapak ve diğer parçalarının kontrol edilmesi gerekmektedir. Eğer şarj aleti hasarı ise, ancak tamir edildikten sonra tekrar işletmeye alınabilir.

Oyuncak sadece koruyucu sınıflı II olan alettire bağlanabilir. 

LiPo akülerini kullanma ile ilgili yönergeler ve ikaz bilgileri

- Ekte bulunan 3,7 V == 1000 mAh / 3,7 Wh LiPo aküyü güvenli bir yerde ve yanıcı malzemelerden uzak şarj etmek zorundasınız.
- Şarj esnasında aküyü kesinlikle gözetimsiz bırakmayıniz.
- Bir uçtan sonra şarj etmek için, akünün ilk önce çevre sisine kadar soğumasını gerekmektedir.
- Sadece buna ait Liposarı aletini (USB Kablosu/Controller) kullanabilirsiniz. Bu ikazlara uyulmaması durumunda, yanın tehlike bulunmaktadır ve böylece de sağlık için ve/veya maddi hasar tehlike bulunmaktadır. KESİNLİKLE başka bir şarj aleti kullanmayıniz.
- Eğer akü boşaltma veya doldurma / şarj işlemi esnasında şısecek veya şekli değişseç olursa, böyle bir durumda derhal şarj veya boşaltma işlemini durdurunuz. Aküyü

mükemmelenin bulunma şabık ve itineli bir şekilde çıkartınız ve bunu güvenli, açık bir alana yanıcı malzemelerden uzak bir yere koynuz ve en azından 15 dakika boyunca izleyiniz. Eğer önceden şıseçmiş veya şekli değişmiş bir aküyü şarj etmeye veya boşaltmaya devam ederseniz, o zaman yanın tehlike bulunmaktadır! Şeklini çok değiştirmiş veya balonlaşmış olsa bile, bir akünün tehlike bulunmaktadır.

- Bir akü oda sisinden bir yere depolayınız/saklayınız.
- **Bir nehir boşaltmayı önlemek için aküyü kullandıktan sonra mutlaka teknar şarj ediniz. Bu esnada upus ve şarj işlemi arasında yaklaşık 20 dakikalık bir aralık olmasına dikkat ediniz. Aküyü zaman zaman şarj ediniz (yakıl. her 2-3 ayda bir). Akünün yanına belirtilen kılınmama uygulaması durumunda aküde bir arıza ortaya çıkabilir.**

• Akünün seyahat veya geçici aralıklarla depolanması için ısı 5-50 °C arasında olmalıdır. Aküyü veya modeli mükemmel olduğunda arabanın içinde veya doğrudan güneş ışığı altında depolamayınız. Eğer akü arababakı işi altında kalacak olursa, hasar görebilir veya alev alabilen.

Bilgi: Pil geriliminin/güçünün düşük olması durumunda, Quadrocopter'in sallanmaması için oldukça ayar ve/veya kumanda hareketlerinin gerekli olacağını tespit edeceksiniz. Bu genellikle akü gerilimi 3 V'a ulaşmadan önce görülr ve uçuşu sona erdirmek için iyi bir zamandır.

Kullanım ikazları

Teslimat kapsamı

- 1x Quadrocopter
- 1x Uyarılanabilir kontrolör
- 1x USB-şarj kablosu
- 1x 3,7 V, 1000mAh Akü
- 1x Kamera
- 1x Vidalar dahil iniş ayakları
- 1x Tablet tutucu
- 2x Yedek motor (sağ/sol)
- 1x Tornavida
- 2x AAA LR03 pil (tekrar şarj edilemez)

İniş ayaklarının ve kameranın takılması

2 Lütfen şekilde görüldüğü gibi Quadrocopter'in alt tarafına 4 iniş ayaklı tornavida yardımı ile sabitleşiriniz.

3 Kamerayı Quadrocopter'in alt tarafında ortadaki tutucuya yerleştiriniz. 3 kabolu fişi sol ve 5 kabolu fişi tutucunun yanındaki sağ kovana takınız.

Mobil cihazın sabitlenmesi

4 Kontrolörün iki tarafının arasına bir mobil cihaz sabitlenebilir. Bunun için kontrolörün ortasındaki butona basın, böylece mobil telefonu sıkıştırarak ve onun düşmemesi sağlanacak şekilde genişliği ayarlayabilirsiniz.

Tablet tutucusunun montajı

5 Kontrolörünüzde bir tablet kullanmak istiyorsanız, güvenlik nedenleriyle beraberinde teslim edilen tutucunun montajını öneririz.

1 Tutucuya arka tarafda kontrolörün ortasına yerleştirin.

2 Ayar tekerlek ile tutucunun üzونluğu ayarlanabilir. Tablet kontrolüre sıkışacak şekilde tutucuya sabitleyin.

LiPo aküsünün şarj edilmesi

Beraberinde teslim edilen LiPo aküsünü sadece beraberinde teslim edilen LiPo şarj aleti ile (USB kablosu) şarj etmeye dikkat ediniz. Eğer aküyü başka bir LiPo akü şarj aleti ile veya başka bir şarj aleti ile doldurmanızla karşılaşırız, o zaman bundan dolayı ağır hasarlar oluşabilir. Lütfen devam etmeden önce, akünün kullanımı ile ilgili daha önce bölümde bulunan ikaz bilgileri ve yönergelerini itineli bir şekilde okuyunuz. Sadece yetişkin kişilerin akülerini şarj etmelerine müsaade edilmiştir. Şarj aletini ve besleme bloğunu kısa devre yapmayıniz. Quadrocopter'e onte edilmiş aküyü buna ait USB şarj kablosu ile bir USB portunda şarj edebilirsiniz.

Bilgisayarda şarj etmek:

- **Şarj etmeden önce aküyü modelden çıkartınız.**

• USB şarj kablosunu bir bilgisayarın USB-Port'una bağlayıniz. USB şarj kablosundaki LED lambası yeşil renkte yanar ve şarj biriminin bilgisayara düzgün bağlanmış olduğunu gösterir. Eğer aküyü boşalmış bir Quadrocopter'i takacak olursanız, o zaman USB şarj kablosundaki LED lambası artık yanmaz ve Quadrocopter'deki şarj kovası ters kutuplanmanın mümkün olmayacağı şekilde üretilmiştir.

• Boşalmış (tamamen boşalmış değil) bir aküyü tekrar şarj etmek yak. 60 dakika sürmektedir. Eğer akü dolduysa, o zaman USB kablosundaki LED göstergesi tekrar yeşil renkte yanar.

Bilgi: Teslimat kapsamında bulunan LiPO aküsü kısmen doldurulmuştur. Bu nedenle ilk şarj işlemi biraz daha kısa sürebilir.

Yukarıda belirtilen bağlantı sıralamasına mutlaka uyunuz! Eğer Quadrocopter'i kullanımyorsanız, Quacopter'de bulunan geçme bağlantılıları çıkartınız. Uyulmaması durumunda aküde hasarlar olabilir!

6b Şarjlı pilin Quadrocopter'e yerleştirilmesi

- İlişkettiği tornavidanın yardımıyla şarjlı pil yuvasının kapağını açın. Şarjlı pil yerleştirin. Şarjlı pil yuvasını kapağına kapatın.
- Quadrocopter'daki LED ışığı yavaşça yanıp sönseze şarjlı pilin değiştirmesini.

Pillerin Controller'e yerleştirilmesi.

- 7** Bir tornavida ile pil kutusunu açınız ve pilleri Controller'e (Kontrolör) yerleştiriniz. Doğru kutuplamaya dikkat ediniz. Kesinlikle yeni ve eski pilleri veya farklı üreticilerin pillerini bir arada kullanmayın. Pil kutusunu kapattıktan sonra Controller'in fonksyonunu on taraflı Power şalteri ile kontrol ediniz. Power şalteri ON pozisyonundanayken ve nizamına göre çalışır durumdayken Controller'in ortasındaki üst LED lambası kırmızı renkte yanmalıdır. Eğer LED kontrol ışığı yavaşça yanıp sönüyor ve akustik bir sinyal sesi duyuyorsa, kumanda pillerini değiştirmesiniz.

Modelin Controller ile bağlantısı

- 8** Carrera RC Quadrocopter ve kumanda kulanıma her başlatıldığında, bağlantı otomatik olarak yenilenir. Eğer başlangıçta Carrera RC Quadrocopter ve Controller arasında iletişim sorunu olacak olursa, o zaman lütfen yeni bir bağlantı yapıniz.

- Modeldeki aküyü bağlayınız.
- Modeli ON/OFF şalterinden çalıştırınız.
- **DİKKAT!** Quadrocopter'i çalıştırıldıkten hemen sonra mutlaka düz yatay bir yere yozunuz. Döner sistemi otomatik olarak ayarlanmaktadır.
- Quadrocopter'deki LED'ler şimdî ritmik olarak yanmaktadır.
- Controller'deki ON/OFF şalterinden çalıştırınız.
- Gaz kolunu, diğer bir de¤ile sol joystick'i tamamen yukarı doğru ve tekrar- ve aşağı doğru sıfır konumuna itin.
- Ba¤lantı başarılı bir şekilde tamamlandı.
- Şimdi Controller'deki LED lambası sürekli yanar.
- Yaklaşık 5 bu¤uk dak. sonra kumanda kendili¤inden kapanır. Yeniden kullanım için lütfen ba¤lantı prosedürünü tekrarlayın.

Quadrocopter'in açıklaması

- 9** 1. Rotor sistemi
2. Rotor-koruma kafesi
3. ON-/OFF-Şalter
10 4. LED'ler
5. Video kamerası
6. Akü kutusu

Controller'in fonksiyon listesi

- 11** 1. Power salter (ON / OFF)
2. Kontrol LED
3. Gaz
Dairesel dönme
4. İleri/geri
Sag/sol eğim
5. Sağ/sol eğim için ayarlayıcı
6. İleri/geri için ayarlayıcı
7. Dairesel dönde için ayarlayıcı
8. Looping butonu
9. Başsız Mod
10. Start Rotors butonu
11. Auto-Landing butonu
12. Auto-Start & Fly to 1.5m butonu
13. LED ışıkları ACIK/KAPALI' tu‰u
14. Baslayıcı/Advanced şalteri (%30/%60/%100)
15. Ayarlanabilir tablet tutucu - Kontrolör genişliğini uyarmak için buton
16. Kamera açısını değiştirmek için ayar tekeri
7 17. Pil kutusu

Uçuş sahnesinin seçimi

- 12** Quadrocopter dışarıda uçurulabilir. Quadrocopter'inizi ayarladiktan ve kumandasını ve yeteneklerini öğrendikten sonra, küçük ve daha az serbest alanlarında uçurmaya çalışabilirsiniz. Zemin yakınında rüzgarsız olmasına rağmen, zemine bıraz mesafede çok rüzgarlı olabilece¤ine lütfen dikkat ediniz. Bu ikazla uyulmaması Quadrocopter'in tamamen kaybına yol açabilir.

Uçuş hazırlığı için kontrol listesi

Bu kontrol listesi bu kullanım talimatının içeri¤inin yerine geçmez. Bu Quick-Start-Guide olarak kullanılmaması rağmen, devam etmeden önce acilen ilk önce bu işletme talimatını komple okumanızı tavsiye ederiz.

- Ambalaj içeri¤ini kontrol ediniz.
- İni¤ ayakkalarını ve kamerayı **2 3** içerisinde belirtildi¤i şekilde yerleştirin.
- Mobil telefonunu veya tabletinizi kontrolörde sabitleyin **4 5**.
- LiPo aküyü 'LiPo akünün şarj edilmesi' bölümünde açıklandığı gibi şarj ediniz.
- Controller'e AAA tipi 2 pil yerleştirin ve doğru kutuplamaya dikkat ediniz.
- Uçmak için uygun bir ortam / çevre bulunuz.
- Şarjlı pil, Quadrocopter'in alt bölümündeki şarjlı pil şaftına **6b** de tarif edildiği gibi yerleştirin.
- Modeli ON/OFF şalterinden çalıştırınız.
- **DİKKAT!** Quadrocopter'i çalıştırıldıkten hemen sonra mutlaka düz yatay bir yere yozunuz. Döner sistemi otomatik olarak ayarlanmaktadır.
- Quadrocopter'deki LED'ler şimdî ritmik olarak yanmaktadır.
- Controller'ı ON/OFF şalterinden çalıştırınız. **Beginner-Advanced şalterini mutlaka kontrol ediniz** (**17c**). Gaz kolunu, di¤er bir de¤ile sol joystick'i tamamen yukarı doğru ve tekrardan aşağı doğru sıfır konumuna itin.
- Sistem programının ilk de¤erlerin düzgün bir şekilde verilebilmesiyle ilgili olarak olabilmesi için Quadrocopter'e kisa bir süre tanınınız. Quadrocopter'daki LED ışıkları şimdî sürekli yanmaktadır. Şimdi Controller'deki LED lambası sürekli yanar.
- Eğer aynı anda de¤isiniz Quadrocopter'leri içermek istiyorsanız, o zaman gerekirse yukarıda belirtilen şıkları tekrarlayın.
- **18b** sicki altında açıklandığı şekilde Smartphone'nizi Quadrocopter ile Screen'de kameralanın canlı resmini görünceye kadar bağlayınız. Kamera ile ilgili daha başka bilgiler ve fonksiyonları için **(18 18a 18b)** sickina bakınız.
- **Uyarı! Lütfen her uçuştan önce otomatik ayarı **24** uygulayın!**
 - "Start-Rotors" butonuna basin.
 - Kumandalı kontrol ediniz.
 - Kumandalanın fonksiyonlarını öğreniniz.
 - **Gerekirse Quadrocopter'i, Quadrocopter'in süzülme uçuşunda kumanda hareketleri olmadan yerinden oynayamayacağı** şekilde **23 24 25 26** sickları altında açıklandığı gibi ayarlayınız.
 - Quadrocopter şimdî çalışmaya hazır.
 - Eğer Quadrocopter herhangi bir fonksiyon göstermeyecek olursa, o zaman yukarıda belirtilen ba¤lantı işlemini tekrarlamaya çalışınız.
 - Modeli uçuşur.
 - Modeldeki LED ışıkları akü boşalmadan kısa bir süre önce yanıp sönmeye başlarlar.
 - Modeli indiriniz.
 - Modeli kapatınız.
 - **Akı-Konektör geçme bağlantısını ayıriz.**
 - Uzaktan kumandalı her zaman en son olarak kapatınız.

4-kanallı Quadrocopter'in uçurulması

BİLGİ:

Özellikle ilk uçuş denemelerinde Controller'deki pedalları (kolları) çok dikkatli hareket ettirmeye ve o kadar ani hareket ettirmemeye dikkat ediniz. İlgili kumanda komutunu uygulamak için ilgili pedalın çok az hareket ettirilmesi yeterlidir.

İlgili pedalı hareket ettirmediniz halde Quadrocopter'in öne veya yan tarafına hareket etti¤ini fark edecek olursanız, o zaman lütfen Quadrocopter'i **23 24 25 26** sicki¤inde açıklandığı şekilde ayarlayınız.

13 +/- gaz (yükari/as¤a)

Ba¤latakım veya daha yükse¤e uçmak için sol gaz pedalinin dikkatlice öne itiniz. Ini¤ yapmak veya daha alçak uçmak için sol gaz pedalinin dikkatlice arkaya itiniz.

14 Quadrocopter'in olduğu yerde sola veya sağa doğru döndürmek

İçin sol pedali dikkatlice sola veya sağa hareket ettiriniz.

15 Quadrocopter'i sola veya sağa doğru uçurmak

İçin sağ pedali dikkatlice sola veya sağa hareket ettiriniz.

16 Quadrocopter'i öne veya arkaya doğru uçurmak

İçin sağ pedali dikkatlice öne veya arkaya hareket ettiriniz.

Rotorları / Motorları çalıştırın

- 17 a** Motorları çalıştmak için kontrolördeki "Start Rotors" butonuna basin. Rotorlar çalışmaya başladığında ar gaz kolu ile havalandırılabilirsiniz.

- ### Looping fonksiyonu
- DİKKAT! SADECE TECRÜBELİ PİLOTLAR İÇİN!**
- 17 b** "Looping butonu" **1** na basınca 5 defa sinyal sesi duyulacaktır. Sinyal sesi duyulduğuda süre, sağ manevra kolunu yukarı, aşağı, sağa veya sola hareket ettiniz. Daha sonra Quadrocopter her defasında istikamete Looping veya takla hareketini yapar. Bu esnada her tarafla doğru yeterli mesafe olmasına dikkat ediniz (yak. 4m).
- 3D-Looping'** se¤ede kamera çıkartıldıkten ve söküldükten sonra işleme¤mektedir.

Başlayıcı/Advanced şalteri (2)

17 c %30 = Yeni başlayanlar modüsü
Değiştirilirken sinyal sesi bir defa duyulur.

%60 = Medium modüsü

Quadrocopter %30 modüsünde nazarın daha hassas tepki göstermektedir.
Değiştirilirken sinyal sesi iki defa duyulur.

%100 = Advanced modüsü -> 3D modüsü

Quadrocopter kumanda hareketlerine hassas tepki gösterir. Değiştirilirken sinyal sesi üç defa duyulur.

DİKKAT! SADECE %100 TEKRÜBELİ PİLOTLAR İÇİN!

Headless-mode

17 d Headless Mod, yeni başlayanların ucmayı öğrenmesine yardımcı olur. Quadrocopter'in yönünün ne tarafa çevrildiği fark etmemesinden, kumanda ya girlinç ucış güzergahına kesinlikle her zaman uyar. Bu yüzden acemi biri artık, örn. kendisine doğru işaretten ters görüşütsüne bakmak zorunda değildir. "Headless Mod Düğmesi"ne **9** basın, Headless Mod'da kaldığınız sürece sinyal sesi duyulacaktır. Headless moddan çıkmak için tekrar düğmeye basın.

Video ve foto fonksiyonu

DİKKAT!

Monte edilmiş kamера ile çekilmiş resimlerin ve videoların başkalarının resim ve kişilik haklarını ihlal edebiliceğine lütfen dikkat ediniz! Izni olmadan kamerası çekilmiş kişi, örn. komşular, hukuk davası ile kendisini savunabilir ve yapılmamasına veya kendisine tazminat ödemesini talep edebilir. Yabancı evlerde veya örn. siki gäßlerden dolaylı görülmeli zor yarınca bahçelerde kişilerin görüntü olarak kayıt edilmesi suç oluşturmaktadır ve cezalandırılmaktadır! Lütfen her defasındaki geçerli olan yasal durum hakkında bilgi alıniz.

Carrera RC App'in kullanımı

18 a L'İlgili App-/veya Playstore'da "Carrera RC FPV" uygulamasını indirin. İlgili QR kodunu ambalajda bulabilirsiniz. Akıllı telefonunuza Quadrocopterinizin W-Lan'ı ile bağlayın. "Carrera_RC_FPV_..." isimli W-Lan'ı arayın. W-Lan'ı bulmak ve bağlantı kurmak için yakla. 30 saniyelik bir beklemeye gerekli olabilir. Şimdi App'i başlatın. Başlangıç ekranının sağ tarafında "Start" butonunu görürsünüz, buradan uygulamanın çıkış menüsüne ulaşabilirsiniz. Sağdaki butonlar üzerinden yardım veya genel ayarlarla ulaşabilirsiniz. Yedek parça mağazasına bu buton üzerinden ulaşabilirsiniz. Yedek parça mağazası Smartphone (Akıllı telefon) Browser'sinde açar. Yedek parçaların mevcutiyeti veya teslimat bazı ülkelerde mümkin değildir. Duruma göre arka tarafta belirtilen ülkenizeki temsilciye başvurunuz.

18 b Uçuş menüsünün fonksiyon listesi:

1. Fotoğraf çektmek için bu butona basınız
2. Videolar çekmek için bu butona basınız
3. Burada Smartphone'hizde kayıt edilmiş fotoğrafları ve videoları bulabilirsiniz.
4. Buradan kamerasının görüntüsünü 180° derece çevirebilirsiniz.
5. Bu buton mobil telefonunuzu kontrolöre yerleştirmenin kullanın. Arşivde tüm kayıtlı videolar 3D VR perspektifinde izleme olasılığınız vardır - ilgili menüde ikonuna basarak modu etkinleştirin.

Resimler/Videoları her defasında Smartphone'nızın Resim/Video dosyasında bulabilirsiniz. (IOS'da erişim haklarını dikkate alın) Duruma göre ilaveyen bir video çalar gerekmektedir.

18 c 3 D Görürlüğün kullanımı (icermemektedir)

3D gözlüğün kullanımından, öncelikle size Quadrocopter ile güvenli uçuşu öğrenmenizi öneriz!

DİKKAT! ASLA Quadrocopter'i 3D VR gözlük ile tek başına uçurmeyin.

Duruma göre cezai duruma düşersiniz!

Uçuş esnasında 3D gözlüğü takıyorsanız 2. bir kişinin yanınızda olmasına sağılayın.

2. kişi Quadrocopter'in pozisyonunu gözlemlemeli ve duruma göre kazaları önlemek için uçuş pozisyonunu düzeltmenize yardımcı olmalıdır.

Kıstılı bir görüş alanının olduğunu dikkate alın!

19 Kamera açısını değiştirmek

Controller'in sağ üst tarafındaki ayar tekerinin yardımı ile kamera açısı (yak. 70°-80° eğim) değiştirilebilir.

Otomatik yükseklik kontrolü

20 Uçuş esnasında sol joystick'ı bırakığınız an Quadrocopter otomatik olarak o sıradaki uçuş yüksekliğini sabitler.

Auto Landing

21 "Auto Landing" butonuna basarak istediğiniz zaman otomatik iniş fonksiyonunu tetikleyebilirsiniz. Bu esnada yavaşça rotor devir sayısı azılır. Iniş işlemi esnasında istediğiniz zaman joystick'i hareket ettirerek iniş pozisyonunu etkileme olasılığınız vardır. Quadrocopter yere indiği an motorlar durur.

Auto-Start & Fly to 1.5m

22 Motorları çalıştmak ve otomatik olarak yakla. 1,5 m yüksekte uçmak için "Auto-Start & Fly to 1.5m" butonuna basın. Start işlemi esnasında sağ joystick'i hareket ettirerek istediğiniz zaman uçuş yönünü etkileyebilirsiniz. 1,5 m'lik yüksekliğe ulaşıldığı an Quadrocopter otomatik olarak yüksekliği sabitler.

Quadrocopter'i ayarlamak

23 Otomatik ayar

1. Quadrocopter'i yatay bir yüzeye yerleştirin.
2. "Modelin Controller ile bağlantısı" kısmında tarif edildiği gibi Quadrocopter'in kumanda bağlantısını kurun.
3. Gaz kolunu ve manevra kolunu eş zamanlı olarak ileri/geri sağ alt köşeye itin. Quadrocopter üzerindeki LED ışığı kısaca yanıp söner ve sonra da sürekli yanar. Sinyal sesi 1x duyulur.
4. Nötr konum tamamlandı.

24 Eğer Quadrocopter süzülme sırasında, Sağa / Sola eğitim pedali hareket ettirmeden, sola veya sağa doğru uçacak olursa, lütfen aşağıda açıkladığı şekilde uygulayınız:

Eğer Quadrocopter kendiliğinden hızla veya yavaş sola doğru hareket edecek olursa, alt sağ Sağa / Sola eğitim ayarlayıcısını adım adım sağa doğru basınız. Eğer Quadrocopter sağa doğru hareket edecek olursa, Saga / Sola eğitim ayarlayıcısını adım adım sola doğru bastırınız.

25 Eğer Quadrocopter süzülme sırasında, ileri / Geri pedalı hareket ettirmeden, öne veya geriye doğru uçacak olursa, lütfen aşağıda açıkladığı şekilde uygulayınız:

Eğer Quadrocopter kendiliğinden hızla veya yavaş öne doğru hareket edecek olursa, üst sağ İleri / Geri ayarlayıcısını adım adım aşağıya doğru basınız. Eğer Quadrocopter arkaya doğru hareket edecek olursa, İleri / Geri ayarlayıcısını adım adım yukarı doğru bastırınız.

26 Eğer Quadrocopter süzülme sırasında dairesel dönme pedali hareket ettirmeden olduğu yerde sola veya sağa dönenek olursa, o zaman aşağıda belirtildiği şekilde uygulayınız: Eğer Quadrocopter kendiliğinden hızla veya yavaş kendi eksende sola dönenek olursa, o zaman alt sol Trimmer'i (Ayarlayıcı) dairesel dönüş için adım adım sağa tarafa doğru basınız. Eğer Quadrocopter sağa tarafa dönenek olursa, o zaman dairesel dönüş için ayarlayıcı adım adım sol tarafa basınız.

Rotor kanatlarını değiştirmek

27 Bir rotor kanadını çıkartmak için gereklidir. Rotor kanadını dikkatle dikey yukarı doğru çekmeye ve bu esnada motoru alt taraftan sabitleyin şekilde tutmayı dikkat ediniz. Rotor kanadını tekrar vidası ile Quadrocopter'e sabitleştirin.

28 Motor değiştirme sistemi için QR kodu, yedek parçalar ve diğer bilgiler.

29 DİKKAT!

Mutlaka işaret ve rengine ve rotor kanatlarının eğim açısından dikkat ediniz!

Ön sol: kırmızı - işaret 'A'

Ön sağ: kırmızı - işaret 'B'

Arka sağ: siyah - işaret 'A'

Arka sol: siyah - işaret 'B'

Sorunlara çözüm

Sorun: Controller fonksiyonsuz.

Sebep: ON/OFF Power şalteri „OFF“ pozisyonunda duruyor.

Çözüm: ON/OFF Power şalterini „ON“ pozisyonuna getirin.

Sebep: Pilleri yanlış yerleştirdi.

Çözüm: Pillerin doğru yerleştirilip yerleştirilmediğini kontrol ediniz.

Sebep: Pillerin artık yeterli enerjisi yok.

Çözüm: Yeni piller yerleştirin.

Sorun: Quadrocopter Controller ile kumanda edilemiyor

Sebep: Controller'in Power şalteri „OFF“ pozisyonunda duruyor.

Çözüm: İlk önce Controller'deki Power şalterini „ON“ pozisyonuna getirin.

Sebep: Duruma göre Controller Quadrocopter'deki alıcı ile doğru bağlanmamış.

Çözüm: Lütfen bağlama işlemini „Uçuş hazırlığı kontrol listesi“ altında açıkladığı şekilde yapıniz.

- Sorun:** Quadrocopter çalışmıyor.
- Sebep:** Kontrolördeki "Start-Rotors" butonu basılmış.
- Çözüm:** Çalıştırma, kontrolördeki "Start-Rotors" butonuna basın.
- Sorun:** Quadrocopter yükselmiyor.
- Sebep:** Rotor kanatları çok yavaş hareket ediyor.
- Çözüm:** Gaz kolunu yukarı itin.
- Sebep:** Akü gücü yetmiyor.
- Çözüm:** Aküyü doldurunuz, ("Aküyü doldurma" bölümünde bakınız).

- Sorun:** Quadrocopter uçma esnasında görülürler sebep olmaksızın hız kaybediyor ve düşüyor.

- Sebep:** Akü çok zayıf.
- Çözüm:** Aküyü doldurunuz, ("Aküyü doldurma" bölümünde bakınız).

- Sorun:** Quadrocopter sadece kendi etrafında döner veya Start esnasında takla atar.

- Sebep:** Yanlış düzlenmiş veya hasarlı rotor kanatları.
- Çözüm:** **27 28 29**'de açılandığı şekilde rotor kanatlarını yerleştiri niz/değiştiriniz.

- Sorun:** WiFi/W-Lan bağlantısı mümkün değil.

- Sebep:** Modelin POWER şalteri 'OFF' pozisyonunda duruyor.
- Çözüm:** İlk önce modeldeki Power şalterini 'ON' pozisyonuna getiriniz.

Yanlışlıklar ve değişiklikler mahfuz tutulur.

Renkler/son dizayn – değişiklikler mahfuz tutulur

Teknik ve dizayna dayalı değişiklikler mahfuz tutulur

Piktogramlar = Sembol resimleri

نهنكم لشراكتم Carrera RC-Modell-Quadrocopter. والتي تم تصنيعها وفقاً لسلوقي التطور التقني الحالى، لأننا نسعي دائماً إلى تطوير منتجاتنا وتحسينها، فلذا نحتفظ بحق التغيير فيها في أي وقت من التالية القافية أو من حيث المراقب والمواضيع والتصميم دون إشعار مسبق، وبهذا لا يمكن أن تنشأ أى مطالب بسبب وجود اختلافات طفيفة في المنتج المعرض من أياً ملوك من حيث البيانات والصور التوضيحية الموجدة في هذا الدليل. ويعتبر دليل التشغيل والذكي المرقق جزءاً لا يتجزأ من المنتج. وعدم مراعاة التعليمات الواردة في دليل التشغيل وتلقيحات الطيار على طلاق المروحة يحظر حفظ هذا الدليل من أجل الجوع إليه في ما بعد، أو من أجل تسليمه مع الموديل عند نقله إلى طرف آخر.

تحذير! قبل الطيران للمرة الأولى ينکد إذا ما كان في بذلك اشتراطات قانونية للتأمين على موبيل الطائرة في نطاق الخدمات.

السيد الزبائن المحترم

carrera-rc.com

تحذير! قبل الطيران للمرة الأولى ينکد إذا ما كان في بذلك اشتراطات قانونية للتأمين على موبيل الطائرة التي تمتلك.

شروط الضمان

منتجات كاريرا هي منتجات ذات تقنية عالية يجب أن يتم التعامل معها بحذر. ويجب التأكد من مراجعة المعلومات الواردة في دليل التشغيل، تفاصيل العميل (سيسيم لاحقاً (البيبل)) وفقاً لحالات التغيرات التالية في المنتج والمواد المساعدة في تطوير المنتج وتحسينه محفوظة الشركة. وفي حالة ظهور أي خطأ،

يمكن لذلك ضمان في إطار شروط الضمان الدالة.

Stadlbauer+Marketing+Vertrieb GmbH (سيسيم لاحقاً (البيبل)) ستكون خلال فترة زمنية قدرها سنتان

Model-Quadrocopter اشتراكاً، انتهاءً بـ تبديل الشاشة (سيسيم لاحقاً (البيبل)).

ستدبر الشركة محدث مثل هذه الأخطاء - وفقاً لتقديرها من حيث المراقب أو في التصنيع.

إصلاح الأجزاء أو تبديل أجزاء جديدة أو جيدة، ولا يعطي الضمان إلاجزاء المتواكة (مثل البطارية، أو الآرياح المائية، أو طاقم المقصورة، أو التروس والذراهم)، ولا يقتصر على سوء التعامل أو سوء

الاستخدام، كما لا يغطي الضمان المنتج في حالة تدخل مركبة أخرى في المنتج. وسيتحقق من ذلك طالب الأخرى التي يرجعها العميل ضد الشركة، لا سيما في المطالبة بتعويض عن الأضرار، ولا يؤثر هذا الضمان على حقوق العميل القانونية والمادية في حال إثباته من العقد، أو العرضين عن الأضرار) التي تدفعها ضد البائع المعنى، تلك المبالغ التي تنشأ عندما يكون المنتج معيناً من حيث المخاطر.

لا تنتهي طالبات أخرى بسبب ضمان المنتج المستقل إلا في حالة:

• كان الخطأ المزعوم لا ينبع أبداً من استخدام غير السليم أو غير المطابق للمواصفات الواردة في دليل التشغيل.

• كان الأمر يتعلق بأعراض تذكر بسبب التشغيل.

• لا يظهر على المنتج أي علامات تشير إلى إجراء عمليات إصلاح أو أي تدخلات أخرى بواسطة ورش عمل غير مرخصة من قبل الشركة المساعدة.

• لم يتم الاستناد إلى مطلقات المنتج سوى المخصصة من قبل الشركة المساعدة.

لا يمكن استبدال بطاقة الضمان.

مالحة دول الاتحاد الأوروبي: يتوجب الانتهاء إلى أن البائع يلتزم التزاماً قانونياً بالضمان، أي أن هذا الالتزام بالضمان لا يُجزئ عنه التسليم على البائع. كما أن الشركة المساعدة تحمل تكاليف إرسال المنتج وإعادته إ رساله، وهذا الضمان سري مفعوله في نطاق المذكرة الشفوية والشروط سالف الذكر (بما في ذلك تمويغ ثبات الشاشة الأصلية في حالة إعادة البيع) بالنسبة إلى مال آخر المنتج في المستقبل.

إقرار المطابقة

يموج هذا تعلن شركة Stadlbauer للتصنيع والتوزيع بشرشـ.مـ.مـ. أن هذا المنتج من ذلك وحدة الحكم المتباينة مع المتطلبات الأساسية لتوجيهات الاتحاد الأوروبي التالية: توجيهات الاتحاد الأوروبي رقم 2009/48/EU التغليف تقنية تقافية التحمل الكهرومغناطيسية والشروط والواتح الأخرى ذات الصلة للتوجيه (RED) 2014/53/EU (المعايير الأوروبية لأجهزة الراديو والاتصالات الطيفية). يمكن طلب إعلان الطابقة الأصلية في هذا الموقع carrera-rc.com



طاو يلیم لبیکیسید 10 < تاپذیلدا دروڑل رایت یوسرا

حذيرات!

لا تعد طائرة ذات التحكم عن بعد لعبه للأطفال، ولذا فهي مناسبة فقط للشباب من عمر

لم يبلغ هذا المنتج من أجل الاستخدام من قبل الأطفال دون وجود إشراف عليهم من أحد الوالدين أو الأوصياء، وقد يؤدي الاستخدام غير السليم إلى حدوث إصابات بالغة أو أضرار بالمنشآت أو كلامها. إذا يجيء أحد الخطأ والحدوث وقد يتطلب الأمر كذلك بعض الممارسات والإجراءات العقلية، وبحذر الدليل على رشاردات المصانع ومحظى العليمات وكذلك التعليمات الازمة لجزء المصانع وكيفية تشغيل المنتج. يرجى قراءة هذه التعليمات جيداً مع ظلال قبل البدء في التشغيل. وينبه الطريف فقط يمكن تجنب حدوث أي إصابات أو أضرار، لا تقم بتحطيم المانعه لذا في أي مكان ملقطها ساحة جيدة للطيران، وأن تعلم أياتا كافة التعليمات كما هو موصى به في الدليل تذكر تماماً من عدم إمكانية وصول أي مواد فضفاضة، بما في ذلك الملاس، أو أي أغراض أخرى، كأفلام أو المفات، في حالة الملاس، أو عدم تلامسها معها، لأن خذراً وأخرض على

تحذير! لا تترك الكارفورت تحاول بالقرب من وجهك، وذلك لتجنب قروح، للارتفاع في العراء ، وليس في

الأماكن المغلقة، فقد تتعرض الميكان الصدام، لا تبدأ التشغيل والطيران إلا في منطقة مناسبة (ساحة فضاء)،

وتحذير من الواقع على أن تكون تحت رغبة الميكان، الاستخدمن في العراء ، وليس في الأماكن المغلقة،

فقد تتعرض الميكان الصدام، لا تبدأ التشغيل والطيران إلا في منطقة مناسبة (ساحة فضاء)، وخاصة من الواقع على أن تكون تحت رغبة الميكان،

تحذير! على علوك كستخدم المنتج أن تتخلصوا به، ولوجهك المسؤولية للتعاطي والتعامل الأم معه، وبالشكل الذي لا

1 Quadrocopter x1 وحدة تحكم بطاقة التسليم

x1 كابل USB

x1 بطارية 3.7 V, 1000mAh

x1 كاميرا

x1 إقامه البيوط بما فيها من مسامير

x1 لوحة حامل

x2 محرك احتياطي (مين/بسا)

x1 مفك براغي

x2 1.5 نونجيم ترايلر لف AA

٢ ثبيت أقدام الهبوط، والكاميرا

يرجى ثبيت أقدام الهبوط الاربعية بمساعدة مفك البراغي كما هو موضح في الشكل على الجزء السفلي

٣ من طائرات Quadrocopter.

٤ ثبيت الكاميرا في الحامل في المنتصف أسفل طائرة Quadrocopter. انزل القابس بالكابلات

الثلاثة في القبس الآيسير والقابس بالكابلات الخاصة في القبس الآيسير بجوار الحامل.

٥ ثبيت الهاتف الجوال

٤ يمكن ثبيت هاتف جوال بين جانبي وحدة التحكم. قم بالضغط على الزر الموجود في منتصف وحدة

التحكم وذلك لتغيير الوسعة الذي يتم ثبيت الهاتف الجوال وتتجنب ازلاقه.

٦ تركيب اللوح الحامل

٥ إذا كنت ترغب في استخدام الكمبيوتر الوجي في وحدة التحكم فنوصي بإستعمال الحامل الوجي

والمفق وذلك لأنها تتعلق بالأمان.

٦ داخل الحامل في المنتصف على الجهة الخلفية لوحدة التحكم.

٧ يمكن بواسطة عجلة التوازن تحديد طول الحامل. قم بضبط الحامل بحيث يتم ثبيت الكمبيوتر الوجي

جيداً على وحدة التحكم.

٨ شحن بطارية ليبو

٨ ينبع الا تششن البطارية الشيميون أبون المكوتر الموردة مع الموديل إلا بواسطة جهاز الشحن الخاص باللaptop

أيون المكوتر (كابل USB).

آخر فمن الممكن أن يؤدي ذلك إلى حصول أضرار جسمية. يرجى قراءة القليل المتعلق بالتحذيرات

والتحذيرات والوصايا الخاصة باستخدام البطارية بامان شديد قبل استخدامها.

لا ينصح بتغيير الماءة الكهربائية التي لها تأثير شخن أو موافقات الشحن أو موافقات المعاشرة.

المركبة في الموديل Quadrocopter يمكن أن تقوم بشحن البطارية

٩ الشحن من خلال كابل USB.

٩ ادخل البطارية دون الفرار قبل أن تقوم بشحنها.

١٠ قم بتوسيع كابل الشحن بمقدمة إس بي خاص بالكمبيوتر. الدايرود الموجود بقابل الشحن

يخص باللون الأخضر، يشير إلى أن هذه الشحن مخصصة بالكمبيوتر طرقية سلية.

عندما تقوم بتنصيب Quadrocopter ذات طبارة فارقة، يضي الدايرود الموجود بقابل الشحن باللون

الأسمر ويشير إلى أن طبارة فارقة، يرجى شحنه. تم تنصيب كابل الشحن USB

ومقس الشحن Quadrocopter بطارية بطرية تحول كهربائي شحنها.

١١ يستغرق الأمر حوالي 60 دقيقة لإعادة شحن البطارية الفارقة (ست الفارقة) بشكل ممتع.

عند توصيل الموديل USB مرة أخرى باللون

تصبح البطارية بمحنة تفاصي، يضي الدايرود الموجود بقابل الشحن USB مرة أخرى باللون

الأخضر.

١٢ ملحوظة، عند توريد المنتج تكون بطارية مشحونة بشكل جزئي، إذا قد تستغرق أول عملية شحن وقتاً

أقصى بغض الشيء.

١٣ على الانترنت لمزيد المعلومات المذكور أعلاه: إذا لم تقم بتنصيب كابل الشحن بمصدر التيار الكهربائي وقمت

بتوصيله فقط بـ Quadrocopter الطائرة، فسيشيء مؤثر الدايرود باللون الأخر، مما يدل على وجود شحن

في الطائرة. ولا يشير مؤثر الدايرود إلى أن الطائرة مشحونة درجة كافية.

١٤ يتمرين الوصلة الكهربائية على طائرة Quadrocopter في حالة عدم استخدام الطائرة

قد تتسبب عدم مراعاة هذه الاحتياطات في حدوث ثغ في البطارية.

١٥ ضغط البطارية في المسيل

١٥ قم بفتح البطارية بواسطة مفك البراغي. أدخل البطارية. أغلق غطاء البطارية.

١٦ يجب تغيير البطارية في حالة أن توافق اللببة الموجودة على الكوايكوبتر ببطء.

١٧ إدخال البطاريات في المسيل

١٧ قم بفتح محل البطاريات بقطب البراغي، ومن ثم إدخال البطاريات في المسيل. احرص على مراعاة

صحة القطبية. لا تقم أبداً باستخدام بطاراتين إدعاها قيبة والأخرجي جديدة مما أو باستخدام

بطاراتين من ماركتين مختلفتين، يمكنك بعد على محل البطاريات التأكد من اشتغال المسيل.

خلال زر أو مفاتح تغيير الطاقة الموجود على الجهة الأمامية المسيل.

عند وضع التشغيل (ON) لما تناوح تغيير الطاقة، وعند العمل النظامي للمسيل سيشيء الدايرود

المضيء الموجود وسط المسيل بطيء أخمر.

في حالة أن توافق اللببة الموجودة على وحدة التحكم بطيء وتسمى إشارة صوت.

- الكاميرا هي تعبر صورة مباشرة على الشاشة. لزيد من التفاصيل والوظائف عن الكاميرا انظر النقطة 18.**
- سوف تحصل وحدة التحكم مع طائرة Carrera RC 8 في البداية مشكل في الاتصال Carrera RC-Modell-Quadrocopter والمسيطر، فيرجى تفادي عملية الاتصال بينهما مجدداً.**
- قم بتنويم البطارية في الموديل.**
- شنقل الموديل من خلال المفتاح تشغيل/غلق.**
- تبين: قم بوضع المانعة Quadrocopter مباشرة بعد التشغيل على سطح أفقى مستقيم. سوف يقوم نظام الوصلة الجرسوكوبية بضبط المانعة تلقائياً.**
- سوف تضاء مصابيح الإضاءة LED على الطائرة Quadrocopter.**
- قم بزيارة آداة التحكم من خلال المفتاح تشغيل/غلق.**
- قم بدفع الزراع الأيسر، أي زراعة الوقود، إلى أعلى نقطة ثم إلى أدنى نقطة.**
- سوف توپن مصابيح الإضاءة LED الأن بشكل متتالي، تم إتمام الاتصال بنجاح.**
- ضوء LED في وحدة التحكم يشير إلى أن بشكلاً مستمر.**
- بعد 5 دقائق ونصف سوف توقف وحدة التحكم عن العمل، يرجى إعادة التوصيل في حالة الرغبة في إعادة الاستعمال.**
- وصف Quadrocopter 9**
- منظومة دوارات محورة
 - قصص نهاية المدار
 - المفتاح تشغيل/غلق
 - مصابيح الإضاءة
 - كاميرا فيديو
 - ميت البطارية
- نظرة عامة للسيستيرن**
- زر أو مفتاح تجذب الطاقة (OFF / ON)
 - دايدون الرافية الضيء
 - السرعة
 - تدوير دائري
 - مبل إلى الأمام / إلى الخلف
 - متضاد الميل إلى الأمام / إلى الخلف
 - آداة ضبط الدوار
 - زر التحقل
 - نقط بدون رأس
 - زر بد المدار
 - زر البوتول الثنائي
 - دبر، ثقاني و زر الطيران حتى 5 م
 - زر تشغيل/غلق ضوء LED
 - مفتاح المبتدئ/التقدم (%) 100% / 60% / 30%
 - حامل لوحي مناسب - زر لارتفاع عرض وحدة التحكم
 - جيجلة التسوية لتغيير زاوية الكاميرا
 - حمل البطاريات
- اختيار موقع الطيران 12**
- يمكن أن تخلو Quadrocopter في العراء، حين تكون قد جهزت طائرة Quadrocopter بصورة سليمة وكتك على درجة حرارة المانعة بالجهة المواجهة لها، وكيفية تحريكها يمكن الدبو في سماحات سطح الأرض وأشكال إيكاماً. يمكن أن تلقي الطائرة في الأماكن المفتوحة حين لا تكون هناك رياح أو تغير رياح قليلة يرجي العلم بذلك على الرغم من أنها قد تكون هامة على الأرض، إلا أنها قد تتطلب معاقة جداً حتى وهي بعيدة عن الأرض. إذا لم يتم الانتباه إلى هذا التحذير، فقد يؤدي ذلك إلى خسارة كاملة لطائرة Quadrocopter.
- قائمة الفحص للتحية للطيران**
- لا تغير قيمة الفحص هذه بدلًا عن محتوى إرشادات الاستخدام وعلى الرغم من أنه يمكنكم استعمالها كمرشد اطلاق أجل، فإننا ننصحكم حتماً بقراءة إرشادات الاستخدام كاملة في بداية الأمر وقبل اشتراككم بالاستخدام.
- أفضل محتويات الكاميرا.**
- ركّز كاميراQuadrocopter على الأداء الكاميروي كما هو موضح في 3b.
- قم بضبط الميقات LiPo 5b.**
- قم بشحن بطارية LiPo 5a فما هو مشور في فقرة "شحن بطارية LiPo".
- قم بإدخال 2 بطاريات AAA داخل آداة التحكم وتأكد من وضعها في القطبية السليمة.**
- أدخل البطارية في غطاء البطارية في أرضية الكاميركيتر، كما هو موضح في 6b.**
- قم بشحن الموديل من خلال المفتاح تشغيل/غلق.**
- تبين: قم بوضع المانعة Quadrocopter مباشرة بعد التشغيل على سطح أفقى مستقيم. سوف يقوم نظام الوصلة الجرسوكوبية بضبط المانعة تلقائياً.**
- سوف تضاء مصابيح الإضاءة LED على الطائرة Quadrocopter.**
- قم بدفع الزراع الأيسر، أي زراعة الوقود، إلى أعلى نقطة ثم إلى أدنى نقطة.**
- أعمل عدوات Quadrocopter.**
- سوف توپن مصابيح المانعة على الكاميركيتر بمستمر، ضوء LED في وحدة التحكم يشير إلى أن بشكلاً مستمر.**
- قم بتكرار الخطوات المذكورة سابقاً سبب الحاجة، إذا أردت تشغيل أكثر من Quadrocopter في نفس الوقت.**
- اقرئ هناشك الذي كما هو موضح في النقطة 18b مع طائرة Quadrocopter حتى يمكن أن ترى**
- النقطة 18:**
- ملحوظة: يرجى ضرورة التحويل على التشغيل تلقائياً قبل كل مرة طيران!
 - أضفzte مرة أخرى على زر "بدء الدوار"
 - تفاصيل التحكم.
 - تعرفوا بالتفاصيل على الشاشة. لزيد من التفاصيل والوظائف عن الكاميرا انظر النقطة 18.
 - قم بزيارة: ضرورة التحويل على التشغيل تلقائياً من موضعها بطيء حركة دون تحكم في حالة التحليق.
 - الان Quadrocopter جاهزة الاستعمال.
 - إذا لم تظهر Quadrocopter أي وظيفة فحاول القيام بعملية الربط المذكورة سابقاً مرة أخرى.
 - قم بتحفيظ الموديل.
 - قم بزيارة: تهيئة الطائرة تبدأ مصابيح LED الموجودة بالنموذج في اليومين.
 - قم بزيارة: الموديل.
 - قم بإيقاف النموذج.
 - قم بفتح المصادقة الكهربائية للطائرة.
 - يمكن جهاز التحكم عن بعد آخر ما تقوى بإمكانه يوماً.
- طيران الطائرة Quadrocopter 13**
- ملحوظة:**
- ابنها بشكل خاص خلال أول محاولة طيران إلى أن تقوم بتفعيل الزراع على آداة التحكم بعنابة فائقة وليس بتثبيت أو اندفاع. غالباً ما يتطلب الأمر حركات طفيفة جداً على الزراع المختص من أجل إجراء أوامر التوجيه ذات الصلة.
- إذا لاحظت أن الطائرة Quadrocopter كما هو موضح في 24 تتحرك ببطء نحو الأمام أو الـ 25 نحو الماء.
- 14- غاز (اللائي/الأسفل)**
- للبيه أو الطيران أعلى، قم بدفع زراع الغاز بسراً بمحرك نحو دارع الغاز بسراً بمحرك نحو الأسلام بالهبوط أو الطيران أو الماء.
- 15- دارع الغاز سراً بمحرك نحو الخلف.**
- لإدارة الطائرة Quadrocopter 14**
- بتثبيت الزراع الأيسر بمحرك نحو اليسار أو اليمين.
- لجعل الطائرة Quadrocopter 15**
- تبثبيت زراع نحو اليسار أو اليمين، قم بتحريك الزراع الأيسر بمحرك نحو اليسار أو اليمين.
- لجعل الطائرة Quadrocopter 16**
- تحريك الزراع الأيمن بمحرك نحو الأمام أو الخلف.
- الدورات/ تشغيل الحركات**
- a 17**
- إضغط على زر "بدء الدوار" على وحدة التحكم وذلك لتشغيل المحرك. يمكنك بمجرد تشغيل الدوار رفع زراع الوقود إلى أعلى.
- b 17**
- قم بالضغط على زر "Looping Button" 1 وستسمع دوي صوت 5 مرات.
- قم بتحريك الزراع الأيمن إلى أعلى أو أسفل أو بيمينا أو ساراً، طلما تسمع دوي الصوت.
- عندن تقوي سطح الماء على قوية حركة الطيران الشنشوية أو الدور إلى الاتجاهات (حوالى 4 مت).
- مراجع: توفير سطح الماء كافية للطيران في جميع الاتجاهات (حوالى 4 مت).
- لا تعمل وظيفة "الفتح ثالثي الأبعاد" 2 في حالة فصل قابس الكاميرا وزرعها!
- c 17**
- مفاتيح المبتدئ/التقدم 3 = نط المتبدئ.
- صوت نغمة إشارة مرة واحدة عند التبديل.
- d 17**
- % = 60% نط متتسوط
- تون كسباجنة الطائرة أكثر حساسية منها في النط 60%. مصدر صوت نغمة إشارة مترين عند التبديل.
- e 100**
- = نط المقدم ← نط 3D
- طائرة Quadrocopter ذات حساسية عالية تجاه حركات التحكم، مصدر صوت نغمة إشارة 3 مرات عند التبديل.
- f 100**
- فقط الطيارين من ذوي الخبرة 4
- تبين: قم بالضغط على زر "Headless Mode" 5b.
- g 17**
- يبتدرك فيه الكاميركيتر سبكين الإتجاه وهو نفس اتجاه الطيران حسب الإتجاهات الموضحة على وحدة التحكم، وبهذا لا يجب على المبتدئ أن يطير باتجاه الجوانب، وهذا على سبيل المثال في حالة أن يطير باتجاه نفسه، قم بالضغط على زر "Headless-Mode-Button" 5b حيث يصدر دوي صوت وذلك طلما مازلت على نط Headless-Mode. ولباقي نط Mode قم بالضغط مرة أخرى على الزر.

وظيفة الفيديو & المchora

يتيه احص على مراعاة ان الصور او مقاطع الفيديو المنشطة بكاميرا مدحجه يمكن ان تخر الحقوق المتعلقة بالصور والشخصيات لافراد آخرين والشخص الذي يتم تصويره في مقاطع فيديو دون الاتفاق مع ذلك. فالgear يمكك استغاثة بالقانون المدنى للتصدى لتصور مثل هذا والمطالبة بمحنة الشهد المصور او العرضين. المناسب، كما ان المعاشر المقصود للgear فى مسماك لا تزول لهم او حتى في حدائق ليس تابعة لهم مثلاً عن اسوار الشجيرات المتنقة يمكن ان يعرض صورها للمسالمة القانونية. يرجى الاستعلام عن التشريعات القانونية السارية في هذا الصدد.

استعمال تطبيق Carrera RC

a 18 حمل التطبيق المسمى "Carrera RC FPV" من على متجر التطبيقات "Playstore". يستجد رمز الاستجابة QR على الجزء الخلفي من المchora قم بتنزيل الكى بطارية Carrera_RC_FPV" ...". سيكون امام فتارة انتشار قدرها 30 ثانية تقريرا قبل اتجاد الشيشة الماسكك وتقربن بها. ابدا التطبيق الان. سوق يظهر لك على يمين الشاشة الافتتاحية زر التشغيل "Start". يمكك استخدام الازار الموجدة على اليمن طلب الماصحة لاضيف الإعدادات العامة. يمكك منع قطع الغيار عن طريق استخدام هذا الازار يفتح متجر وفوريد قطع الغيار غير ممكن في بعض الدول. ارجع إلى التموزج التثبيلى اليمن على الجزء الخلفي في دوبلتك اداً لزم الامر.

سوف يظهر لك على يمين الشاشة الافتتاحية زر التشغيل يخول إلى قائمة الراحلة الجوية بالتطبيق.

b 18 نبذة عن وظائف قائمة الراحلة الجوية

1. اضغط على هذا الزر لانقطاع الصور
 2. اضغط على هذا الزر لانقطاع الفيديو
 3. هنا تجد الصور ومقاطع الفيديو المسجلة على الهاتف الذي
 4. اثر صورة الكاميرا من هنا بدرجة
 5. قم باستعمال هذا الزر قبل تركيب الهاتف الجوال على وحدة التحكم. يمكن رؤية كافة الفيديوهات المسجلة في الأرشيف بخاصية العرض ثلاثي - 3D من تشبيث هذه الوظيفة باذ تحفظ على زر تقطيع المعنف الثالث "Icons". يمكن ان تغير على الصور والفيديوه في مجلد الصور/الفيديو على جهاز (يرجى مراعاة حقوق الدخول عند دخوله) IOS . وهذا يفتح مشغل مقاطع فيديو اضافياً.
- c 18 استعمال نظارات ثالثية الابعاد 3D-VR لاجتاج الذي يتحرك فيه الكاوكيرت (ليس مرافق مع
- تنضم بعلم الطيران بطاقة Quadrocopter جيداً قبل استعمال النظارات ثالثية الابعاد 3D: **ختير: بطاري الطيران بطاقة Quadrocopter مع نظارات ثالثية الابعاد 3D-VR** وحد، ستعرفي نفسك بذلك المقابل:
- تاكن من وجود شخص آخر يجاينك في حالة إنزالك للنظارات ثالثية الابعاد 3D اثناء عملية الطيران. يجب على الشخص الآخر مراقبة مكان طائرة Quadrocopter ومساعدتك في تصحيح مسار الطيران وذلك لتتجنب الوقوع في حادث في حالة اللجوء. إنتبه من فعلك بانه لديك مجال رؤية محدود فقط!

19 تغيير زاوية الكاميرا بمساعدة نظارة التسوي على الجانب العلوي اليمين من جهاز التحكم يمكن تغيير زاوية الكاميرا (زاوية ميل 70-80° تقريباً).

التحكم في الارتفاع تلقائياً

20 تحافظ طائرة Quadrocopter على مستوى الارتفاع الحالى بمجرد ان تترك الزرار ايس.

Auto Landing

21 يمكنك في أي وقت انتهاء وظيفة الميروط التلقائي من خلال الضغط على زر "الميروط التلقائي" . وذلك تقل سرعة لفات الدوار ببطء، يمكنك في اي وقت اثناء عملية الميروط من خلال تحريك الزرار اعلى اليمين التأثير على مكان الميروط. ويجمد وقوف طائرة Quadrocopter على سطح الأرض ستوتف المحركات عن العمل.

1.5m Auto-Start & Fly to

22 قم بالضغط على زر "بدء تلقائياً" & الطيران حتى 5.1 م . على وحدة التحكم وذلك لبدء تشغيل المحركات والطيران حتى ارتفاع 5.1 م. يمكنك في اي وقت اثناء عملية الميروط من خلال تحريك الزرار التأثير على اتجاه الطيران وذلك من خلال تحريك الزرار ايس. وقف طائرة Quadrocopter على سطح الأرض ستوتف المحركات عن الوصول الى الارتفاع 5.1 م .

ضبط الطائرة Trimme

23 تلقائياً-

1. قم بوضع الكاوكيرت على سطح مستو.
2. قم بتنزيل الكاوكيرت مع وحدة التحكم كى هو موضح في "اتصال الموديل مع المسيطر".
3. قم بدفع زراع القوافل واضخ اذاراً اخاً بالتحريك الى الامام والخلف الميروط في الراوية السفلية تالية اليمن. بعدما ستووض المية الموجدة على الكاوكيرت لفترة قصيرة وبعدها ستنفسني" بامتنوار، إشارة الإنذار تدوخ 1X .
4. ويهذا قد تم الوضع الجايد.

حينما تطلق الطائرة Quadrocopter، دون تحريك الزرار لللاملاعة نحو اليمن-اليسار الى اليمن او

اليمن، يرجى اتباع ما يلى: إذا تحرك الطائرة نحو اليمن-اليسار سريعاً أو ببطء، بالحراف نحو اليمن، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للحركة نحو اليمن" /اليسار تدريجيًّا نحو اليمن، في حالة تحرك الطائرة نحو اليمن، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للحركة نحو اليمن" /اليسار تدريجيًّا نحو اليمن.

24

يجينا تطلق الطائرة Quadrocopter، دون تحريك الزرار نحو اليمن-اليسار أو الخلف،

يرجى اتباع ما يلى: إذا تحرك الطائرة نحو اليمن، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للحركة نحو اليمن" /اليسار سريعاً أو ببطء، بالحراف نحو اليمن، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للحركة نحو اليمن" /اليسار تدريجيًّا نحو اليمن، إذا تحرك الطائرة نحو اليمن، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للحركة نحو اليمن" /اليسار تدريجيًّا نحو اليمن.

يجينا تدور الطائرة Quadrocopter، دون تحريك الزرار للدوران في المكان نحو اليمن او اليمن،

يرجى اتباع ما يلى: في حالة دوران الطائرة نحو اليمن، من شفاء نفسها سريعاً أو ببطء، حول محورها الخاص، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للدوران التدريجي نحو اليمن". بينما تدور

الطائرة Quadrocopter نحو اليمن، اضغط على زر "الميروط المتنقل المالي للدوران التدريجي نحو اليمن".

تبديل أرياش الدوار

استخدم هذك البراغي لتبديل أرياش الدوار عند الحاجة حق من اثلق-ميسبر-بريشة الدوار بذر عموديًّا على

مع إحكام الحرك في وضع ثابت من الأسفل. قم بتثبيت ريشة الدوار على الطائرة

مرة أخرى.

QR-Code

تبديل!

يجب تتحقق من العلامة واللون بالإضافة إلى زاوية الميل الخاصة بتبديل الدوار!

للأمام نحو اليمن، أحمر - عادة "A"

للخلف نحو اليمن، أخضر - عادة "B"

الخلف نحو اليمن، أسود - عادة "A"

الخلف نحو اليمن، أسود - عادة "B"

استكشاف الأخطاء وإصلاحها

المشكلة: المسيطر لا يشتعل.

السبب: ذر زر "ON/OFF" في وضع "OFF".

الإصلاح: حرك مفتاح القرفة OFF في وضع "ON".

السبب: تم وضع الطارات بشكل خاطئ.

الإصلاح: يرجى التأكد مما إذا كان وضع الطارات صحيفاً.

السبب: لا يشتعل الطارات طاقة بذلة بعد.

الإصلاح: وضع طارات جديدة.

المشكلة: لا تسمح Quadrocopter بالتحكم بها من قبل المسيطر.

السبب: ذر زر "ON/OFF" في وضع "OFF".

الإصلاح: حرك ذر زر المسيطر في وضع "ON".

السبب: من الممكن أن يكون المسيطر غير مربوط أو متصل بشكل صحيح مع جهاز الاستقبال في Quadrocopter.

الإصلاح: من فضلك قم بعملية الربط كما هو موضح في قائمة الفحص للتهيئة للطيران.

المشكلة: طائر Quadrocopter لا تعمل.

السبب: لا تحفظ على زر "بدء - الدوار" على وحدة التحكم.

الإصلاح: اضغط على زر "بدء - الدوار" على وحدة التحكم.

المشكلة: لا تقطع Quadrocopter.

السبب: ريشات الدوار تتحرك ببطء شديد.

الإصلاح: قم بدفع زراع القوافل أعلى.

السبب: قدرة البطاريه القابلة للشحن غير كافية.

الإصلاح: شحن البطاريه القابلة للشحن (انظر فصل "شحن البطاريه القابلة للشحن").

المشكلة: الطائرة Quadrocopter لا تزال تلف فقط في دائرة أو تتعاليد.

السبب: أرياش الدوار متيبة بشكل خاطئ أو تالفة.

الإصلاح: ركب/استبدل أرياش الدوار مثلياً هو وبين في 29 28 27 .

المشكلة: الاتصال بشبكة لاسلكية غير مكتن.

السبب: مفتاح الطاقة في الموديل موضوع على وضع التوقف OFF.

الإصلاح: ضع مفتاح الطاقة في الموديل على وضع التشغيل ON أو.

المشكلة: يبقى حق السهو والتغيرات محفوظاً

يبقى حق التغير في الأوان و / و التصميم النهائي - محفوظاً

يبقى حق التغيرات التقنية والتكميمية محفوظاً

الرسوم الصورية = الصور المرئية



DISTRIBUTORS

AUSTRIA <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> Rennbahn Allee 1 5412 Puch / Salzburg - Austria Phone +43 662 88 9210 Fax +43 662 88 921512 Internet www.carrera-rc.com	ITALY <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> Rennbahn Allee 1 5412 Puch / Salzburg - Austria Phone +39 0735 681084 Email assistenza@carrera-toys.com Internet www.carrera-rc.com	DENMARK / SWEDEN / NORWAY / FINLAND / ICELAND <i>Tactic Games OY</i> Raumanjoventie 2 P.O. Box 4444 28101 Pori - Finland Phone +358 2 624 4144 Fax +358 2 624 4211 Email info@tactic.net Internet www.tactic.net	NEW ZEALAND <i>FV Wave Ltd.</i> 15 Old North Road P.O. Box 278, Kumeu 0841 Auckland - New Zealand Phone +64 9 4157 786 Fax +64 9 4157 099 Email sales@fwave.co.nz Internet www.fwave.co.nz
GERMANY <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> Rennbahn Allee 1 5412 Puch / Salzburg - Austria Phone +49 911 7099-0 Fax +49 911 7099-119 Internet www.carrera-rc.com	POLAND <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> Rennbahn Allee 1 5412 Puch / Salzburg - Austria Phone +48 515-056-296 Mobile +48 71 393 78 10 Email office@stadtbauer-toys.pl Internet www.carrera-rc.com	ESTONIA <i>Anvol Ltd.</i> Madise 7 74110 Maardu - Estonia Phone +372 63 88 100 Fax +372 63 88 101 Email anvol@anvol.ee Internet www.anvol.ee	RUSSIA <i>Unitoya MSK Ltd.</i> Mnevniki, 7-2 123308 Moscow - Russia Phone +7 495 276 0286 Fax +7 495 946 4616 Email office@unitoys.ru Internet www.unitoys.ru
HONG KONG <i>Stadtbauer (HK) Ltd.</i> Room 1917, North Tower Concordia Plaza 1 Science Museum Road Tsimshatsui East - Kowloon Hong Kong Phone +852 2722 0620 Fax +852 2367 0792 Internet www.carrera-rc.com	SERVICE: <i>REKMAN B2B IT</i> Ul. Europejska 4, Magnice 55-040 Kobierzyce - Poland Phone +48 515-056-296 Mobile +48 71 393 78 10 Email serwis-carrera@rekman.com.pl	GREECE <i>Enarxis Dynamic Media Ltd.</i> 68, Ilio Street 11 744, Neos Kosmos Athens - Greece Phone +30 2109011900 Fax +30 2109028700 Email info@enarxis.eu Internet www.enarxis.eu	SERBIA / MONTENEGRO <i>CoolPlay d.o.o.</i> Dr Nika Miljanica 18 11000 Belgrade - Serbia Phone +381 65 8026620 Email office@coolplay.rs
USA / CANADA <i>Carrera of America Inc.</i> 2 Corporate Drive Cranbury, NJ 08512 - USA Phone +1 800 409 8510 Fax +1 800 409 8610 Email reception@carrera-toys.com Internet www.carrera-rc.com	CARRERA DISTRIBUTORS <i>ZIMBLER Pty Ltd</i> 899 Heidelberg Road Ivanhoe, Victoria 3079 - Australia Phone +61 3 84811000 Fax +61 3 94972311 Email sales@zimbler.com.au Internet www.zimbler.com.au	HONG KONG <i>Chun Lok (HK) Industrial Limited</i> RM. 1801-5, 18/F. King Palace Plaza, 52A Tsui Wo Road, Tsuen Wan NT, Hong Kong Phone +852 910 36679 Email eddychan@yiu-lee.com	SWITZERLAND <i>Waldmeier AG</i> Neustrasse 50 4623 Neuendorf - Switzerland Phone +41 62 357 99 18 Fax +41 62 357 99 20 Email info@waldmeier.ch Internet www.waldmeier.ch
BENELUX <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> Landsheerlaan 33 6114 MP Susteren - Netherlands Email service.benelux@carrera-toys.com Internet www.carrera-rc.com	AUSTRALIA <i>BULGARIA</i> Ivantchev Ltd. 78a, Maria Luisa Blvd. 1202 Sofia - Bulgaria Phone +359 283 22020 Fax +359 283 22020 Email kivanchev@del.bg	INDONESIA <i>PT. Toys Games Indonesia</i> Kawan Lama Building, 7th Floor Jl. Puri Kencana No. 1 Meruya - Kembangan Jakarta 11610 - Indonesia Phone +62 21 552900-06 Fax +62 21 552900-16 Email smile@toyskingdom.co.id Internet www.toyskingdom.co.id	TURKEY <i>SUNMAN SAN. MAM. ITH. IHR. ve TIC. A.Ş.</i> Turgut Özal Cad. No.125 41420 Çayıröva - Kocaeli - Turkey Phone +90 216 349 80 80 Fax +90 216 314 87 20 Email info@sunman.com.tr Internet www.sunman.com.tr
FRANCE <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> 21 B, Route Nationale Domaine de L'Hancarie 59320 Hénin-Beaumont - France Phone +33 3 20364893 Fax +33 3 20364893 Email carrera-toys@orange.fr Internet www.carrera-rc.com	CHINA <i>Shanghai Wowgame</i> Commercial Company Ltd. Room 10, Tower 1, Gangnam Center 88 Kaiyuan Road, (Zhangjiang Hi-Tech Park), Putong 201203 Shanghai - China Phone +86 21 53821692 Mobile +86 155 77449439 Email eddychan@wowgame.com.cn Internet www.wowgame.net.cn	ISRAEL <i>TOP PLAY ISRAEL (T.P.I.) LTD</i> P.O. Box 7923 Kiryat Matalon Patash-Tikva 43260 Israel Phone +972 3 9323767 Mobile +972 52 8338966 Fax +972 3 9086074 Email top-play@p12.net.il Internet www.TopPlay-toys.com	UNITED KINGDOM <i>The Hobby Company Ltd</i> Garforth Place, Kirkhill Milton Keynes MK9 8PC - UK Phone +44 1908 209420 Fax +44 1908 235900 Email enquiries@hobbyco.net Internet www.hobbyco.net
SPAIN / PORTUGAL / LATIN AMERICA <i>Stadtbauer Iberia SLU</i> Calle Fluvia 9, 1 ^{er} piso 08019 Barcelona - Spain Phone +34 93 3036335 Email contacto@carrera-toys.com Internet www.carrera-rc.com	CYPRUS <i>TGW TOYS GAMES WORLD LTD</i> 38 Spyrou Kyprianiou Street 4043 Potamos Germasogias, Limassol - Cyprus Phone +357 25 430043 Email info@tgcyrtower.com Internet www.tgcyrtower.com	LEBANON <i>F. AOUAD</i> P.O. Box 1565 Jounieh Lebanon Twin Towers Building Blk A Sarba High Way Jounieh - Lebanon Phone +961 3 840505 Fax +961 9 635478 Email riad.aouad@faoaud.com	UNITED ARAB EMIRATES <i>Toworld Distributor</i> P.O. Box 289, Gibca Building Al Wahda Street, Sharjah - UAE Phone +971 6 5337418 Fax +971 6 5336682 Email info@toyworlduae.com Internet www.toyworlduae.com
HUNGARY <i>Magyarszág Importer</i> <i>Stadtbauer Marketing + Vertrieb GmbH</i> Rennbahn Allee 1 5412 Puch / Salzburg - Austria Phone +36 30556 502 Email office@stadtbauer-toys.hu Internet www.carrera-rc.com	CZECH REPUBLIC <i>Conquest entertainment a.s.</i> Hloubetinská 11 199 00 Praha 9 - Hloubětín Czech Republic Phone +420 264 000 111 Fax +420 264 000 101 Email radim.kalo@conquest.cz Internet www.cqe.cz	MONGOLIA <i>Circle LLC</i> Encinta Town District Bayanzurkh 26th khoroo Kh Mongol Street 210523 Ulaanbaatar, Mongolia Phone +976 77 7073034 Fax +976 77 305646 Email import1@orgilmn.mn Internet www.orgilmn.mn	VIETNAM <i>Viet Tinh Anh JSC</i> V33-35 Street D4, Him Lam, Ten Hung ward, Dist.7, Ho Chi Minh City - Vietnam Phone +84 8 34318717 Fax +84 8 34318716 Email info@viettinhanh.com.vn Internet www.viettinhanh.com.vn

