

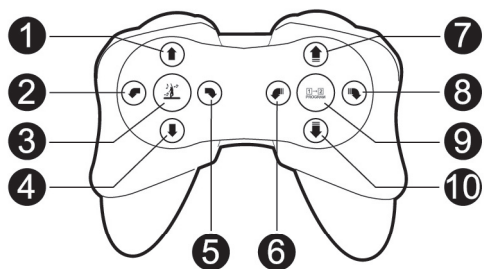
YCOO™

NEO

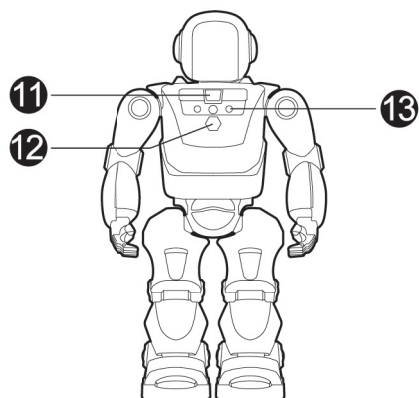
PROGRAM A BOT X

Silverlit® Silverlit SAS, 80 rue Barthelemy Danjou, 92100 Boulogne-Billancourt / France.
©2020 Silverlit. All rights reserved.

3. Popis částí

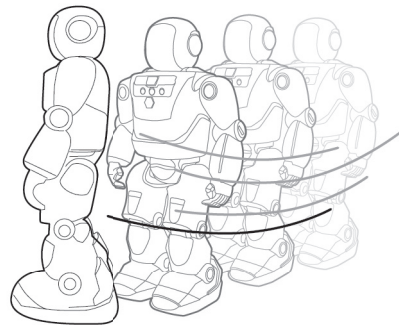
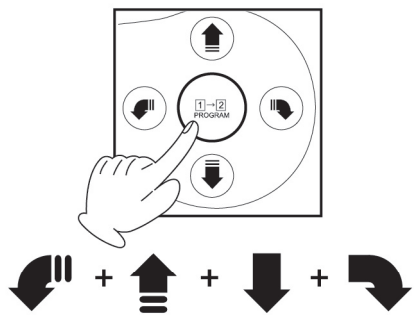


1. Sklouznutí dopředu
2. Sklouznutí doleva
3. Tanec
4. Sklouznutí dozadu
5. Sklouznutí doprava
6. Chůze doleva
7. Chůze dopředu
8. Chůze doprava



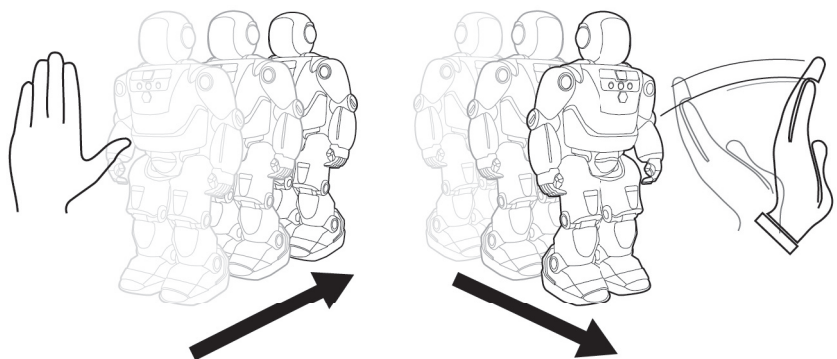
9. Programování
10. Chůze dozadu
11. Ovládání pohybu
12. Tlačítko zapnutí/vypnutí
13. Pohybový senzor

4.1 Programování



- i) – Zmáčkněte tlačítko programování a držte do té doby, než se ozve pípnutí
- ii) – Začněte programování tím, že budete postupně mačkat různé směry chůze nebo taneční vysíláče. Maximum je 48 příkazů.
- iii) – Jakmile budete mít naprogramováni, zmáčkněte opět tlačítko programování a robot začne předvádět nahrané příkazy.

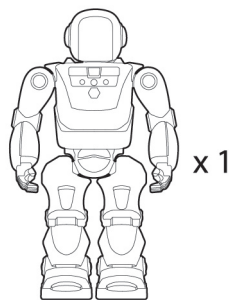
4.3 Ovládání pohybu



Aktivujte mód ovládání pohybu zmáčknutím příslušného tlačítka. Pohybový senzor reaguje na následující signály rukou.

1. Sklouznutí dozadu: Pomalu udělejte pohyb rukou směrem k robotovi.
2. Sklouznutí dopředu: Podržte ruku před senzorem a pak jí dejte pryč.

1. Obsah balení



Program A Bot X

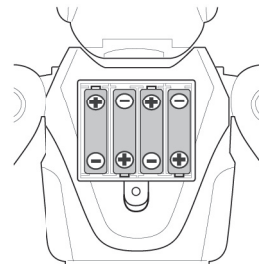
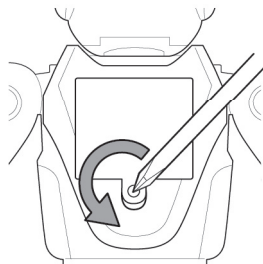


Vysíláčka

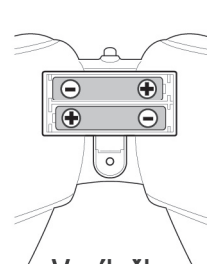
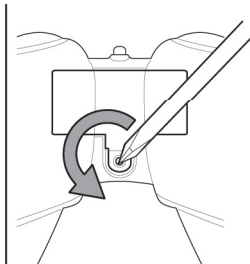


Návod

2. Instalace baterie

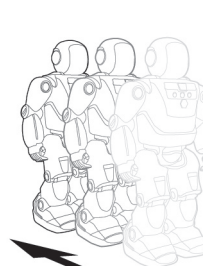
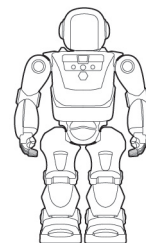
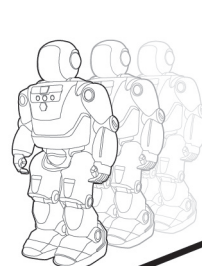


Robot 4x AA



Vysíláčka
2x AAA

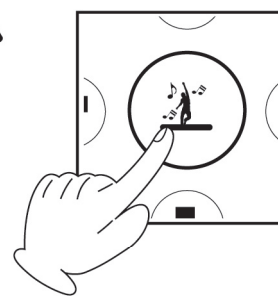
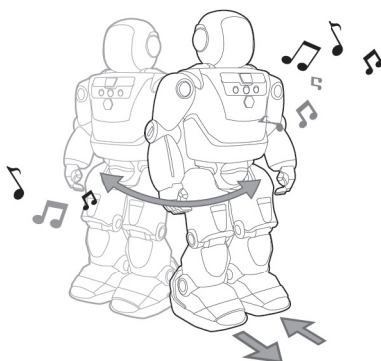
4. Hrajeme si



Začínáme s Robotem.

Zapněte Program A Bot X tak, že zmáčkněte tlačítko Zapnutí (ON) a automaticky se ozvou zvuky a robot se dá do pohybu. Ovládejte robota pomocí vysíláčky a směrových tlačítek.

4.2 Tanec



Zmáčkněte tlačítko Tanec a robot začne předvádět taneční kreace.

Nestavte robota na stůl nebo šikmou plochu, aby se předešlo poškození.

Doporučujeme si hrát s robotem na rovném a hladkém povrchu nebo na koberci s krátkým vláknem. Nerovný povrch nebo dlouhé vlákno na koberci by mohly mít nežádoucí vliv na pohyb robota.

3. Otočka doprava: Před pohybovým senzorem pohněte rukou zleva doprava.
4. Otočka doleva: Před pohybovým senzorem pohněte rukou zprava doleva.

* Robot se sám uspí v případě, že je v nečinnosti dvě minuty. Probudíte ho tak, že zmáčkněte tlačítko Ovládání pohybu.